

AMIGA assembler

Peter
Wollschlaeger

• MOLTISSIMI ESEMPI PRATICI • ELENCHI DELLE
ROUTINE DI SISTEMA • ISTRUZIONI PER COSTRUIRE
ROUTINE ASSEMBLER COLLEGABILI AL BASIC AMIGA

CONTIENE DISCO 3½"



GRUPPO EDITORIALE
JACKSON

AMIGA assembler

Peter
Wollschlaeger



GRUPPO
EDITORIALE
JACKSON
Via Rosellini, 12
20124 Milano

Titolo originale: Amiga Assembler-Buch

Copyright Markt & Technik Verlag Aktiengesellschaft
8013 Haar bei Munchen - Deutschland

Copyright per l'edizione italiana
Gruppo Editoriale Jackson

TRADUZIONE: Studio Dr. M. Padovani
REDATTORE DI COLLANA: Mauro Risani
FOTOCOMPOSIZIONE: D.E.Ca - Lugo (RA)
COPERTINA: Emiliano Bemasconi

Tutti i diritti sono riservati. Nessuna parte di questo libro può essere riprodotta, memorizzata in sistemi d'archivio, o trasmessa in qualsiasi forma o mezzo, elettronico, meccanico, fotocopia, registrazione o altri, senza la preventiva autorizzazione scritta dell'editore.

Indice

Prefazione	11
A chi è destinato il presente testo?	13
1 Assembler: Cos'è, come si programma, quando è necessario?	15
1.1 Livello basso: Linguaggio macchina	16
1.2 Più in alto; Assembler	17
1.3 Molto più in alto: linguaggi evoluti	18
1.4 Principi di base dell'Assembler	19
1.5 Quando Assembler e quando no?	20
1.6. Di quale Software si ha bisogno	20
1.6.1 L'Editor	21
1.6.2 L'Assemblatore	21
1.6.3 Il Linker	22
1.6.4 Il Debugger	22
1.7 Cosa si dovrebbe acquistare (e cosa no)	23
1.8 Tre Assembler a confronto	23
Metacomco poco documentato	24
SEKA: molto lontano dallo standard	25
Solo l'HiSoft fornisce un Linker ideale	29
2 Composizione di un computer	31
2.1 Il modello di computer	32
2.2 Fetch & Execute	33
2.3 I programmi non sono altro che sequenze di Byte	33
2.4 Modo utente e supervisore	35
2.5 Il sistema esadecimale	35
2.6 Un programma in BASIC come esercizio	36
2.7 Il sistema binario	36
2.8 Stack: funzione e compiti	38
3 Indirizzi, dati e comandi	43
3.1 Velocità grazie ai Registri	44
3.2 Il modello Registri del 68000	45
3.3 Tipi di dati	45
3.4 Comandi	47
3.5 Significato e scopo dei tipi di indirizzamento	47
3.6 Tipi di indirizzamento in dettaglio	50
3.6.1 Registro diretto	51

3.6.2	Registro di indirizzamento indiretto (ARI)	51
3.6.3	ARI con post-incremento	51
3.6.4	ARI con pre-decremento	51
3.6.5	ARI con distanza di indirizzamento	51
3.6.5.1	ARI con distanza di indirizzamento e Indice	51
3.6.6	Indirizzamento assoluto	52
3.6.7	Indirizzamento costante	52
3.6.8	Indirizzamento relativo al PC	52
4	Entriamo nella pratica	55
4.1	Corso veloce sul DOS	56
4.2	Chiamata di routine DOS	57
4.3	Costituzione di un programma in Assembler	58
4.4	Il primo listato: Output di una stringa	58
4.5	Assemblaggio e linkaggio	66
4.6	Immissione di stringhe	67
4.7	Loop	69
4.7.1	Il Loop DBcc	71
4.8	Le righe di comando	74
4.9	Sottoprogrammi	75
4.10	Testi segmento di programma, dati e BSS	79
5	Diramazioni e menu	81
5.1	IF THEN in dettaglio	82
5.1.1	Il Registro di stato	82
5.1.2	I Flag	83
5.1.3	Interrogazione dei Flag	83
5.2	La nostra prima finestra	84
5.3	Bit-Shift	89
5.3.1	Convertitore esadecimale	89
5.3.2	Maschere	90
5.4	La diramazione multipla	91
5.5	Soluzione 1: molti IF THEN	93
5.6	Soluzione 2: ON X GOSUB in Assembler	93
5.7	Soluzione di CASE X OF	98
5.8	Come lavorare con due tabelle	98
5.9	Contatori di posizioni e uguaglianze	101
5.10	Ricerca con Dbcc	103
6	Razionalizzazione del lavoro	105
6.1	Strutturazione di programmi in Assembler	106
6.1.1	Struttura del linguaggio	107
6.2	Macro	108

6.2.1	Assemblaggio condizionato	111
6.2.2	Solo elaborazione dei testi	114
6.3	File "Include"	116
6.4	Moduli	118
6.4.1	Moduli di testo	118
6.4.2	Moduli Code	118
6.5	Top Down Bottom Up	121
7	Sviluppo dei programmi passo passo	123
7.1	Il principio della conversione di numeri binari in stringhe	124
8	Breve corso sull'Intuition	137
8.1	Multitasking	138
8.2	Screens, Windows e Gadgets	139
9	Dal Task CLI alla "Icona Clickabile"	147
9.1	Tipi di funzionamento dei programmi	148
9.2	Il codice di Startup	149
9.3	Demo di Multitasking	153
9.4	Icone ed Editor per Icone	158
9.5	Trasformazione di parole lunghe in stringhe decimali	160
10	Vista d'insieme dei comandi del 68000	163
10.1	Comandi di Trasferimento	164
10.1.1	LINK e UNLINK	164
10.2	Comandi aritmetici	166
10.2.1	Aritmetica BCD (Binary-Coded-Decimals)	167
10.3	Comandi logici	168
10.4	Comandi Bit	168
10.5	Comandi di rotazione e scorrimento	169
10.6	Comandi di gestione del programma	170
10.7	Conoscenze di base	171
10.7.1	La struttura interna del 68000	171
10.7.2	Modi utente e supervisore	172
10.7.3	Le Eccezioni	173
11	Struttura dei dati dell'Amiga	177
11.1	Strutture dei dati, chiave per la programmazione in Amiga	178
11.2	File include	179
11.3	Creazione di strutture con Macro	180
11.4	Utilizzo delle tabelle di Offset	185
11.5	BPTR e BSTR	188

12	Intuition completo	189
12.1	Screen	190
12.2	Font	191
12.3	Event	193
12.4	Menu	201
12.5	Gadget	202
12.6	Requester	202
12.7	Trasposizione da C in Assembler	203
13	Collegamento di routine di assembler in BASIC	205
13.1	Esigenze delle routine	206
13.2	Spazio per le routine	207
13.3	Caricamento e chiamata di routine in Assembler	207
13.4	Attribuzione dei parametri	216
13.5	Chiamata in BASIC di comandi CLI	220
14	Exec e DOS in dettaglio	225
14.1	Processi e Task	226
14.2	Exec, il capo	226
14.3	DOS, Workbench, Intuition, Library e Device	227
14.4	DOS ed Exec in pratica	230
14.4.1	Directory	230
14.4.2	Chiamata di Comandi CLI	233
14.4.3	Exec	234
Appendice		235
A1	Elenco dei comandi del 68000	236
A2	Library Vector Offset	252
A 2.1	Exec-Library	252
A 2.2	DOS-Library	254
A 2.3	Intuition-Library	255
A 2.4	Graphics-Library	256
A 2.5	Icon-Library	258
A 2.6	Le Library matematiche	259
A 2.7	Varie (Diskfont e Translator)	260
A3	Funzioni più importanti e loro parametri	261
A 3.1	Exec	261
A 3.2	DOS	263
A 3.3	Intuition	263
A 3.4	Graphics	265
A 3.5	Layers (li sta per layer info)	268

A4	Tipi di dati, strutture, tabelle di offset, costanti	269
A4.1	Exec	270
A 4.2	DOS	276
A 4.3	Intuition	279
A 4.4	Graphics	291
A 4.5	Devices	301
A5	CLI	318

PREFAZIONE

Io stesso suo tempo ho imparato l'assembler su un IBM 360. A quell'epoca il tempo di calcolo era esageratamente caro, questo è il motivo per cui noi principianti siamo stati vessati con moltissima teoria prima di poter caricare il costosissimo computer con i nostri primi semplici programmi. Durante le molte ore di teoria mi sono sempre dovuto porre dei problemi su cosa era giusto e cosa no. Ho cominciato a capirci veramente qualcosa solo molto tempo dopo, cioè nella pratica. Purtroppo ancora al giorno d'oggi s'incontra in molti libri lo stesso sistema di procedere. Talvolta il primo programma arriva dopo centinaia di pagine di teoria nuda e cruda o addirittura, se siamo sfortunati nel secondo volume.

Nel presente testo voglio procedere in maniera diversa.

La teoria dovrà arrivare fino al punto in cui è assolutamente necessaria per la comprensione dei primi semplici programmi. Nel nostro caso siamo arrivati a ciò solo nel quarto capitolo, ma completamente senza basi non è possibile andare avanti. Quando il primo programma gira, leggeremo altra teoria fino al programma successivo, che ovviamente è un po' più complicato. E' così aumenteremo nella difficoltà finché alla fine non saremo in grado di scrivere da soli anche dei programmi complicati.

Ancora qualcosa: un Assembler è sempre relativo a una CPU ben determinata, nel nostro caso il 68000. Questa CPU a dir la verità è presente anche nell'Atari ST e nel Macintosh, ma un programma per Atari non potrà funzionare sull'Amiga.

Per questo motivo rinuncio a una grossa cerchia di lettori e mi accingo a scrivere questo testo solo per l'Amiga. Tuttavia, se mai passerete a un altro 68000, potrete portare con voi quello che avete appreso qui; sarà necessario solo imparare a conoscere le parti interne del sistema operativo dell'altro 68000.

Non è possibile programmare in Assembler senza solide conoscenze di Exec, DOS o Intuition. Quindi questi argomenti non costituiscono solo un capitolo nel presente libro, ma sono in pratica un filo rosso che si protrae per tutti i capitoli.

Infine un consiglio: il mancato funzionamento di un programma è sempre causato dalle solite piccolezze. Purtroppo però in Assembler anche un piccolissimo errore viene punito con lunghi tempi di attesa, in quanto, dopo l'eliminazione dell'errore, non è sufficiente un semplice RUN, bensì è necessaria una intera rielaborazione.

Cerchiamo comunque di non scoraggiarci! Per ogni errore impariamo cose nuove e alla fine faremo sempre meno errori. E' comunque necessaria una certa resistenza.

D'altra parte è anche chiaro che chi ha imparato un linguaggio di programmazione, il BASIC o qualcos'altro, imparerà più facilmente un secondo linguaggio.

In linea di massima l'Assembler non è più difficile del BASIC, e solo un po' più complesso. Di tale complessità fa parte anche il fatto che l'utente (contrariamente per quanto avviene per il BASIC) deve sapere come funziona il computer.

D'altra parte però è anche divertente poter programmare direttamente il proprio computer, in un linguaggio di programmazione evoluto si dipende sempre dal compilatore o dall'interprete. Se uno di questi due funziona male o è troppo lento la questione rimane irrisolta, mentre in Assembler sarà possibile a tal punto affrontare il problema direttamente.

Peter Wollschlaeger

A chi è destinato il presente testo?

Il presente testo si rivolge ai principianti e a chi proviene da altri sistemi. Questi ultimi possono saltare le sezioni da 1.1 a 1.7 del Capitolo 1 e le sezioni 2.1 e 2.2 del Capitolo 2.

Purtroppo devo deludere coloro che provengono da altri sistemi, in particolare se provengono da sistemi a "8 Bit".

Le conoscenze di cui essi dispongono relativamente allo Z80, al'8088 oppure al 6502 servono purtroppo molto poco, o addirittura potrebbero dare fastidio. In effetti, come programmatori per lo Z80 oppure per il 6502 ci si abitua a determinate tecniche e a determinati modi di pensare che in verità sarebbero applicabili al 68000 ma che darebbero inutilmente origine a programmi esageratamente lunghi. Dimentichiamo quindi tutti i tipi di indirizzamento che abbiamo appreso, cancelliamo completamente il concetto di Accumulatore, Banking e Paging e molte altre cose: meglio sarebbe se dimenticassimo tutto!

Chi ha già esperienza relativamente al 68000 potrà cominciare dal Capitolo 4. Lo stesso vale anche per il lettore che proviene dai Mini, in particolare dal VAX.

A essere sinceri, il 68000 è un processore sulle cui fantastiche proprietà si potrebbero scrivere chilometriche tesi di laurea per i laureandi in informatica, ma non è quello che sto per fare. Nei Capitoli da 1 a 3 pongo solo le basi che è necessario conoscere al fine di poter scrivere i primi programmi. Dopo, ci sono solo esercizi, esercizi, esercizi. Solo nei Capitoli 10 e 11 cominciano gli apprezzamenti del 68000, poi di nuovo esercizi.

Durante tali primi capitoli lo schema applicato è il seguente:

1. Determinazione dei compiti
2. Rappresentazione dei comandi necessarie delle funzioni TOS
3. I listati di programma
4. Spiegazione dei listati

In alcuni punti questo ordinamento viene interrotto, perché talvolta è più utile chiarire il punto 2 contemporaneamente con il listato.

In ogni caso non bisognerà mai leggere il listato per primo: la prima volta sarà opportuno saltarlo.

Naturalmente sarebbe molto difficile annotarsi tutte le informazioni di tutti i Capitoli. Di conseguenza nell'appendice vengono riassunti, fra l'altro, i comandi del 68000 e le funzioni DOS in un formato compatto. In tal modo si rende possibile una ricerca veloce.

Gli utilizzatori dell'Assembler SEKA facciano particolare attenzione al Capitolo 11 e alle appendici. In esse troveranno le tabelle LVO e altri dati importanti che, nel caso di altri Assembler, sono disponibili direttamente sul dischetto.

Chi non ha familiarità con il CLI legga immediatamente l'appendice 5 prima del Capitolo 4!

CAPITOLO 1

Assembler:

Cos'è l'Assembler?

Come si programma in Assembler?

Quando è necessario l'Assembler?

Di che Software si ha bisogno?

Nel presente Capitolo si mostra prima di tutto che cosa è l'Assembler, quando si ha bisogno di lui e di che tipo di Software si ha bisogno al fine di poter scrivere un programma in Assembler.

Ancora una cosa: se scoprite un paio di frasi in linguaggio oscuro, che non comprendete, continuate a leggere normalmente, Quando ne avrete veramente bisogno vi verranno spiegate.

1.1 Livello basso: Linguaggio macchina

Un computer in sé e per sé è molto stupido, è solo incredibilmente diligente. Si è soliti dire che solo chi è molto stupido può essere tanto diligente. In effetti questa macchina non riesce nemmeno a contare fino a 3 e nemmeno fino a 2, conosce semplicemente lo 0 e l'1. La causa di ciò è che i circuiti elettrici di cui un computer è composto possono accettare solo due stati, cioè tensione presente o tensione assente, corrente che passa o che non passa, un transistor che conduce o che è interdetto. Alcune centinaia di migliaia di questi circuiti (transistor) costituiscono la CPU (Central Processing Unit, Unità Centrale, praticamente il cuore del computer) mentre più di otto milioni di essi (nel caso in cui si disponga di un mega-Amiga) costituiscono la memoria del computer.

Un programma non è nient'altro che un determinato stato di queste memorie. Dal momento che sarebbe altamente poco pratico scrivere un programma nella seguente maniera “transistor 1 conduce - transistor 2 pure - transistor 3 interdetto – transistor 4 conduce ecc.” si è arrivati velocemente a una specie di stenografia di questo genere: si è convenuto che uno di questi stati corrisponda a 0 e l'altro a 1. In questo modo si potrà scrivere un programma in una maniera molto più compatta. per es, come segue:

010111001101010101010 Etc.

Non vi piace? Ok. questo è il linguaggio macchina, nient'altro!!!!

Suppongo che abbiate già riconosciuto che questo campione di 0101011 non è nient'altro che un numero in notazione binaria (ne ripareremo in seguito). Questi numeri possono venire conveniti in numeri decimali oppure esadecimali, cosa che risparmia un po' di carta, ma rimane comunque linguaggio macchina.

1.2 Più in alto: Assembler

Molti credono ancora che l'Assembler sia questo linguaggio macchina. Grazie al cielo si sbagliano: l'Assembler è lo stadio immediatamente successivo ad esso ed è stato a suo tempo un grandissimo progresso, rimanendo per molti anni l'unico linguaggio in assoluto.

Bit e Byte

Un bit è una posizione di memoria. un circuito in un computer che può accettare solo questi stati di 0 o di 1. Per motivi tecnici sono sempre raccolti insieme 8 bit alla volta e questi 8 bit sono chiamati byte. La memoria di un computer è composta da migliaia o milioni di byte. Al fine di potersi rivolgere ad ogni singolo byte, li si ha numerati. Questi numeri "civici" dei byte vengono chiamati indirizzi, con gli 8 bit di un byte è possibile scrivere in binario i numeri da 00000000 fino a 11111111 che in decimale è da 0 a 255. In un byte (l'esperto direbbe su un indirizzo) posso scrivere un numero di questo genere e in seguito rileggerlo. Le cosiddette apparecchiature periferiche come il monitor, la tastiera, o una stampante sono collegate con una parte della memoria (questo byte). Se io scrivo un numero all'indirizzo giusto, questo provoca un effetto sul monitor, se io leggo qualcosa da un altro indirizzo, questo può essere per es. un tasto della tastiera.

Il movimento è tutto.

Di conseguenza un programma è composto principalmente dalla scrittura di numeri (chiamati anche dati) su di un indirizzo, dalla lettura di altri numeri da altri indirizzi ed essenzialmente dalla copiatura di dati da un indirizzo (per es. tastiera) su un altro indirizzo (per es. monitor). Oltre ai dati, un computer conosce anche i comandi, naturalmente sotto forma di 010101110, cioè sotto forma di numeri.

Ipotizziamo che il numero 11111111 sia il comando "copia" e che noi vogliamo copiare dei dati dall'indirizzo 0000011 (in decimale) all'indirizzo 00001001 (in decimale 9); questo programma in linguaggio macchina sarà

```
11111111
00000011
00001001
```

in Assembler al contrario si scriverà

MOVE 3,9

Move significa spostare; in questo caso il comando è: sposta ciò che si trova nel byte con l'indirizzo 3 al byte con l'indirizzo 9. Al fine di evitare immediatamente un grosso errore, diciamo subito che il byte 3 resta invariato e che viene solo copiato nel byte 9. Mi si farà osservare giustamente che il comando dovrebbe essere più precisamente COPY, ma qui si chiama MOVE.

A questo punto abbiamo imparato la differenza fra l'Assembler e il linguaggio macchina; è già un progresso, no?

E già abbiamo il problema successivo. Il concetto di Assembler ha in effetti un significato doppio: da un lato si tratta del linguaggio di programmazione, come per es. il BASIC oppure il PASCAL; l'unica differenza come abbiamo già visto è data dal fatto che l'Assembler è sempre relativo ad una determinata CPU. Esiste per es. l'Assembler per Z80, l'Assembler per l'8088 e naturalmente l'Assembler per il 68000, di cui stiamo trattando nel presente testo. Il linguaggio ha dei comandi, come anche gli altri linguaggi, che l'utente dovrà battere sulla tastiera.

La grande differenza rispetto per es. al BASIC sta solo nel fatto che alla fine non si deve solo battere RUN, ma che il testo deve prima venire assemblato. Ciò viene eseguito da un programma che si chiama assembler. Questo programma traduce il testo in linguaggio macchina, cioè nella sequenza di 0101010, che la CPU è in grado di comprendere.

1.3 Molto più: in alto: linguaggi evoluti

In un linguaggio evoluto, come per es. il PASCAL, è possibile immettere anche del testo; anche questo deve venire tradotto, solo che il programma di traduzione non si chiama Assembler bensì Compilatore. Ciò significa che dopo un procedimento di assemblaggio oppure dopo un procedimento di compilazione, deriva un programma in linguaggio macchina, che può venire eseguito su di un computer. Non occupiamoci ora né della dimensione né della velocità dei programmi.

Per un interprete, la cosa è completamente diversa; il rappresentante più tipico di questo genere è certamente il BASIC. Anche qui il programma viene inserito come testo. Forse, dopo l'immissione, viene ancora un pochino elaborato e compresso, ma resta comunque testo, che non è neanche lontanamente parente con il linguaggio macchina. Di conseguenza il computer non è in grado di eseguire un programma in BASIC.

Questo compito viene preso in carico da un interprete. Esso legge il testo in BASIC carattere per carattere e lo confronta con i comandi in BASIC. Nel caso in cui esso trovi un comando in BASIC, chiama immediatamente una routine che esegue tale comando. La routine si trova naturalmente nella memoria sotto forma di programma in linguaggio macchina eseguibile. Essa si occupa anche di cercare i dati appartenenti ad un determinato comando in BASIC (parametri). Naturalmente anche l'interprete è un programma in linguaggio macchina. Tutti gli interpreti di BASIC veloci sono scritti in Assembler.

1.4 Principi di base dell'Assembler

Cerchiamo di approfondire meglio il fatto che un compilatore produca dei codici in linguaggio macchina esattamente come un assemblatore.

in Pascal per es. è sufficiente scrivere:

```
Write ('Ciao!')
```

e in Assembler invece scriveremo (solo come es.):

```
MOVE #'C',4711
MOVE #'i',4712
MOVE #'a',4713
MOVE #'o',4714
MOVE #'!',4715
```

Quindi un programma in Assembler è la suddivisione per es. di un comando in Pascal, come WRITE, in molti singoli comandi. Si potrebbe anche dire: il Pascal conosce una determinata quantità di comandi, dai quali il compilatore produce la sequenza adatta di comandi in Assembler.

Ogni programma in Assembler (nella forma di testo non ancora tradotta) è sempre più lungo del suo equivalente in un linguaggio evoluto. E' solo dopo l'assemblaggio o la compilazione che un programma in Assembler sarà drasticamente più corto e di conseguenza più veloce del suo equivalente. Ciò è dovuto al fatto che nessun compilatore può generare un codice talmente compatto come lo può fare un programmatore in Assembler. Quest'ultimo in effetti sa che cosa vuole e quindi può "tagliare su misura" ogni sequenza di comandi, mentre un compilatore deve introdurre delle soluzioni universali.

La differenza in velocità rispetto ad un interprete di BASIC è assolutamente drastica, in quanto l'interprete traduce (come già detto) mentre il programma gira, quindi lavora sempre solo su un comando. Ciò significa che quando in un programma un comando viene ripetuto 100 volte, esso verrà anche tradotto 100 volte. In un programma in Assembler, al contrario, il comando è già tradotto.

1.5 Quando Assembler e quando no?

Probabilmente la velocità può non essere importante per alcune persone, ma ci sono altri motivi.

Un interprete in BASIC (o un compilatore in Pascal) graffia solo sulla superficie del gigantesco potenziale di possibilità contenute in un computer. Se si vuole qualcosa di più o qualcosa di diverso sarà sufficiente dirlo alla CPU, tuttavia nella sua lingua che è l'Assembler.

Ancora un motivo: si dovrebbe utilizzare sempre il linguaggio che risolve il problema in questione con lo sforzo minimo. Spesso, se non sempre, non si tratta dell'Assembler. Arriverei quasi a dire che meglio si conosce l'Assembler, meno lo si usa. Un programmatore in Assembler sa infatti che cosa sta comandando alla CPU con quale comando per es. in BASIC, e perviene di conseguenza a programmi migliori. Devo comunque evidenziare ancora una volta che l'Assembler pone le basi per delle ottime conoscenze del funzionamento di un computer.

Quindi consoliamoci: è solo imparando bene l'Assembler che si possono acquisire tali conoscenze.

Se si analizza un programma che è stato scritto o deve venire scritto in un linguaggio evoluto si rileva immediatamente che il problema della velocità è presente solo in alcuni punti (o addirittura solo in un punto) oppure che manca la funzione adeguata. Basterà quindi scrivere solo questa parte in Assembler e collegarla al linguaggio evoluto. Impareremo in seguito come fare ciò.

Ripetiamo quindi: i linguaggi molto lontani dal linguaggio macchina sono chiamati linguaggi evoluti. L'Assembler non appartiene a questa categoria di linguaggi, ma ci permette di acquisire una solida formazione di base.

1.6 Di quale Software si ha bisogno

Le sequenze di lavoro tipiche dello sviluppo di un programma in Assembler sono l'immissione del testo l'assemblaggio. Il linkaggio (vedremo in seguito di cosa si tratta) e il test.

Si tratta degli strumenti e, come in ogni lavoro, per lavorare bene occorre possedere gli strumenti giusti. Ci troviamo infatti in presenza di un'offerta molto ampia e i cataloghi dei produttori promettono tutti molto. Vorrei dare alcuni consigli, da tenere presenti al momento della scelta, presentando alcuni prodotti tipici. Una cosa non dovrà venire dimenticata: un Assembler è un utensile per professionisti che ha bisogno di una buona documentazione e di supporto. Naturalmente è possibile far girare, con tentativi ed

errori, anche un gioco copiato. Per un Assembler, lo stesso potrebbe valere solo per persone dotate di grande pazienza e con un tempo infinito a disposizione. Potrebbe addirittura avvenire che tutti i programmi contenuti nel presente testo non girino nell'Assembler specifico del lettore, perché il tale Assembler magari ha bisogno di un punto in un determinato campo, di cui il mio non ha bisogno. Perché quindi impazzire se nel manuale c'è tutto?

1.6.1 L'Editor

L'Editor è necessario per l'immissione dei testi e per la correzione, il testo viene chiamato sorgente (Source-Text). Normalmente l'Editor viene venduto insieme con l'Assembler. Sarà possibile tuttavia utilizzare un normale programma di elaborazione dei testi, limitandosi all'immissione di testo puro (nessun carattere di formattazione o di controllo). Anche ED (facente parte dell'Amiga) è utilizzabile a questo scopo.

L'Assembler segnala gli errori indicando un numero di riga, il testo però viene inserito senza numeri di riga. Di conseguenza l'Editor dovrebbe poter essere in grado di eseguire un "Go to-riga". Naturalmente sarebbe ancora meglio se riuscisse a saltare direttamente alla riga con l'errore. Dal momento che spesso l'utente trasforma per se stesso determinati programmi oppure spesso copia parti di testo (con leggere modifiche) dovrebbe essere inoltre possibile la movimentazione e la copiatura di blocchi.

1.6.2 L'assemblatore

Se il testo è pronto (e su dischetto) lanciare l'Assemblatore, fornendogli il nome del file contenente il testo sorgente (Source-File). L'Assemblatore produce il codice in linguaggio macchina (questi 010101010) (chiamati anche codice oggetto) e lo pone nel file di destinazione (file-oggetto) sul dischetto. Tutto ciò prevede naturalmente perdita di tempo e in questo modo, appare sensato, poter assemblare "in memoria". Ciò significa, che l'Assemblatore scrive, su richiesta, il codice direttamente nella memoria e con ciò si può iniziare il programma a scopo di prova. Non si dovrà tuttavia sopravvalutare questa caratteristica, poiché lo stesso risultato può venire raggiunto anche con un RAM-Disk o, dal punto di vista del tempo impiegato, anche con un disco rigido. In entrambi i casi l'Assemblatore deve girare naturalmente su un RAM-Disk oppure su un disco rigido. In caso contrario, sono importanti le seguenti caratteristiche:

"File include":

L'Assemblatore è in grado di collegare dei moduli di testo. Questo è molto importante, poiché i programmi Amiga necessitano sempre delle cosiddette Libraries (Biblioteche) che sono disponibili sotto forma di moduli di testo. Inoltre, dopo un certo periodo di tempo. Il lettore disporrà di una piccola Biblioteca di Routine, che utilizzerà in quasi tutti i programmi.

Capacità di gestire le Macro: le macro vengono trattate dettagliatamente nel Capitolo 6. Per il momento accontentiamoci solo di quanto segue: le macro contribuiscono sostanzialmente alla razionalizzazione del lavoro e aiutano ad evitare gli errori.

Messaggi di errore: Consultare il manuale. Più è lunga la lista dei messaggi di errore, meglio verremo informati.

Segnalazioni: un buon Assembler segnala (consiglia) quando non si è programmato in maniera ottimale. Anche qui vale quanto detto precedentemente: più segnalazioni ci sono, meglio è.

1.6.3 Il Linker

A questo punto abbiamo bisogno del Linker che ha due compiti:

Sappiamo di poter suddividere un programma in moduli, che in seguito assembleremo e verificheremo separatamente (molto consigliabile in caso di programmi lunghi).

Questi moduli dovranno quindi venire legati insieme dal Linker per formare un programma. Un altro motivo per l'uso del Linker si trova all'interno dell'Amiga stesso. Ogni programma possiede una intestazione (in Inglese Header), nella quale si trova per es. l'indicazione di quanto è lungo il programma. Senza questa informazione l'Amiga non può né caricare né far partire il programma. Di conseguenza il Linker deve collegare per lo meno questa intestazione al programma stesso. Ci sono anche degli assembleri che fanno la stessa cosa e ciò risparmia l'utilizzo del Linker, cosa che è senza dubbio positiva. Infatti, particolarmente l'ALINK (il Linker standard) è molto lento. Lo svantaggio della mancata modularizzazione potrebbe venire compensata dalla capacità di "Include" e di gestione delle macro.

1.6.4 Il Debugger

Se adesso lanciamo il programma, abbiamo tre possibilità: che il programma giri, che il programma non giri, o che funzioni male. Al fine di trovare il Bug, abbiamo diverse possibilità. La più semplice (e di solito quella che è coronata da maggior successo) è un'analisi approfondita del testo sorgente combinata con una intensa riflessione.

Se però vogliamo sapere che cosa fa il programma in un determinato punto, oppure quali valori hanno alcune variabili, la cosa diventa più difficile. Senza dubbio è possibile inserire in tali punti per es. un "PRINT AB" cosa che però in Assembler è abbastanza complessa, come vedremo in seguito (infatti non esiste nessun comando di Print).

Quindi è molto più pratico utilizzare un cosiddetto Debugger. Si tratta di un programma con il quale faremo girare il nostro programma in passi singoli e tramite il quale potremo vedere in ogni punto i valori delle variabili.

Non aspettiamoci comunque troppo da un Debugger. Un programma di questo genere non è assolutamente facile da far funzionare e nella fase iniziale, ci procurerà più grattacapi di quanto non ci aiuterà. A ciò si aggiunge il fatto che i principianti di solito fanno degli errori che vengono rilevati già dal compilatore. Ripetiamo ancora una volta, visto che è così importante: l'errore è sempre nel testo sorgente. Ecco perché un'analisi approfondita e una riflessione intensa costituiscono il Debugger migliore. Quando ci procureremo un Debugger, dovremo fare attenzione principalmente a 2 cose:

prima di tutto dovrebbe trattarsi di un Debugger simbolico. Significa: in un programma in Assembler non si lavora mai con indirizzi assoluti, bensì con delle Labels (etichette) che sono gli indirizzi simbolici. L'Assembler tiene una tabella, nella quale annota i numeri reali in corrispondenza dei "simboli". Un Debugger simbolico interviene semplicemente su tale tabella e da ciò deriva la seconda esigenza, e cioè che il Debugger sia compatibile con l'Assembler.

1.7 Cosa si dovrebbe acquistare (e cosa no)

L'Editor, il Compilatore, il Linker e il Debugger (se disponibile) vengono di solito offerti tutti insieme in un pacchetto. Spesso, allegato ad essi, si trova anche il cosiddetto Shell (area propria dell'utente) che rende possibile passare direttamente per es. dall'Editor allo Shell, da dove poi si potrà chiamare il Linker. Ciò significa, se si lavora per es. senza RAM-Disk, che si potrà procedere molto più velocemente senza passare per il Workbench o il CLI. Inoltre un buon Shell ha anche il vantaggio di essere in pratica un Workbench "tagliato su misura" per la programmazione.

1.8 Tre Assembler a confronto

La seguente sezione è una relazione di testo che io ho già pubblicato in "Computer persönlich". In essa vengono affrontati degli aspetti che verranno spiegati più chiaramente solo più avanti nel presente testo. Cerchiamo quindi di non farci confondere le idee, nella peggiore delle ipotesi ignoriamo pure questa sezione. Sono sicuro, nonostante tutto, che il lettore alla fine della presente sezione sarà comunque in grado di sapere come i singoli Assembler fanno fronte alle sue esigenze.

Sono stati provati gli Assembler della Metacomco, Kuma (K-SEKA) e HiSoft (DEVPAC Amiga). L'Assembler della Metacomco è l'Assembler standard per l'Amiga. Ciò tuttavia non rappresenta un motivo per scegliere proprio questo, dal momento che i concorrenti dovranno pure offrire qualcosa che li differenzi in maniera vantaggiosa dallo standard.

Rimaniamo per il primo momento con l'Assembler della Metacomco, cosa che ci permetterà in seguito di sottolineare meglio le differenze. Viene fornito un dischetto con la scritta "Macro Assembler for the Amiga, Version 11.00". Ovviamente non si tratta della versione 11 dell'Amiga. Il produttore fornisce da anni un Assembler per il 68K e lo adatta ai diversi computer.

Alla lettura del manuale comincia la frustrazione. All'infuori del titolo, in tutto il manuale non si incontra più la parola Amiga, e ciò significa che neanche mezza frase spiegherà come far girare un programma in Assembler su di un Amiga.

Metacomco poco documentato

Resta quindi compito del lettore cominciare a provare direttamente sul dischetto, dove troverà un semplice esempio, che tuttavia lascia completamente inutilizzate le capacità dell'Amiga (grafica, Multitasking). Nel manuale non viene citato minimamente come procedere con le Libraries che sono molto importanti per l'Amiga, e le questioni come la differenza fra le routine CLI, i compiti CLI e i compiti di Intuition restano assolutamente escluse. In pratica: chi non è già completamente padrone dell'Assembler per il 68000 in generale, e non conosce l'Amiga in particolare, non ha nessuna possibilità, tramite questo manuale, di imparare la programmazione dell'Amiga. Inoltre la Metacomco dà per scontato che l'utente disponga di una documentazione completa per l'Amiga (o di un libro come questo).

Solo nell'introduzione si raccomanda di procurarsi un manuale per l'utente DOS nonché un manuale per il programmatore. E stupisce ancora di più che le prime 18 pagine del manuale dell'Assembler si occupano dell'Editor ED, che è già descritto nel manuale DOS (la Metacomco non fornisce nessun Editor proprio). Rimangono le pagine da 19 a 50, nelle quali viene presentato l'Assembler in sé e per sé. Si tratta di un Assembler standard per il 68K convenzionale, ma con solide basi, che adempie completamente le specifiche Motorola. Le singole direttive vengono elencate in sequenza. Anche qui si dà per scontato che il lettore sappia cosa farsene, infatti mancano gli esempi. Le ultime otto pagine descrivono molto chiaramente le funzioni Macro. Questa sezione che si occupa delle Macro è veramente encomiabile e quasi assolutamente indispensabile per la programmazione nell'Amiga. Nei file Include che vengono consegnati insieme, sono contenute moltissime Macro, che d'altra parte si attengono precisamente al listato del manuale Kernel (documentazione Amiga). Alle Macro possono venire attribuiti fino a 36 argomenti (0 ... 9, A ... Z), laddove però l'argomento numero 0 è sempre riservato al tipo (B, W, L). Le Macro possono anche chiamare delle Macro definite precedentemente. Questo inscatolamento è permesso fino ad una profondità di 10.

All'interno di una Macro possono venire verificate certe condizioni ed eventualmente lasciate delle Macro espansioni.

SEKA: molto lontano dallo standard

L'Assembler SEKA, in teoria, è fantastico, ma la realizzazione in pratica delle idee è insoddisfacente. Il SEKA è un programma, un Editor, un Assemblatore e un Debugger tutti insieme. Tutte queste parti si trovano permanentemente nella RAM, Anche l'Assemblaggio ha luogo in memoria ed è di conseguenza velocissimo. Purtroppo viene fornito un solo file Include (DOS-Lib), cosa che rappresenta il più grosso punto debole del sistema. Mancano i file Include per programmi tipici per Amiga (grafica, suono e Intuition per es.). Se a qualcuno venisse l'idea di procurarsi questi file indifferentemente dalla Metacomco o dalla HiSoft, resterà deluso. Infatti l'Assembler SEKA non conosce nessuna istruzione di Include. I file devono venire introdotti nel testo sorgente, cosa che produrrebbe dei listati lunghissimi. Se si è utilizzatori del SEKA, è consigliabile costruire da soli i file Include sulla base dei listati LVO nell'appendice del presente testo.

Dal momento che questi listati sono orientati alla sintassi standard, sarà necessario comunque apportare due modifiche: il simbolo di sottolineatura prima del nome deve venire tralasciato e dopo il nome devono venire aggiunti due punti.

File Include contengono anche le Macro. Il SEKA in effetti può gestire anche le Macro, ma usa un'altra sintassi. In questo caso il SEKA resta coerente a se stesso, infatti deviazioni notevoli dallo standard sono per lui la regola. Nel Capitolo 4 vengono descritte le differenze sulla base di un programma esempio. Alla fine del listato risulta chiaramente quanto divergano le direttive SEKA dallo standard. Purtroppo ci sono delle differenze anche nella mnemonica per il 68K. Per es. il SEKA non riconosce MOVEA ma insiste ad utilizzare semplicemente MOVE.

Il SEKA viene gestito tramite abbreviazioni con lettere, che permettono un passaggio semplice fra l'Editor, l'Assemblatore e il Debugger. Il punto debole è l'Editor. Concepito originariamente come Editor per righe, è stato ampliato ad un semplice editor per video. Quest'ultimo perciò è organizzato in maniera molto spartana e molto lento, per cui è necessario spesso passare di nuovo al modo riga.

Premendo un tasto si fa partire l'Assemblatore, che lavora con una velocità così elevata, che per un programma medio non ci si accorge nemmeno del tempo di assemblaggio. Se il programma è assemblato senza errori, lo si dovrà opportunamente memorizzare su un disco, in quanto l'esecuzione successiva di Debug potrebbe creare dei problemi. Secondo il manuale è sufficiente porre un Break Point (punto di interruzione) sull'ultimo statement (in questo caso RTS) ma spesso il programma in modo Debug non riesce a raggiungere questo punto. Infatti quando il programma attende un input, esso resta semplicemente sospeso. A questo punto sarà necessario eseguire una nuova partenza. Io resto comunque dell'opinione che le routine di input sono parti essenziali dei programmi. Allora a cosa serve un Debugger, se non collabora?

Il manuale della SEKA, con le sue 34 pagine, è ancora più piccolo di quello della Metacomco, tuttavia il principiante troverà in esso delle informazioni più utili. L'Editor viene descritto nelle pagine da 4 a 7, le pagine da 8 a 13 presentano l'Assembler, quelle da 14 a 18 il Debugger. Dopo altre due pagine sull'I/O di file, viene descritto il Linker alle pagine 21 - 23.

Ho letto due volte il capitolo relativo al Linker, per poter determinare che non si tratta assolutamente di un Linker, bensì dell'Assemblatore che può anche effettuare dei linkaggi. Praticamente c'è un campo per il codice oggetto e uno per il codice da linkare. Con CL si effettua una copiatura nel campo di Link, mentre con RL è possibile leggere un modulo nel campo di Link. L'Assembler produce normalmente dei codici eseguibili, mentre con l'opzione L, esso genera dei codici linkabili.

Ora, con RL, è possibile leggere diversi moduli nel campo di Link (vengono appesi l'uno all'altro). Nel campo del codice non potrà esserci niente, se non il testo in sorgente del primo modulo, che verrà quindi assemblato prima di ogni altra cosa. Se ora si assembla senza l'opzione L, viene linkato il tutto, sempre che si siano scritti tutti i moduli con indirizzamento assoluto. Saremo quindi contenti di avere un Linker al quale dover procurare solo una lista di tutti i file da linkare, dicendogli quindi da quali biblioteche egli dovrà andare a procurarsi i moduli mancanti.

Solo l'HiSoft fornisce un Linker ideale.

Queste caratteristiche sono possedute dal Linker sia della Metacomco che della HiSoft. Il Linker della Metacomco costituisce un Linker standard per l'Amiga. Il linkaggio deve avere luogo con il Linker della Metacomco, cosa che porta via molto tempo. Nel caso della HiSoft è possibile scegliere se l'Assemblatore deve produrre dei codici eseguibili oppure linkabili. Nei casi normali si rinuncerà a questi ultimi. Se si vogliono quindi collegare dei moduli, si ha comunque un vantaggio. L'HiSoft fornisce un Linker che è compatibile con ALINK, solo molto più veloce. Al fine di indicare il progresso effettuato rispetto all'ALINK, questo Linker ha ricevuto il nome BLINK (si pronuncia B-LINK e non BLINK).

E così siamo giunti al terzo prodotto, cioè al DEVPAC dell'HiSoft. Dico subito che ho tenuto il boccone migliore per ultimo. Questo pacchetto, oltre al BLINK, è composto dall'Editor/Assembler GENAM, dal Debugger MONAM e da una serie completa di tutti i file I (perfettamente compatibili con Metacomco) nonché di alcuni programmi di dimostrazione. Anche l'importantissimo codice di Startup si trova nel testo sorgente (senza l'errore che è contenuto nel listato della documentazione Amiga). In aggiunta c'è un programma, chiamato GEMINST, che rende possibile una predeterminazione di certi parametri, come per es. dimensioni preferite del Buffer di testo o della griglia di tabulazione.

Nel caso dell'Editor, si tratta di un Editor di video con menu di Pull-down, predisposti per Assembler. Se lo si paragona con Ed, è impressionante la velocità con la quale il

testo possa venir fatto scorrere su video e quella delle funzioni di ricerca e sostituzione. Il codice di GENAM è molto compatto, con i suoi 33 Kbyte, e di conseguenza viene caricato dal dischetto in maniera sorprendentemente veloce. Questo è già un buon esempio dei vantaggi della programmazione in Assembler sull'Amiga.

Wordstar con Mouse

Si è già scritto molto sui vantaggi e gli svantaggi di Editor comandabili da Mouse, per cui ogni discussione sarebbe inutile in questa sede. Il cursore può venire posizionato tramite i tasti freccia oppure tramite codici di controllo che sono compatibili con il Wordstar, oppure anche con il Mouse. Quest'ultimo è sicuramente molto utile quando si vuole raggiungere una posizione per la quale sarebbe necessario effettuare diversi passaggi.

L'Assemblatore viene chiamato dall'Editor. Anche in questo caso si può estrarre il comando da un menu di Pull-down oppure da una abbreviazione di tasti (Amiga-A). Dopo il funzionamento dell'Assemblatore ci si trova di nuovo nell'Editor. Nel caso in cui non sia stato rilevato nessun errore, si può abbandonare l'Editor e richiamare il programma, che si troverà, già perfettamente eseguibile, sul dischetto. Si ha comunque ancora l'opzione di produrre un codice linkabile, che potrà venire linkato con ALINK (oppure, ancora più velocemente, con BLINK). Nel caso in cui l'Assemblatore abbia rilevato degli errori, questi verranno visualizzati con un testo per esteso. Dopo averli approfonditi, premendo un tasto, ci si trova di nuovo nell'Editor. A questo punto si potrà saltare alla riga contenente l'errore con un comando di "GO TO riga numero". L'abbreviazione "Amiga-J" (Jump to error) è ancora più veloce e ci conduce direttamente alla prima riga contenente un errore. Inoltre si ha anche l'opzione di assemblare a vuoto, dove è possibile un controllo della sintassi ancora più veloce.

Quanto tempo è necessario prima di poter disporre di un programma eseguibile su dischetto? Scegliamo il listato usato come esempio nel Capitolo 4, utilizzando tuttavia i file Include (disponibili solo con Metacomco e DEVPAC).

Analizziamo prima di tutto i tempi:

SEKA: 5 secondi

Metacomco: 95 (87) secondi

HiSoft: 11 (2) secondi

Il Metacomco spreca molto tempo con il linkaggio, cosa che non accade con gli altri due. Per il SEKA il procedimento di assemblaggio vero e proprio dura solo alcuni decimi di secondo, il resto del tempo viene utilizzato per la memorizzazione sul dischetto. La HiSoft scrive direttamente sul dischetto. Tuttavia non è un problema tenere in RAM-Disk l'Editor/Assembler più diverse Libraries.

Il DEVPAC occupa 33 Kbyte, il MonAm 18 Kbyte, tutte le Libraries insieme (non le si usa quasi mai) occupano esattamente 180 Kbyte, quindi resta sempre spazio a sufficienza per il sorgente e il codice. In questo tipo di funzionamento si hanno praticamente i vantaggi del SEKA con la facilità dei DEVPAC. In questo caso il programma viene originato in circa 1 secondo. Inoltre con il DEVPAC si possono ottenere dei tempi dell'ordine di grandezza dei 2 secondi anche senza RAM-Disk, se si sostituiscono i file Include con istruzioni EQU nel testo, come mostrato dai listati nei Capitoli 4 e 5.

Mon Ami

Il Debugger della HiSoft si chiama MonAm ma io preferisco chiamarlo Mon Ami in quanto si tratta veramente di un Debugger amico. MonAm è un Debugger simbolico, ma lavora senza problemi anche con file codici, senza tabelle dei simboli. MonAm offre tutte le funzioni a monitor, può disassemblare, tracciare, gestire i break point, in pratica è in grado di fare tutto quello che i buoni programmi di questo tipo sono in grado di fare. La cosa sorprendente è che con MonAm si cade sempre in piedi. Ciò è dovuto al fatto che esso intercetta tutti i "Guru" cioè riduce i vettori di eccezione in balia del proprio Handler (gestore). Concettualmente MonAm può far girare un programma (Task) solo se il Task "dorme". Un tentativo di contravvenire a ciò farà apparire la segnalazione "Task must be suspended" (il task deve venire sospeso).

MonAm pone automaticamente un break point al primo comando. Se si vuole, si può attraversare il programma passo passo. In una finestra appariranno i valori di registro, in un'altra un estratto dalla memoria in esadecimale e ASCII. Quindi seguirà un pezzo del testo sorgente con una freccia alla riga corrente. Ciò significa che per ogni comando si potrà leggere direttamente quale effetto esso ha sulle variabili in memoria e sul registro. A questo punto l'identificazione dell'errore sarà inevitabile.

I manuali migliori sono quelli della HiSoft.

Il manuale del DEVPAC è veramente esemplare. Esso comincia con istruzioni precise per la realizzazione delle copie di sicurezza. Quindi affronta come installare il sistema per uno o due drive oppure per il disco rigido. Quindi ha luogo un corso molto veloce nel quale viene spiegato chiaramente, sulla base di un programma campione sul dischetto, come far funzionare l'Editor, l'Assemblatore e il Debugger. A questo punto, sapendo che tutto funziona, ci si può quindi dedicare ai singoli capitoli, i quali descrivono tutto il resto in maniera molto precisa, ben comprensibile e tuttavia compatta.

Nell'appendice vengono descritti alcuni elementi di base, in particolare l'argomento Libraries, che è così importante per l'Amiga. Segue quindi un corso veloce relativo al CLI, seguito da una istruzione molto dettagliata di come installare un disco CLI/DEVPAC quando per es. si passa da WB 1.1 a WB 1.2.

Nel manuale è contenuto ancora un altro libriccino, cioè il “Programming Pocket Reference Guide” (Guida di riferimento tascabile per la programmazione) della Motorola, cioè la documentazione ufficiale di tutti i comandi per il 68000.

Risultato: HiSoft, vincitore ai punti

E' chiaro che per me il pacchetto migliore è il DEVPAC della HiSoft. Il motivo è costituito dalla sua velocità, dal comfort e compatibilità.

Chi vuol provare la programmazione a basso livello nel senso più completo del termine, si trova ben servito dalla SEKA. Con ciò si intende come una volta si programmava il Commodore 64, nel quale la grafica veniva impostata con “Poke, Poke, Poke”, si potrà fare lo stesso con l'Amiga in Assembler, utilizzando “Move, Move, Move”. Rivolgendosi così direttamente all'Hardware dell'Amiga, sarà possibile raggiungere delle velocità incredibili, se confrontate con le chiamate di Intuition che funzionano attraverso innumerevoli istanze. Dal momento che queste dovranno venire programmate in maniera interattiva (modifica dell'operando, giudizio dell'effetto) il SEKA sarà l'ideale, in quanto fa dimenticare i tempi di assemblaggio.

Non appena però si dovranno risolvere dei compiti un po' più complessi, orientati alla strutturazione ed alla razionalizzazione del lavoro, ci si dovrà rivolgere ad un Assembler Classico. Il pacchetto della Metacomco è piuttosto lento e superato, anche se solido. Di conseguenza il DEVPAC rimane l'unica alternativa possibile.

Nel presente testo, per i primi listati, sottolineo le differenze alle quali il lettore dovrà prestare attenzione se lavora con altri Assembler. Tutti gli altri listati sono stati scritti con l'Assembler della HiSoft.

CAPITOLO 2

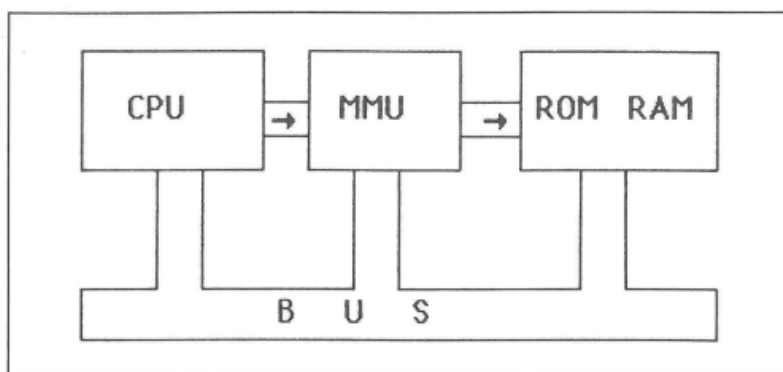
Composizione di un computer

**Registro
Stack**

2.1 Il modello di computer

In questo capitolo dobbiamo occuparci anche un po della composizione e della funzione di un computer. Quello che non ci interessa assolutamente sapere in questo momento, è come funziona il sistema elettricamente. Per la programmazione è sufficiente in fatti un cosiddetto modello. E' importante invece sapere che cosa significa e quali sono le prestazioni di CPU, RAM, ROM e Bus. All'interno della CPU, la cosa che ci interessa in particolar modo è il modello dei registri.

Ci troviamo ora nella situazione di chi sta imparando a guidare un'automobile. Analizzeremo che significato hanno lo sterzo, la frizione, il pedale del gas e il freno.



La Fig. 2.1 ci mostra il modello di un computer molto semplificato.

Il componente più importante è la CPU (Central Processing Unit) detta anche processore, cioè il 68000. Esso è responsabile della gestione di tutto il decorso, è in grado di calcolare, di decidere e di paragonare. Da solo, tuttavia, non fa molto: ha bisogno di un programma.

Il secondo componente importante è la memoria, suddivisa nelle parti RAM e ROM. RAM significa letteralmente Random Access Memory, cioè memoria con accesso casuale (è possibile accedere direttamente a qualunque posizione di memoria, e non come per es. in caso di memorizzazione su nastro, solo serialmente) e la stessa caratteristica è posseduta anche dalla ROM. La grande differenza fra le due è che per la RAM è possibile leggere e scrivere, mentre per la ROM (Read Only Memory = memoria di sola lettura) è possibile solo leggere. Una ulteriore differenza: il contenuto della RAM viene perduto nel momento in cui il computer viene spento, il contenuto della ROM, al contrario, è sempre disponibile.

I nostri programmi si troveranno sempre nella RAM, tuttavia utilizzeremo molto anche la ROM (se disponiamo di un Amiga con Kickstart-ROM). Al fine di poter accedere ad una posizione di memoria nella RAM o nella ROM, la CPU deve indirizzare tale posizione di memoria. Questi indirizzi passano attraverso il Bus di indirizzamento.

Il Bus non è nient'altro che un insieme di conduttori, tramite i quali tutte le utenze sono collegate in parallelo. L'espressione Bus viene dal fatto che, se lo si considera in senso figurato, un'informazione (per es. un indirizzo) sale alla fermata CPU, si sposta sul Bus e quindi scende alla fermata RAM (oppure ROM). Allo stesso modo i dati (ciò che deve venire posto nei Byte indirizzati/ciò che deve venire letto da tali Byte) si spostano sul Bus dei dati.

La memoria stessa è composta da diversi Chip uguali fra loro. Tutti loro hanno lo stesso piccolo campo di indirizzamento, ma hanno anche un ingresso (Chip Select) tramite il quale è possibile selezionare un determinato Chip. Di conseguenza un indirizzo logico deve venire trasformato in un indirizzo fisico. Ciò viene effettuato dal cosiddetto decodificatore di indirizzi oppure (come nel caso dell'Amiga) da una sua versione ulteriormente migliorata, la cosiddetta MMU (Memory Management Unit).

Per noi è importante sapere che un accesso a campi protetti oppure a indirizzi illegali viene punito con una segnalazione di "Bus-Error".

2.2 Fetch & Execute

Normalmente un programma gira in un computer conformemente al metodo "Fetch & Execute" come dicono gli americani, in italiano ciò significa "Prendi ed Esegui".

La CPU prende un comando dalla memoria e lo esegue. Dopo di ciò: prende automaticamente il comando successivo e lo esegue, ecc., ecc., ecc.. Naturalmente nella memoria ci deve essere qualcosa, che la CPU prende ed esegue, e ciò viene chiamato programma.

2.3 I programmi non sono altro che sequenze di Byte

Un programma non è nient'altro che una sequenza di Byte, che si trova o nella RAM o nella ROM. Naturalmente la CPU non è in grado di sapere dove il programma si trova. Di conseguenza all'avviamento (Reset) si scontra immediatamente, grazie ad una predisposizione Hardware, con una posizione iniziale.

In questo momento la CPU prende sempre una parola (cioè due Byte uno dopo l'altro, quindi 16 Bit) dalla memoria e decodifica tale parola. In essa è senza dubbio contenuto un comando per la CPU.

La CPU elabora questo comando e va a prendere la parola successiva. In un comando possono anche essere contenuti dei dati. In caso di comando di addizione per es., la CPU deve sapere che cosa deve venire aggiunto. Anche l'informazione di quante parole dato fanno parte di un comando è contenuto nella prima parola (la parola di comando). L'intera memoria è numerata Byte per Byte da 0 alla fine; questi numeri di posizione di memoria sono chiamati indirizzi. La CPU funziona sempre solo con questi indirizzi e tiene internamente un contatore, che punta sempre all'indirizzo attuale. Questo contatore è chiamato "Program Counter" abbreviato con PC.

Ecco un esempio:

Indirizzo (PC)	Comando	Dati
1000	Cancella Parola	
1004	Aggiungi	Operando 1, Operando 2
1010	Return	
1012		

Il listato indica schematicamente un programma che comincia con l'indirizzo 1000. Al fine di far partire il programma, bisogna impostare il PC a 1000, dopo di che esso comincerà a funzionare.

Il comando 1 occupa gli indirizzi 1000 e 1001. In questo esempio esso ha una parola dato all'indirizzo 1002 e 1003. La CPU elabora questo comando e porta il PC all'indirizzo 1004. Del comando 2 (su 1004 e 1005) fanno parte due parole dato (1006-1009), di conseguenza il comando 3 deve partire dall'indirizzo 1010.

Il 68000 conosce comandi senza dati, che quindi sono sempre lunghi una parola, ma anche comandi contenenti un massimo di 4 parole dato. Ciò significa che, con un 68000, un singolo comando può occupare un massimo di 10 Byte con i suoi dati (5 parole). Come è possibile verificare dal presente schema, ogni comando deve cominciare ad un determinato indirizzo (limite di parola) diversamente sono guai.

Il lettore si chiederà come accade ciò. E' molto semplice. E' possibile (e obbligatorio) modificare il PC. Infatti, se un programma gira non solo comando per comando, ma si è usato per es., anche un GO TO, ciò in Assembler sarà prima di tutto "GO TO indirizzo". Praticamente ciò per la CPU significa "Imposta il PC = Indirizzo". Se a questo punto viene fornito un indirizzo sbagliato, il programma viene interrotto.

In pratica questo errore si presenta quando nel programma si definiscono anche dei dati. Se per es. si vuole stampare il testo "Mario Rossi" sarà necessario caricare in un punto qualunque della memoria una sequenza di Byte con il codice ASCII di queste lettere. Se si ha in seguito il testo "20100 Milano" e si vuole stampare questo testo da solo, sarà

necessario sapere quanto è lungo "Mario Rossi". Al fine di risparmiare questo conteggio, i buoni Assembler hanno un comando (EVEN oppure CNOP) che giustifica i testi (oppure i dati in generale) ad un indirizzo pari. Se l'indirizzo è comunque pari, non succede niente. Un EVEN in più non disturba, uno in meno disturberebbe molto.

Con queste informazioni non dimenticheremo mai di mettere prima di un testo il comando EVEN (o qualcosa di simile) cosa che è comune a tutti i principianti.

2.4 Modo utente e supervisore

Il 68000 conosce due sistemi di funzionamento, chiamati modo-utente e modo-supervisore.

In modo-supervisore girano le routine di base del sistema operativo. I nostri programmi, e principalmente i programmi operativi, girano principalmente in modo-utente.

La cosa importante da sapere è che alcuni comandi per il 68000 sono permessi solo in modo-supervisore. Questi comandi, che nei manuali vengono chiamati comandi privilegiati, non possono venire utilizzati senza essere prima entrati in modo-supervisore.

Diversamente, il programma verrà interrotto con una segnalazione di errore. Il sistema operativo dell'Amiga, in particolare il nucleo Multitasking, reagisce in maniera molto sensibile agli accessi dall'esterno ed è per questo che si dovrà cercare di evitare il modo-supervisore. Ciò non costituisce uno svantaggio, in quanto per particolari caratteristiche del 68000, accessibili solo in modo-supervisore, il sistema operativo ci mette a disposizione delle routine che potremo utilizzare senza problemi.

2.5 Il sistema esadecimale

Il sistema esadecimale è comune nell'Assembler (ed anche molto vantaggioso). Questo è il motivo per cui dobbiamo familiarizzare con tale sistema. Ecco un corso veloce:

La base non è 10, come in un sistema decimale, bensì 16. Per le cifre mancanti da 10 a 15, si scrive da A a F. Per la cifra per es. 345, in decimale si dice 5 unità, 4 decine e 3 centinaia. in esadecimale la base è 16.

La sequenza non sarebbe quindi 1, 10, 100, 1000 bensì 1, 16, 256, 4096.

Sappiamo quindi che F ha il valore 15. Di conseguenza $FFFF = 15 * 4096 + 15 * 256 + 15 * 16 + 15 * 1 = 65535$.

2.6 Un programma in BASIC come esercizio

La Fig. 2.2 riporta un piccolo programma in BASIC per Amiga.

```
While 1
  Input "Un numero n ($n se esa) ";A$
  If left$(A$,1)<>"$" Then
    Print Hex$(A$,Len(A$)-1)
  Else
    A$=Right$(A$,Len(A$)-1)
    L=Len(A$)
    X%=0
    For I=L To 1 Step -1
      X%=X%+Val ("&h"+Mid$(A$,I,1))*16^(L-I)
    Next I
    Print X%
  Endif
Wend
```

Fig. 2.2: Conversione da Esa a Decimale in BASIC

Quando si immette un numero decimale, il programma lo trasforma in esadecimale. Se si immette un numero esadecimale (riconoscibile da \$ come primo carattere) si otterrà il suo valore in decimale.

2.7 Il sistema binario

Il sistema binario si trova un gradino più in basso (ancora più vicino al computer). In questo caso la base è 2, per cui in questo sistema sono permesse solo le cifre 0 e 1. La cosa più semplice è tradurre un numero binario in un numero decimale, scrivendo i valori su di esso. Ecco un esempio:

Valore decimale:	32	16	8	4	2	1
------------------	----	----	---	---	---	---

Numero binario:	1	0	1	1	0	1
-----------------	---	---	---	---	---	---

Il risultato sarebbe quindi $32 + 8 + 4 + 1 = 45$

Anche la trasposizione nel sistema esadecimale è molto facile. Ipotizziamo di avere il seguente numero binario:

1010 0101

Vedete subito che l'ho suddiviso in gruppi di 4. Se poi scrivo il loro valore sopra di essi, risulta quanto segue:

8	4	2	1		8	4	2	1
1	0	1	0		0	1	0	1

Ciò produce (da sinistra) i decimali 10 e 5. In esadecimale, però, per 10 si scrive A, quindi il numero in esadecimale si chiamerebbe A5. Vediamo quindi in Fig. 2.3 un programma in Amiga BASIC per esercitarsi con i numeri binari:

```

WHILE 1
  INPUT "Un numero n (%n se binario) "; a$
  IF LEFT$(a$,1) <> "%" THEN
    x^=VAL(a$)
    FOR i=15 TO 0 STEP -1
      PRINT SGN(x% AND 2^i );
    NEXT : PRINT
  ELSE
    a$=RIGHT$(a$,LEN(a$)-1)
    l=LEN(a$): x%=0
    FOR i=l TO 1 STEP -1
      x%=x%+VAL("&h"+MID$(a$,i,1))*2^(l-i)
    NEXT
    PRINT x%
  END IF
WEND

```

Fig 2.3: Conversione da binario a decimale e ritorno

Se si immette un numero decimale, il programma lo fa uscire in binario. Se si immette un numero binario (riconoscibile da % come primo carattere) ne otterremo il valore in decimale. Il simbolo di percentuale (%) è il prefisso in Assembler per i numeri binari.

2.8 Stack: funzione e compiti

Il programma più corto che è possibile scrivere in Assembler per l'Amiga è:

```
CLR -(SP)
```

e ciò nonostante si è già utilizzato lo Stack. SP (oppure A7, che è la stessa cosa) sarà presente spessissimo in quasi tutti i programmi; un ottimo motivo per analizzarlo immediatamente. Lo Stack è una memoria (un pezzo di RAM) con caratteristiche particolari. Lo si chiama anche LIFO, che sta per "Last in, First Out" oppure anche memoria Stack. I dati vengono immessi nella memoria Stack, come se venissero sovrapposti in una pila. Sarà in seguito possibile prelevare qualcosa solo dall'alto di tale pila (dal "Top of Stack"). Questo significa che se memorizziamo i dati A, B e C in questa sequenza nello Stack, potremo leggerla solo nella sequenza C, B, A. A questo punto il trucco è solo di far in modo che la CPU non prelevi mai i dati dallo Stack, ma li copi in qualche altra direzione. Ciò viene gestito dal cosiddetto Puntatore allo Stack, abbreviato con SP (Stack-pointer). Un'altra annotazione: lo Stack cresce dall'alto (l'indirizzo più elevato) verso il basso (verso l'indirizzo più basso). L'istruzione "Metti A nello Stack" produce due reazioni:

1. Abbassamento di SP
2. Copiatura di A nel campo di memoria a cui SP Sta puntando in questo momento

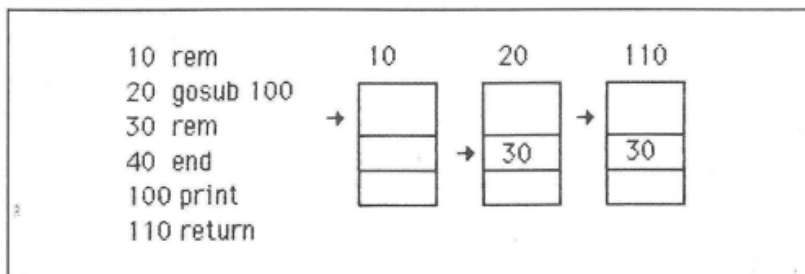


Fig. 2.4: Significato dello Stack per l'esempio in Basic

Il contrario, cioè il prelevamento di A dallo Stack, ha come conseguenza:

1. Copiatura dei dati, ai quali SP sta puntando, su A
2. Aumento di SP

Il significato di tutto ciò è illustrato in Fig. 2.4. Si tratta di sotto programmi, in questo caso, di BASIC. E' possibile tuttavia immaginare anche i numeri di riga come indirizzi

A destra c'è sempre un pezzo di Stack, e sotto di esso il puntatore. Il comando "GOSUB 100" provoca tre effetti:

1. Abbassamento di SP
2. Immissione del numero di riga successivo (in questo caso 30) nello Stack (nella posizione di memoria alla quale SP sta puntando in questo momento)
3. Salto alla riga 100

Il Return in riga 110 ha come conseguenza:

1. Prelevamento del numero di riga alla quale SP sta puntando:
2. Aumento di SP
3. Salto alla riga 30

Qualcuno si starà certamente chiedendo perché SP viene abbassato da GOSUB e viene di nuovo aumentato da RETURN. Osserviamo quindi la Fig. 2.5. in questo caso il sottoprogramma chiama un secondo sottoprogramma. Ora, dopo la riga 110, ci sono 2 numeri di riga (esattamente indirizzi di RETURN) nella pila. Il RETURN della riga 210 imposta l'SP alla riga 30 e salta quindi a 120, il RETURN della riga 120 riposiziona all'indietro di nuovo SP e salta quindi alla riga 30. L'SP si trova di nuovo al suo valore iniziale, cioè, "siamo tornati a casa".

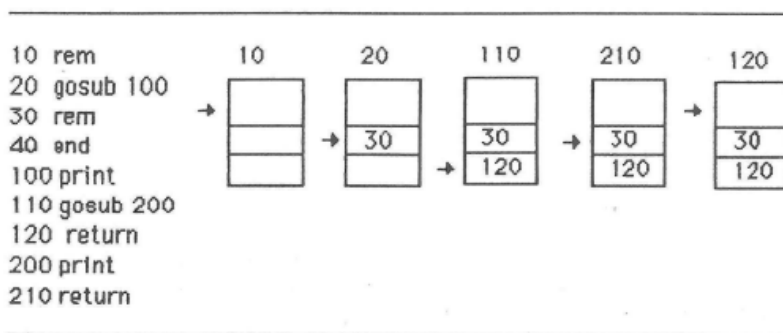


Fig.2.5: Stack nel caso di "Sottoprogramma che chiama un sottoprogramma"

A questo punto è chiaro che con il meccanismo dello Stack è possibile incastolare a piacere diversi sottoprogrammi. Ogni RETURN aumenta di nuovo l'SP, rispedendolo quindi indietro. Ma facciamo attenzione: cosa succede adesso?

```
10 GOSUB 20
20 GOSUB 10
```

Dal momento che ogni GOSUB abbassa l'SP, ma manca il suo contrario, cioè il RETURN, lo Stack cresce verso il basso. Esso entrerà quindi presto nel nostro codice programma e lo riempirà di indirizzi di RETURN.

Risultato: fallimento totale, anche in BASIC. Provate pure. La seconda applicazione per lo Stack è il trasferimento di parametri ai sottoprogrammi. In linea di principio funziona così: in Assembler (non in BASIC) esistono i comandi “Metti i dati nello Stack” e “Prendi i dati dallo Stack”. (Abbiamo già imparato che ogni comando implica una modifica del puntatore dello Stack).

Quindi posso scrivere:

```
10 A sullo Stack
20 B sullo Stack
30 GOSUB 100 (Indirizzo di Return sullo Stack)
```

e quindi nel sottoprogramma:

```
100 Prelevamento indirizzo di Return dallo Stack (e sua annotazione)
110 Prelevamento di B dallo Stack
120 Prelevamento di A dallo Stack
130 Calcolo con A a B
140 Salto all'indirizzo di Return
```

Cosa succede però, se il sottoprogramma deve terminare con RETURN? Scriveremo:

1. Indirizzo di RETURN allo Stack
2. Dati allo Stack
3. GOTO sottoprogramma

Nel sottoprogramma:

1. Dati dallo Stack
2. Lavorare con i dati
3. RETURN

Come già detto, in Assembler non ci sono comandi di PRINT, ma solo la possibilità di scrivere dei Byte in un campo di memoria, che viene rappresentato sul video dal controller video. La programmazione in Assembler significa principalmente spostare dati da un indirizzo ad un altro indirizzo. Anche le apparecchiature periferiche (tastiera, floppy, ecc.) si trovano all'interno del campo indirizzi (detto “memory mapped”). Si accede alle periferiche scrivendo determinati dati in questi indirizzi o leggendoli.

In pratica accederemo raramente all'Hardware, piuttosto immetteremo i parametri in strutture di dati e chiameremo delle routine di sistema, ma anche queste strutture di dati devono venire indirizzate.

Vedete quindi che l'indirizzamento è, di per se stesso, essenziale. Si può accedere ad un indirizzo in tante maniere diverse, come esempio abbiamo già visto l'SP. Posso infatti dire, metti l'SP all'indirizzo 4711. Ma posso anche dire, prendi i dati dall'indirizzo al quale l'SP sta puntando in questo momento (senza sapere a cosa sta puntando).

Già questi sono due modi di indirizzamento. Il 68000 in totale ne conosce 12, di cui ci occuperemo nel prossimo capitolo. Essi sono, per così dire, la chiave per il 68000.

CAPITOLO 3

Indirizzi, dati e comandi

Registri, modi di indirizzamento

Tipi di dati

Struttura dei comandi del 68000

Finora abbiamo imparato che i dati si trovano nelle RAM oppure nelle ROM. Oltre a ciò esiste anche una RAM tutta speciale, che è parte della CPU. Questo campo di memoria è composto di gruppi di 32 Bit, e ciascuno di questi gruppi è chiamato Registro.

3.1 Velocità grazie ai Registri

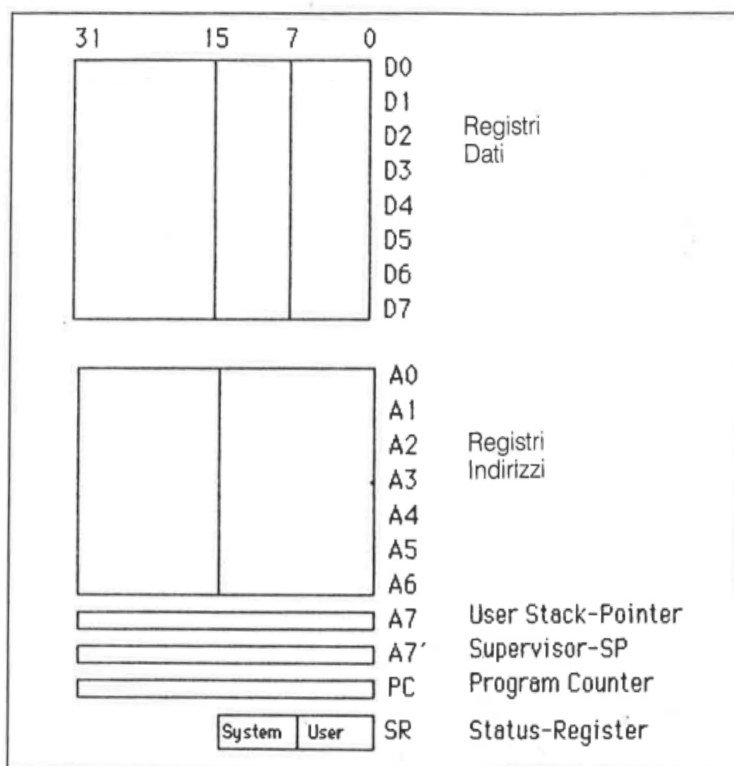


Fig. 3.1: Modello dei registri del 68000

Si accede ai Registri non tramite indirizzi, bensì tramite nomi. Il vantaggio dei Registri, se paragonati al resto della memoria, è che i Registri si trovano sullo stesso Chip

della CPU, e che la CPU supporta l'accesso a questi Registri tramite comandi speciali. Naturalmente non è più necessaria nemmeno la deviazione sulla MMU e sul Bus. Con ciò, le operazioni dei Registri sono essenzialmente più veloci degli accessi alla memoria centrale ed offrono (grazie ai comandi speciali) un maggiore comfort.

3.2 Il modello Registri del 68000

Da tale punto di vista, una CPU con molti Registri è molto migliore di una CPU con pochi. Il 68000 ha molti Registri, cioè:

8 Registri dati, 7 Registri di indirizzo, 2 Puntatori allo Stack, 1 Contatore di programma (PC) e 1 Registro dello stato.

La Fig. 3.1 mostra l'intera gamma di Registri del 68000. Vediamo quindi che i Registri D0-D7 e A0-A7 più PC sono larghi 32 Bit. In figura, i Bit sono numerati da 0 a 31 e danno in tutto 4 Byte.

3.3 Tipi di dati

In un Byte i Bit vengono contati da 0 (Bit più basso) a 7 (Bit più alto). Due Byte (16 Bit) sono chiamati parola. I Bit di una parola vanno da 0 a 15. Due parole (32 Bit) costituiscono una parola lunga. Ecco perché si parla dei tipi di dati Bit, Byte, Parola e Parola lunga. I più grandi numeri rappresentabili, a seconda del tipo, sono mostrati in Fig. 3.2.

$$\begin{aligned}\text{Bit} &= 2^1 - 1 = 1 \\ \text{Byte} &= 2^8 - 1 = 255 \\ \text{Parola} &= 2^{16} - 1 = 65535 \\ \text{Parola lunga} &= 2^{32} - 1 = 4.294.967.299\end{aligned}$$

Fig. 3.2: Tipi di dati e valori rappresentabili

A questo punto comprendiamo anche le righe di separazione verticali rappresentate in Fig. 3.1. Nei Registri dati è possibile introdurre dati, parole e parole lunghe. Nei Registri di indirizzo il tipo Byte non è possibile. Il puntatore allo Stack (A7) è sempre lungo.

Oltre a ciò, esiste anche il tipo BCD (Binary Coded Decimal). In questo caso un Byte viene suddiviso in due semi-byte (chiamati Nibble). Con i 4 Bit di un Nibble è possibile rappresentare i numeri da 0 a 15. Tuttavia si rinuncia di solito ai numeri da 10 a 15, e restano validi, nella rappresentazione BCD, i valori da 0 a 9. Quindi, in un "BCD Byte" è possibile rappresentare sempre due posizioni decimali. Una parola quindi è sufficiente per un numero decimale a 4 posizioni. Nel caso in cui si abbia bisogno di più posizioni, sarà necessario porre l'uno vicino all'altro la quantità necessaria di Byte. Esistono migliaia di algoritmi complicati relativi al calcolo BCD. Per coloro che non hanno il 68000, tali algoritmi sono molto importanti. Noi invece possiamo rinunciare ad essi, in quanto i comandi adeguati sono già incorporati al 68000.

L'indicazione del tipo è il primo compito

Se si lavora solo con i Registri, la dimensione non ha (quasi) nessuna importanza, quando però si copia un Registro nella RAM, avente tutti i suoi 32 Bit pieni, esso occuperà 4 Byte.

Ciò è molto poco pratico, in quanto spesso sarebbe possibile fare la stessa cosa con molta meno memoria. Di conseguenza nel 68000 esiste la possibilità (diciamo meglio l'obbligo) per ogni operazione che muove dei dati, di indicare di che tipo si tratta.

Un esempio: il trasferimento dati ha luogo solo con il comando MOVE e precisamente con la sintassi "MOVE Sorgente Destinazione". In effetti il comando MOVE non sposta i dati, ma li copia, e copia dalla sorgente alla destinazione.

Al fine di copiare i dati nel Registro D3 all'indirizzo 4711, si scriverà:

```
MOVE.B D3,4711 oppure
MOVE.W D3,4711 oppure
MOVE.L D3,4711
```

Nel caso .B viene copiato un Byte, cioè i Bit da 0 a 7 di D3, nel caso .W viene copiata una parola (Bit 0-15) mentre nel caso .L viene copiato l'intero Registro. Nella memoria centrale (qui a partire dall'indirizzo 4711) vengono posti quindi 1, 2 oppure 4 Byte. In quale sequenza tali tipi di dati si trovino nella RAM, dovremmo già saperlo. Se per es. in D0 c'è la parola \$AABB e D0 viene copiato, con un comando MOVE.W, sull'indirizzo 1000, avremo \$AA in 1000 e \$BB in 1001.

Diciamo ancora una volta chiaramente agli amici che provengono dagli 8 Bit e a quelli che provengono dagli IBM-PC: il 68000 memorizza i dati nella sequenza giusta e non scambia i Byte di una parola, come fanno gli "8 Bit/8088".

A causa di questa ampia gamma di tipi di dati, abbiamo anche l'obbligo di indicare di che tipo si tratta per quasi tutti i comandi. Se manca il tipo, la maggior parte degli Assembler assumono per difetto che si tratti di parola. Torniamo un attimo ai Registri:

la differenza principale fra i Registri dati e i Registri indirizzi è che, nel caso dei Registri indirizzi, i tipi Bit e Byte non sono permessi.

Diversamente sarebbe addirittura possibile memorizzare dei dati nei Registri indirizzi e degli indirizzi nei Registri di dati. Quest'ultima cosa la incontreremo spesso nell'Amiga, dal momento che molte routine si aspettano anche degli indirizzi nei Registri dati.

Il Registro dello stato ha uno scopo molto particolare. Con esso viene realizzato in Assembler l'IF-THEN; ne ripareremo in seguito.

3.4 Comandi

Quanti comandi esistano in Assembler, non è facile a dirsi. Ciò dipende dal fatto che un comando produce effetti completamente diversi tra loro, a seconda del tipo di indirizzamento e di altre varianti. Cominciamo con la struttura del comando. Un comando può avere: nessun operando, oppure uno, oppure due. Gli operandi possono essere contenuti già nella parola comando oppure possono occupare fino ad un massimo di 4 parole, che seguiranno immediatamente la parola comando. Non preoccupiamoci per il momento di ciò. Nel testo sorgente si scriverà semplicemente il comando e gli operandi, sarà l'Assemblatore ad occuparsi di quante parole essi costituiscono.

Un esempio per un comando senza operandi è RTS (Return from Subroutine) che corrisponde al RETURN in BASIC. Il comando "CLR D0" ha un operando. Esso significa Clear (Cancella (Riempì con Bit 0)) l'operando D0 (il Registro D0). Un esempio per un comando con due operandi è:

```
MOVE.L A3,A4
```

in questo caso la parola lunga del Registro A3 viene copiata su A4.

3.5 Significato e scopo dei tipi di indirizzamento

La duttilità di una CPU dipende dal numero di tipi di indirizzamento significativi che essa può gestire, ed in questo caso il 68000 brilla di luce tutta propria. Tutto questo lusso, tuttavia, rende la questione ancora più complicata, in quanto tutto ciò ha bisogno di venire appreso. Ci troviamo, inoltre, di fronte ad una barriera, per gli amici che sono abituati a lavorare con i pochi (e primitivi) tipi di indirizzamento degli "8 Bit". D'altra parte, quando si sarà padroni di questo argomento, si sarà padroni anche del 68000.

Vediamo meglio di cosa si tratta: nell'esempio di cui sopra

```
MOVE.L A3,A4
```

Il contenuto del Registro A3 è stato copiato su A4. Se io al contrario scrivo:

```
MOVE.L (A3),(A4)
```

ciò significa che i contenuti dei Registri devono venire visti come indirizzi. Se per es., al momento del comando, A3 ha il valore 4711 ed A4 è 5711, verrà copiata una parola lunga dall'indirizzo 4711 (partendo da esso e Byte per Byte) sull'indirizzo 5711.

Ora abbiamo imparato a conoscere due tipi di indirizzamento, cioè il “Registro diretto” (MOVE.L A3,A4) ed il “Registro indiretto” (MOVE.L (A3),(A4)).

Per salire ancora di un passo, osserviamo il “Registro indirizzi indiretto con post-incremento”. Vedremo quanto segue:

```
MOVE.W (A0)+,D0
```

Detto chiaramente: copia la parola, sulla quale A0 sta puntando, su D0 ed aumenta dopo ciò (post) A0 di 2. Due è spiegato dal fatto che una parola ha 2 Byte. E' importante notare che il 68000 è una macchina-Byte, e che ogni indirizzo punta ad un Byte. “MOVE.(A0)+,D0” farebbe copiare una parola lunga e dopo ciò farebbe incrementare A0 di 4. La variante successiva sarebbe “Registro indirizzi indiretto con pre-decremento”. Un esempio:

```
MOVE.L D0,-(A5)
```

In questo caso il 4 viene prima di tutto (pre) sottratto da A5 (una parola lunga ha 4 Byte), quindi D0 viene copiato nel punto al quale A5 sta puntando. Abbiamo già visto qualcosa di simile parlando dello Stack nel Capitolo 2. I dati vengono portati nello Stack, mentre si abbassa il puntatore allo Stack (SP), quindi i dati vengono copiati sull'indirizzo al quale SP sta puntando.

I dati vengono prelevati dallo Stack, prendendoli dall'indirizzo al quale SP sta puntando, quindi SP viene aumentato. Ciò sarebbe di nuovo il nostro già noto

```
MOVE.L (A5)+,D0
```

Effettivamente ogni Registro indirizzi può venire utilizzato come puntatore allo Stack.

La particolarità del Registro A7, che in molti Assembler si chiama anche SP, sta nel fatto che si può accedere a questo Registro anche tramite comandi come JSR (Jump to

Subroutine) e RTS (Return). Ciò, in verità, può venire eseguito anche con altri Registri, per es. invece di RTS si può anche scrivere:

```
MOVE.L (A7)+,A0  
JMP (A0)
```

Il comando MOVE prende l'indirizzo Return dallo Stack e lo mette nel Registro A0, quindi ha luogo un salto (Jump) all'indirizzo al quale A0 sta puntando. Il lettore si chiederà perché tutto ciò, un RTS è molto più semplice. Ha ragione, ma vedrà meglio questa soluzione nei programmi che per es. devono venire chiamati dal BASIC, e cioè:

```
MOVE.L (A7)+, 4711
```

molti altri comandi

```
MOVE.L 4711,A0  
JMP (A0)
```

Con il primo comando MOVE, l'indirizzo Return viene prelevato da una posizione sicura nella RAM. Si dice anche che l'indirizzo di Return viene salvato. Se qualcosa va storto, con questo indirizzo posso sempre tornare al BASIC, indipendentemente da dove si trova in quel momento il puntatore allo Stack. Dopo questa divagazione nella pratica, che doveva comunque spiegare per quale motivo si ha bisogno di tipi di indirizzamento diversi fra loro, torniamo alla teoria. La Fig. 3.3 mostra una lista di tutti i tipi di indirizzamento.

Notiamo immediatamente che un indirizzo può essere composto da diverse indicazioni. Da esse la CPU calcola l'indirizzo definitivo, detto anche indirizzo effettivo (ea).

Come già sappiamo, la parola comando occupa 16 Bit. I 4 Bit più alti descrivono il comando in sé e per sé. I rimanenti 12 sono suddivisi in due gruppi da 6 Bit, che indicano il tipo di indirizzamento di destinazione e sorgente (se disponibile). Anche i 6 Bit per operando si suddividono in due gruppi da 3 Bit, un gruppo si chiama Modo, il secondo Registro. Con 3 Bit sono rappresentabili i numeri da 0 a 7, di conseguenza esiste anche il Registro da A0 a A7 oppure da D0 a D7. Esistono tuttavia più di sette

tipi di indirizzamento, con il risultato che non tutti i Registri sono permessi per ogni tipo di indirizzamento. La cosa più importante da sapere è che determinati tipi di indirizzamento non sono permessi per gli operandi di sorgente e contemporaneamente per gli operandi di destinazione, ed inoltre possono non essere permessi anche per qualche comando. A questo proposito troveremo ulteriori informazioni nell'Appendice. In Fig.3.3 sono rappresentati sia il Modo che il Registro sotto forma di numeri binari. Quando c'è "An" oppure "Dn", sarà possibile inserire al loro posto %000 fino a %111 (in decimale, da 0 a 7).

Tipo di indirizzamento	Abbreviazione	Modo	Registro
Registro dati diretto	Dn	000	Dn
Registro indirizzi diretto	An	001	An
Reg. indirizzi indiretto (ARI)	(An)	010	An
ARI con post-incremento	(An)+	011	An
ARI con pre-decremento	-(An)	100	An
ARI con distanza di indirizzamento	d16(An)	101	An
c.s. + Indice	d8(An,Rn)	110	An
Corto assoluto	\$XXXX	111	000
Lungo assoluto	\$XXXXXXXX	111	001
Relativo al PC con distanza di indirizzamento	d16(PC)	111	010
Relativo al PC con distanza di indirizzamento + Indice	d8(PC,Rn)	111	011
Costante, Registro dello stato	#,SR,CCR	111	100

Fig. 3.3: Elenco di tutti i tipi di indirizzamento

3.6 Tipi di indirizzamento in dettaglio

A questo punto dovremmo aver capito che dalla parola comando e dai tipi di indirizzamento in essa codificati deriva anche il numero di parole che il comando occuperà nella memoria. L'indirizzamento da Registro a Registro (per es. MOVE A0,A1) produce una parola, mentre se si dà un indirizzo assoluto, se ne otterranno almeno due. Questo significa che nei 16 Bit della parola comando sono contenute tutte le informazioni necessarie alla CPU al fine di decodificare il comando stesso.

E' in questo modo che funzionano anche i cosiddetti disassemblatori, che sono dei programmi che formano dal codice in linguaggio macchina il testo in chiaro del linguaggio Assembler. Se tuttavia il lettore non vuole scrivere un programma di questo genere, questi campioni di Bit saranno per lui assolutamente indifferenti. Esistono tuttavia molti Hacker (quel dilettanti che per hobby tentano di accedere ai sistemi di grossi Enti o Società, infrangendone i codici) che sono in grado di leggere il codice esadecimale (il linguaggio macchina) degli "8Bit" con la stessa semplicità con cui la gente comune legge il giornale. Questa capacità è comunque inutile per il 68000, quindi procediamo ad analizzare la questione dal punto di vista pratico, cioè tutti i tipi di indirizzamento con un esempio ciascuno.

3.6.1 Registro diretto

Si accede direttamente ad uno dei Registri, Esempio:

CLR D0 (cancella D0)

3.6.2 Registro di indirizzamento indiretto (ARI)

Il contenuto del Registro è un indirizzo, sul quale l'operazione avrà il suo effetto.
Esempio:

```
MOVE(A0),D0    Notare l'ARI!
```

La parola il cui indirizzo si trova in A0, viene copiata su D0.

3.6.3 ARI con post-incremento

Funziona come l'ARI, solo che alla fine il Registro viene incrementato.
Esempio:

```
MOVE.B  (A0)+,D0 ;Copia, quindi A0=A0+1
MOVE.W  (A0)+,D0 ;Copia, quindi A0=A0+2
MOVE.L  (A0)+,D0 ;Copia, quindi A0=A0+4
```

3.6.4 ARI con pre-decremento

Come sopra, solo che il Registro prima dell'operazione viene abbassato. Esempio:

```
MOVE -(A0),D0    ;A0=A0-2, quindi copia
```

3.6.5 ARI con distanza di indirizzamento

L'indirizzo effettivo è la somma del contenuto del Registro più la distanza di indirizzamento. La distanza di indirizzamento è un numero a 16 Bit preceduto da un segno nel campo -32668...32767.

Esempio:

```
MOVE -100(A0),D0
```

Se A0 fosse uguale a 500, la parola verrebbe copiata dall'indirizzo 400 a D0. Questo tipo di indirizzamento dovrà venire ben memorizzato, in quanto con l'Amiga ne avremo bisogno spesso.

3.6.5.1 ARI con distanza di indirizzamento e Indice

A questo punto la cosa si fa più complessa. La distanza di indirizzamento è ora un numero a 8 Bit preceduto da un segno nel campo da -128...127. A questo punto può venire indicato solo un altro Registro. Esempio:

```
MOVE 100(A0,D0),4711
```

100 è la distanza di indirizzamento, A0 contiene l'indirizzo di base, in D0 è contenuto l'indice. Tutti e tre vengono addizionati. La somma è un indirizzo, e la parola (Byte, Parola lunga) che in esso si trova, viene copiata nella destinazione (in questo caso indirizzo 4711).

Per l'Indice può venire indicato anche un altro tipo, cioè sarebbero permessi anche D0.B oppure D0.L, mentre in caso di Registro di indirizzamento come Indice sono permessi naturalmente solo An.W e An.L ($0 < n < 7$). Anche l'Indice è preceduto da un segno, affinché, anche in caso di parola lunga, rientri nel campo di 2 Giga-Byte. Questo comando è ideale per l'elaborazione di tabelle e di matrici. Spesso la distanza di indirizzamento non è necessaria (la variabile si trova nel Registro Indice), questo è il motivo per cui spesso è possibile incontrare per es. "0(A3,D4.L)".

3.6.6 Indirizzamento assoluto

Si tratta del caso più semplice. Esempio:

```
MOVE 4711,5713
```

La parola dall'indirizzo 4711/12 viene copiata sull'indirizzo 5713/14. La CPU si occupa solo della differenza fra corto e lungo (campo di indirizzamento solo 64 Kbyte oppure tutti i 16 Mbyte del 68000). L'utente noterà appena la differenza (l'indirizzo lungo ha bisogno di più Byte nella lunghezza del comando ed è un po' più lento).

3.6.7 Indirizzamento costante

Anche questo è molto semplice. Al fine di muovere una costante, è necessario farla precedere solo dal segno di #. Per caricare per es. il carattere ASCII A nel Registro D0, scriveremo:

```
MOVE #65,D0  
oppure MOVE #'A',D0
```

3.6.8 Indirizzamento relativo al PC

Per poter sfruttare questa caratteristica, è necessario fare alcune premesse. Se in un programma in Assembler viene indicato un indirizzo assoluto, il programma è legato ad un determinato punto della memoria. Per es. anche "(A0)" (indiretto) è assoluto in questo senso, in quanto si sarebbe dovuto procurare anche ad A0 un indirizzo.

Il campo di indirizzi programmato dall'utente può tuttavia essere già completo, per cui il programma dovrà poter accedere anche ad altri punti. Per fare ciò abbiamo due possibilità. Una è che il programma sia spostabile (rilocabile). E' l'Assembler che si

occupa di ciò, quando memorizza insieme con il programma una tabella di tutti gli indirizzi assoluti. Il caricatore (oppure il programma stesso oppure una Utility può correggere questi indirizzi quando questi sommano la differenza fra l'indirizzo di partenza programmato e quello effettivo a tutti gli indirizzi assoluti come da tabella. La seconda possibilità è quella di scrivere il programma indipendente dalla posizione (Position Independent). In un programma di questo genere non potranno esserci indirizzi assoluti, e ciò permette al 68000 di effettuare l'indirizzamento relativo al PC. L'indirizzo viene calcolato come posizione attuale del PC più Offset. Anche in questo caso l'Offset è limitato a -32768...32767.

Esempio:

```
MOVE 100(PC),D0
```

Relative al PC con distanza di indirizzamento e Indice

Qui vale quanto detto per “ARI con distanza di indirizzamento e Indice”, solo che l'indirizzo di base in questo caso è $PC + 2$. Esempio:

```
MOVE 100(PC,A0.W),D0
```

Per quanto concerne la teoria, avremmo finito. Ci mancano ancora molte cose, ma esse verranno spiegate nei punti adeguati sulla base di esempi pratici. Nel prossimo capitolo cominciano i primi listati. Dovremo inoltre preoccuparci del funzionamento dell'Editor, dell'Assemblatore, del Linker, e del Processore Batch.

Relativamente al DOS dovremmo ancora aggiungere qualcosa, tutta via non vogliamo reinventare la ruota, ma semplicemente sfruttare al meglio ciò che in esso è contenuto.

CAPITOLO 4

Entriamo nella pratica

**Exec e DOS
Funzionamento dell'Assemblatore
I primi listati**

4.1 Corso veloce sul DOS

Il sistema operativo dell'Amiga è costituito, se semplifichiamo grossolanamente, da tre parti, cioè:

DOS
Intuition
Exec

Il compito di ogni OS (Operating System = Sistema Operativo) è quello di creare il collegamento fra il computer e il mondo esterno. Compiti quali la lettura di caratteri da tastiera, la rappresentazione di caratteri sul monitor oppure la lettura di dati da un dischetto, sono funzioni tipiche di un OS.

Ovviamente l'Amiga può venire fatto funzionare come un computer standard (cosa che accade quando si è in CLI) oppure tramite l'area utente grafica chiamata "Workbench". Sempre molto grossolanamente, si potrà quindi dire (approfondiremo meglio in seguito):

Standard = DOS
Grafica = Intuition

Resta quindi Exec, il quale, nel nostro modello semplificato, si occupa principalmente del Multitasking.

Il DOS (Disk Operating System = Sistema Operativo su Disco) ha a che vedere anche con i dischetti, tuttavia il nome non gli è degno. In effetti il DOS può occuparsi anche della tastiera e del monitor, quindi aprire le tipiche finestre Amiga, gestire la stampante e altro. Dal momento che il DOS è molto facile da gestire, ci occuperemo dapprima di esso. Quindi sarà necessario imparare dapprima la programmazione in Assembler in sé e per sé, e non è poco. Tralasciamo per il momento le parti complicate del Software di sistema dell'Amiga.

Dal punto di vista del programmatore, il DOS è un insieme di routine (sottoprogrammi) tutte utilizzabili. Alcune di esse, come per es. il caricamento e l'avviamento di un programma applicativo, sono accessibili all'utente normale, mentre tutte lo sono al programmatore in Assembler.

Ciascuno di questi sotto programmi comincia naturalmente ad un determinato indirizzo, e di conseguenza sarà possibile chiamare un programma di questo genere con la forma "JSR Indirizzo". Ciò in pratica non viene effettuato, in quanto ogni modifica nell'OS condurrebbe allo spostamento di qualche indirizzo o di tutti, per cui tutti i programmi "vecchi" diverrebbero solo carta straccia.

4.2 Chiamata di routine DOS

Al fine di essere indipendenti dagli indirizzi assoluti, la maggior parte degli OS funziona secondo il seguente schema.

Tutti i sottoprogrammi ricevono un numero, chiamato numero di funzione. L'OS contiene una tabella nella quale viene annotato quale indirizzo appartiene ad ogni numero di funzione. L'OS ha quindi una routine, il cui indirizzo non cambia mai. Essa viene chiamata routine di smistamento. Per poter chiamare un sotto programma, si fornisce alla routine di smistamento il numero di funzione. Essa quindi calcolerà (tramite la tabella) l'indirizzo della routine in questione e la chiamerà.

L'Amiga fa la stessa cosa ma in maniera più raffinata e quindi più futuribile. Lo svantaggio del metodo standard è infatti la difficoltà di aggiungere nuove routine (la tabella si trova nella ROM). Nell'Amiga invece le tabelle si trovano nella ROM oppure nella RAM oppure sul dischetto. Tali tabelle costituiscono una parte delle cosiddette Libraries (Biblioteche).

Libraries: chiavi per l'Amiga

Una Library, semplificando, è una raccolta di sottoprogrammi con una tabella ad essa attribuita (un input per ogni sottoprogramma). Esiste una Library per ogni scopo (es. DOS, Intuition, Grafica). Se si vuole utilizzare una funzione di una Library, sarà necessario aprire la Library con "OpenLibrary". Questa funzione fornisce un puntatore all'inizio (Indirizzo di partenza) della tabella. Al fine di poter chiamare un sottoprogramma, sarà necessario indicare l'indirizzo di partenza della tabella ed un cosiddetto Offset, che è la differenza fra l'indirizzo di partenza e la relativa posizione di tabella.

Tutto ciò viene gestito dal cosiddetto "Library-Manager" (una parte di Exec). Il Manager sa se una Library si trova nella ROM o nella RAM. Diversamente, cercherà di caricare la Library dal dischetto. Se anche questo non funziona (la Library non è sul dischetto oppure la memoria è già piena) risponde con 0 come indirizzo.

Tutto ciò ha anche un altro motivo: possediamo un Amiga che si differenzia dai suoi concorrenti anche grazie al suo sistema Multitasking. Ciò significa, semplificando, che diversi Task (Programmi) possono utilizzare una Library quasi contemporaneamente. Il primo Task caricherà se necessario la Library dal dischetto nella RAM (più precisamente ne provocherà il caricamento). Se altri Task aprono la stessa Library, il Manager fornirà loro solo l'indirizzo. Da ciò deriva che una Library può venire cancellata dalla memoria solo quando l'ultimo Task ha detto di non averne più bisogno.

Per fare ciò esiste la funzione “CloseLibrary”. Ogni Task (quindi ogni programma scritto dal lettore) dovrà chiudere tutte le Library che ha aperto. Diversamente la memoria potrebbe non bastare.

4.3 Costituzione di un programma in Assembler

Ogni programma in Assembler è composto dai campi Marcatura. Comandi, Operandi (se presenti) e Commento. Ecco un esempio:

Marcatura	Comando	Operando (i)	Commento
Start	clr	d0	;Cancella Registro
	Move	d0,d1	;Comando con 2 operandi
weiter			;Marcatura nella riga
	rts		;Nessun operando

Il Commento non è obbligatorio, ma contribuisce molto alla leggibilità. A seconda del tipo di Assembler, esso dovrà cominciare con un punto e virgola oppure con un asterisco, mentre per altri Assembler è sufficiente la sua posizione per identificarlo (Campo Commento). Se il Commento si trova da solo in una riga, esso dovrà necessariamente preceduto da “,” oppure “*”.

La Marcatura (Label) viene utilizzata solo in alcuni casi. Essa potrà anche trovarsi da sola in una riga, ma avrà effetto sempre solo a partire dalla riga successiva contenente un comando. In alcuni Assembler la Marcatura deve seguire un due-punti, ma solo quando si trova in un Campo Marcatura e non quando viene citata.

Ad esclusione dei casi particolari “solo Marcatura” oppure “solo Commento”, un comando deve trovarsi in una riga insieme con i suoi Operandi (se presenti). I singoli campi devono venire separati l'uno dall'altro per lo meno da uno spazio bianco. Per la separazione si utilizza principalmente il tasto di tabulazione (distanza di 8 spazi). In questo caso sarà comunque necessario usare un Editor di testi che produca degli spazi bianchi quando si preme il tasto di tabulazione.

4.4 Il primo listato: Output di una stringa

in Fig. 4.1a è contenuto il nostro primo programma:

```

* A1_Met    Il mio primo Programma    !!! Versione Metacomco    !!!
* -----
                INCLUDE "libraries/dos_lib.i"
                XREF    _DOSBase
                XREF    _SysBase
                XREF    _LV0OpenLibrary
                XREF    _LV0CloseLibrary
                XDEF    _main

_main    move.l    #dosname,a1                ;Nome della DOS-Lib
        moveq    #0,d0                        ;Versione indifferente
        move.l    _SysBase,a6                ;Base di Exec
        jsr      LV0OpenLibrary(a6)          ;Apertura della DOS-Lib
        tst.l    d0                          ;Errore?
        beq      fini                        ;Se errore, Fine
        move.l    d0,_DOSBase                ;Annotare il puntatore

* Determinazione dell'Handle di output:

        move.l    _DOSBase,a6                ;Chiamata funzione DOS
        jsr      LV0Output(a6)               ;Prelevamento Handle di Output
        move.l    d0,d4                      ;e sua annotazione in d4

* ora Output di testo:

        move.l    d4,d1                      ;Handle di Output
        move.l    #string,d2                ;Indirizzo del Testo
        moveq    #20,d3                     ;Lunghezza del Testo
        move.l    _DOSBase,a6                ;Base del DOS
        jsr      LV0Write(a6)                ;Funzione "Scrittura"

* Al termine chiudere sempre le Lib!

        move.l    _DOSBase,a1                ;Base delle Lib
        move.l    _SysBase,a6                ;Base di Exec
        jsr      LV0CloseLibrary(a6)         ;Funzione "Chiusura"

fini     rts                                ;Ritorno al CLI

* campo dati:

dosname  dc.b    'dos.library',0
        cnop     0,2

string   dc.b    'Ciao, caro lettore!!',10
        cnop     0,2

        end

```

Fig 4.1a: Output di una stringa (Assemblatore Metacomco)

Come introduzione presentiamo il listato tre volte, cioè una volta per l'Assembler Meta-comco, una per quello SEKA e una per quello DEVPAC. Tutti gli altri listati valgono per l'Assembler DEVPAC della HiSoft. I lettori che possiedono altri Assembler dovranno essere in grado, sulla base delle indicazioni fornite nel presente testo, di adattare i listati. Le tabelle LVO contenute nell'Appendice sono destinate in particolare agli utilizzatori del SEKA. Cominciamo con il Metacomco, che funziona secondo il metodo più classico.

Il programma dovrà scrivere sul video “Ciao, caro lettore!!” e quindi tornare al CLI.

Tralasciamo per il momento l'Overhead e osserviamo il listato a partire dalla riga che comincia con “_main”.

Anche per il più semplice dei programmi dobbiamo aprire una Library. Per fare ciò abbiamo bisogno della funzione OpenLibrary, che si trova nella Exec-Library. Poi, per ogni funzione, abbiamo sempre bisogno dell'indirizzo di base della Library, ottenibile anch'esso con OpenLibrary. Al fine di evitare che il gatto si morda la coda, nell'Amiga c'è un indirizzo fisso (l'unico) che è la base di Exec. Questo indirizzo (4) ha il nome simbolico _AbsExecBase oppure (in uso) _SysBase.

La chiave nascosta si trova nelle righe seguenti:

```
move.l  _SysBase,a6          ;Base di Exec
jsr     LV00OpenLibrary(a6)  ;Apertura della DOS-Lib
```

In chiaro: carica il Registro a6 con la costante _SysBase. Quindi salta al sottoprogramma (JSR = Jump to Subroutine), il cui indirizzo viene calcolato dalla costante _LV00OpenLibrary e dal Registro a6 (tipo di indirizzamento ARI con Offset, Ved. Cap. 3).

Prima di procedere dobbiamo anche dire quale Library deve venire aperta. Per fare ciò è necessario fornire due parametri, cioè il nome della Library e il numero di versione. Ciò viene eseguito dalle righe

```
_main      move.l  #dosname,a1          ;Nome della DOS-Lib
            moveq   #0,d0                ;Versione indifferente
```

La prima riga significa: copia (move) indirizzo di dosname nel Registro a1. Il simbolo di # (cancellito) è importantissimo. Esso significa in questo caso “indirizzo di”. Se tale simbolo viene dimenticato, si otterrà una interruzione immediata, in quanto il significato sarebbe “contenuto di”. A questo punto resta ancora il numero della versione: possono esistere delle Libraries che si differenziano l'una dall'altra non nel nome bensì nel numero di versione. La versione 0 non potrà mai esistere.

0 è riservato solo per “prendi la prima versione” (di solito l'unica disponibile). Dopo il JSR, il sotto programma ritorna indietro, e nel Registro d0 ci sarà ora l'indirizzo di base della Library DOS. Questo indirizzo viene messo al sicuro immediatamente nella variabile `_DOSBase`.

A questo punto ci siamo procurati l'indirizzo della DOS-Library e possiamo lavorare con essa. Al fine di far uscire un testo, dobbiamo dapprima sapere dove il testo dovrà venire scritto. Può trattarsi per es. di un file. Dal punto di vista del DOS, tutta via anche l'apparecchiatura di Output corrente costituisce un file con il nome specifico Output. All'avviamento dell'Amiga (e fino a che non verrà modificato) per Output si intende il monitor (detto più esattamente: la finestra CLI). Per il DOS un File oppure l'accesso a File ha luogo tramite i cosiddetti Handle (routine per la gestione di una unità esterna). Normalmente un file viene aperto con Open. Ma il nostro file di Output è già aperto, e di conseguenza abbiamo una funzione con il nome `_LVOOutput`, che determina gli Handle dell'Output. Ciò accade con le seguenti righe:

```
move.l  _DOSBase,a6      ;Chiamata Funzione DOS
jsr     _LVOOutput(a6)    ;Prelevamento Handle di Output
move.l  d0,d4            ;e sua annotazione in d4
```

Le funzioni DOS vengono chiamate in linea di massima come le funzioni Exec. La differenza sta solo nel fatto che ora il Registro a6 punta alla base della DOS-Library (`_DOSBase`). Anche la costante `_LVOOutput` è definita in maniera diversa (che vedremo in seguito). Come tutte le funzioni, anche `_LVOOutput` mette il risultato in d0.

Dal momento che d0 è un Registro, che viene utilizzato anche da altre funzioni, salviamolo (copiamolo) nel Registro d4, in ogni caso, ci troviamo ad avere ora l'Handle nel Registro d4 e possiamo quindi lavorare.

Al fine di scrivere in un file (oppure in una apparecchiatura) il DOS ha bisogno dei seguenti parametri:

- Handle in d1
- Indirizzo a partire dal quale si trovano i dati, in d2
- Numero dei Byte di dati in d3

Osserviamo ora queste righe, e ritroveremo:

```
move.l  d4,d1            ;Handle di Output.
move.l  #string,d2       ;Indirizzo del Testo
moveq   #20,d3           ;Lunghezza del testo
```

Dopo averla preparata in questo modo, possiamo chiamare la funzione `_LVOWrite`:

```
move.l  _DOSBase,a6      :base di DOS
jsr     _LVOWrite(a6) ;Funzione “Scrittura”
```

E' chiaro che il principio è sempre lo stesso:

```
move.l   Indirizzo_Base,a6
jsr      Offset(a6)
```

Alla fine del programma, la DOS-Library verrà richiusa con lo stesso metodo.

Nel campo dati troviamo ora alcune istruzioni in Assembler. L'istruzione in Assembler “dc.b” è importante. Prestiamo quindi attenzione: si tratta di una istruzione per L'Assemblatore, non di un comando per il 68000. “dc” significa “define constant” (definisci costante), “dc.b” significa quindi una costante del tipo Byte.

```
dosname  dc.b      'dos.library',0
         cnop      0,2

string   dc.b      'Ciao, caro lettore!',10
         cnop      0,2
```

“string” è una Label, e tutta l'istruzione all'Assemblatore suona così: imposta a partire dall'indirizzo (simbolico) string la sequenza di caratteri “ciao...”. Infatti vogliamo fare apparire “ciao”. Per fare ciò abbiamo bisogno di un puntatore, che punti a “ciao” (più precisamente: dapprima alla c). Per ottenere ciò, chiamiamo il Registro d2. Affinché d2 venga caricato con l'indirizzo di string, scriviamo la riga

```
move.l   #string,d2      ;Indirizzo del Testo
```

Ripetiamo: “dc.b” significa “definisci costante” e nel nostro caso del tipo Byte. Nel campo degli Operandi si trovano quindi i Byte. Questi ultimi possono venire immessi singolarmente (dc.b 100,33,20) come testo fra virgolette, oppure, come nel nostro esempio, tutti insieme. Il nome di una Library deve venire concluso con un Byte 0, ecco perché abbiamo uno zero alla fine del primo “dc.b”.

Per la seconda stringa non c'è bisogno del Byte di zero, in quanto la funzione Write si aspetta la lunghezza come parametro. Il 10 alla fine di questo testo è il codice ASCII per “nuova riga”. Con ciò faccio solo in modo che dopo il funzionamento del programma, il Prompt-CLI (1>) inizi su una nuova riga.

“cnop 0,2” è un'altra forma per “pari” che ho scelto perché tale forma viene capita contemporaneamente sia dall'Assembler della HiSoft che da quello della Metacomco (nel SEKA esso è invece ALIGN). Ricordiamo quindi: si dovrebbe far cominciare un testo sempre da un limite di parola. Cosa ancora più sicura (e obbligatoria per certe funzioni) è un limite di parola lunga (cnop 0,4).

Adesso resterebbe ancora una domanda da chiarire, e cioè da dove vengono le costanti come per es. _LVOOpenLibrary. Osserviamo il listato SEKA in Fig. 4.1.b.

```

* A1_Seka  Il Mio Primo Programma !!! Seka-Version !!!
* -----

SysBase: equ      4                ;Base di Exec
LV00OpenLibrary: equ    -552        ;Apertura Library
LV00CloseLibrary: equ   -414        ;Chiusura Library

LV00Output:      equ    -60         ;DOS: prelevamento Output Handle
LV0Write:        equ    -48         ;Output

*Apertura di DOS/Lib:

main:   move.l    #dosname,a1        ;Nome della DOS-Lib
        moveq     #0,d0              ;Versione indifferente
        move.l    SysBase,a6         ;Base di Exec
        jsr      LV00OpenLibrary(a6) ;Apertura di DOS-Lib
        tst.l     d0                ;Errore?
        beq       fini              ;se Errore, Fine
        move.l    d0,DOSBase         ;Annotare il puntatore

* Determinazione dell'Handle di Output:

        move.l    DOSBase,a6         ;Chiamata Funzione DOS
        jsr      LV00Output(a6)      ;Prelevamento Handle di Output
        move.l    d0,d4              ;e sua annotazione in d4

* ora Output di testo:

        move.l    d4,d1              ; Handle di Output
        move.l    #string,d2         ;Indirizzo del Testo
        moveq     #20,d3             ;Lunghezza del Testo
        move.l    DOSBase,a6         ;Base del DOS
        jsr      LV0Write(a6)        ;Funzione "Scrittura"

* Al termine chiudere sempre le Lib!

        move.l    DOSBase,a1         ;Base della Lib
        move.l    SysBase,a6         ;Base di Exec
        jsr      LV0CloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"

fini:   rts                          ;Ritorno al CLI

* Campo dati:

DOSBase: dc.l     0
        align     4
dosname: dc        'dos.library',0
        align     4

string:  dc        'Ciao, caro lettore!!',10
        align     4

```

Fig 4.1b: Stesso programma in versione SEKA

Nelle prima righe troviamo i cosiddetti Equates (uguaglianze). Anche in questo caso si tratta di istruzioni per l'Assembler.

```
SysBase: equ      4
```

Definisce la costante SysBase con valore 4. Secondo questo concetto, i seguenti modi di scrittura sono uguali:

```
move.l SysBase,a6
move.l. 4,a6
```

In linea di massima si dovrebbe scegliere comunque la prima forma. Sia nell'Assembler Metacomco che in quello DEVPAC ci sono dei file Include (moduli di testo) nei quali queste costanti sono definite. Inoltre c'è da notare che tutti gli Offset cominciano con _LVO. LVO significa Library Vector Offset. Nel caso del SEKA, oltre a DOS.Lib (che è solo 1/16 di tutto) non esiste nient'altro. Le differenze del SEKA rispetto allo standard possono venire mostrate meglio sulla base della soluzione DEVPAC di cui alla Fig. 4.1.c.

```

opt      l-                                ;non linkare!

* A1_Dev Il Mio Primo Programma !!! DevPac-Version !!!
* -----

_SysBase  equ      4                        ;Base di Exec
_LV00penLibrary  equ    -552                ;Apertura Library
_LV00closeLibrary  equ    -414              ;Chiusura Library

_LV00Output      equ    -60                 ;DOS: prelevamento Output Handle
_LV0Write        equ    -48                 ;Output

*Apertura di DOS/Lib:

_main  move.l  #dosname,a1                  ;Nome della DOS-Lib
      moveq   #0,d0                          ;Versione indifferente
      move.l  _SysBase,a6                    ;Base di Exec

      jsr     _LV00penLibrary(a6)            ;Apertura di DOS-Lib
      tst.l   d0                             ;Errore?
      beq     fini                          ;se Errore, Fine
      move.l  d0,DOSBase                     ;Annotare il puntatore

* Determinazione dell'Handle di Output:

      move.l  _DOSBase,a6                    ;Chiamata Funzione DOS
      jsr     _LV00Output(a6)                ;Prelevamento Handle di Output
      move.l  d0,d4                          ;e sua annotazione in d4

```

* ora Output di testo:

```
move.l    d4,d1                ;Handle di Output
move.l    #string,d2           ;Indirizzo del Testo
moveq     #20,d3                ;Lunghezza del Testo
move.l    DOSBase,a6           ;Base del DOS
jsr       _LV0Write(a6)        ;Funzione "Scrittura"
```

* Al termine chiudere sempre le Lib!

```
move.l    _DOSBase,a1          ;Base di Lib
move.l    _SysBase,a6          ;Base di Exec
jsr       _LV0CloseLibrary(a6) ;Funzione "chiusura"
```

```
fini      rts                  ;Ritorno al CLI
```

* Campo dati:

```
_DOSBase dc.l    0

dosname  dc.b     'dos.library',0
        cnop      0,2

string   dc.b     'Ciao, caro lettore!!',10
        cnop      0,2
```

Fig. 4.1.c: Stesso programma in versione DEVPAC

Nel Metacomco e nel DEVPAC, tutte le costanti cominciano con il trattino di sottolineatura. Nel caso del SEKA tale trattino di sottolineatura non è permesso come primo carattere. “dc.b” non è noto al SEKA, bisogna tralasciare il b.

Per DOS_Base ho occupato questo indirizzo con la parola lunga 0, tramite “dc.l 0”. Per questa variabile avrei bisogno di spazio in memoria, per cui di solito si scrive normalmente “ds.l 1” (definisci memoria per una parola lunga). Dal momento che il SEKA non conosce questa istruzione, ho dovuto ripiegare su “dc.l!”.

Ciò manca completamente nella soluzione Metacomco. Al suo posto vedrete molto spesso all'inizio del listato XDEF. Ciò significa che lo stesso viene definito esternamente (più precisamente nel file “amiga.lib”). Lavorando con il Metacomco, dopo l'assemblaggio è necessario anche un linkaggio. In esso vengono trattati anche i riferimenti esterni. Il SEKA e il DEVPAC possono venire terminati anche senza linkaggio, cioè possono produrre già dei programmi in grado di girare dopo l'assemblaggio.

4.5 Assemblaggio e linkaggio

Dopo che abbiamo battuto questo programma con un Editor, comincia il lavoro vero e proprio. Memorizziamo il testo per es. sotto il nome TEST.S e torniamo al Desktop. A questo punto dovremo eseguire diversi passaggi che dipendono dal Package di Assembler. Leggiamo quindi il manuale.

Nel caso del SEKA e dell'HiSoft, il tutto è molto semplice. Diamo il comando A oppure Amiga-A per HiSoft, in quest'ultimo caso dovremo anche fare attenzione che sia stato scelto "codice non linkabile", affinché derivi un programma immediatamente eseguibile. Per ottenere ciò sarà possibile inserire come prima riga nel listato "opt l-". Attenzione: deve essere veramente la prima riga, prima di essa non è permessa neanche una riga vuota. Forse è ancora più semplice far girare il programma Install e impostare tramite esso in maniera fissa "opt l-".

Anche nel caso della Metacomco è necessario dapprima assemblare. Qui perché è necessario anche un linkaggio. Dal momento che ambe due hanno bisogno di una lunga sequenza di battitura, sarà opportuno scrivere il seguente file Batch e memorizzarlo sotto il nome make in una Subdirectory.

```
.key f i l e / a  
c/assem <file>.s -o <file>.o -c s - i include  
c/alink <file>.o to <file> library lib/amiga.lib
```

Battere quindi

```
execute make test (senza .s!!!)
```

Ciò significa: assembla "test.s" e scrivi il risultato nel file codice "test.o". Tralasciando il "-o test.o", avrà luogo solo l'assemblaggio, ma non verrà prodotto nessun file oggetto. Ciò accade molto velocemente ed è consigliabile quando si vuole controllare un programma per verificare se contiene degli errori.

Nel caso in cui non si sia fatto nessun errore (l'assemblatore non ha segnalato nulla) inizierà il linkaggio. Consiglio privato: procuratevi "BLINK" che farebbe parte del DEVPAC, ma che ormai è di dominio pubblico. Questo Linker è molto più veloce di ALINK, e soprattutto in esso manca il cosiddetto "minuto di ripensamento dell'Amiga" (cioè quando il Linker pare non faccia nulla per un lungo periodo di tempo)

4.6 Immissione di stringhe

I testi che noi facciamo uscire possono essere esclusivamente di tipo informativo, ma generalmente ci aspettiamo anche delle immissioni da tastiera. Con la Fig. 4.2 andiamo quindi avanti di un altro passo.

```

                                opt      l-                                ;non linkare!

* A2   Il Mio secondo Programma

SysBase      equ 4                ;Base di Exec
_LV00openLibrary  equ -552        ;Apertura della Library
_LV00closeLibrary equ -414        ;Chiusura della Library
_LV00output    equ -60            ;DOS: Prelevamento dell'Handle di
Output
_LV0Write      equ -48            ; Output
_LV0Read       equ -42
_LV0Input      equ -54

* Apertura DOS/Lib:

_main  move.l  #dosname,a1        ;Nome della DOS-Lib
       moveq   #0,d0              ;Versione indifferente
       move.l  _SysBase,a6        ;Base di Exec
       jsr     _LV00openLibrary(a6);Apertura della DOS-Lib
       tst.l   d0                 ;Errore?
       beq     fini               ;se errore, fine
       move.l  d0,a6              ;Annotare il puntatore

* Determinazione Handle di Output:

       jsr     _LV00output(a6)     ;Prelevamento Handle di Output
       move.l  d0,d4              ;e sua annotazione in d4
       move.l  d4,d1              ;ora emissione del testo
       move.l  #string,d2         ;come sopra
       moveq   #12,d3
       jsr     _LV0Write(a6)

* Leggi dalla Tastiera:

       jsr     _LV0Input(a6)       ;Prelevamento Handle di Input
       move.l  d0,d1              ;e sua copiatura in d1
       move.l  #buffer,d2         ;Indirizzo del Buffer
       moveq   #80,d3             ;80 caratteri permessi
       jsr     _LV0Read(a6)        ;e lettura
       move.l  d0,len
```

* Output del contenuto del Buffer:

```
move.l d4,d1                ;Handle di Output
move.l #buffer,d2           ;Indirizzo del testo
move.l len,d3               ;Lunghezza del testo
jsr    _LVOWrite(a6)        ;Funzione "Scrittura"
```

* Al termine chiudere sempre le Lib!

```
move.l a6,a1                ;Base di DOS-Lib
move.l _SysBase,a6          ;Base di Exec
jsr    _LVOCloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"
fini    rts                 ;Ritorno al CLI
```

* Campo dati:

```
dosname dc.b 'dos.library',0
        cnop 0,2
string  dc.b 'Enter Text: '
        cnop 0,2
buffer  ds.b 80
len     ds.l 1
```

Fig. 4.2: Input di stringhe

Fino alla riga “* leggi dalla tastiera:” non è cambiato nulla rispetto al primo listato. Il testo in output è questa volta “Enter Text” ed è a questo punto che l'utente potrà battere sulla tastiera. Per poter sapere da dove vengono gli input, dobbiamo dapprima conoscere gli Handle della tastiera. Analogamente agli Handle di output, possiamo determinare tali Handle con la funzione `_LVOInput`.

Quando disponiamo degli Handle di input, possiamo chiamare con essi `_LVORRead`. Questa funzione si comporta praticamente come `_LVOWrite`, con la sola differenza che in questo caso non daremo più l'indirizzo di un testo, bensì l'indirizzo di un Buffer, nel quale deve venire depositato l'input. Con

```
buffer    ds.b    80
```

si indica all'Assembler di lasciare uno spazio di 80 Byte. Con “ds.w 40” oppure “ds.l 20” avremmo ottenuto la stessa cosa. Viene riservata in ambedue i casi una parola lunga, nella quale potremo depositare la lunghezza dell'input. La funzione `_LVORRead` è molto flessibile. L'indicazione della lunghezza, con la quale essa viene chiamata, è sempre il massimo. Se si dà meno (fine con tasto di Return) dopo il JSR, la lunghezza reale si

troverà nel Registro d0. Quindi copiamo d0 nella variabile len. Ciò non dovrebbe mai accadere, ma mostriamolo per una volta. Quindi len viene di nuovo copiato nel Registro d3, al fine di chiamare la funzione già nota _LVOWrite, che farà uscire a questo punto il contenuto del Buffer.

4.7 Loop

Nella presente sezione parleremo dei Loop. Dapprima tuttavia vorrei fare qualcosa per la razionalizzazione del nostro lavoro. Abbiamo già battuto due volte la seguente sequenza:

```
SysBase          equ 4                ;Base di Exec
_LV00openLibrary equ -552             ;Apertura della Library
_LV0CloseLibrary equ -414             ;Chiusura della Library
_LV00Output       equ -60             ;DOS: Prelevamento dell'Handle di
Output
_LV0Write         equ -48             ; Output
_LV0Read          equ -42
_LV0Input         equ -54

* Apertura DOS/Lib:

_main    move.l   #dosname,a1         ;Nome della DOS-Lib
         moveq    #0,d0               ;Versione indifferente
         move.l   _SysBase,a6         ;Base di Exec
         jsr      _LV00openLibrary(a6) ;Apertura della DOS-Lib
         tst.l    d0                  ;Errore?
         beq      fini               ;se errore, fine
         move.l   d0,a6               ;Annotare il puntatore
```

Fig.4.3: Un file Include che verrà usato spesso

Memorizziamo il testo della Fig. 4.3 tramite la funzione di blocco del nostro Editor sotto il nome “OpenDos.i”. Nei programmi che seguono basterà quindi dare una istruzione di Include, e l'Assembler andrà a prendere automaticamente questo testo. Con il Meta-comco, il nome del file deve essere contenuto fra virgolette oppure fra apici. Il SEKA non è in grado di effettuare l'Include, e quindi sarà necessario leggere il testo tramite il comando R.

Il seguente compito darà come risultato una stampa di tutte le lettere dalla A alla Z. Cerchiamo di risolverlo in maniera molto primitiva e limitiamoci, per cominciare, alle lettere dalla A alla D.

Anche in questo caso, però, i caratteri devono trovarsi in un Buffer; dobbiamo solo scoprire come metterglieli.

In Fig. 4.4 ho impostato un Registro all'inizio del Buffer, e cioè con

```
lea.l    buffer,a0
```

ciò significa “carica a0 con l'indirizzo effettivo del Buffer”. Il “.l” è superfluo in sé e per sé (gli indirizzi sono sempre lunghi) ma molti Assembler lo esigono.

Il comando ha lo stesso effetto che avrebbe

```
move.l   #buffer,a0
```

Con l'istruzione

```
move.b   #'A',(a0)+
```

la costante A viene scritta sull'indirizzo al quale a0 sta puntando (in questo caso inizio del Buffer) ed infine a0 viene aumentato di 1. Un errore tipico è quello di tralasciare il “.b”. Siccome gli Assembler assumono sempre per difetto automaticamente “.w” in questo caso a0 verrà aumentato di 2.

Come abbiamo già visto, a0 punterà già all'indirizzo successivo, per cui possiamo continuare con il nostro gioco.

```
opt      l-                                ;non linkare!

* A3    Il Mio terzo Programma

include  OpenDos.i

* Determinazione dell'Handle di Output:

Output   jsr      _LV00Output(a6)           ;Prelevamento dell'Handle di
        move.l    d0,d4                     ;e sua annotazione in d4

* Riempimento del buffer:

        lea.l     buffer,a0
        move.b    #'A',(a0)+
        move.b    #'B',(a0)+
        move.b    #'C',(a0)+
        move.b    #'D',(a0)+
        move.b    #10,(a0)
```

* Ora Output del contenuto del buffer:

```
move.l d4,d1          ;Handle di Output
move.l #buffer,d2     ;Indirizzo del Testo
move.l #5,d3          ;Lunghezza del Testo
jsr     _LV0Write(a6)  ;Funzione "Scrittura"
```

* Al termine chiudere sempre le Lib!

```
move.l a6,a1          ;Base di DOS-Lib
move.l _SysBase,a6    ;Base di Exec
jsr     _LV0CloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"
```

```
fini     rts          ;Ritorno al CLI
```

* Campo dati:

```
dosname dc.b 'dos.library',0
        cnop 0,2
```

```
buffer          ds.b 80
```

Fig. 4.4: Riempimento Buffer con caratteri – Soluzione 1

4.7.1 Il Loop DBcc

In Fig. 4.4 abbiamo ripetuto sempre le stesse cose, questo è un motivo in più per rivolgerci ad una tecnica più efficace di ripetizione, cioè il Loop. Vogliamo far apparire le lettere dalla A alla Z nello stesso modo in cui le si scriverebbe come programma in BASIC:

```
10 FOR I=ASC("A") TO ASC("Z")
20 PRINT CHR$( I)
30 NEXT
```

La Fig. 4.5 ci offre la soluzione:

```

        opt      l-                                ;non linkare!

* A4   Il Mio quarto Programma

        include  OpenDos.i

* Determinazione dell'Handle di Output:

        jsr      _LV0Output(a6)                    ;Prelevamento Handle di Output
        move.l   d0,d4                              ;e sua annotazione in d4

* Riempimento del buffer

        lea.l     buffer,a0
        move      #25,d0
        move.b    #'A',d1

loop    move.b    d1,(a0)+
        addq      #1,d1
        dbra     d0,loop
        move.b    #10,(a0)

* e ora emissione del contenuto del buffer:

        move.l    d4,d1                              ;Handle di Output
        move.l    #buffer,d2                         ;Indirizzo del testo
        move.l    #27,d3                             ;Lunghezza del testo
        jsr      _LV0Write(a6)                       ;Funzione "Scrittura"

* Al termine chiudere sempre le Lib!
        move.l    a6,a1                              ;Base di DOS-Lib
        move.l    _SysBase,a6                        ;Base di Exec
        jsr      _LV0CloseLibrary(a6)                ;Funzione "Chiusura"

fini    rts                                           ;Ritorno al CLI

* Campo dati:

dosname dc.b      'dos.library',0
        cnop      0,2

buffer  ds.b       80

```

Fig. 4.5: Stampa da A a Z con Decc

Contrariamente alla maggior parte dei concorrenti, il 68000 ha un comando di Loop già incorporato, cioè:

```
DBcc Dn,Etichetta
```

ciò significa “Decrement and Branch on Condition Code” (Decrementa e Salta in caso di Codice di Condizione).

Quindi: con il comando DBCC viene indicato sempre un Registro dati può che essere da D0 a D7, chiamiamolo Dn. Prima dell'ingresso nel Loop, a Dn viene attribuito un valore. Nel Loop, ed esattamente quando il comando DBcc verrà effettuato, Dn verrà decrementato di 1. Finché Dn non diventa -1, ha luogo un salto alla “etichetta”; diversamente verrà eseguito il comando immediatamente successivo. Per quanto concerne “cc”: prima del comando DBcc sarà possibile verificare una condizione per es. con una istruzione CMP (Compare = Paragona) e quindi dire:

```
CMP (A0)+,D0
DBeq D1,Etichetta
```

In questo caso il salto all’“etichetta” avrà luogo solo quando la condizione “A(0) eq (equal = uguale) D0” è adempiuta, diversamente il Loop viene terminato. Ciò può venire visto anche da un'altra ottica. Il Loop continuerà a girare per tutto il tempo che la condizione cc non è stata adempiuta, ma comunque al massimo per tutto il tempo in cui il contatore non diventa -1. L'abbreviazione per “cc” è la stessa come per il comando bcc. Per es. esiste BEQ (Branch if Equal = Salta se Uguale) e DBEQ (Decrement and Branch if Equal = Decrementa e Salta se Uguale). Ulteriori dettagli relativamente a tutti i “cc” sono contenuti nel prossimo capitolo, per il momento continuiamo con la pratica. Infatti la condizione di solito non è interessante, si vuole solo contare. In questo caso si dirà semplicemente

```
DBRA,
```

che significa Decrement and Branch Always (Salta sempre), naturalmente solo per tutto il tempo in cui il contatore non viene esaurito. Spesso si vede anche “DBF”, dove F significa “False” (falso); ma si tratta solo di un altro modo di scrivere. I buoni Assembler accettano anche “RA” e “F”. Ora possiamo dedicarci al listato di Fig. 4.5. Volevamo stampare le 26 lettere dell'alfabeto dalla A alla Z. Dal momento che il contatore d0 gira sempre fino -1, iniziando a 25, cioè prima riga. Il codice per le lettere è contenuto nel Registro d1, che viene quindi caricato prima di tutto con “A”.

Ora parte il Loop. Come già detto, mettiamo un segno nel Buffer tramite “(a0) +”. Ecco la novità: con “addq #1,d1” d1 viene incrementato, per cui A diventa B (B diventa C ecc.). Il lavoro presenta ora la riga successiva:

```
dbra    d0,loop
```

che significa: decrementa d0. Se esso non è ancora -1. salta a ”Loop”, diversamente comando successivo. Nel nostro caso, anche in presenza di -1, si continuerebbe con l'output.

4.8 Le righe di comando

Analizziamo un altro programma che produce un testo. Questa volta però si tratta di un testo che non è definito in nessun punto del programma. E' noto che un programma viene chiamato sotto CLI, battendo il suo nome. E' tuttavia possibile, dopo il nome e dopo un carattere di spazio bianco, inserire del testo a piacere. Questo testo viene chiamato riga di comando. Molti comandi CLI lavorano con esso. Proviamo a battere

```
cd df0:
```

in questo modo si chiama un programma chiamato cd e si immette la riga di comando "df0".

In Fig. 4.6 viene mostrato come viene letto il comando.

```
opt      l-                               ;non linkare!

* A5   Il Mio quinto Programma

* Prima di tutto salvare l'indirizzo e la lunghezza della riga di testo
      movem.l  a0/d0,-(sp)

      include  OpenDos.i

      jsr      _LV0Output(a6)              ;Prelevamento dell'Handle di
                                         ;Output
      move.l   d0,d1                      ;e la sua destinazione
      movem.l  (sp)+,a0/d0                ;Parametri indietro
      move.l   a0,d2                      ;Indirizzo riga di comando
      move.l   d0,d3                      ;Lunghezza
      jsr      _LV0Write(a6)              ;Funzione "Scrittura"

* Al termine chiudere sempre le Lib!
      move.l   a6,a1                      ;Base di DOS-Lib
      move.l   _SysBase,a6                ;Base di Exec
      jsr      _LV0CloseLibrary(a6)       ;Funzione "Chiusura"

fini     rts                             ;Ritorno al CLI

* Campo dati:

dosname  dc.b   'dos.library',0
```

Fig. 4.6: Lettura della riga di comando

Il DOS memorizza la riga di comando nella RAM e imposta il Registro a0 sull'indirizzo di partenza, in d0 viene annotata la lunghezza. Dal momento che i Registri d0, d1, a0 e a1 sono, in linea di principio, temporanei (ogni routine li può modificare) un programma che ha bisogno di una riga di comando dovrà dapprima salvare i Registri a0 e d0.

Normalmente ambedue questi Registri vengono memorizzati in variabili, ma vediamo anche un'altra possibilità, e cioè lo Stack.

Il 68000 può mettere o prelevare con un solo comando tutti o alcuni Registri dallo Stack. Con

```
movem.l a0/d0, -(sp)
```

vengono messi nello Stack a0 e d0. Sono permesse combinazioni a piacere, quali “a0/a3/a5/d1/d6”, oppure elenchi come “d0-d7/a0-a4” (da d0 a d7, da a0 a a4). L'importante è che in seguito i dati dovranno venire presi dallo Stack con un comando analogo. Nel nostro caso ciò accade con

```
movem.l (sp)+, a0/d0 ;Parametri indietro
```

Dopo ciò dovremo copiare i Registri nel Registro parametri della funzione Write e potremo emettere la riga di comando. Vedremo in seguito un programma che analizza la riga di comando e che ne trae azioni.

4.9 Sottoprogrammi

Il programma di cui alla Fig. 4.7 dovrà chiedere “Come ti chiami?”. L'utente introdurrà quindi un testo (speriamo il suo nome) e il programma risponderà “Buongiorno caro nome”. Conosciamo già tutto ciò di cui abbiamo bisogno (input e output di stringhe) ma la cosa sta diventando un po' più pesante. Infatti dobbiamo far uscire un testo tre volte. Naturalmente è possibile scrivere ogni volta l'intera sequenza, ma si è molto più veloci con dei sottoprogrammi. Il problema nel caso di sottoprogrammi è il trasferimento dei parametri. Se io passo tutti e tre i parametri alla funzione Write (3 comandi) e quindi chiamo il mio sottoprogramma “print” non ho guadagnato niente. Potrei passare immediatamente i tre parametri a Write e chiamare tale routine DOS. Di conseguenza possiamo dichiarare:

1. L'Handle dell'output è noto (Si trova in d4)
2. Viene passato solo l'indirizzo del testo. Nel testo la lunghezza è “nascosta”:

Come risolvere tutto ciò è mostrato in Fig. 4.7:

```

    opt      l-                                ;non linkare!

* A6  Mio sesto Programma

    include  OpenDos.i

    jsr      _LV00Output(a6)                    ;Prelevamento dell'Handle di
                                           ;Output
    move.l   d0,d4

    lea.l    msg1,a0                            ;richiesta del nome
    bsr      print

    jsr      _LV0Input(a6)                      ;Prelevamento dell'Handle di
                                           ;Input
    move.l   d0,d1                              ;e sua elaborazione
    lea.l    buffer,a2                          ;Puntatore al buffer
    move.l   a2,d2                              ;trasferimento a Read
    addq.l   #1,d2                              ;salto del byte di lunghezza
    move.l   #79,d3                             ;Il Nome puo' essere lungo
    jsr      _LV0Read(a6)                       ;Lunghezza reale in d0
    addq.l   #1,d0                              ;ampliare
    move.b   d0,(a2)                            ;e memorizzare
    move.b   #'!,-1(a2,d0.l)                    ;! nel buffer
    move.b   #10,0(a2,d0.l)                    ;quindi nuova riga

    lea.l    msg2,a0                            ;di' buon giorno
    bsr      print

    move.l   a2,a0                              ;stampa il nome
    bsr      print

* Al termine chiudere sempre le Lib!
    move.l   a6,a1                              ;Base di DOS-Lib
    move.l   _SysBase,a6                       ;Base di Exec
    jsr      _LV0CloseLibrary(a6)              ;Funzione "Chiusura"

fini    rts                                    ;Ritorno al CLI

print   clr.l   d3
        move.b  (a0)+,d3                        ;Lunghezza
        move.l  d4,d1
        move.l  a0,d2
        jsr     _LV0Write(a6)                   ;Funzione "Scrittura"
        rts

* Campo dati:
dosname dc.b    'dos.library',0

```

```

        cnop      0,2
msg1    dc.b      16,'Come ti chiami? '
        cnop      0,2
msg2    dc.b      19,10,'Buongiorno, caro '
        cnop      0,2
buffer  ds.b      80

```

Fig. 4.7: Sottoprogrammi in pratica

Il trucco è nascosto nelle ultime righe. I primi Byte delle stringhe msg1 e msg2 contengono la lunghezza del testo successivo. Dal momento che le stringhe in Pascal vengono memorizzate allo stesso modo, si parla anche di stringhe Pascal.

La chiamata del sotto programma ha luogo secondo il seguente schema:

```

lea.l    msg1,a0          ;richiesta del nome
bsr      print

```

Ciò significa che viene passato solo l'indirizzo della stringa corrente. BSR significa "Branch to Subroutine" (Diramazione al Sottoprogramma). La differenza rispetto a JSR è costituita dal fatto che BSR è limitato da una ampiezza di salto di +/-32 Kbyte, mentre JSR vale per l'intero campo di indirizzamento del 68000 (16 Mbyte). Non dovremo quindi usare BSR, che risparmia solo un po' di codice e di tempo. Analizziamo ora il sottoprogramma vero e proprio:

```

print    clr.l      d3
        move.b     (a0)+,d3          ;Lunghezza
        move.l     d4,d1
        move.l     a0,d2
        jsr        _LVOWrite(a6)    ;Funzione "Scrittura"
        rts

```

Nella seconda riga troviamo il nocciolo della questione. Il Byte della lunghezza viene copiato nel Registro d3 (dove aspetta Write). Il piccolo "+" imposta contemporaneamente a0 all'inizio del testo. Due righe più tardi possiamo copiare senza problemi a0 in d2. Funziona, ma l'accesso diretto all'inizio del testo non funzionerà (indirizzo non pari, Write dovrà intercettare questo caso). Ancora a proposito della prima riga: la lunghezza deve venire passata come parola lunga, ma abbiamo solo 1 Byte.

Il nostro problema è che in un Registro ci sono 4 Byte

```

b3 b2 b1 b0

```

che vengono quindi "moved"

```

move b0
move oppure move.w b1, b0
move.l b3.b2,b1,b0

```

Se passiamo un solo Byte, il resto dei 3 resta invariato. Quindi, nella parola lunga d3 possono trovarsi dei “numeri civici”. Di conseguenza cancelleremo dapprima con clr (Clear = cancella, riempi di zeri) il Registro. D'altra parte, se scriviamo

```

moveq    #1,d3

```

è esatto, in quanto moveq (move quick) amplia automaticamente la costante a “lungo”. D'altra parte la costante è limitata a 8 Bit (-128 fino a +127).

Se ci si è fidati troppo di un determinato procedimento per la trasmissione dei parametri ai sottoprogrammi, ciò potrà avere grosse conseguenze in determinati casi. Per mostrare ciò, proviamo a fare in modo che i testi che vengono letti con Read, vengano fatti uscire con la routine di print.

Come è noto, Read legge in un Buffer partire dal suo inizio. Print invece si aspetta come primo carattere in tale Buffer la lunghezza del testo stesso. Ciò ha per conseguenza:

```

lea.l    buffer,a2          ;Puntatore al buffer
move.l    a2,d2              ;trasferimento a Read
addq.l    #1,d2              ;salto del byte di lunghezza
move.l    #79,d3             ;Il Nome puo' essere lungo
jsr       _LV0Read(a6)       ;Lunghezza reale in d0
addq.l    #1,d0              ;ampliare
move.b    d0,(a2)            ;e memorizzare

```

Le prime due righe sono sempre le solite. Impostiamo a2 come puntatore all’inizio del Buffer e copiamo quindi a2 su d2, dove Read normalmente si aspetta l’indirizzo del Buffer. A questo punto però, d2 viene aumentato di 1. Quindi d2 punterà al secondo Byte del Buffer. Read comincerà a riempire il Buffer a partire da questo indirizzo, ed il nostro Byte di lunghezza resta libero. Dopo il JSR, nel Buffer viene copiata anche la lunghezza reale, cosa che viene effettuata da

```

move.b    d0,(a2)

```

Osserviamo ora il listato, e vedremo qualcosa in più. Il motivo è che dopo il nome deve venire stampato anche un simbolo di punto esclamativo. Per fare ciò, avremo che a) la lunghezza effettiva verrà aumentata e b) il simbolo di punto esclamativo verrà scritto nel Buffer. Dopo ciò, dovrà esserci solo il 10 (nuova riga). Quindi

```

move.b    #'!',-1(a2,d0.l)    ;! nel buffer
move.b    #10,0(a2,d0.l)      ;quindi nuova riga

```

Nel caso in cui il lettore non abbia ancora capito cosa è possibile fare con “ARI con Indice e Offset” (ved. Cap. 3), vediamo qui una applicazione pratica.

Forse la prima cosa che stupisce è il “-1”. E’ opportuno sapere che la funzione di Read memorizza nel Buffer come ultimo carattere anche il tasto di Return (codice ASCII 10) e che di conseguenza lo conta per determinare la lunghezza.

$(a2, d0.1)$

significa: costituisci l'indirizzo dalla somma di $a2 + d0$. Se il Buffer comincia per es. all'indirizzo 1000, e abbiamo battuto i caratteri ABC, nel Buffer avremo:

Indirizzo = 1000	1001	1002	1003
Caratteri = A	B	C	Return

La lunghezza è 4. Di conseguenza $1000 + 4(a2 + d0) = 1004$.

Se ora vogliamo porre il simbolo di punto esclamativo all'indirizzo 1003, aggiungeremo ancora l'Offset di -1, cioè sottrarremo 1. Il comando successivo

`move.b #10,0(a2,d0.1)`

aggiunge un Offset di zero. Di conseguenza, all'indirizzo 1004 verrà scritto “#10”. Non possiamo tralasciare lo zero. La sintassi del comando vuole avere una costante in quel punto. D'altra parte si incontra spesso questa forma di Offset di zero, in quanto di solito è sufficiente costituire l'indirizzo dai soli due registri.

4.10 Testi segmento di programma, dati e BSS

Spesso troveremo nei listati le seguenti istruzioni:

```
text
data
bss
```

Prima di esse troveremo talvolta la parola SECTION, mentre per “text” incontreremo anche “Code”.

“data” è una istruzione all'assemblatore, di collocare i dati che seguono nel segmento dati del programma. E' importante a questo punto sapere che un programma può essere costituito da segmenti. Il primo segmento si chiama Testo oppure Code, in esso si trova il programma vero e proprio, sarà possibile far cominciare il programma con la parola “text”, mentre per molti assembleri è addirittura obbligatorio.

Nel segmento dati, si trovano tutti di dati inizializzati cioè quelli che hanno un valore come per es. i nostri testi. In “bss” (block storage segment) vengono collocati i dati che emergono solo durante il periodo di funzionamento del programma. Praticamente si tratta di campi di memoria riservati (originati con l'istruzione DS)

Come detto, è possibile, ma non obbligatorio, formare queste sezioni. Ciò sarà vantaggioso solo per programmi molto lunghi, che offriranno così al caricatore la possibilità di trovare ancora più facilmente dei campi di memoria liberi per i singoli segmenti. Il DEVPAC, tuttavia, supporta solo una sezione, il SEKA nessuna.

CAPITOLO 5

Diramazioni e menu

“IF THEN”

Bit-Shift

Un po’ di pratica

utilizzo dei tasti di funzione e principio di “ON X GOSUB”

5.1 IF THEN in dettaglio

Avevamo già citato “IF condizione THEN GOTO”, ed ora approfondiamolo un po'. In linea di principio, essa funziona come nei linguaggi evoluti: Si chiede una condizione e si effettua una diramazione a seconda del risultato. La leggera differenza rispetto ai linguaggi evoluti è che la condizione è lo stato di alcuni Bit nel CCR (Condition Code Register) che fa parte anch'esso del Registro di stato. Tale Registro è mostrato nella figura che segue (Fig. 5.1).

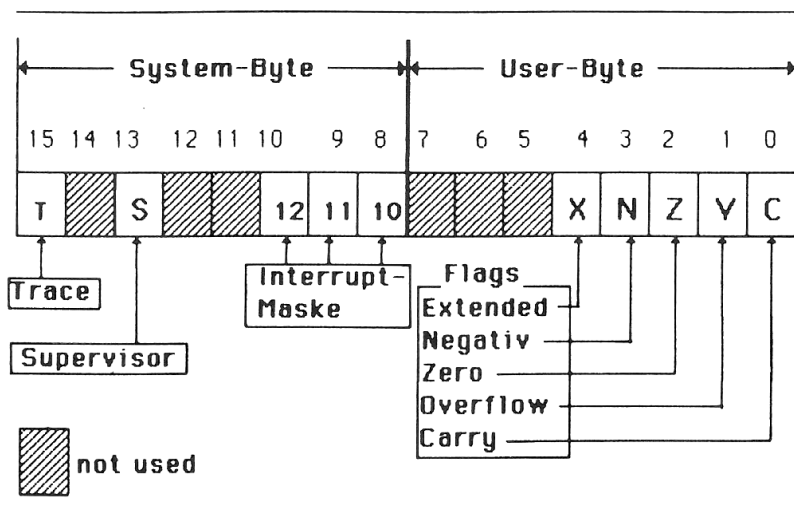


Fig. 5.1: Il registro dello stato del 68000

5.1.1 Il Registro di stato

Vediamo immediatamente che la parola è suddivisa in un Byte di sistema e in un Byte utente. Sappiamo già che il 68000 è in grado di gestire due tipi di funzionamento, cioè in modo supervisore e in modo utente.

Il modo supervisore dovrebbe rimanere riservato al sistema operativo, noi "utenti" lavoreremo, per motivi di sicurezza, solo in modo utente. Quindi dei Bit di cui sopra (chiamati anche Flag) ci interessano solo X, N, Z, V e C.

5.1.2 I Flag

Ci sono molti comandi che influenzano tali Flag, tuttavia si tratta nella maggior parte dei casi di operazioni matematiche con due operandi, dove l’operando sorgente viene sottratto dall’operando di destinazione. Se il risultato e negativo, il 68000 imposterà il Flag N (e il Bit diventa 1).

Se invece si verifica un superamento della capacità, verrà impostato il Bit di Overflow, in caso di riporto (addizione) oppure di “prestito” durante la sottrazione, il Flag di riporto verrà impostato a 1. Se al contrario questi stati non si presentano durante l’operazione, i Flag corrispondenti verranno impostati a zero.

Una ulteriore informazione: T è il Bit di Traccia, S il Bit di Supervisore e i0, i1 e i2 sono la maschera di Interrupt.

5.1.3 Interrogazione dei Flag

	Abbreviazione	Significato	Spiegazione
	CC	Carry Clear	Carry = 0
	CS	Carry Set	Carry = 1
	EQ	Equal	Z = 1
	GE	Greater or Equal	> =
***	GT	Greater Than	>
	HI	Higher	>
***	LE	Less or Equal	<
	LS	Less or Same	< =
***	LT	Less Than	<
	MI	Minus	-
	NE	Not Equal	< >
	PL	Plus	+
***	VC	oVerflow Clear	V = 0
***	VS	oVerflow Set	V = 1

Tab. 5.1: Abbreviazione dei “Condition codes”

E’ possibile interrogare i Flag stessi, ma in linea di massima non lo si fa. Al posto di ciò si scrive un comando che influenza i Flag (li controlla) e che effettua se necessario “GOTO Indirizzo, se questo Flag ha tale stato”. Facciamo attenzione al fatto che in questo caso GOTO significa diramazione, e per diramazione di solito si scrive B maiuscolo. Ciò che è significativo a questo punto è che (contrariamente a quanto fanno gli “8 Bit”), esistono anche dei comandi di diramazione che tengono conto contemporaneamente di diversi Flag. Un’altra differenza: esistono diversi comandi di diramazione per i numeri privi di segno e per i numeri dotati di segno (complemento di 2). Naturalmente

esistono anche dei comandi che reagiscono solo ad 1 Bit. La tabella 5.1 ne riporta il riassunto.

Gli operatori identificati nella tabella con ***, valgono solo per i numeri in formato di complemento di 2, cioè quelli per i quali il Bit alto serve come segno. I comandi cominciano sempre con B (come Branch = diramazione), seguiti da due lettere, che sono l'abbreviazione della condizione. Se scriviamo per es. BEQ (salta se uguale) dipenderà esclusivamente dal Flag Z se il comando verrà effettuato oppure no.

Il Flag Z può anche essere stato influenzato da un comando che si trovi più o meno lontano dal BEQ. Ora, se sappiamo quale comando influenza il Flag Z è in che modo, possiamo affrontare questo rischio. Naturalmente è molto più sicuro scrivere direttamente prima di BEQ un comando che lo controlli. Se io per es. voglio saltare quando il Registro D0 è uguale a 0, scriverò:

```
CMP #0,D0
BEQ Etichetta
```

Il comando CMP sottrae dall'operando di destinazione l'operando sorgente, modifica a seconda del risultato il Flag, ma non scrive il risultato nella destinazione. Ciò significa che il comando di confronto ha effetto sul Flag come una sottrazione. Ciò dovrà venire tenuto presente in particolare dagli amici provenienti dagli "8 Bit" quando controlleranno i singoli Flag (con un comando ciascuno). E' inoltre possibile scrivere per es. BGE (salta se maggiore o uguale). Si dovrà far attenzione solo a tre punti:

1. Questi comandi sono efficaci solo direttamente dopo un CMP.
2. Il secondo operando viene confrontato con il primo. Se per es. voglio saltare quando D0 è maggiore di 9 ($D0 > 9$), scriverò:

```
CMP #9,D0
BGT Etichetta
```

3. Bisognerà inoltre sapere se si è stabilito che gli operandi siano numeri preceduti dal segno oppure privi di segno. Sarà opportuno utilizzare le abbreviazioni anche insieme con DBcc, per es. usando DBMI oppure DBGt. BRa è un caso particolare (salta sempre); ad esso corrispondono anche a DBRA oppure DBF.

5.2 La nostra prima finestra

Con la Fig. 5.2 siamo entrati nella pratica. La funzione Read memorizza un testo in un Buffer carattere per carattere. A questo punto vogliamo sapere quale codice produce un certo tasto. Per fare ciò dovremo stampare il contenuto del Buffer in esadecimale. Il compito principale della Fig. 5.1 è quindi quello di far uscire i Byte sotto forma di due caratteri esadecimali ciascuno. Per una A si dovrebbe stampare per es. 41.

A questo punto devo immediatamente segnalare che è possibile lavorare con i tasti standard sulla console normale, con la quale abbiamo lavorato finora (CON:), ma non con i tasti speciali, quali i tasti di comando del cursore ed i tasti di funzione. Quindi, al fine di poter reagire in un programma con i tasti di funzione, dobbiamo fare qualcosa di particolare.

Dapprima dovremo utilizzare non più gli Handle standard di Input e di Output, ma dovremo fare qualcosa direttamente per l'I/O. L'Amiga ci offre la scelta fra diverse apparecchiature. Fra le altre:

PAR: Interfaccia parallela

SER: Interfaccia seriale

CON: Console

RAW: Console

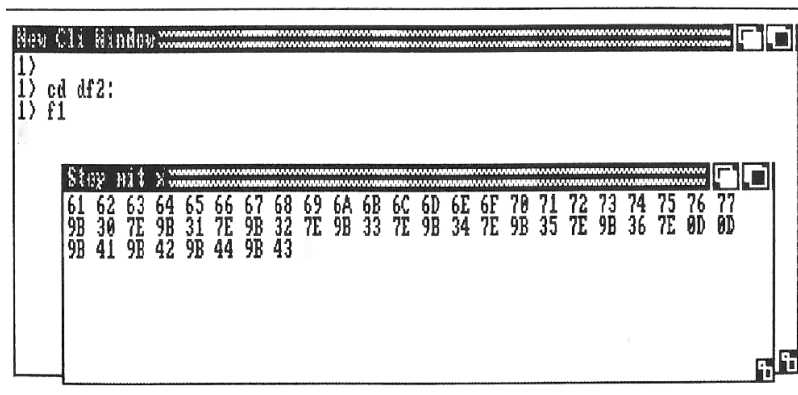





Fig. 5.2 La nostra prima finestra

La differenza fra CON: e RAW: è che solo quest'ultima gestisce tutti i tasti (quindi anche i tasti speciali). Lo svantaggio di RAW: è che tutte le funzioni di modifica sono escluse, cioè dovranno venire impostate direttamente da parte del programma applicativo. RAW: è la tipica apparecchiatura per programmi di Editor.





La Fig. 5.2 presenta il nostro compito. Nella finestra, CLI appare una nuova (nostra) finestra. In questa finestra appaiono sempre dei numeri esadecimali, se battiamo un tasto. I numeri descrivono il codice del tasto. Nella prima riga ho battuto semplicemente le lettere dalla a alla w. Infatti vediamo i codici ASCII corrispondenti da \$51 a \$77 (\$ significa esadecimale).

Nella seconda riga ho azionato i tasti di funzione. Ogni tasto produce tre simboli, cioè:

	9B 30 7E
	9B 31 7E
	9B 32 7E

etc.

Nella terza riga sono rappresentati i tasti del cursore. Questi generano solamente due simboli, cioè:

	9B 41
	9B 42
	9B 43
	9B 44

Vediamo quindi che è comune a tutti i tasti speciali la produzione di una sequenza che comincia con \$9B. Ciò accade al fine di poter distinguere immediatamente questi tasti da tutti gli altri. E' quindi necessario valutare immediatamente il simbolo successivo, poiché è solo lì che cominciano le differenze. Rinunciamo per il momento a questa finezza e diciamo semplicemente: visualizzare tutto quello che viene generato. Passiamo quindi al listato di cui a Fig. 5.3

```

                                opt      l-                                ;non linkare!

* F1 Lettura tasto di funzione

                                include  OpenDos.i

_LV00open                       equ     -30
_LV00close                      equ     -36

                                move.l   #name,d1                      ;Nome di RAW:
                                move.l   #1005,d2                      ;Status = c'è
                                jsr      _LV00open(a6)                 ;ora apertura
                                move.l   d0,d5                          ;annotare l'Handle
                                tst.l    d0                             ;Errore?
                                Beq       fini                          ;se sì, interruzione
```

```

loop      move.l d5,d1      ;lettura da RAW
          move.l #buffer,d2 ;in questo Buffer
          move.l #1,d3      ;1 Carattere
          jsr     _LV0Read(a6);chiamata lettura

          cmp.b   #'x',buffer ;Carattere = 'x' ?
          beq     fertig     ;se si

          move.l   buffer,d2   ;carattere in d2
          lea.l    hbuf,a0     ;Destinazione per la
                          ;trasformazione
          move.b   #' ',2(a0)   ;Spazio bianco dopo esa
          bsr      hex         ;trasformazione in esadecimale

* Output del numero esadecimale:
          move.l   d5,d1      ;Output anche nella Window
          move.l   #hbuf,d2   ;Indirizzo stringa esadecimale
          move.l   #3,d3      ;Lunghezza
          jsr      _LV0Write(a6);Funzione "Scrittura"

          bra      loop        ;su di un altro

fertig    move.l   d5,d1      ;Chiudere RAW
          jsr      _LV0Close(a6)

* Al termine chiudere sempre le Lib!
          move.l   a6,a1      ;Base di DOS-Lib
          move.l   _SysBase,a6 ;Base di Exec
          jsr      _LV0CloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"

fini      rts              ;Ritorno al CLI

* Conversione di d2.l in stringa ASCII ab (a0)
hex
next      moveq    #2-1,d1     ;solo per 2 Nibble (di 8)
          rol.l    #4,d2       ;prelevamento di 1 Nibble
          move.l   d2,d3       ;salvataggio in d3
          and.b    #$0f,d3     ;mascheratura
          add.b    #48,d3      ;trasformazione in ASCII
          cmp.b    #58,d3      ;e' >9 ?
          bcs      out         ;se no
          addq.b   #7,d3        ;diversamente deve essere A-F
          move.b   d3,(a0)+    ;memorizzazione di 1 Carattere
          dbra     d1,next      ;prossimo nibble
          rts

* Campo dati:

dosname   dc.b     'dos.library',0
          cnop      0,2
name      dc.b     'RAW:40/100/580/80/Stop con x',0
          cnop      0,2

```

buffer	ds.b	8
	cnop	0,4
hbuf	ds.b	10

Fig. 5.3: Come rilevare i tasti di funzione

Per accedere ad una apparecchiatura accade lo stesso come per un file, cioè l'apparecchiatura deve venire aperta con Open, quindi deve venire richiusa. I DOS-LVO corrispondenti si trovano all'inizio del listato. Per l'apertura è necessario indicare il nome dell'apparecchiatura (del file) ed il modo di accesso. Nei file Include si trovano le uguaglianze

```
MODE_OLDfile EQU 1005
MODE_NEWfile EQU 1006
```

Con Ciò si intende se si deve accedere ad un file già esistente o se se ne vuole aprire uno nuovo. Dal momento che sappiamo (si spera) che RAW: esiste, scegliamo 1005. Alla voce "name" arriva la prima sorpresa:

```
name dc.b 'RAW:40/100/580/80/Stop con x',0
```

Ciò è sufficiente ad aprire l'apparecchiatura RAW:. Contemporaneamente, creiamo una finestra con queste caratteristiche:

40/100: angolo superiore sinistro (x, y in punti dello schermo)
 580: larghezza della finestra
 80: altezza della finestra
 Stop con x: titolo della finestra

La funzione mette a disposizione come al solito un Handle, che potremo utilizzare sia per l'Input che per l'Output, i quali passano, come abbiamo già visto, tramite le funzioni di Read e Write. In caso di Read bisogna fare attenzione. Anche se si fornisce 3 come lunghezza, per i tasti di funzione saranno necessari tre Read.

Dopo la lettura di un carattere, segue

```
cmp.b    #'x',buffer          ;Carattere = 'x' ?
beq      fertig              ;se si
```

e con ciò avremo il nostro primo "IF THEN". In chiaro ciò significa: paragona (cmp = compara) la costante x con il primo Byte del Buffer. In caso di coincidenza salta alla

Label “fertig” (branch if equal = salta se uguale). Ciò significherà anche: il nostro programma funziona in Loop, fino a che non viene immessa una x.

Le righe successive preparano la trasformazione in esadecimale. Il sottoprogramma in esadecimale si aspetta una parola lunga in d2. Quindi depositerà il risultato nel Buffer.

5.3 Bit-Shift

Il sottoprogramma mostra chiaramente che spesso in Assembler si deve lavorare a livello di Bit. Con ciò per es. la conversione in esadecimale diventa molto più facile, rispetto al metodo classico (divisione continua per 16). Vedremo anche, non appena se ne presenterà l'occasione, perché la rappresentazione in esadecimale è così vantaggiosa. Un esempio: la parola lunga è composta da 4 Byte con il contenuto AA, BB, CC, DD. Vediamo immediatamente che nella parola a valore elevato c'è AABB, mentre nella parola a valore basso c'è CCDD. In decimale sarebbe molto più difficile individuarlo (2864434397).

5.3.1 Convertitore esadecimale

Il problema della routine "esadecimale" è che ora dobbiamo far uscire effettivamente i caratteri ASCII. Se una cifra ha il valore 0, dovremo far uscire il codice ASCII 48 (decimale) al fine di poter vedere lo 0 sul video. Ciò è molto semplice per valori fino a 9 (57), ma per 10 devo stampare in esadecimale “A” e ciò corrisponde al codice ASCII 65, B ha il codice 66 ecc. Dovremo tener presente anche questo buco tra “9” e “A”. Secondo problema: il numero in esadecimale \$12345678 (\$ significa esadecimale). \$1 è un Nibble (mezzo Byte) che occupa nel Registro 4 Bit (0001). Naturalmente dobbiamo indicare dapprima \$1, però subito dopo dobbiamo portare \$1 nella posizione di \$8, poiché nel Buffer il simbolo deve sempre stare davanti (dopo la trasformazione in ASCII-1). Il Byte, però, ha 8 Bit, e, mentre i primi 4 vengono trasferiti, i rimanenti 4 hanno valori che disturbano, per cui li dovremo cancellare. Di conseguenza avremo il seguente flusso:

1. Spostamento del Nibble \$1 alla posizione di \$8
2. Impostazione a 0 dei 4 Bit rimanenti del Byte
3. Trasformazione del Nibble in ASCII
4. Deposito del carattere nel Buffer
5. Ripetizione dei punti da 1 a 4, con i Nibble \$2, \$3...\$8

Nota: il sottoprogramma è universale e può convertire anche parole lunghe. Dal momento però che io qui voglio far uscire solo un Byte (il Byte più alto) (2 Nibble) lascerò girare il Loop fine a 2-1.

Il passo 1 viene eseguito con il comando ROL (Rotate Left). Di ROL utilizzeremo la sintassi

```
ROL      #4, d2
```

Ciò significa ruota di 4 Bit verso sinistra il contenuto di d2. E che significa ruotare? Ipotizziamo che in d2 si trovino i seguenti 32Bit

dapprima	1111 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000
dopo ROL #4	0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 1111

Ciò significa che i Bit vengono spostati verso sinistra e che i Bit che si trovavano completamente a sinistra, scomparendo, vengono di nuovo alimentati da destra. Sarebbe diverso in caso di comando ASL (Shift left, sposta verso sinistra). Anche in quel caso si avrebbe uno spostamento verso sinistra, però a destra verrebbero aggiunti solo degli zeri e a sinistra i Bit che c'erano scomparirebbero in ogni caso, abbiamo scelto ROL, e ciò è sufficiente al nostro scopo. Il Nibble (nome di un mezzo Byte) che si trovava in precedenza completamente a sinistra, si trova ora completamente a destra.

Il nostro Loop dovrà girare due volte, quindi dovrò caricare il contatore di Loop D1 con uno (a causa del -1)(2-1). Ora ha luogo il ROL. Dopo ciò il Nibble si troverà esattamente, nel posto giusto, ma non è possibile far uscire questi 4 Bit da soli, abbiamo bisogno di un Byte per un carattere ASCII, quindi di 8 Bit.

5.3.2 Maschere

I 4 Bit che si trovano a sinistra del mio Nibble hanno un valore che deve venire cancellato (più precisamente: i 4 Bit più alti del Byte devono diventare 0000). Ciò accade tramite la maschera \$F, con "andi.b #\$0F,d3". Esempio:

in d3 abbiamo	1011 1010
Maschera AND	0000 1111
<hr/>	
risultato	0000 1010

Questo procedimento è possibile per il fatto che la E logica (AND) si realizza solo quando tutte le grandezze in ingresso sono vere. In Assembler, la E (AND) ha effetto Bit per Bit. Dopo aver isolato il valore numerico puro (da 0 a 15 in decimale), ha inizio la conversione in ASCII. Da 0 a 9 (come numeri) possono venire convertiti direttamente in 0-9 (come caratteri ASCII), cioè nei codici ASCII da 48 a 57. Ciò significa però che dobbiamo per lo meno aggiungere 48. Ora paragoniamo D3 con 58 (cioè un 10 in esadecimale, che bisogna indicare con A). Se il numero è minore di 10 (cioè da 0 a 9) può rimanere com'è e procedere. Diversamente dovremo aggiungere la differenza di cui alla tabella ASCII (65 per A - 58 = 7).

A questo punto è opportuno un consiglio. Spesso si cerca di controllare se un valore si trova fra 0 e 9, quindi, con un secondo test, si controlla se si trova fra 10 e 15. Questo metodo va bene se i caratteri provengono da un Input, nel quale l'utente può battere

anche dei caratteri non validi (non 0...9, A...F). In questo caso, invece, ci procuriamo i numeri da un Registro, dove non è possibile che ci siano caratteri non validi.

I comandi CMP e BCS sono già stati analizzati. Perché BCS? Sui Flag, un paragone ha lo stesso effetto di una sottrazione, in caso di un “prestito” viene impostato anche il Flag di prestito, ciò accade quando D3 è maggiore di 58.

5.4 La diramazione multipla

E' noto che premendo un tasto di funzione, un programma farà qualcosa di particolare, cioè chiamerà una routine. Può trattarsi di parti di programma molto complicate, ma esercitiamoci sul principio come segue

```
IF F1 THEN GOTO ...
IF F2 THEN GOTO
ecc.
```

La routine chiamata potrà anche rispondere semplicemente “qui F1, 2 ecc.”, quindi non ci sarà molto da battere, semplicemente si termina ad F4. La Fig. 5.4 mostra la soluzione.

```
opt l-          ;non linkare!

* F2 Lettura del tasto di funzione F2 e azione

include OpenDos.i

_LV00open      equ  -30
_LV0Close      equ  -36
_LV0WaitForChar equ  -204

move.l  #name,d1          ;Nome di RAW:
move.l  #1005,d2          ;Status = c'è
jsr     _LV00open(a6)      ;ora apertura
move.l  d0,d5             ;annotare l'Handle
tst.l   d0                ;Errore?
Beq     fini              ;se sì, interruzione

lea.l   buffer,a3         ;Indirizzo del Buffer

loop    jsr     GetKey      ;Lettura tasto
        cmp.b   #$9B,(a3)   ;Tasto di Funzione?
```

	Bne	loop	;se no
	jsr	GetKey	;altrimenti lettura codice
	cmp.b	#\$30,(a3)	;Tasto F1 ?
	beq	F1	;se si
	cmp.b	#\$31,(a3)	; F2 ?
	beq	F2	;se si
	cmp.b	#\$32,(a3)	; F3 ?
	beq	F3	;se si
	cmp.b	#\$33,(a3)	;Tasto F4
	beq	F4	;se si, fine
	bra	loop	
F1	lea.l	f1_text,a0	;Indirizzo di testo
	bsr	print	;stampa
	bra	loop	;un nuovo tasto
F2	lea.l	f2_text,a0	;Indirizzo di testo
	bsr	print	;stampa
	bra	loop	;un nuovo tasto
F3	lea.l	f3_text,a0	;Indirizzo di testo
	bsr	print	;stampa
	bra	loop	;un nuovo tasto
F4	move.l	d5,d1	;Chiusura di RAW
	jsr	_LV0Close(a6)	
* Al termine chiudere sempre le Lib!			
	move.l	a6,a1	;Base di DOS-Lib
	move.l	_SysBase,a6	;Base di Exec
	jsr	_LV0CloseLibrary(a6)	;Funzione "Chiusura"
fini	rts		;Ritorno al CLI
GetKey	move.l	d5,d1	;Lettura di RAW
	move.l	a3,d2	;in questo Buffer
	move.l	#1,d3	;1 Carattere
	jsr	_LV0Read(a6)	;Chiamata di lettura
	rts		
print	clr.l	d3	
	move.b	(a0)+,d3	;Lunghezza
	move.l	d5,d1	
	move.l	a0,d2	
	jsr	_LV0Write(a6)	;Funzione "Scrittura"
	rts		
* Campo dati:			
dosname	dc.b	'dos.library',0	
	cnop	0,2	

name	dc.b	'RAW:40/100/580/80/Stop con F4',0
	cnop	0,2
f1_text	dc.b	8,'Qui F1',10
	cnop	0,2
f2_text	dc.b	8,'Qui F2',10
	cnop	0,2
f3_text	dc.b	8,'Qui F3',10
	cnop	0,2
buffer	ds.b	8
	cnop	0,4
hbuf	ds.b	10

Fig 54: Diramazioni con molti IF THEN

5.5 Soluzione 1: molti IF THEN

Non c'è bisogno di una grossa spiegazione per questo programma, ma ogni programma ha un proprio significato. In casi di emergenza può servire anche come esempio determinante. Immaginiamoci come funzionerebbe un programma con 100 comandi o più!

Qui la novità è che controlliamo immediatamente \$9B, ed in caso di “nessun tasto speciale”, aspettiamo immediatamente il carattere successivo. Siccome però nel caso \$9B dobbiamo leggere ancora un tasto, trasferiamo la lettura nel sotto programma “GetKey”.

5.6 Soluzione 2: ON X GOSUB in Assembler

Tutto ciò può venire risolto in una maniera ancora più elegante con un “ON X GOSUB”. Il livello di difficoltà, in questo caso, aumenta un po’, ma non appena lo avremo imparato, saremo già a buon punto. Ogni programma è costituito infatti da un Loop principale, nel quale esso aspetta i comandi. I comandi vengono interpretati e vengono chiamati i sottoprogrammi necessari. In BASIC, avremmo:

```

10 INPUT COMMAND
20 ON COMMAND GOSUB 100,200,300,...
30 GOTO 10

```

in Fig. 5.5, vediamo invece com'è in Assembler.

```

                opt      l-                               ;non linkare

* F3      ON Tasto di funzione GOSUB

                include  OpenDos.i

_LV00open      equ      -30
_LV00close     equ      -36
_LV00waitForChar equ     -204

                move.l   #name,d1                        ;Nome di RAW:
                move.l   #1005,d2                        ;Status = c'è
                jsr      _LV00open(a6)                   ;ora apertura
                move.l   d0,d5                            ;annotare l'Handle
                tst.l    d0                               ;Errore?
                beq      fini                             ;se sì, interruzione

                lea.l    buffer,a3                       ;Indirizzo del Buffer

loop           jsr      GetKey                           ;Lettura tasto
                cmp.b    #$9B,(a3)                      ;Tasto di Funzione?
                bne      loop                             ;se no
                jsr      GetKey                           ;altrimenti lettura
                ;codice (Code)

                move.b    (a3),d0                        ;Code -> d0
                ext.w     d0                             ;ampliamento a parola
                sub.w     #$30,d0                        ;Code in 0..3
                asl.w     #2,d0                          ;per 4
                lea.l     table,a0                       ;Puntatore a Tabella
                move.l    0(a0,d0.w),a0                  ;Indirizzo -> a0
                jsr      (a0)                            ;Chiamata delle Routine

                bra      loop                             ;finche' non arriva F4

F1             lea.l     f1_text,a0                     ;Indirizzo testo
                bsr      print                          ;stampa
                rts

F2             lea.l     f2_text,a0                     ;Indirizzo testo
                bsr      print                          ;stampa
                rts

F3             lea.l     f3_text,a0                     ;Indirizzo testo
                bsr      print                          ;stampa
                rts

F4             move.l    (sp)+,d0                       ;Kill Return Address
                move.l    d5,d1                         ;Chiusura di RAW

```

```

                jsr      _LV0Close(a6)

* Al termine chiudere sempre le Lib!
                move.l   a6,a1                ;Base di DOS-Lib
                move.l   _SysBase,a6          ;Base di Exec
                jsr      _LV0CloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"

fini            rts                          ;Ritorno al CLI

GetKey          move.l   d5,d1                ;Lettura di RAW
                move.l   a3,d2                ;in questo Buffer
                move.l   #1,d3                ;1 Carattere
                jsr      _LV0Read(a6)         ;Chiamata di lettura

                rts

print           clr.l    d3
                move.b   (a0)+,d3            ;Lunghezza
                move.l   d5,d1
                move.l   a0,d2
                jsr      _LV0Write(a6)       ;Funzione "Scrittura"
                rts

* Campo dati:

table           dc.l     F1
                dc.l     F2
                dc.l     F3
                dc.l     F4

dosname         dc.b     'dos.library',0
                cnop     0,2
name           dc.b     'RAW:40/100/580/80/Stop con F4',0
                cnop     0,2

f1_text         dc.b     8,'Qui F1',10
                cnop     0,2
f2_text         dc.b     8,'Qui F2',10
                cnop     0,2
f3_text         dc.b     8,'Qui F3',10
                cnop     0,2

buffer          ds.b     8
                cnop     0,4

hbuf           ds.b     10

```

Fig. 5.5: ON X GOSUB in Assembler

L'inizio del listato è già quasi completamente noto. Qui, il codice del tasto di funzione (il Byte dopo \$9B) viene trasformato, sottraendo \$30, nei numeri da 0 a 9: per cui si troverà nel Registro D0. Per semplicità, lavoriamo anche qui solo con i tasti di funzione F1, F2, F3 ed F4, cioè 0, 1, 2 e 3 in D0. Facciamo attenzione che mancano tutti i test (parliamo solo del principio), per cui in caso di azionamento di tutti gli altri tasti, il programma verrà interrotto. Vogliamo realizzare un "ON D0 GOSUB" e per fare ciò abbiamo prima di tutto bisogno di 4 sottoprogrammi, che si chiameranno di nuovo F1, F2, F3 ed F4. Questi sotto programmi sono banali. Essi forniscono solo la segnalazione "qui F1" ecc. Osserviamo ora il listato dal basso. Troviamo la label "table" e proprio questo è il segreto del nostro "ON X GOSUB".

Per le diramazioni multiple, nell'Assembler c'è bisogno di una tabella di salto. Tale tabella è un elenco con gli indirizzi dei sottoprogrammi. La determinazione della tabella è molto semplice. Per ogni indirizzo scriviamo

```
dc.l      Label
```

dove per Label deve venire introdotta la marcatura (l'indirizzo simbolico) dei singoli sottoprogrammi. La cosa importante è la sequenza, in questo caso abbiamo l'attribuzione

Tasto	Routine
Tasto di funzione 1	F1
Tasto di funzione 2	F2
Tasto di funzione 3	F3

La sequenza dei tasti dovrà riflettersi nella sequenza delle immissioni (le si chiama così) della tabella. Anche i sottoprogrammi possono trovarsi nel listato in una sequenza a piacere. Esiste tuttavia una attribuzione molto stretta fra i comandi (in questo caso i tasti di funzione) e la tabella di salto. Di conseguenza è possibile calcolare dai comandi gli Indirizzi corrispondenti. Un indirizzo occupa sempre 4 Byte, per cui la nostra tabella potrà trovarsi in memoria come segue:

Label	Indirizzo
F1	1000
F2	1004
F3	1008

Il nostro comando (in D0) potrà essere:

Valore	0,	1	oppure 2
che per 3 dà	0,	4	oppure 8
e che più 1000 dà	1000,	1004	oppure 1008

E' proprio così semplice! Moltiplichiamo ora D0 per 4. Per fare ciò il 68000 ha naturalmente anche un comando speciale (MULU) ma per il momento non lo utilizzeremo. Un programmatore in Assembler esperto, per risolvere le moltiplicazioni per 2, oppure 4, oppure 8, oppure 16 (notare: sempre potenze di 2) utilizzerà immediatamente un comando che effettua questo conto in maniera più veloce. In questo caso tale comando si chiama

ASL Arithmetic Shift Left

“ASL #1,d0” per es., sposta di una posizione verso sinistra tutti i Bit in D0. L'effetto è praticamente lo stesso come nel sistema decimale, dove si moltiplica per 10 spostando verso sinistra i numeri (e tenendo ferma la virgola). Qui, però, ci troviamo in un sistema numerico binario, dove è possibile solo una moltiplicazione per 2. Se però spostiamo di due posizioni, otteniamo il risultato di una moltiplicazione per 4. Tale risultato dovrà venire aggiunto all'inizio della tabella. Il suo indirizzo di partenza è ottenibile tramite “lea table,a0”.

Ed ecco ora un comando molto strano, cioè

```
move.l 0(a0,d0.w),a0
```

Utilizziamo il tipo di indirizzamento “ARI con Indice Offset”. Solo che “Indice” non è possibile, per cui impostiamo l'Offset a 0. Dopo ciò si calcola l'indirizzo effettivo come somma di a0 e d0. Ora è sufficiente “move” per portare l'indirizzo nel Registro di destinazione, e prendere di nuovo a0. Ciò è permesso per il 68000: a0 punta ora all'indirizzo del sotto-programma corrispondente, che noi potremo chiamare semplicemente con “jsr (a0)”. Dopo il “jsr” il programma ritorna al “jsr” del comando successivo. Quest'ultimo è “bra loop” per cui si riparte di nuovo con il comando successivo.

L'eccezione a questa regola si trova nel sotto-programma “F4”. Questo sotto-programma in pratica non è nulla, esso infatti viene chiamato con JSR, ma non termina con RTS. Di conseguenza dobbiamo togliere l'indirizzo di Return che si trova ancora nello Stack. Per spiegare ciò, gli americani dicono semplicemente “Kill Return Address” (Uccidi l'Indirizzo di Return), che noi effettueremo con il comando “move.l (sp)+,d0”. Ciò è permesso, perché in questo caso D0 non è più necessario. Ha comunque preso piede anche la seguente sintassi:

```
move.l (sp)+,(sp)
```

In questo modo l'indirizzo di Return viene prelevato dallo Stack e riscritto immediatamente sullo Stack. A causa del “+” anche il puntatore allo Stack è cambiato; quindi abbiamo raggiunto lo scopo. Naturalmente sarebbe corretto anche un “addq.l #4,sp” ma ciascuno ha il proprio metodo particolare per produrre una azione di “Uccisione dell'indirizzo di Return”.

5.7 Soluzione di CASE X OF

Semplice, vero? Nel caso fosse troppo semplice, rendiamo la cosa più complicata.

Il nostro interprete dei comandi ha uno svantaggio. I comandi devono presentarsi nella sequenza dei codici dei tasti di funzione. Anche altre sequenze, come da 1 a 9 oppure da A a M sarebbero possibili, ma deve comunque sempre trattarsi di una sequenza.

Ecco perché molti offrono un menu come segue

1 = Input
2 = Calcolo
3 = Stop

E' difficile da ricordare, sarebbe molto meglio

I = Input
C = Calcolo
S = Stop

5.8 Come lavorare con due tabelle

Il principio è naturalmente molto facile. Ci sono due tabelle. Nella prima tabella si trovano le “Keys” (i tasti o i comandi permessi) e nella seconda si trovano gli indirizzi delle routine corrispondenti. Si dovrà quindi cercare solo il tasto della prima tabella e, a seconda del suo numero di posizione in tale tabella, determinare un puntatore alla posizione giusta della tabella degli indirizzi. A questo punto si potrà prelevare l'indirizzo e continuare.

Questa volta però il programma dovrebbe essere veramente perfetto. Di conseguenza sarà importante intercettare il caso di “non trovato”. Inoltre non vogliamo costringere l'utente ad utilizzare sempre il tasto delle maiuscole, di conseguenza tali lettere maiuscole e minuscole dovrebbero venire gestite indifferentemente. In conclusione il programma dovrebbe essere universale, cioè: dovrebbe essere possibile con il minimo dello sforzo aggiungere o modificare funzioni.

Osserviamo quindi la Fig 5.6 con il listato.

```

        opt l-                                ;non linkare

* F4      CASE X OF

        include  OpenDos.i

_LV00pen      equ      -30
_LV0Close     equ      -36

        move.l   #name,d1                    ;Nome di RAW:
        move.l   #1005,d2                    ;Status = c'è
        jsr      _LV00pen(a6)                ;ora apertura
        move.l   d0,d5                        ;annotare l'Handle
        tst.l    d0                           ;Errore?
        beq      fini                         ;se sì, interruzione

loop          jsr      GetKey                  ;Lettura tasto

* Ricerca del tasto nella Tabella dei tasti validi
* -----
        move.b   (a3),d0                      ;Code -> d0
        bclr     #5,d0                        ;Forza le maiuscole
        lea      keys,a0                      ;Tab. tasti validi
        move     #count,d1                    ;loro numero
search        cmp.b (a0)+,d0                  ;Tasto qui?
        dbeq     d1,search                    ;se no
        tst      d1                          ;Tasto trovato?
        bmi      loop                        ;se no

* Calcolo indirizzo per il Tasto
* -----
        neg      d1                          ;sub d1,#count
        add      #count,d1                    ;fornisce il n.ro di posiz.e del
tasto
        lsl      #2,d1                        ;che per 4
        lea      table,a0                     ;Puntatore alla Tabella
        move.l   0(a0,d1),a0                  ;Indirizzo -> a0

        jsr      (a0)                         ;chiamata della Routine

        bra      loop                        ;finche' arriva F4

Eingabe       lea      E_text,a0              ;Indirizzo testo
        bsr      print                        ;stampa
        rts

Rechnen       lea      R_text,a0              ;Indirizzo testo
        bsr      print                        ;stampa
        rts

Stoppen       move.l   (sp)+,d0                ;Kill Return Address

```

```

                move.l    d5,d1                ;Chiusura di RAW
                jsr       _LVOClose(a6)

* Al termine chiudere sempre le Lib!
                move.l    a6,a1                ;Base di DOS-Lib
                move.l    _SysBase,a6          ;Base di Exec
                jsr       _LVOCloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"

fini            rts                            ;Ritorno al CLI

GetKey          move.l    d5,d1                ;Lettura di RAW
                move.l    a3,d2                ;in questo Buffer
                move.l    #1,d3                ;1 Carattere
                jsr       _LVORead(a6)         ;Chiamata di lettura
                rts

print
p1              move.l    a0,a1                ;copia di Puntatore al testo
                addq.l    #1,a1                ;+1
                cmp.b     #0,(a1)+            ;Byte di zero?
                bne       p1                  ;se no
                sub.l     a0,a1                ;= Lunghezza testo

                move.l    a1,d3                ;Lunghezza
                move.l    d5,d1                ;Handle
                move.l    a0,d2                ;Indirizzo testo
                jsr       _LVOWrite(a6)        ;Funzione "Scrittura"
                rts

* Campo dati:

table           dc.l      Input
                dc.l      Calcolo
                dc.l      Stop

keys
count           dc.b      'I','C','S'
                equ        *-keys
                cnop        0,4

dosname         dc.b      'dos.library',0
                cnop        0,2
name            dc.b      'RAW:40/100/580/80/Stop con S',0
                cnop        0,2

E_text          dc.b      'Qui Input',10,0
                cnop        0,2
R_text          dc.b      'Qui Calcolo',10,0
                cnop        0,2

buffer          ds.b       8
                cnop        0,4

hbuf            ds.b       10

```

Fig 5.6: Tecnica universale di menu

Questa volta cominciamo dall'inizio. Troviamo un tasto, ma poiché non ci aspettiamo un tasto di funzione, lo ignoriamo.

Maiuscola forzata

Dopo che il carattere è stato caricato nel Registro D0, esso deve venire trasformato in lettera maiuscola, nel caso in cui non sia già una lettera maiuscola. Gli specialisti chiamano ciò “Force Uppercase”.

Se osserviamo ora una tabella ASCII, noteremo immediatamente che le lettere maiuscole e minuscole si distinguono l'una dall'altra sempre per 32. Però, anche 2 alla quinta è 32, cioè, in caso di lettere minuscole, sarà impostato il Bit 5. Di conseguenza un buon programmatore in Assembler non dirà “se il codice è maggiore di Z, sottrai 32”, ma dirà semplicemente “cancella il Bit 5”. Per fare ciò, il 68000 ha un suo comando, cioè “BCLR” (Bit Clear)

```
bclr #5,d0
```

cancella il Bit 5 (lo mette a 0) nell'operando (in questo caso d0).

Ora siamo già al punto di poter controllare, se l'utente ha immesso I, C oppure S. Osserviamo per un attimo la fine del listato troveremo una piccola tabella per questi tre caratteri.

5.9 Contatori di posizioni ed uguaglianze

Sotto queste lettere troviamo

```
count equ *-keys
```

Cominciamo ad analizzare “equ”. Equ corrisponde al cosiddetto Equate (in inglese) che per noi significa uguaglianza.

L'istruzione in Assembler per es.

```
Antonio equ 4711
```

significa che a partire da ora si potrà dire Antonio al posto di 4711. A questo punto “JSR Antonio” sarebbe un comando valido. In linea di principio, ciò non è molto diverso da una elaborazione di testo. Infatti, in seguito, l'Assembler metterà al posto di Antonio, un 4711. Dobbiamo però vedere Antonio anche come costante. Nel caso in cui si conosca il

Pascal, si consideri “equ” come “const”, mentre, come programmatori in C, come un “#define”. Di conseguenza nel presente programma non potremo scrivere “count”, facendo riferimento a “count”, per noi è obbligatorio scrivere “#count”.

Un'altra sorpresa è il “*”. Come primo simbolo in una riga di programma esso è assolutamente inoffensivo e significa solo “segue commento”. Come operando, esso significa contatore di posizione (LC). E' noto che i comandi occupano uno spazio in memoria molto diverso a seconda del numero e del tipo degli operandi. Di conseguenza l'Assembler tiene un contatore, che conta per così dire i Byte utilizzati per ogni comando. Da questo punto di vista, l'LC corrisponde al PC (Contatore di Programma) con il quale la CPU insegue un programma. La differenza è che l'LC viene incrementato anche con istruzioni in Assembler, come per es. “dc.b” che occupa dei Byte (con dei dati).

Nella sintassi Assembler, l'LC non si chiama LC, bensì “*”. Osserviamo un esempio. Nel listato, l'LC che si trova all'inizio della riga con la label “keys” avrebbe il valore di 100. L'istruzione “dc.b I, C, S” lo lascia a 100 (per I), poi lo porta a 101 (per C) ed infine a 102 (per S).

La riga successivo con la label “count” vede l'LC come 103. A questo punto ha luogo una uguaglianza. Dal momento che nelle uguaglianze sono permesse anche delle espressioni, il nostro

```
count equ *-keys
```

avrà l'effetto di

```
count = LC - keys
```

Ciò darà in numeri

```
count = 103-100
```

Con ciò avremmo quindi la nostra costante simbolica 3. Perché non abbiamo scritto immediatamente “count equ 3”? Risposta: lo fanno solo i principianti!

Se in seguito ampliamo la tabella, potremo farlo senza occuparci delle righe con l'“equ”. In ogni procedimento di assemblaggio verrà introdotta automaticamente la cifra giusta. Inoltre le tabelle possono essere molto lunghe, quindi è facile sbagliarsi.

5.10 Ricerca con DBcc

Ora dobbiamo cercare il tasto (che si trova sempre in D0) nella tabella “keys”. Ciò è contenuto sotto la voce “ricerca di codici tasto in tabella”. Il problema è che anche “non trovato” deve venire riconosciuto quando viene segnalato. La soluzione è un Loop DBcc. Teniamo sempre presente:

DBcc dn,loop

esso significa; abbandona il Loop, se la condizione cc è adempiuta, oppure se dn è andato a -1, diversamente salta al “loop”.

Prima però è stato impostato un puntatore all'inizio della tabella con “lea keys,a0”. Il trucco è che il contatore di Loop D1 verrà caricato con count (in questo caso 3), mentre un Loop DBcc gira fino a -1, in questo caso quindi, quattro passi avanti. Questo significa che quando il Loop, a causa di “equ” (“Equal” significa trovato) viene lasciato in “dbeq”, D1 non può essere negativo. Se è negativo, avrà effetto “bmi start” (salta se negativo).

Con “cerca indirizzo per tasto” emerge il problema successivo. Nel Loop Dbcc,D1 andata all'indietro. Quindi, in caso di “trovato”, esso assumerà questi valori:

Key	D1
1	3
2	2
3	1

Al fine di poter accedere alla tabella indirizzi come nell'esempio precedente, abbiamo bisogno della sequenza 0, 1, 2. Ciò potrebbe accadere molto semplicemente se io sottraessi D1 da Count ($3 - 3 = 0$, $3 - 2 = 1$, $3 - 1 = 2$). Purtroppo il 68000 non permette il comando “sub d1,#count”; e allora come potrà sottrarre qualcosa da una costante?

Ci aiuta l'istruzione

neg d1

Io nego d1. Se esso era 3, diventerà -3. A ciò aggiungo Count risultato 0. Vecchia regola: se non si vuole sottrarre, sarà necessario aggiungere un valore negativo. Il resto era già noto. L'unica differenza è che io qui invece di “asl” ho preso “lsl” (“logical shift left”). La differenza è che ASL shifta in modo aritmeticamente corretto, e quindi terrebbe conto anche del segno, se ce ne fosse uno. Con ciò,ci troveremmo di nuovo nel punto dove eravamo arrivati con il programma precedente. Con “lea table,a0” puntiamo alla tabella indirizzi, il resto è già noto.

Un'occhiata ai testi mostra immediatamente che ho tralasciato i Byte di lunghezza. Al posto di tali Byte tutti i testi sono stati terminati con un Byte 0. Questa tecnica è molto pratica, dal momento che ora non voglio occuparmi assolutamente della lunghezza dei testi (conteggio dei caratteri). Ma il sottoprogramma dovrà fare qualcosa di più.

Sono state aggiunte le seguenti righe;

```
print    move.l    a0,a1            ;copiatura Puntatore al testo
p1       addq.l    #1,a1            ;+1
        cmp.b     #0,(a1)+ ;Byte di zero?
        bne       p1              ;se no
        sub.l     a0,a1            ;= Lunghezza testo
```

Nel piccolo Loop si cerca semplicemente il Byte di zero. La routine non trova nessun caso nel quale la stringa sia vuota (cioè sia costituita solo da un Byte di 0).

Se non lavoriamo con dei sottoprogrammi, possiamo mettere a disposizione la lunghezza del testo anche tramite il contatore di posizione. Otterremo quindi:

```
Text_1   dc.b      'Questo è testo'
Len_1    equ       *-Text_1
```

L'output di questo testo sarebbe quindi per es.:

```
move.l    d5,d1            ;Handle
move.l    #Text_1,d        ;Indirizzo testo
moveq     #Len_1,d3        ;Lunghezza
jsr       _LV0Write(a6)    ;Funzione "Scrittura"
```

Osserviamo ancora: “moveq” amplia automaticamente ad una parola lunga, ma delimita la lunghezza del testo a 127 caratteri. Di conseguenza sarà opportuno utilizzare il “move.l” anche se è un po’ più lento.

CAPITOLO 6

Razionalizzazione del lavoro

Strutturazione dei programmi in Assembler

Macro

File “Include”

Moduli

Sapete esattamente, quante righe di programma un programmatore professionista scrive al giorno? 6 (in parola sei) righe al giorno! Si ottiene infatti tale numero come risultato, se si sommano fra loro i giorni impiegati a partire dall'analisi del problema, passando per le prime bozze preliminari, la programmazione vera e propria, il collaudo, il Debugging, fino alla documentazione e se poi si divide il numero di righe di programma per tale numero di giorni.

In tutto ciò, il linguaggio di programmazione impiegato non ha nessuna importanza. Risultano sempre queste sei righe.

Naturalmente con sei righe in Pascal si potrà ottenere un effetto molto maggiore, di quanto non si ottenga con sei righe in Assembler. Inoltre è importantissimo, proprio nella programmazione in Assembler, poter sfruttare tutte le possibilità volte alla razionalizzazione del lavoro.

6.1 Strutturazione di programmi in Assembler

Il metodo più efficace è la strutturazione dei programmi. Con ciò non si intende assolutamente “WHILE...WEND” e simili (che tutta via sono utili, ved. 6.1.1) bensì la struttura di base del programma. In generale, un programma si comporta come segue:

Logo

-Menu

-Attesa degli Input

-Reazione agli Input

Con Logo si intende quell'immagine che appare sullo schermo al lancio del programma. Dopo ciò, le funzioni possibili del programma vengono offerte all'utente in un menu (principale) con attesa di Input. L'Input viene interpretato e a seguito di ciò, viene chiamata la funzione corrispondente. Abbiamo già esercitato nella pratica questa tecnica, al Capitolo 5. In BASIC, avremmo:

```
100 PRINT "LOGO"  
200 PRINT "MENU"  
300 INPUT KEY  
400 ON KEY GOSUB 1000,2000,3000,...  
410 GOTO LOGO
```

In Assembler non abbiamo grosse variazioni di base. Con i comandi tipici di questo linguaggio, si potrebbe scrivere: (“bsr” significa “Branch to Sub Routine”, quindi GOSUB).


```

        bsr logo
loop     bsr menu
        bsr input           ; Attesa di input
        bsr calcola_indir.
        bsr indirizzo       ; Chiamata funzione
        bra loop
;
;Inizio dei sottoprogrammi

```

E' evidente che l'applicazione essenziale è l'articolazione in sottoprogrammi. Questi sottoprogrammi chiamano anch'essi dei sottoprogrammi, e anche i "sotto sottoprogrammi" chiamano ulteriori sottoprogrammi che possono essere per es. solo funzioni del sistema operativo. Proprio queste ultime presentano tuttavia alcune caratteristiche importanti, che i sottoprogrammi devono avere, cioè:

- utilizzabilità universale
- interfaccia univoca chiaramente definita.

Un buon esempio sono le routine descritte precedentemente. E' infatti possibile trovarsi a dover offrire a determinati punti del menu principale, dei menu secondari. Quindi sarà molto pratico poter utilizzare anche per essi gli stessi sottoprogrammi.

6.1.1 Struttura del linguaggio

Nel Capitolo 4 abbiamo visto un esempio che stampava le lettere dalla A alla Z. Osserviamo ancora una volta la parte più importante del programma:

```

        lea         buffer,a0
        move        #25,d0
        move.b      #'A',d1

loop    move.b      d1,(a0)+
        addq        #1,d1
        dbra        d0,loop

```

Fig. 6.1: Stampa immediata da A a Z

Che cosa ne pensate di questa alternativa? (Vi garantisco che siamo sempre dentro l'Assembler).

```
for d1 = #'A' to #'Z' do
    move.b d1,(a0)+
endfor
```

oppure:

```
move        #'A',d2
while d2 le #'Z' do
    move.b d2,(a0)+
    addq    #1,d2
endwhile
```

Fig. 6.2: Due soluzioni tramite Macro

La Fig. 6.2 è solo un piccolo estratto dal linguaggio delle macro di un buon Assembler. Se a questo punto vi dico che il codice che ne risulta è esattamente lo stesso come dalla soluzione discreta di cui a Fig. 6.1, sicuramente l'argomento vi interesserà molto..

6.2 Macro

Macro è l'abbreviazione di Macro comando. Macro da solo significa solo grande. In linea di massima una macro è un riassunto di un gruppo di comandi singoli, che abbiamo visto finora, sotto un altro nome. Tali comandi singoli possono venire chiamati anche micro comandi. Purtroppo il linguaggio delle macro non è normalizzato. Ogni Assembler ha la propria sintassi, e quella appena mostrata dell'Assembler GST è già quasi fuori moda. Questo è il motivo per cui tutti gli esempi seguenti sono in linguaggio macro degli Assembler HiSoft/Metacomco (infatti coincidono) che corrispondono più di ogni altro ai “dialetti macro” della maggior parte degli Assembler. Esempio:

```
CALLEXEC macro
    move.l    _SysBase,a6
    jsr      _LV0\1(a6)
endm
```

Come già sappiamo questa macro realizza la funzione CALLEXEC (chiamata della funzione della Library Exec). Ogni macro ha un nome che deve trovarsi nel campo Label, seguito dalla parola chiave “macro”. Una macro termina con la parola chiave “endm”. Fra “macro” e “endm” potrà essere contenuto un quantitativo a piacere di comandi. Se la macro è stata definita, potrà venire richiamata ogni volta che lo si desidera, con il suo proprio nome. All'interno di una macro possono trovarsi anche nomi

di altre macro già precedentemente definite. Consultare tuttavia il manuale per verificare se e per quante volte le macro possono venire inscatolate in questa maniera.

La Fig. 6.3 riporta due macro, esattamente come verrebbero battute all'inizio di un programma.

```
CALLLIB MACRO
    JSR      \1(A6)
    ENDM

LINKLIB MACRO
    MOVE.L  \2,A6
    CALLLIB \1
    ENDM
```

Fig. 6.3: Due Macro utilizzate spesso

La macro “CALLLIB” come “Call Library” contiene il già noto “jsr offset(a6)”. Qui è importante fornire alla macro un parametro, cioè la stringa da inserire. Per tali parametri le macro hanno delle variabili. Per l'Assembler GST (prossimamente disponibile) tali variabili possono essere nomi, tuttavia si incontrano di solito delle cifre con un segno di barra oppure (come nel SEKA) con un punto interrogativo davanti. Nel caso della Metacomco sono permesse anche le lettere da A a Z. Fare tuttavia attenzione che, per la Metacomco e l'HiSoft, la barra deve essere un “Backslash” (barra rovesciata = barra inclinata verso sinistra). Tali limitazioni non sono molto piacevoli (questo simbolo infatti non è presente in tutti gli Editor) ma ormai sono comuni. Per quanto riguarda la seconda macro, sappiamo già che una macro ne può chiamare un'altra.

Quest'ultima però deve essere stata precedentemente definita. Passiamo alla pratica.

Il programma deve far uscire il già noto CIAO. La Fig. 6.4 mostra la soluzione. Paragoniamo questa soluzione con la Fig. 4.1 del Capitolo 4

```

_SysBase      opt      l-                ;non linkare!
              equ 4                ;Base di Exec
_LV00OpenLibrary equ -552          ;Apertura della Library
_LV00CloseLibrary equ -414        ;Chiusura della Library
_LV00Output    equ -60            ;DOS: Prelevamento
              ;dell'Handle di Output
_LV0Write      equ -48            ;Output

_main          move.l  #dosname,a1      ;Nome della DOS-Lib
              moveq   #0,d0            ;Versione indifferente
              LINKLIB OpenLibrary,_SysBase ;Apertura della DOS-Lib
              tst.l   D0                ;Errore?
              beq     fini              ;Se errore, Fine
              move.l  d0,_DOSBase       ;Annotare il puntatore
              LINKLIB Output,_DOSBase   ;Prelevamento Handle di
              ;Output

              print   d0,#string,20     ;Output del testo
              move.l  _DOSBase,a1        ;Base della Lib
              LINKLIB CloseLibrary,_SysBase ;Funzione "Chiusura"
fini            rts                    ;Ritorno al CLI

_DOSBase       dc.l    0
dosname        dc.b    'dos.library',0
              cnop     0,2
string         dc.b    'Ciao Caro lettore!',10
              cnop     0,2

```

Fig. 6.4: Un programma con Macro

Questo si presenta già molto bene. Dov'è il problema? Mancano le macro, che vi voglio presentare da sole con la Fig. 6.5.

```

LINKLIB MACRO
    IFNE      NARG-2
    FAIL      ----- Macro LINKLIB: non 2 Argomenti --
    ENDC
    MOVE.L    A6,-(SP)
    MOVE.L    \2,A6
    JSR       _LV0\1(A6)
    MOVE.L    (SP)+,A6
    ENDM

```

```

print    MACRO
        IFNE      NARG-3
        FAIL      -----Macro print: non 3 Argomenti
        ENDC
        MOVE.L    \1,D1          ;Handle di Ouput
        MOVE.L    \2,D2          ;Indirizzo testo
        MOVEQ     #\3,D3         ;Lungh. testo
        LINKLIB   Write,_DOSBase ;Funzione "Scrittura"
        ENDM

```

Fig. 6.5: Le Macro per Fig. 6.4

E' possibile trovare la macro LINKLIB in forme simili nei file Include della Metacomco e della HiSoft, fra gli altri. Le righe

```

        IFNE      NARG-2
        FAIL      ----Macro LINKLIB: Non 2 Argomenti
        ENDC

```

possono anche, in linea di principio, venire tralasciate. Dal momento però che le incontreremo spesso nei file Include (quindi, ne vale la pena) vediamo di spiegarle. NARG è una variabile in Assembler che significa "Number Arguments". Questa variabile è valida solo all'interno di una macro (diversamente è nulla) e mantiene il numero dei parametri con i quali la macro è stata chiamata.

6.2.1 Assemblaggio condizionato

Il fatto che il numero coincida oppure no, è un'altra questione, ma lo si può controllare. Per fare ciò si utilizza una seconda caratteristica di un buon Assembler, cioè l'assemblaggio condizionato. Per esso vale la formula generale

```

        IFcc
        fallo se cc è true
        ENDC
        avanti se cc è false

```

Le condizioni "cc" sono in linea di massima le stesse che abbiamo visto nei comandi di Branch. La limitazione è tuttavia che è possibile confrontare sempre un solo argomento con zero. Quindi volendo controllare se il numero degli argomenti macro (NARG) coincide, ed in caso di errore fare uscire una segnalazione, dovremo dire:

se NARG meno 2 non è uguale a zero

oppure

```

        IFNE NARG-2

```

Non è necessario effettuare questi test a opera d'arte, l'Assembler se ne accorgerà solo più tardi. Se per es. in una macro abbiamo le seguenti righe

```
print    macro
        MOVE.L \1,D1      ;Handle di Output
        MOVE.L \2,D2      ;Indirizzo testo
```

e chiamiamo questa macro con

```
print d4
```

risulterà

```
MOVE     d4,D1
MOVE     ,D2
```

Alla seconda riga l'Assembler fornirà giustamente una segnalazione, cioè l'errore viene riconosciuto. La soluzione con il “Ifcc” potrà mostrare meglio la provenienza dell'errore.

A questo punto avremmo ancora un piccolo problema. Ipotizziamo di aver scritto la seguente macro:

```
nonsens macro
loop      move d1,d2
          bra loop
endm
```

Scriviamo ora nel programma

```
nonsens
nonsens
```

Il processore delle macro svilupperà le seguenti righe:

```
loop      move d1,d2
          bra loop
loop      move d1,d2
          bra loop
```

Al più tardi al secondo “bra loop” il povero Assembler comincerà a sbandare. A quale “loop” dovrà saltare? E' chiaro che si fermerà, inviando una segnalazione di errore. Al fine di evitare ciò, nei buoni Assembler c'è sempre una soluzione. Il sistema più efficace lo troviamo per es. nel GST, dove si scriverebbe:

```
nonsens macro
    LOCAL loop
loop    move d1,d2
        bra loop
endm
```

Con ciò, il "loop" diventa locale, cioè dichiarato solo all'interno delle variabili valide della macro. In altri Assembler troviamo la forma

\$n invece di "loop"

Al posto di n si dovrà inserire un numero tra 1 e 99 (oppure 1 e 999). Tale numero verrà aumentato di uno ad ogni chiamata della macro. Se si utilizzano più macro con Label interne, bisognerà tuttavia fare attenzione a parte con numeri molto diversi fra loro ed eventualmente anche molto distanti. Se torniamo un attimo all'esempio dell'introduzione, cioè

```
for d2 = #A' to #Z' do
.....
.....
endfor
```

la soluzione dell'indovinello sarà molto semplice. "for", "=", "to" e "endfor" sono delle macro. "do" per es. produrrà solo una label locale, "for" caricherà d2 e "endfor" genererà un "dbra d2,label". Un'altra applicazione sarebbe:

```
ret      Macro
        rts
        endm
```

In questo caso il processore delle macro inserirà, per ogni "ret" che incontrerà in un testo, un "rts". In questa maniera è possibile ridefinire ogni comando dell'Assembler. Ora è anche peggio, vale a dire con la presente:

```
ret      Macro
        dc.b $C9
        endm
```

"ret" nell'Assembler dello Z80 significa Return.

Per il linguaggio macchina dello Z80, un "ret" deve venire tradotto in "\$C9". Con ciò sarà possibile scrivere sul nostro Amiga, in Assembler per 68000, un programma in Assembler per lo Z80. Ciò viene chiamato Cross-Assembler e quando possibile, viene effettuato dalle macro. Ora sappiamo anche come programmare un nuovo computer in Assembler, quando per esso non esiste ancora nessun Assembler.

6.2.2 Solo elaborazione dei testi

Nel caso delle macro si tratta in verità di una vera e propria elaborazione di testi, che con l'Assembler in sé e per sé ha ben poco a che vedere. La Fig. 6.6 riporta un piccolo estratto da un programma, che definisce la macro PRINT e la chiama due volte.

```
PRINT    macro
          movem.l  d0-d3/a6,-(sp)
          jsr      _LV00output(a6)
          move.l   d0,d1
          move.l   \1,d2
          move.l   \2,d3
          jsr      _LV0Write(a6)
          movem.l  (sp)+,d0-d3/a6
          endm

PRINT    #msg1,#len1

PRINT    #msg2,#len2
```

Fig. 6.6: Estratto di programma con Macro

A questo punto ogni buon assemblatore è in grado di produrre il cosiddetto listato Assembler. In Fig. 6.7 è riportato un esempio di ciò,

HiSoft GenAmiga Assembler 1.0 page 1

```
4          PRINT          macro
5          movem.l  d0-d3/a6,-(sp)
6          jsr      _LV00output(a6)
7          move.l   d0,d1
8          move.l   \1,d2
9          move.l   \2,d3
10         movem.l  (sp)+,d0-d3/a6
12         endm
13
14 0000001A +48E7F002   movem.l d0-d3/a6,-(sp)
14 0000001E +4EAEFFC4   jsr _LV00output(a6)
14 00000022 +2200      move.l   d0,d1
14 00000042 +243C00000072 move.l   #msg1,d2
14 0000002A +263C0000000D move.l   #len1,d3
14 00000030 +4EAEFFD0   jsr      _LV0Write(a6)
14 00000034 +4CDF400F   movem.l  (sp)+,d0-d3/a6
```



```

15
16 00000038 +48E7F002      movem.l d0-d3/a6, -(sp)
16 0000003C +4EAEFFC4      jsr _LV0Output(a6)
16 00000040 +2200move.l d0,d1
16 00000042 +243C00000072 move.l #msg2,d2
16 00000048 +263C00000012 move.l #len2,d3
16 0000004E +4EAEFFD0      jsr      _LV0Write(a6)
16 00000052 +4CDF400F      movem.l (sp)+,d0-d3/a6
17

```

Fig. 6.7: Un listato in Assembler

Nel primo campo, dopo il numero di riga, si trovano gli indirizzi. L'Assembler comincia normalmente con zero. Con ORG è possibile preimpostare un indirizzo di partenza assoluto. L'esempio comincia con 1A, in quanto qui ci troviamo solo di fronte ad una parte. Nel secondo campo ci sono gli "Op-Code" cioè quello che l'Assembler ricava da ogni singolo comando. Si tratta della rappresentazione in esadecimale del linguaggio macchina, che è la sola cosa che il 68000 comprenda. Prima degli Op-code troviamo sempre un segno di +. Non si tratta di un segno, bensì solo di un simbolo indicante che questi comandi provengono da uno sviluppo di macro. A questo punto saremmo arrivati alla parte più interessante. Vediamo chiaramente che le righe 14 e 16 si ripetono (in caso di macro i numeri di riga non vengono incrementati). Sono stati inseriti solo altri valori (msg2 invece di msg1, len2 invece di len1). Ciò significa che, con le macro, i testi in sorgente diventano più corti, il codice oggetto al contrario diventa tanto più lungo, quanto più vengono sviluppate delle macro. Quindi, a partire dalla terza chiamata, vale la pena normalmente utilizzare un sottoprogramma. Un buon anti esempio è quello illustrato in Fig. 6.8.

```

FUNCDEF      MACRO
_LV011              EQU FUNC_CNT
FUNC CNT      SET FUNC CNT-6
                  ENDM
FUNC CNT      SET 4*-6

FUNCDEF Supervisor
FUNCDEF ExitIntr
FUNCDEF Schedule
FUNCDEF Reschedule

```

Fig. 6.8: La Macro FUNCDEF

Con questa macro vengono sviluppati gli LVO nel Metacomco. Per l'HiSoft ci si è risparmiati questa deviazione scrivendo immediatamente gli Offset. Al fine di poter capire il senso di questa macro, è necessario chiarire ancora che gli Offset di Library sono sempre negativi. Essi cominciano sempre con -30 ed ogni Input occupa 6 Byte (il fatto che vengano occupati tutti e 6, e un'altra questione (Risposta: no)). La macro aggiunge sempre -6, per cui si comincia con -24 (4* -6). SET ha lo stesso effetto di EQU, tuttavia con una differenza: con SET si può attribuire un nuovo valore ad una label. EQU è veramente una costante nel senso pieno del termine. Il resto dovrebbe essere comprensibile, se osserviamo in Fig. 6.9 il risultato di Fig. 6.8.

FFFFFFE8	_LVOSupervisor	EQU	FUNC_CNT
FFFFFFE2	FUNC_CNT	SET	FUNC_CNT-6
FFFFFFE2	_LV0ExitInt	EQU	FUNC_CNT
FFFFFFDC	FUNC_CNT	SET	FUNC_CNT-6
FFFFFFDC	LVOSchedule	EQU	FUNC_CNT
FFFFFFD6	FUNC_CNT	SET	FUNC_CNT-6
FFFFFFD6	_LV0Reschedule	EQU	FUNC_CNT
FFFFFFD0	FUNC_CNT	SET	FUNC_CNT-6

Fig. 6.9: Il risultato del programma di Fig. 6.8

Per i numeri, è necessario osservare sempre la notazione in complemento di due. Gli FFFFFFF che stanno davanti possono venire, per il momento, tralasciati. Il rimanente E2 (esa) per es. è 226 in decimale. 226 - 256 dà come risultato -30. Fare attenzione che il supervisore _LVO viene dapprima impostato con EQU a -24 (E8). Solo l'istruzione SET successiva modificherà il valore a -30 (E2).

6.3 file “Include”

Anche le istruzioni di Include possono venire sostituite con delle macro. Ipotizziamo di avere memorizzato la macro definizione di Fig. 6.6 in un file di testo con il nome “Mac66”. Sarà quindi possibile scrivere il programma di cui alla Fig. 6.6 come mostrato in Fig. 6.10.

```

include "Mac66

PRINT #msg1,#len1
PRINT #msg2,#len2

msg1      dc.b  'Ciao!'
len1      equ *-msg1
          ds.w 0
msg2      dc.b  'Amiga'
len2      equ *-msg2
          end

```

Fig. 6.10: programma con Macro che vengono lette da un file di Include

Questo metodo è molto utile, in quanto inseriremo sicuramente moltissime funzioni DOS in ogni programma. Se definiamo tali funzioni una volta per tutte come macro e le memorizziamo nel “Mac-file” ci risparmiamo non solo lunghe sequenze di battitura, ma anche un notevole tempo per la ricerca di errori, grazie alla mancanza di errori di battitura. D’altra parte, non fa nulla se in un programma molte macro non vengono utilizzate. In tal caso non produrranno nessun codice. Se la “Mac-Lib” (abbreviazione per Library = Biblioteca) diventa troppo grande, occorrerà naturalmente molto tempo quando l’Assembler la dovrà leggere ad ogni passaggio. In caso di un RAM-Disk, ciò potrà portare a problemi di spazio.

Questo è il motivo per cui la “Lib” dovrebbe venire suddivisa in molti piccoli file, a seconda degli argomenti. Lasciamo per il momento in sospeso la domanda, se sia il caso o no di portare questo fatto alle sue estreme conseguenze, come nei file Include della Metacomco e HiSoft. Ci sono per es. delle macro che definiscono i nomi delle Library. In questo modo non sarà necessario annotare tali nomi, bensì quelli delle macro. La macro seguente è assolutamente superflua, a meno che qualcuno non voglia aprire la Exec-Lib.

```

EXECNAME macro
    dc.b    'exec.library',0
    even
endm

```

Inoltre è veramente consigliabile utilizzare i file Include dei sistemi Assembler. Osserviamo tali file con tranquillità con un Editor. Tramite essi si potrà imparare molto sulle strutture dei dati dell’Amiga (affronteremo più approfonditamente questo argomento in seguito)

6.4 Moduli

I moduli forniscono un aiuto ulteriore per la razionalizzazione del lavoro di programmazione. La filosofia che si cela dietro di essi, è quella di suddividere un programma lungo in molti blocchi singoli, possibilmente indipendenti l'uno dall'altro, oppure sezioni, chiamate anche brevemente moduli. Un linguaggio come il Modula, per es., è nato da tale filosofia. In Assembler bisogna distinguere tra due tipi di moduli, cioè

- moduli di testo
- moduli di codice

6.4.1 Moduli di testo

Abbiamo già praticamente incontrato i moduli di testo, in quanto si tratta dei file include. Un programma modularizzato a livello di testo, con il titolo di lavoro DED, potrebbe essere come segue:

```
include "dos.mac"
include "bios.mac"
Include "ded_logo"
include "ded_menu"
include "ded_subs"
```

Il vantaggio del modulo di testo si trova principalmente nel fatto che i listati diventano relativamente corti, se si memorizza sempre come modulo di testo una parte pronta.

Se per es. nello sviluppo di una parte mi trovo a "ded_menu", nel quale naturalmente c'è un errore, non ho bisogno di elaborare tutto fino alla riga 447. ma arriverò immediatamente alla riga 5.

Il secondo vantaggio sarebbe naturalmente che si possono riutilizzare tutte le parti utilizzabili in generale, come per es. le "DOS-Lib".

6.4.2 Moduli Code

Uno svantaggio del modulo di testo è che deve venire riassemblato ad ogni passaggio. Un aiuto per fare ciò viene offerto dai moduli Code. Infatti singoli blocchi vengono assemblati separatamente e dopo ciò collegati al programma principale dal Linker. E' molto comodo, ma ha bisogno di un po' più di lavoro, e presenta determinate esigenze di Linker e dell'intero ambiente di programmazione. Diciamo quindi subito che vale la pena di utilizzarli solo in caso di programmi lunghi e lunghissimi.

Cominciamo con il superlavoro del programma. In un programma completo potremmo dire per es. quanto segue:

```
bsr print.
```

Se però la routine di Print si trova in un altro modulo, sarà necessario comunicare al programma che “print” è una routine esterna. Lo stesso vale per i nomi delle variabili. Per questi motivi l'Assembler dovrà offrire delle direttive del tipo

```
External,  
Global  
e/o      XREF
```

Tali direttive devono naturalmente venire utilizzate anche dal lettore. A seconda dell'Assembler, le si potrà usare di più o di meno, naturalmente anche ciò non è stato standardizzato, per cui sarà necessario che il lettore analizzi la tematica e sia in grado di dominare l'argomento.

Se non ci siamo spaventati ed abbiamo già modularizzato il nostro programma, incontriamo il problema successivo.

Premettiamo che il Linker può collegare un numero di moduli a piacere (attenzione, alcuni permettono solo delle righe di Input per es. di 64 caratteri!). Quindi sarà sempre un lavoro inutile chiamare il Linker tutte le volte, ci si presenta infatti una delle due soluzioni seguenti:

1. L'intero passaggio viene elaborato “in Batch” (Ved. Cap. 4).
2. Il Linker offre una istruzione come “INPUT File-Name”. In questo caso scriveremo, una volta per tutte, tutte le istruzioni di Linker in un file di testo. Alla chiamata del Linker gli diremo quindi di utilizzare tale file di testo.

Certo, la cosa è un po' laboriosa. Posso solo consigliarvi di riazzerare dapprima il modulo Code dell'argomento. Solo quando saremo in grado di dominare completamente l'Assembler per il 68000; e quando ci dedicheremo a grossi compiti, come per es. lo sviluppo di un interprete BASIC, avremo bisogno di approfondire l'argomento modularizzazione a livello di codice (e in tal caso sarà veramente urgente).

D'altra parte, la programmazione modulare in Assembler è l'unico sistema per “cavarne i piedi” anche in caso di programmi medio-grandi. Vediamo nell'esempio seguente come si procede in pratica.

Sarà necessario sviluppare un “Diskeditor”. Nel menu principale l'utente si trova di fronte alla scelta fra i comandi “L(lettura), E(editaggio), S(scrittura) e Exit”. Lasciamo perdere per il momento, come il menu viene offerto. Fermiamoci al fatto che l'immissione delle lettere L, E, S e X devono far partire l'azione corrispondente. Possiamo quindi dire che ci troviamo di fronte ad un file Include, che legge un tasto e chiama il sotto programma ad esso attribuito. Tale file viene mostrato in Fig. 6.11. Si tratta di una parte del programma “CASE X OF” del Capitolo 5.

```

* Start.icl

start
* lettura tasto dopo d0.....
    bclr    #5,d0          ;Maiuscolo forzato
    lea     keys,a0        ;Tabella tasti validi
    move    #count,d1      ;Loro numero
search  cmp.b  (a0)+,d0     ;Tasto su posizione attuale?
        dbeq   d1,search   ;se no, cercare ancora
                                ;fino a fine tabella
        tst    d1          ;Tasto trovato?
        bmi    start       ;se no, a uno nuovo
        neg    d1          ;sub d1, #count
        add    #count,d1   ;fornisce il nr. di posiz. del tasto
        lsl    #2,d1       ;che per 4
        lea    table,a0    ;Indir. della Routine
        move.l 0(a0,d1.w),a0 ;da determinare
        jsr    (a0)        ;chiamata della Routine
        bra    start

```

Fig. 6.11: Modulo di partenza sotto forma di file include

Dato che questo modulo esiste, cominciamo ora con il programma nuovo, come mostrato in Fig. 6.12.

```

        include "start.icl"
Lett.   rts
Edit    rts
Scritt. rts
keys    dc.b    'L','E','S','X'
count   equ     *-keys
        ds.w     0
table    dc.l    Lett, Edit, Scritt., Exit

```

Fig. 6.12: Un nuovo programma comincerà così

6.5 Top Down Bottom Up

Vediamo immediatamente la struttura del programma. Dapprima non ci interessa sapere che cosa accade nei singoli sottoprogrammi. Procediamo e riempiamo i singoli sottoprogrammi uno dopo l'altro. Quando un sottoprogramma è pronto, esso verrà verificato. Solo quando gira, potrà cominciare quello successivo. Praticamente si va avanti di un passo. Per es. il sottoprogramma “leggi” ha bisogno di una routine che legga un settore e di un'altra che faccia uscire sullo schermo in esadecimale il settore letto.

Per fare ciò ho bisogno, fra l'altro, di un sottoprogramma “visualizza”. Visualizza però ha bisogno di una routine, che trasformi una parola nella stringa ASCII corrispondente.

Da ciò avremo il seguente percorso:

Lett.	bsr bsr rts	read_sec visual.
read_sec	rts	
visual.	bsr bsr rts	trasf. print
trasf. print	rts rts	

Ho cominciato dall'alto e sono arrivato, infine, al sottoprogramma “print”. Tale sottoprogramma deve venire ora veramente elaborato. Quando la routine “print” gira, posso far partire “converti”. Infatti è solo a questo punto che posso far uscire le cifre esadecimali convertite, e di conseguenza testare la routine “print”. Ora devo eseguire “visualizza”, la quale, dopo ripetute chiamate di print, fa uscire sullo schermo il contenuto di un Buffer. Dopo ciò scriverò “read_sec” cosa che riempirà il Buffer di dati.

Solo ora posso chiamare nel menu principale “leggi” e a questo punto ci troviamo di nuovo in cima.

Questo procedimento “dall'alto verso il basso e ritorno” viene chiamato “top down bottom up”. Si tratta di un metodo di programmazione consigliabile anche in Assembler. Con ciò si limita la ricerca di errori sempre solo ad un campo molto piccolo e quindi osservabile. Non evitiamo quindi quel po' di superlavoro necessario a fornire temporaneamente i dati ai singoli sottoprogrammi. Tale superlavoro non è molto, mentre il vantaggio è enorme. Per es. la routine “converti” dovrà far uscire una parola in D0 sotto forma di stringa esadecimale. Scriviamo quindi semplicemente

```
move $19AF,d0
```

come prima riga nel sottoprogramma “converti”. Se ora verifichiamo la routine e vediamo sullo schermo “19AF”, possiamo essere assolutamente sicuri che “converti” funziona.

CAPITOLO 7

Sviluppo dei programmi passo passo

Esempio di “bindec”

7.1 Il principio della conversione di numeri binari in stringhe

Nel presente capitolo mostreremo come si sviluppa un programma passo passo. Come esempio utile serve una routine di cui in seguito avremo molto bisogno. Il suo nome è “bindec”. “bindec” deve convertire un valore intero positivo (0...65535), come lo vede il 68000, cioè binario, in una stringa decimale, che possa venire letta da noi.

La Fig. 7.1 mostra il primo passo da cui cominciare a studiare la tecnica di base della conversione dei numeri.

Premettiamo che per il primo utilizzo è più comodo fare uscire immediatamente ogni posizione (ogni numero) e non raccogliere dapprima tutti i caratteri in un Buffer. Inoltre esistono molti listati, destinati ai computer che lavorano orientati ai caratteri, che mettono a disposizione routine con nomi come CONOUT (Esempio: AtariST). Di conseguenza, e al fine di poter comprendere più semplicemente anche i listati “forestieri” simuliamo un CONOUT tramite una macro con lo stesso nome. CONOUT corrisponde alla macro PRINT di cui al Capitolo 6, con la sola differenza che qui la lunghezza è 1 costante, e di conseguenza non deve mai venire trasferita.

```
* dec1          Opt          l-

include  OpenDos.i

CONOUT          macro
movem.l  d0-d3/a6,-(sp)
jsr      _LV0Output(a6)    ;Prelevamento dell'handle di
;output
move.l   d0,d1             ;Handle di output
move.l   \1,d2             ;Indirizzo del testo
move.l   #1,d3             ;Lunghezza testo
jsr      _LV0Write(a6)     ;Funzione "Scrittura"
movem.l  (sp)+,d0-d3/a6
endm

move      #62345,d2        ;Numero del testo
and.l     #$FFFF,d2        ;Delimitazione a Parola
divs      #10000,d2        ;posizione 10000
bsr       out              ;output

swap      d2               ;Resto divisione per d2.w
and.l     #$FFFF,d2        ;di nuovo dimensionamento a
;Parola
divs      #1000,d2         ;ora la posizione 1000
bsr       out
```

```

swap    d2                ;come sopra per la pos. 100
and.l   #$FFFF,d2
divs    #100,d2
bsr     out

swap    d2                ;ora la pos. 10
and.l   #$FFFF,d2
divs    #10,d2
bsr     out

swap    d2                ;e la 1
bsr     out

move.b   #10,buffer
CONOUT   #buffer

move.l   a6,a1            ;Base di DOS-Lib
move.l   _SysBase,a6      ;Base di Exec
jsr      _LV0CloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"

fini     rts              ;Ritorno al CLI

out      add.b   #'0',d2   ;trasformazione in ASCII
         move.b   d2,buffer
         CONOUT   #buffer  ;Emissione di 1 carattere
         rts

* Campo dati:

dosname   dc.b    'dos.library',0
          cnop    0,2

buffer    ds.b    80

```

Fig 7.1: Il principio di “bindec”

Il principio della conversione dei numeri è molto semplice. Dobbiamo esprimere il numero, per es. 123, come forma di 1 centinaia, 2 decine e 3 unità. Dopo che avremo così isolato le cifre 1, 2 e 3, per il computer sono sempre solo numeri, ma a questo punto bisogna aggiungere ancora il codice ASCII del simbolo “0” per ottenere dei caratteri stampabili. Il metodo dell'isolamento delle singole cifre è la divisione continua, cioè:

```

123 / 100 = 1 resto 23
 23 /  10 = 2 resto  3
  3 /   1 = 3 resto  0

```

La divisione viene effettuata dal 68000 tramite il comando

DIVS oppure DIVU

Ciò significa “Division Signed” (con segno) oppure “Division Unsigned” (senza segno). Un dividendo a 32 Bit viene diviso per un divisore a 16 Bit. Si divide sempre destinazione/sorgente. Di conseguenza il risultato si trova negli operandi di destinazione, cioè

Parola più elevata	Parola più bassa
Resto	Quoziente

Il programma di cui alla Fig. 7.1 dovrà convertire la parola che si trova nel Registro D2 in decimale. Dal momento che possiamo operare solo con parole, un eventuale dividendo in parola lunga dovrà venire limitato alla lunghezza di una parola (in D2) tramite il comando “and.l”. Ora D2 viene diviso per 10.000. Il risultato e il valore della posizione decimillesima, che viene fatto uscire nel sottoprogramma “out”. Ora, tramite il comando SWAP, il resto viene portato nella parola a valore più basso. La quale verrà di nuovo limitata “a parola” e quindi divisa per 1000. Il processo continua per la posizione delle centinaia e delle decine. Alla posizione delle unità non dovremo naturalmente più dividere, ma non dobbiamo nemmeno dimenticarla.

In questo modo abbiamo evitato molte ripetizioni, cioè, abbiamo razionalizzato. La prima applicazione è mostrata in Fig. 7.2.

```

* dec2      opt      l-
            include  OpenDos.i
            include  conout.i

            move     #12345,d2                ;Numero del testo

            move     #10000,d1                ;Posizione 10000
            bsr      out2                     ;output

            move     #1000,d1                 ;lo stesso per posizione 1000
            bsr      out1

            move     #100,d1
            bsr      out1

            move     #10,d1
            bsr      out1
```

```

        move    #1,d1
        bsr     out1

        move.b  #10,buffer
        CONOUT  #buffer

        move.l  a6,a1                ;Base di DOS-Lib
        move.l  _SysBase,a6          ;Base di Exec
        jsr     _LVOCloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"

fini    rts                          ;Ritorno al CLI

out1    swap    d2                    ;Resto divisione per d2.w
out2    and.l   #$FFFF,d2            ;di nuovo a Parola
        divs    d1,d2                ;Prelevamento posizione
        add.b   #'0',d2              ;trasformazione in ASCII
        move.b  d2,buffer
        CONOUT  #buffer              ;Emissione di 1 carattere
        rts

* Campo dati:

dosname dc.b    'dos.library',0
        cnop    0,2

buffer  ds.b     80

```

Fig. 7.2: Prima razionalizzazione: più lavoro nel sottoprogramma

Torniamo indietro di un passo: la macro CONOUT è stata memorizzata nel frattempo nel file Include “conout.i”. Selezioniamo tale blocco dalla Fig. 7.1 e memorizziamolo su disco sotto il nome “conout.i”.

Vediamo quindi che i comandi “swap”, “ext.l” e “divs” si sono trasformati nel sottoprogramma. Dal momento che alla prima chiamata non è tuttavia possibile “scambiare” (swap), il sottoprogramma è stato dotato di due punti di ingresso. Si tratta di un trucco molto amato, ma anche molto particolare. Il divisore viene trasferito in ogni caso nel Registro D1. Ora la cosa che disturba è che esistono cinque chiamate di sottoprogramma quasi uguali fra loro. Come modificare ciò è mostrato in Fig. 7.3.

```

* dec3      opt      l-
            include  OpenDos.i
            include  conout.i

            move      #12345,d2                ;Numero del testo

            move.l    #10000,d1                ;Posizione 10000. Ora e' Lunga!
            bsr       out2                    ;output

loop        move      #3,d3
            divs      #10,d1
            bsr       out1
            dbra      d3,loop

            move.b     #10,buffer
            CONOUT     #buffer

            move.l     a6,a1                ;Base di DOS-Lib
            move.l     _SysBase,a6          ;Base di Exec
            jsr        _LV0CloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"

fini        rts                            ;Ritorno al CLI

out1        swap      d2                    ;Resto Divisione per d2.w
out2        and.l     #$FFFF,d2            ;di nuovo a Parola
            divs      d1,d2                ;Prelevamento posizione
            add.b     #'0',d2              ;Trasformazione ASCII
            move.b     d2,buffer
            CONOUT     #buffer              ;Emissione di 1 carattere
            rts

* Campo dati:

dosname     dc.b      'dos.library',0
            cnop      0,2

buffer      ds.b      80

```

Fig. 7.3: Seconda razionalizzazione: aggiunta di un loop

Il Loop è stato costituito tramite il “dbra” già noto, dove D3 serve come contatore. All’interno del Loop lo stesso divisore D1 viene diviso sempre per 10. Fare comunque attenzione che D1 viene qui inizializzato con una costante lunga. Dal momento che il Loop deve girare fino alle unità, quest’ultima verrà infine divisa inutilmente per 1. Evitare ciò, tuttavia, farà perdere ulteriore tempo, quindi lasciamo tutto com’è. Ho solo

detto che il sottoprogramma è ridondante. La Fig. 7.4 mostra come portare il sottoprogramma nel Loop.

```

* dec4      opt      l-
            include  OpenDos.i
            include  conout.i

            move      #123,d2                ;Numero del testo

            move.l    #10000,d1              ;Posizione 10000. Ora e' lunga!
            move      #4,d3                  ;il contatore di loop e' ora a 4
            bra       out2                    ;output

loop        divs      #10,d1
out1        swap      d2                      ;Resto Divisione per d2.w
out2        and.l     #$FFFF,d2              ;di nuovo a Parola
            divs      d1,d2                  ;Prelevamento posizione
            add.b     #'0',d2                ;trasformazione in ASCII
            move.b     d2,buffer
CONOUT      #buffer                          ;Emissione di 1 carattere
            dbra      d3,loop

            move.b     #10,buffer
CONOUT      #buffer

            move.l     a6,a1                  ;Base di DOS-Lib
            move.l     _SysBase,a6            ;Base di Exec
            jsr        _LV0CloseLibrary(a6)   ;Funzione "Chiusura"

fini        rts                               ;Ritorno al CLI

* Campo dati:

dosname     dc.b      'dos.library',0
            cnop      0,2

buffer      ds.b      80

```

Fig. 7.4: Terza razionalizzazione: abbandono dei sottoprogrammi

```

* dec5      opt      l-

            include  OpenDos.i
            include  conout.i

            move     #123,d2                ;Numero di testo

            clr      d4                    ;Soppressione del flag Zero

            move.l   #10000,d1              ;Posizione 10000. Ora e' lunga!
            move     #4,d3                 ;il contatore di loop e' ora a 4
            bra      out2                  ;output

loop        divs     #10,d1
out1        swap     d2                    ;Resto Divisione per d2.w
out2        and.l    #$FFFF,d2            ;di nuovo a Parola
            divs     d1,d2                 ;Prelevamento posizione
            add.b    #'0',d2              ;trasformazione in ASCII

            cmp.b    #'0',d2              ;e' uno Zero?
            bne      out3                  ;se no, output
            tst      d4                    ;Spazi bianchi permessi?
            bne      out3                  ;no: output di zero
            move.b    #' ',d2              ;si : imposta spazio bianco
            bra      out4                  ; quindi output
out3        move     #1,d4                 ;Flag di fine spazi bianchi

out4        move.b    d2,buffer
            CONOUT    #buffer              ;Emissione di 1 carattere
            dbra     d3,loop

            move.b    #10,buffer
            CONOUT    #buffer

            move.l    a6,a1                ;Base di DOS-Lib
            move.l    _SysBase,a6          ;Base di Exec
            jsr       _LV0CloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"

fini        rts                          ;Ritorno al CLI

* Campo dati:

dosname     dc.b      'dos.library',0
            cnop      0,2

buffer      ds.b      80

```

Fig. 7.5: Quarta razionalizzazione: soppressione degli zeri iniziali

Fare comunque attenzione al fatto che, a causa dello “swap”, che all'inizio volevamo evitare ci troviamo ora nel Loop per cui dobbiamo inizializzare il contatore del Loop con 4. Sospendiamo per il momento la logica e occupiamoci dell'estetica. Avrete sicuramente notato che il programma scrive degli zeri all'inizio, quando i numeri sono più corti di cinque posizioni. Sarà possibile eliminare tali zeri facendo uscire degli spazi bianchi al loro posto. Come fare ciò è mostrato in Fig. 7.5.

Il problema è semplice da descrivere. Gli zeri iniziali devono venire sostituiti da spazi bianchi, gli altri zeri no. Per fare ciò è necessario un Flag (marcatore), che venga impostato tutte le volte che appare un numero diverso da zero. Questo per quanto riguarda la logica. Tuttavia è più pratico verificare leggermente il procedimento logico: ogni numero diverso da zero imposta il Flag. Con ciò ci si risparmia la comprensione, abbastanza complessa da realizzare, della differenza del primo “non zero” e degli altri zeri.

Nel nostro caso il Registro D4 costituisce il Flag. L'interrogazione comincia nella riga con “+++ nuovo +++” al bordo destro. Se il numero non è zero, D4 viene caricato con 1, quindi il numero viene fatto uscire. Diversamente, dovrà essere uno zero. Ora viene il test. Se D4 è impostato, lo zero viene stampato come zero. Diversamente, D2 viene caricato con uno spazio bianco.

Avevamo deciso che questo deve essere un sottoprogramma utilizzabile universalmente. Ciò significa dapprima che il sottoprogramma non potrà far uscire i caratteri sullo schermo, perché altrimenti non si potrà, per es. stampare. La modifica non è un problema. La Fig. 7.6 mostra la soluzione. L'emissione ha luogo in un Buffer. Il Registro A0 funziona come puntatore di Buffer al fine di sapere quanti caratteri sono validi nel Buffer, viene scritto come ultimo carattere un Byte di 0. Ciò è molto pratico, e con ciò abbiamo ottenuto contemporaneamente una stringa DOS.

```

opt      l-
* dec6
    include  OpenDos.i
    include  conout.i

PRINT    macro
movem.l  d0-d3/a6,-(sp)
jsr      _LV00Output(a6)          ;Prelevamento dell'Handle di
output
    move.l  d0,d1                  ;Handle di output
    move.l  \1,d2                  ;Indirizzo del testo
    move.l  \2,d3                  ;Lunghezza testo
    jsr     _LV0Write(a6)          ;Funzione "Scrittura"
    movem.l (sp)+,d0-d3/a6
    endm

    move    #123,d2                ;Numero del testo

```

	clr	d4	;Soppressione del Flag di zero
	lea	buffer,a0	;Buffer di risultato
	move.l	#10000,d1	;Posizione 10000. Ora e' lunga!
	move	#4,d3	;il contatore di loop e' ora a 4!
	bra	out2	;output
loop	divs	#10,d1	
out1	swap	d2	;Resto Divisione perd2.w
out2	and.l	#\$FFFF,d2	;di nuovo a parola
	divs	d1,d2	;Prelevamento posizione
	add.b	#'0',d2	;trasformazione in ASCII
	cmp.b	#'0',d2	;e' uno Zero?
	bne	out3	;se no, output
	tst	d4	;Spazi bianchi permessi?
	Bne	out3	;no: emissione di zero
	move.b	#' ',d2	;si : impostazione spazio bianco
	bra	out4	; quindi output
out3	move	#1,d4	;Flag di fine spazi bianchi
out4	move.b	d2,(a0)+	;Carattere -> Buffer
	dbra	d3,loop	
	move.b	#0,(a0)	;ignorato da PRINT
	PRINT	#buffer,#5	
	move.w	#\$0A0A,buffer	;2 Linefeeds
	PRINT	#buffer,#2	
	move.l	a6,a1	;Base di DOS-Lib
	move.l	_SysBase,a6	;Base di Exec
	jsr	_LV0CloseLibrary(a6)	;Funzione "Chiusura"
fini	rts		;Ritorno al CLI

* Campo dati:

dosname	dc.b	'dos.library',0
	cnop	0,2
buffer	ds.b	80

Fig. 7.6: Quinta razionalizzazione: Output in una stringa

Tuttavia non si tratta ancora di un sottoprogramma veramente universale. E' già sgradevole il fatto che il trasferimento dei valori ha luogo nel Registro D2, cosa che potrebbe venire utilizzata dal programma principale, ancora peggio è il fatto che a questo programma è abbinata stabilmente una variabile chiamata "Buffer". Ciò deve venire modificato, come mostrato in Fig. 7.7.

```

    opt      l-
* dec7
    include  OpenDos.i
    include  conout.i

PRINT      macro
    movem.l  d0-d3/a6,-(sp)
    jsr      _LV0Output(a6)      ;Prelevamento dell'Handle di Output
    move.l   d0,d1               ;Handle di output
    move.l   \1,d2               ;Indirizzo testo
    move.l   \2,d3               ;Lunghezza testo
    jsr      _LV0Write(a6)       ;Funzione "Scrittura"
    movem.l  (sp)+,d0-d3/a6
    endm

    move     #1001,-(sp)         ;Numero testo
    pea      buffer              ;Buffer risultato
    bsr      bindec              ;Chiamata della Routine

    PRINT    #buffer,#5         ;Emissione del numero

    move.w   #$0A0A,buffer      ;2 Linefeeds
    PRINT    #buffer,#2

    move.l   a6,a1               ;Base di DOS-Lib
    move.l   _SysBase,a6         ;Base di Exec
    jsr      _LV0CloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"

fini      rts                    ;Ritorno al CLI

;-----
bindec    move.l  4(sp),a0        ;Prelevamento indirizzo del buffer
          move    8(sp),d2        ;e del numero da trasformare
          move.l  #10000,d1       ;primo Divisore
          move    #4,d3           ;Contatore di loop
          clr     d4              ;soppressione Flag di zero
          lea     buffer,a0       ;Buffer di risultato
          bra     out2            ;Trasformazione in 10000
loop      divs    #10,d1          ;e da 1000 a 1
out1      swap    d2              ;Resto della Divisione dopo d2.w
out2      and.l   #$FFFF,d2       ;di nuovo a Parola
          divs    d1,d2           ;prossima posizione
          add.b   #'0',d2         ;Trasformazione in ASCII

          cmpi.b  #'0',d2         ;e' uno Zero?
          Bne     out3            ;se no , output
          tst     d4              ;Spazi bianchi permessi?
          Bne     out3            ;no, output di Zeri
          move    #' ',d2         ;impostazione spazi bianchi
          bra     out4            ;e output
out3      move    #1,d4           ;Flag di fine spazi bianchi

```

```

out4      move.b    d2,(a0)+      ;Carattere -> Buffer
          dbra      d3,loop
          move.b    #0,(a0)      ;Carattere di fine

          move.l    (sp)+,a0      ;Prelevamento indirizzo di Return
          addq.l    #6,sp        ;Parametri dello Stack
          jmp       (a0)         ;e return

```

* Campo dati:

```

dosname    dc.b      'dos.library',0
           cnop      0,2

buffer     ds.b      80

```

Fig. 7.7: Sesta razionalizzazione: trasferimento parametri tramite lo Stack

Il sottoprogramma “bindec” viene chiamato nella seguente sequenza

- Valore sullo Stack
- Indirizzo di Buffer sullo Stack
- bsr bindec

Dopo ciò, sullo Stack avremo

```

8(sp):    Valore
4(sp):    Indirizzo di Buffer
0(sp):    Indirizzo di Return

```

Di conseguenza ci si può procurare tali parametri con:

```

move.l     4(sp),a0
move.w     8(sp),d2

```

Il resto funziona come noto, tuttavia con una piccola differenza alla fine.

```

move.l     (sp)+,a0

```

prende l'indirizzo di Return dallo Stack ed incrementa il puntatore allo Stack di 4. Ora dovremo solo “eliminare” i 6 Byte dei parametri (parola per valore e parola lunga per indirizzo) dallo Stack. Ciò accade tramite l'istruzione

```

addq.l     #6,sp

```

Alla fine si dovrà naturalmente avere un “Return” che però in questo caso significa solo “salta all’indirizzo Return”, quindi

```
jmp      (a0)
```

Probabilmente questo meccanismo non giunge nuovo, in quanto i linguaggi evoluti funzionano in modo simile. E’ molto interessante sapere che il linguaggio C, che vuole essere il linguaggio ideale per l’Amiga, si occupa purtroppo esclusivamente del proprio trasferimento di parametri, il quale, come noto, gira su registri. Infine, ogni funzione del C passa tutti i parametri allo Stack. Dopo ciò, il compilatore aggiunge una routine che andrà a riprendere i parametri dallo Stack e li caricherà nel Registro. E’ facile immaginare che questa deviazione costerà tempo e codici, ciò nonostante é necessario studiare bene questo meccanismo, che bisogna assolutamente conoscere per potersi occupare del linkaggio di routine Assembler in BASIC. Come mostrato nel relativo capitolo.

```

bindec  move.l  4(sp),a0      ;Prelevamento indirizzo del buffer
        move   8(sp),d2      ;e del numero da trasformare
        move.l #10000,d1     ;primo Divisore
        move   #4,d3         ;Contatore di loop
        clr    d4            ;soppressione Flag di zero
        lea    buffer,a0     ;Buffere di risultato
        bra    out2          ;Trasformazione in 10000
loop    divs   #10,d1         ;e da 1000 a 1
out1    swap   d2            ;Resto della Divisione dopo d2.w
out2    and.l  #$FFFF,d2     ;di nuovo a Parola
        divs   d1,d2         ;prossima posizione
        add.b  #'0',d2       ;Trasformazione in ASCII

        cmpi.b #'0',d2       ;e' uno Zero?
        bne    out3          ;se no , output
        tst    d4            ;Spazi bianchi permessi?
        bne    out3          ;no, output di Zeri
        move   #' ',d2       ;impostazione spazi bianchi
        bra    out4          ;e output
out3    move   #1,d4         ;Flag di fine spazi bianchi

out4    move.b  d2,(a0)+      ;Carattere -> Buffer
        dbra   d3,loop       ;Carattere di fine
        move.l (sp)+,a0      ;Prelevamento indirizzo di Return
        addq.l #6,sp         ;Parametri dello Stack
        jmp    (a0)          ;e return

```

Fig. 7.8: Ultima razionalizzazione: i registri di lavoro vengono assicurati

Siamo a buon punto, ma non siamo ancora perfetti. Il nostro “bindec” disturba purtroppo i Registri da D1 a D4. Anche A0 viene modificato, ma ciò è usuale, ed anche D0 è sempre “scratch” (di lavoro).

Ho modificato le label, per cui non ne troveremo di simili in altri programmi. Nel caso in cui l'Assembler di cui si dispone offra delle label locali, è il caso di utilizzarle (per il Metacomco \$n...). Il comando

```
movem.l  d1-d4,-(sp)
```

è nuovo. Tramite esso è possibile portare un intero gruppo o lista di registri nello Stack. E' permesso scrivere anche:

```
movem.l  d1-d4/a1-a2/a5,-(sp)
```

Il contrario (prelevamento dallo Stack) sarà quindi:

```
movem.l  (sp)+,d1-d4/a1-a2/a5
```

Dal momento che nel nostro esempio sullo Stack si trovano solo quattro registri, cioè 16 Byte, al fine di poter prendere i parametri, dovremo fornire anche questi 16 Byte:

```
move.l   20(sp),a0      ;Prelevamento indirizzo Buffer
move     24(sp),d2      ;e numero da trasformare
```

Ora memorizziamo la routine “bindec” in un file extra, in quanto ne avremo bisogno in seguito.

CAPITOLO 8

Breve corso sull'Intuition

8.1 Multitasking

Se si fa girare sotto CLI il proprio programma, esso verrà trattato come un sotto-programma del CLI. Di conseguenza esso può venire scritto senza codice di Startup e terminare semplicemente con RTS. Se al contrario un programma deve girare come Task, esso dovrà venire dotato di un codice di Startup (che vedremo meglio in Capitolo 9). Il significato di codice di Startup è fra l'altro, che un programma dovrà attendere un messaggio prima di poter partire e con ciò siamo entrati nell'argomento Multitasking.

Il nostro Task (programma) può comportarsi in linea di principio come se fosse l'unico Task del sistema in pratica però, non si va molto avanti, in quanto è necessario comunicare con altri Task, per es. al fine di apprendere se è stato mosso il Mouse. Nel caso dell'Amiga, la comunicazione ha luogo tramite porte di messaggi. Tutto ciò viene gestito dalla routine di smistamento dei messaggi, che potremmo paragonare all'impiegata del centralino, che rende possibile i collegamenti fra i singoli abbonati. Nel nostro caso, però, abbiamo una supertelefonista. Se il nostro numero per es, è occupato, la ragazza prenderà un appunto e ci fornirà la notizia solo quando saremo di nuovo liberi. Usando un linguaggio per adepti diremo che le notizie vengono bufferizzate in una "Message-Queue" (coda dei messaggi). Naturalmente sarà necessario per lo meno possedere un telefono, cioè una porta per messaggi per il Task.

La cosa tipica di un Task, è che esso aspetta un messaggio, cioè che l'utente prema un tasto oppure sposti il Mouse. Ciò significa che tutti gli Input girano su di un Task sotto il nome "input.device". L'Amiga si occupa solo del fatto che la notizia pervenga ai Task (finestra) e noi dobbiamo attendere che ciò accada. Il metodo più grossolano è il cosiddetto "Polling". Con esso, il Task va in un Loop, dal quale egli interroga la porta messaggi finché non trova un messaggio. Con ciò, però, esso utilizza tempo di calcolo, che mancherà agli altri Task. E' molto meglio utilizzare una funzione chiamata Wait. In questo caso il Task viene cancellato dalla lista dei Task attivi e viene messo nella lista dei Task in attesa, da dove egli non potrà impedire il funzionamento degli altri. Si dice anche che il Task "dorme". Il sistema operativo, al contrario, resta sveglio e controlla continuamente se arriva una notizia per tale Task. Se ciò accade il Task viene di nuovo svegliato (prosegue dopo la chiamata di Wait) e potrà quindi gestire il messaggio, per es. reagire alla pressione di un tasto, come previsto dal programma.

La forma più semplice di Wait è la funzione WaitPort(). Con essa, il Task attende una porta. E' tuttavia probabile che il Task ne abbia più di una, e che non voglia aspettarle tutte. A questo scopo esistono i Bit di segnale. Ad ogni porta viene attribuito uno dei 32 Bit, ed ogni Task ha il proprio Bit di segnale. Un Task potrà tuttavia occupare solo un massimo di 16 Bit, perché gli altri 16 sono necessari al sistema. Al fine di poter attendere una combinazione di porte a piacere, sarà quindi necessario "mettere in alternativa" i Bit corrispondenti (addizionarne i valori) e quindi chiamare Wait() (contrariamente a

WaitPort). Un Task invia un messaggio con PutMsg(). Se tale messaggio perviene a un Task “dormiente” (uno chiamato da Wait()), esso verrà svegliato. Il Task ricevente leggerà ora il messaggio con GetMsg(). Esso terminerà la ricezione con ReplyMsg(). Per alcuni Task, come per es, Intuition, quest’ultimo è obbligatorio.

Con ciò, abbiamo appena sfiorato superficialmente l'argomento Multitasking, tuttavia dobbiamo rivolgerci ora a un'altra specialità dell'Amiga, per poter arrivare di nuovo automaticamente al Multitasking.

8.2 Screens, Windows e Gadget

Oltre alle Libraries, abbiamo altre tre questioni basilari, che è necessario conoscere, si tratta degli Screen, Window e Gadget. L'Amiga permette di inserire numerosi schermi virtuali. Su ogni schermo possono trovarsi numerose Window. La differenza di base è che uno schermo (Screen) può venire spostato sempre solo verticalmente, e che la sua dimensione prelezionata non può venire modificata. Creare uno Screen è molto facile. Si definisce una struttura, nella quale verranno memorizzati i parametri desiderati. Dopo di che si chiama OpenScreen(). Questa funzione fornisce un puntatore all'indietro oppure zero, se qualcosa va storto. Questo puntatore deve venire quindi memorizzato nella struttura Window come parametro. I parametri essenziali di Screen sono la risoluzione (l'Amiga ne ha di quattro tipi) e la profondità, con la quale si intende il numero dei piani di Bit. Con una profondità per es' di 8, sono possibili 2 alla terza = 8 colori.

In linea di massima, una Window viene aperta come uno Screen, con la sola differenza che in questo caso è necessario definire una struttura di Window. La Window è l'elemento più potente, con il quale si avrà più spesso a che fare. Per es. non è assolutamente necessario aprire uno Screen. Se infatti nella struttura di Window si inserisce per il parametro Screen ZERO (e come tipo WBENCHSCREEN), verrà utilizzato automaticamente il Workbench-Screen. La struttura stessa è ora la seguente:

Left Edge, Top Edge:	Angolo superiore sinistro. 0,0 sarebbe a sinistra sopra
Width' Height:	Larghezza e altezza con le quali la finestra deve venire aperta
DetailPen:	Registro dei colori, con i quali devono venire disegnati i dettagli (per es. Gadget) (normalmente 0)
BlockPen:	Registro dei colori per il riempimento delle superfici,normalmente 1
IDCMPFlags:	Ved. in seguito

Flag:	Ved. in seguito
FirstGadget:	Puntatore al primo Gadget utente (ZERO se non presente)
CheckMark:	Puntatore alla label di controllo per menu oppure ZERO se deve venire utilizzata la label di sistema
Title:	Puntatore ad un testo (titolo finestra)
Screen:	Il puntatore di OpenScreen, di cui la finestra deve far parte
BitMap:	Puntatore ad un super Bitmap (di solito ZERO)
MinWidth:	Larghezza minima alla quale la finestra può venire ridotta
MinHeight:	Altezza minima
MaxWidth:	Larghezza massima
MaxHeight:	Altezza massima
Type:	Esistono i tipi WBENCHSCREEN e CUSTOMSCREEN. Questi ultimi vengono inseriti quando si ha necessità di un proprio Screen, diversamente si usa il Workbench-Screen.

E' interessante notare che dopo l'apertura, questa struttura non è più necessaria.

Normalmente la si modificherà in seguito, e si aprirà un'altra finestra.

Naturalmente nessuno ha voglia di battere questa lunga struttura in ogni programma. Di conseguenza essa viene semplicemente memorizzata come file Include e ricaricata. Oltre a ciò, si ha ancora una piccola funzione, per la registrazione di quei pochi parametri che devono veramente venire modificati. Ripetiamo ancora una volta, affinché sia chiaro: tramite i dati nella struttura di apertura, Intuition genera la sua propria struttura, a cui punterà il puntatore riportato a OpenWindow(). Questo puntatore dovrà venire conservato bene, in quanto verrà utilizzato spessissimo. Passiamo ora ad analizzare ciò che è stato tralasciato:

IDCMP significa Intuition Direct Communication Message Port (IDCM) (Porta Messaggi Comunicazione Diretta di Intuition). E con ciò saremmo di nuovo in Multitasking. Tuttavia Intuition ci mette a disposizione una interfaccia utente molto comoda. Questa si occupa, fra le altre cose, dell'apertura di due porte messaggi (una per ogni direzione) quando impostiamo all'apertura il Flag IDCMP. Questi Flag sono Bit, è possibile impostare diversi Flag, mentre i Bit devono venire "messi in alternativa".

La comunicazione fra Intuition ed una finestra si svolge ora tramite i cosiddetti Gadget. Si tratta di elementi di comando. I Gadget tipici per una finestra sono per es. il Gadget-Close (a sinistra in alto) oppure il Gadget-Size (a destra in basso) con i quali è possibile chiudere una finestra oppure modificarne la dimensione. In questo caso si tratta di Gadget di sistema (in contrapposizione ai Gadget utente).

Facciamo attenzione ad una differenza essenziale rispetto al GEM dell'Atari ST. Per quanto concerne i Gadget di sistema qui citati, Intuition esegue automaticamente le azioni che l'utente imposta con i Gadget, tranne quando il programmatore l'ha proibito. L'utente può quindi spostare una finestra oppure modificarne la dimensione, senza che il programmatore si sia preoccupato di gestire tutto ciò nel proprio programma.

Nel GEM invece accade che l'AES (che corrisponde a Intuition) segnala solo al programma che tale azione sta avendo luogo. Il programma deve quindi interrogare queste segnalazioni continuamente in un Loop, ed eventualmente chiamare le funzioni necessarie. Nel nostro caso, siamo invece molto più avanti che non in GEM, ma dobbiamo anche conoscere bene come lavorare con questo strumento molto comodo. In Fig. 81 troviamo un esempio.

* window1

* In questo file sono contenute diverse dichiarazioni e macro

* Osserviamo attentamente!

```
incdir  ":include/"

include intuition/intuition.i
include intuition/intuition_lib.i
include exec/exec_lib.i
include graphics/graphics_lib.i
```

* Apertura della Intuition Library:

```
* -----
      lea      intname,a1
      moveq    #0,d0
      CALLEXEC OpenLibrary
      tst.l    d0
      beq      abbruch
      move.l    d0,_IntuitionBase      ;Assicurare il puntatore di Base
```

* Apertura della Ggraphics Library

```
* -----
      lea      grafname,a1
      moveq    #0,d0
      CALLEXEC OpenLibrary
      tst.l    d0
      beq      closeint
      move.l    d0,_GfxBase      ;Assicurare il puntatore di Base
```

```

* Apertura della Window
* -----
    lea     windowdef,a0          ;punta alla struttura di Window
    CALLINT OpenWindow           ;apre La Window
    tst.l   d0                   ;qualcosa non funziona?
    beq     closegraf           ;se si
    move.l   d0,windowptr        ;Assicurare il puntatore alla
                                ;Window

* Scrittura del testo nella Finestra
* -----
    moveq    #100,d0             ;Posizione X
    moveq    #50,d1              ;Y
    move.l    windowptr,a1        ;Puntatore alla Window
    move.l    wd_RPort(a1),a1     ;Prelevamento indirizzo di Rast-
                                ;Port
    CALLGRAF Move                 ;Funzione Move to X,Y

    move.l    windowptr,a1        ;serve di nuovo Rastport
    move.l    wd_RPort(a1),a1
    lea       msg,a0             ;Indirizzo testo
    moveq     #msglen,d0         ;sua Lunghezza
    CALLGRAF Text                 ;e output

* Attesa di un Event (qui puo' essere solo WINDOWCLOSE)
* -----
    move.l    windowptr,a0        ;punta alla struttura di Window
    move.l    wd_UserPort(a0),a0  ;ora alla Message-Port
    move.b    MP_SIGBIT(a0),d1    ;Numero di Bit Segnale -> d1
    moveq.l   #1,d0               ;in Maschera
    lsl.l     d1,d0               ;conversione
    CALLEXEC Wait                 ;Attesa!

* Chiusura Finestra
* -----
    move.l    windowptr,a0        ;risveglio
    CALLINT   CloseWindow         ;chiusura finestra

* Chiusura Libraries
* -----
closegraf
    move.l    _GfxBase,a1
    CALLEXEC CloseLibrary

closeint
    move.l    _IntuitionBase,a1
    CALLEXEC CloseLibrary

abbruch
    move.l    #0,d0               ;oppure fine normale
    rts

W_Gadgets      equ    WINDOWSIZING!WINDOWDRAG!WINDOWDEPTH!WINDOWCLOSE
W_Extras       equ    SMART_REFRESH!ACTIVATE

```

```

W_Title dc.b      'Titolo-Finestra',0

windowdef
    dc.w      200,50                ;a sinistra in alto
    dc.w      300,100              ;Larghezza, Altezza
    dc.b      -1,-1                ;Pen dello Screen
    dc.l      CLOSEWINDOW          ;IDCMP Flag unico
    dc.l      W_Gadgets!W_Extras   ;Flag di Window
    dc.l      0                    ;nessun User-Gadgets
    dc.l      0                    ;nessun User-Checkmark
    dc.l      W_Title              ;Titolo della Window
    dc.l      0                    ;nessun Screen proprio
    dc.l      0                    ;nessun Super Bitmap
    dc.w      100,20               ;Dimensione Min.
    dc.w      640,200              ;Max.
    dc.w      WBENCHSCREEN         ;Usa il Workbench Screen

intname      INTNAME               ;Nome Intuition Lib (via Macro)
grafname     GRAFNAME              ;Nome Graphics Lib

msg          dc.b      'Hello, World! '
msglen       equ        *-msg

_IntuitionBase ds.l      1          ;Memoria per il puntatore
_GfxBase      ds.l      1
windowptr     ds.l      1

```

Fig. 8.1: Una prima finestra di Intuition

Il programma deve portare una finestra sullo schermo e scrivere nella finestra un testo (disegnare). La finestra dovrà essere mobile sullo schermo, e la sua dimensione deve poter venire modificata. Il programma dovrà terminare quando viene clickato il box di Close della finestra.

Per fare ciò apriremo due Library, cioè Intuition e Graphics. Di solito si ha bisogno di tutte e due, dovremo inoltre assicurare immediatamente i puntatori di base, in quanto saranno spesso necessari. La Library Exec è tuttavia sempre presente. Il

```

move.l      SysBase,a6
jsr         _LV0xxx(a6)

```

che è obbligatorio, è nascosto nella macro

```
CALLEXEC xxx
```

La macro CALLINT, che chiama una funzione della Library Intuition, funziona allo stesso modo. Intuition è responsabile per le questioni complesse come le finestre, al contrario Graphics è responsabile della routine di base come la tracciatura di righe, di superfici o di testi. Ambedue le istanze corrispondono all'AES, oppure VDI, del GEM dell'Atari ST.

Per poter aprire una finestra, è sufficiente una chiamata semplice, come mostrato nel listato. Tutto il resto si trova nella struttura a partire dalla Label "windowdef". Come unico Flag IDCMP abbiamo fornito CLOSEWINDOW. Ciò significa che Intuition segnala solo quando l'utente chiude la finestra. Tutti gli altri eventi (avvenimenti) vengono gestiti da Intuition da solo. Naturalmente è possibile permettere anche altri eventi, come per es. MOUSEBUTTONS oppure MOUSEMOVE, solo per citarne qualcuno.

Nella riga successiva si trova quello che Intuition deve elaborare, cioè Window_Gadget e gli extra. Lo abbiamo scritto un paio di righe sopra alle uguaglianze. Ambedue le uguaglianze avrebbero anche potuto trovarsi in "dc.l", ma il listato sarebbe divenuto troppo largo. Nella prima riga di uguaglianze si trovano i Gadget della Window, che devono venire installati. I nomi simbolici (dal file Include citato precedentemente) sono già sufficientemente chiari.

Nelle righe successive abbiamo adattato alla Window due ulteriori caratteristiche. Smart Refresh significa che il contenuto in questione della finestra deve venire salvato, quando sta per essere ricoperto completamente o parzialmente da un altro. Non appena la finestra si ritroverà di nuovo sopra oppure la parte coperta sarà di nuovo visibile, Intuition ridisegnerà il contenuto della finestra. Contrariamente a ciò esiste anche Simple Refresh. In questo caso Intuition segnala solo i "danni". GEM, d'altra parte, è in grado di fare soltanto quest'ultima segnalazione.

Dopo l'apertura della finestra è possibile disegnare in essa. Con Move() viene impostata la posizione del disegno, con Text() viene fatta uscire una stringa a partire da tale posizione. In ambedue i casi è necessario conoscere la Rast-Port. Graphics ha sempre bisogno dell'indirizzo della Rast-Port, a cui una finestra è attribuita. Una Rast-Port è, per semplificare, una struttura che descrive le condizioni di disegno un po' più dettagliatamente di una finestra. E' possibile procurarsi il suo indirizzo con

```
move.l wd_RPort(a1),a1
```

se in precedenza il puntatore alla finestra è stato caricato in A1. Ciò nasconde una tecnica, che vediamo nelle righe seguenti (estratto dal listato):

```
move.l windowptr,a0      ;punta alla struttura di Window
move.l wd_UserPort(a0),a0 ;ora alla Message-Port
move.b MP_SIGBIT(a0),d1   ;Numero Bit Segnale -> d1
```

La nostra struttura di finestra nel listato è solo una costruzione ausiliaria. Dopo la chiamata di `OpenWindow` otteniamo in D0 un puntatore ad una struttura simile, che è stata preparata per noi da `Intuition`. Dopo ciò potremo anche buttare via la nostra struttura, modificarla, spostarla in memoria oppure utilizzarla, dopo averla modificata, per un'altra finestra.

E' importante che ci annotiamo bene il puntatore, in questo caso la variabile "windowptr". La prima delle tre righe è semplice: il puntatore viene caricato nel Registro A0. La costante "wd_UserPort" è l'Offset dall'inizio della struttura della Window ad una parola lunga all'interno della struttura. Tale parola lunga è però anch'essa un puntatore ad un'altra struttura, cioè alla porta utente Window. All'interno di questa struttura c'è un Byte, nel quale viene notato il Message-Port-Signal-Bit. E' esattamente ciò di cui avevamo bisogno.

In questo modo si accede quindi ad una delle due porte IDCM. `Intuition` indirizza automaticamente due di queste porte per ogni finestra. La porta di ricevimento si chiama User-Port, mentre l'invio viene fatto tramite la WindowPort. Anche se ai fini del presente esempio è forse superfluo, chiariamo comunque che se si utilizza `Wait()`, si dovrà dire a quali Bit di segnale (in pratica, semaforo) si vuole venire svegliati.

Dal momento che ad ogni porta viene attribuito un Bit segnale, dovremo naturalmente stabilire qual'è il nostro. Nel campo `MP_SIGBIT` è indicato di quale Bit si tratta (come numero di Bit) ma la funzione `Wait()` si aspetta una maschera in D0, nella quale tale Bit sia impostato. Di conseguenza carico il Registro D1 con il numero di Bit, quindi carico D0 con 1 e spostato quindi con `LSL` questo 1 al posto giusto. Non appena il Bit "suona", la finestra viene svegliata. Dal momento che noi come evento abbiamo permesso solo `CLOSEWINDOW`, possiamo risparmiarci i test ulteriori e terminare il programma con la chiusura della finestra e di tutte le Library aperte.

CAPITOLO 9

Dal Task CLI alla “Icona Clickabile”

Task CLI

Task Workbench

Codice di Startup

Editor di Icone

9.1 Tipi di funzionamento dei programmi

Quasi tutti i programmi che abbiamo scritto finora potevano venire richiamati nel CLI solo con il loro nome. Questa non è la soluzione peggiore, in quanto molti comandi CLI sono anche e solo programmi di questo genere, tuttavia sappiamo che l'Amiga può fare molto di più.

Sappiamo anche che ogni CLI (con NEWCLI è possibile creare nuovi CLI addizionali) è un task. I nostri programmi erano per il task CLI, dal quale venivano chiamati, quindi erano in pratica solo dei sottoprogrammi. Mentre il nostro programma gira, cioè per es. quando aspetta un Input, anche il CLI si trova in tale sottoprogramma ed aspetta.

Il livello immediatamente successivo è un programma che può venire chiamato nel CLI con "RUN Nome". Questo programma gira veramente come task proprio, e il CLI ridiventa libero.

Il livello più alto è formato dai programmi che possono venire lanciati dal Workbench, cioè clickando semplicemente con il Mouse sull'Icona. Lo scopo del presente capitolo è quello di creare un programma di questo genere, e naturalmente mostrare come è possibile fare ciò.

Esistono inoltre altri tipi di programmi, che possono venire lanciati sia dal CLI che dal Workbench. Penso che siamo tutti d'accordo sul fatto che ogni programma di Workbench possa girare anche sotto CLI, di conseguenza possiamo rinunciare senza problemi alla soluzione "solo Workbench". Come vedremo in seguito, il risparmio che se ne ottiene è minimo. Riassumendo, abbiamo:

1. Sottoprogrammi CLI (chiamata con nome)
2. Task CLI (chiamata con RUN nome)
3. Task di Workbench (Click sull'Icona)
4. Combinazione di 2 e 3.

I gruppi 1 e 2 si distinguono solo per un dettaglio minimo. Il gruppo 1 utilizza per l'Input e l'Output la finestra CLI. L'Handler viene determinato con la funzione DOS Input oppure Output. Il gruppo 2 non funziona con questi Handler, ma con una sua propria finestra. I programmi del Capitolo 5 appartengono a questo gruppo. Proviamo a lanciare questi programmi con "RUN Nome". Facciamo però attenzione ad aver sempre prima clickato con il Mouse la finestra nella quale vogliamo lavorare. E' possibile determinare immediatamente sullo schermo che dopo la chiamata, abbiamo anche "CLI2". Ciò significa in pratica: CLI1 prepara temporaneamente per il programma (finché gira) un nuovo CLI.

9.2 Il codice di Startup

I programmi di Workbench (gruppo 3) devono adempiere ad una condizione aggiuntiva. Essi infatti non possono venire lanciati quando si vuole, ma devono attendere, per così dire, il permesso di partenza del Workbench. Di conseguenza tali programmi, all'inizio, dovranno attendere un messaggio (il comando di Start). Quando si è terminato, si dovrà segnalare ciò al Workbench, inviando indietro al Workbench un messaggio (che ci saremo ben annotati).

Se lo stesso programma viene chiamato dal CLI, quanto descritto precedentemente non avrà naturalmente luogo. Ciò significa anche che il nostro programma deve essere in grado di distinguere da dove è stato chiamato.

Il trucco è nascosto nel cosiddetto codice Startup. Il nome non è completamente corretto, tuttavia ha preso piede in tale forma. Un codice di Start contiene sempre anche un codice di fine. Al fine di poter mettere ambedue in un solo file, che viene dapprima caricato come file Include per l'HiSoft ed il SEKA, e che viene impostato prima del programma dal Linker del Metacomco, dobbiamo utilizzare un altro trucco.

Normalmente la sequenza sarebbe:

- Codice Start
- Nostra parte di programma
- Codice fine

In pratica però, procederemo come segue:

```
Start-Code
jsr _main
End-Code

_main    Nostro pezzo di programma
rts
```

Adesso sarà chiaro anche perché in tutti i listati abbiamo messo la Label “_main” all'inizio (quando non è visibile, è contenuta nel file Include OpenDOS.i). Nel caso del Metacomco è necessario lavorare con “_main”, in quanto il Linker se lo aspetta quando si linka “startup.o”.

A questo punto dovrebbe essere chiaro anche che i nostri programmi devono terminare sempre con un semplice, ma importantissimo “rts”. Passiamo ora alla pratica.

La Fig. 9.1 riporta il listato dello Startup.

Nel testo “ROM-Kernel-Manual, Libraries and Devices” esiste un listato piuttosto lungo in Assembler, che forma il codice di Startup per i programmi in C. Lo abbiamo abbreviato drasticamente e leggermente modificato.

Se si vogliono includere altre caratteristiche oltre a quelle in esso contenute, come per es. Alert per il caso molto verosimile che la DOS-Lib non possa venire aperta, questa è la fonte.

* startup.i

* Codice di Startup per programmi in Assembler. Liberamente tratto dall'
 * Esempio del manuale di Kernel ROM Libraries and Devices, ma scritto
 * in modo tale che tutti gli Include-File siano utilizzabili e ridotti
 * al minimo indispensabile

* -----

incdir ":include/"

include "exec/exec_lib.i"

include "libraries/dosextens.i"

movem.l d0/a0,-(sp) ;Salvataggio riga di comando
 clr.l _WBenchMsg ;per sicurezza

* Test da cosa siamo partiti

* -----

sub.l a1,a1 ;a1=0 = Task proprio
 CALLEXEC FindTask ;dove siamo?
 move.l d0,a4 ;Salvataggio indirizzo

tst.l pr_CLI(a4) ;Ci troviamo sotto WB?
 beq.s fromWorkbench ;se si

* Siamo partiti dal CLI

* -----

movem.l (sp)+,d0/a0 ;Prelev. riga di comando Parm
 bra run ;e avviamento

* Siamo partiti dal Workbench

* -----

fromWorkbench

lea pr_MsgPort(a4),a0
 CALLEXEC WaitPort ;Attesa messaggio di Start
 lea pr_MsgPort(a4),a0 ;eccolo
 CALLEXEC GetMsg ;preleviamolo
 move.l d0,_WBenchMsg ;assicurare sempre Msg!

movem.l (sp)+,d0/a0 ;messa a posto dello Stack.

run bsr.s _main ;chiamata del nostro programma

move.l d0,-(sp) ;salvataggio del suo Return-Code

tst.l _WBenchMsg ;c'e' un WB-Message ?
 beq.s _exit ;no: allora era CLI

CALLEXEC Forbid			;nessuna Interruzione ora
move.l	_WBenchMsg(pc),a1		;prelevamento del Message
CALLEXEC ReplyMsg			;e sua restituzione
_exit			
move.l	(sp)+,d0		;prelevamento del Return-Code
rts			;ecco fatto
_WBenchMsg	ds.l	1	
	cnop	0,2	

Fig. 9.1: Il codice Startup

Il nocciolo della questione è costituito dalle seguenti righe:

sub.l	a1,a1		;a1=0 = Task proprio
CALLEXEC FindTask			;dove siamo?
move.l	d0,a4		;Salvataggio indirizzo
tst.l	pr_CLI(a4)		;Ci troviamo sotto WB?
beq.s	fromWorkbench		;se si

La funzione di Exec “FindTask” trova l’indirizzo di una struttura di controllo del Task. Normalmente si fornisce alla funzione l’indirizzo di una stringa con il nome di task nel Registro A1. Se questo puntatore è 0, si ottiene l’indirizzo del task proprio. Insistiamo ancora una volta sul fatto che in questo caso la parola “Task” non è corretta. Tratteremo più precisamente questo argomento solo nel Capitolo 14, per il momento accontentiamoci di quanto segue: ci troviamo all’interno di un processo DOS. Un processo è qualcosa di simile ad un Task, solo di valore maggiore. “FindTask”, restituisce di conseguenza l’indirizzo della nostra BCP (Blocco di Controllo di Processo). Per chi volesse vedere questa struttura, essa è contenuta nel file Include “include/libraries/dosextens.i”.

All’interno di questa struttura troviamo una registrazione con l’Offset “pr_CLI”. Ciò significa “Puntatore all’interprete della linea di comando”. Questo puntatore è 0 se lavoriamo sotto Workbench.

Quindi, in questo caso, si tratta della Label “from Workbench” per cui avremo:

fromWorkbench			
lea	pr_MsgPort(a4),a0		
CALLEXEC WaitPort			;Attesa messaggio di Start
lea	pr_MsgPort(a4),a0		;eccolo
CALLEXEC GetMsg			;preleviamolo
move.l	d0,_WBenchMsg		;assicurare sempre Msg!

Nella BCP con l'Offset "pr_MsgPort" abbiamo l'indirizzo che la funzione Exec "Wait-Port" vuole vedere. Questa chiamata fa attendere questo task, finché non sarà il suo turno. Immaginiamo quindi: esiste una lista di tutti i task correnti. Exec si occupa del fatto che ciascuno di essi riceva un turno l'uno dopo l'altro per un determinato periodo, in quanto è possibile far girare un solo task alla volta (abbiamo solo un 68000 nell'Amiga). Il task riceve il comando di start tramite la porta messaggi, anzi, più precisamente, solo la notizia che c'è un messaggio. Di conseguenza si deve leggere tale notizia con "GetMsg" da tale porta. Dopo ciò essa si troverà nel Registro D0. Dal momento che abbiamo ancora bisogno di questa notizia, assicuriamola nella variabile "_WbenchMsg".

Quando il nostro Task gira sotto il Workbench, e viene "svegliato", le seguenti righe sono interessanti:

```
run      bsr.s    _main                ;chiamata del nostro programma
        CALLEXEC Forbid                ;nessuna Interruzione ora
        move.l   _WbenchMsg(pc),a1    ;prelevamento del Message
        CALLEXEC ReplyMsg              ;e sua restituzione
```

Con "bsr _main" viene chiamata infine la nostra parte di programma. Dopo ciò hanno luogo gli "scontri di ritirata" cioè ciò che noi all'inizio abbiamo chiamato codice di fine. Dovremo quindi accomiatarci regolarmente dal Workbench, cosa che accade quando restituiamo il messaggio ottenuto all'inizio con lo start, tramite, "ReplyMsg". Dal momento che anche altri task possono in teoria accedere contemporaneamente alle BCP, potrebbe anche accadere che la nostra notizia non pervenga oppure, ancora peggio, che ne derivi un caos totale.

In un sistema Multitasking, nel quale diversi task possono accedere a variabili globali comuni, c'è sempre un meccanismo che assicura ad un task per un determinato periodo il diritto di accesso esclusivo. Questa funzione, nell'Amiga, si chiama Forbid (vieta i danni). Se presa alla lettera, questa funzione è veramente pericolosa, in quanto esclude il Multitasking. Quest'ultimo resta disinserito per tutto il tempo che un task gira oppure fino a che questo non chiama Wait (attesa notizia) oppure Permit. Dal momento che noi dopo il Forbid reinviamo solo il "Reply-Message" e terminiamo, in questo caso il "Forbidding" è passabile (e comunque necessario). Dopo il "bsr_main" avevamo salvato il codice di Return del nostro programma con

```
move.l d0,-(sp)
```

Ora dobbiamo occuparci di cosa vogliamo reinviare. Normalmente si invia zero per nessun errore. Questo "d0" dovrà naturalmente venire prelevato dallo Stack prima del RTS. Inoltre, all'inizio del programma, avevamo salvato la lunghezza e l'indirizzo di una eventuale riga di comando con

```
movem.l d0/a0,-(sp)    ;Salvataggio riga di comando
clr.l   _WbenchMsg     ;per sicurezza
```

ed impostato la variabile `_WBenchMsg`. Il riordinamento dello Stack con

```
movem.l (sp)+,d0/a0
```

ha luogo quindi o nel CLI oppure nella diramazione di Workbench. Osserviamo ancora una volta, per finire, cosa accade effettivamente nel caso di CLI, quindi resta:

```
run      bsr.s _main      ;Chiamata del nostro programma
          rts              ;ecco fatto
```

Se ora assembliamo questo testo sorgente, esso dovrebbe procedere senza errori, con una sola eccezione. Tale eccezione è la mancanza della Label “`_main`”.

Memorizziamo ora questo file con il nome “`startup.i`” (in caso di necessità lo troverete anche sul dischetto allegato al presente testo), perché lo useremo al paragrafo seguente.

9.3 Demo di Multitasking

Al fine di dimostrare definitivamente che il nostro task gira veramente e fa qualcosa, scriviamo ora un programma che visualizzi continuamente in una finestra la RAM ancora libera. Il listato per fare ciò è fornito dalla Fig. 9.2.

```
opt      l-                  ;non linkare!

* free_ram

incdir   ":include/"

include  startup.i           ;o come lo si e' chiamato

include  intuition/intuition.i
include  intuition/intuition_lib.i
include  exec/memory.i
include  graphics/graphics_lib.i
include  libraries/dos_lib.i

GRAFIC   macro
move.l   windowptr,a1       ;Indirizzo della struttura della Window
move.l   wd_RPort(a1),a1    ;da li' alla Rast Port
CALLGRAF \1                  ;Funzione grafica
endm
```

_main

* Apertura della DOS-Library

* -----

```
    lea    dosname,a1
    moveq  #0,d0
    CALLEXC OpenLibrary
    tst.l  d0
    beq    abbruch
    move.l d0,_DOSBase           ;Assicurare il puntatore di base
```

* Apertura della Intuition Library

* -----

```
    lea    intname,a1
    moveq  #0,d0
    CALLEXC OpenLibrary
    tst.l  d0
    beq    closedos
    move.l d0,_IntuitionBase     ;Assicurare il puntatore di base
```

* Apertura della Graphics Library

* -----

```
    lea    grafname,a1
    moveq  #0,d0
    CALLEXC OpenLibrary
    tst.l  d0
    beq    closeint
    move.l d0,_GfxBase          ;Assicurare il puntatore di base
```

* Apertura della Window

* -----

```
    lea    windowdef,a0         ;Punta alla struttura di Window
    CALLINT OpenWindow          ;apertura della Window
    tst.l  d0                   ;qualcosa non ha funzionato?
    Beq    closegraf           ;se si
    move.l d0>windowptr         ;Assicurare il puntatore alla Window
```

* Loop principale

* -----

```
loop  moveq  #MEMF_PUBLIC,d1     ;RAM libera
      CALLEXC AvailMem          ;da leggere
      move.l d0,d2              ;dopo d2

      move.l d0,d7              ;salvataggio
      lea    buffer,a0          ;in stringa esadecimale
      bsr    hex

      moveq  #80,d0              ;Posizione X per testo
      moveq  #19,d1              ;Y
      GRAFIC Move               ;Move TO X,Y

      lea    buffer,a0          ;Indirizzo di testo
```



```

addq.l #2,a0          ;i primi 2 Nibble sono
moveq #6,d0           ;primo 0, gli altri 6 sono sufficienti
GRAFIC Text           ;Scrittura del testo

move.l windowptr,a0   ;Dalla nostra Window
move.l wd_UserPort(a0),a0 ;al luogo di ricezione
CALLEXEC GetMsg        ;verificare
tst.l d0              ;C'e' posta?
bne fini              ;Puo' essere solo CLOSEWINDOW

move.l #25,d1         ;25/50 = 1/2 Secondo
CALLDOS Delay         ;di attesa
bra loop              ;quindi da capo

fini move.l d0,a1      ;Il messaggio e' in d0
CALLEXEC ReplyMsg     ;rispondere

closewindow
move.l windowptr,a0   ;Chiusura finestra
CALLINT CloseWindow

closegraf
move.l _GfxBase,a1    ;Chiusura delle Libs:
CALLEXEC CloseLibrary

closeint
move.l _IntuitionBase,a1
CALLEXEC CloseLibrary

closedos
move.l _DOSBase,a1
CALLEXEC CloseLibrary

abbruch
moveq #0,d0           ;nessuna segnalazione di errore
rts                   ;fine

* Conversione di d2.l in Stringa ASCII a partire da (a0)
* -----
hex moveq #8-1,d1      ;tutti i Nibble
next rol.l #4,d2       ;prelevamento di 1 Nibble
move.l d2,d3          ;salvataggio in d3
and.b #$0f,d3         ;mascheratura
add.b #48,d3          ;Trasformazione in ASCII
cmp.b #58,d3          ;e' >9 ?
bcs out               ;se no
addq.b #7,d3          ;diversamente deve essere A-F
out move.b d3,(a0)+    ;Memorizzazione di 1 carattere
dbra d1,next          ;prossimo nibble
rts

* Conversione di d2.l -> Dec-String a partire da (a0)

```

```

W_Extras equ SMART_REFRESH!ACTIVATE

W_Title dc.b ' Memoria libera attualm. ',0

windowdef
    dc.w 200,20 ;a sinistra in alto
    dc.w 220,36 ;larghezza, altezza
    dc.b -1,-1 ;Pen delo Screen
    dc.l CLOSEWINDOW ;unico Flag IDCMP
    dc.l W_Gadgets!W_Extras ;Flag della Window
    dc.l 0 ;nessun User-Gadgets
    dc.l 0 ;nessun User-Checkmark
    dc.l W_Title ;Titolo della Window
    dc.l 0 ;nessun Screen proprio
    dc.l 0 ;nessun Super Bitmap
    dc.w 100,20 ;Dimensione Min.
    dc.w 640,200 ;Max.
    dc.w WBENCHSCREEN ;Usa il Workbench Screen

intname INTNAME ;Nome delle Libs dalle Macros
grafname GRAFNAME
dosname DOSNAME

buffer ds.b 8

_IntuitionBase ds.l 1 ;Memoria per i puntatori
_GfxBase ds.l 1
_DOSBase ds.l 1
windowptr ds.l 1

```

Fig. 9.2: programma che visualizza lo spazio in memoria disponibile

Spieghiamo dapprima un po' di tattica, cioè:

```

* Apertura della DOS-Library      : beq  abbruch
* Apertura della Intuition Library: beq  closedos
* Apertura della Graphics Library : beq  closeint
* Apertura della Window           : beq  closegraf

closewindow      : chiusura finestra
closegraf        : chiusura della Graftic-Lib
closeint         : chiusura della Intuition-Lib
closedos         : chiusura della DOS-Lib
abbruch          : fine programma

```

Il problema è che possiamo chiudere sempre solo le Library che abbiamo precedentemente aperto. Se però apriamo più Library in sequenza, dovremo naturalmente anche sapere quali erano state aperte, al fine di poterle chiudere in caso di errore.

La soluzione è molto semplice. Le routine di chiusura vengono scritte in sequenza inversa rispetto alle routine di apertura. In caso di errore si salterà quindi alla routine di chiusura che si trova immediatamente dopo quella la cui apertura ha provocato un errore.

Dopo che sono state aperte tutte le Library di cui abbiamo bisogno, possiamo partire. Il nucleo del programma si trova nelle righe seguenti:

```

loop      moveq    #MEMF_PUBLIC,d1    ;RAM libera
          CALLEXEC AvailMem           ;da leggere
          move.l   d0,d2               ;dopo d2
          move.l   d0,d7               ;salvataggio
          lea      buffer,a0           ;in stringa esadecimale
          bsr      hex

```

Ci procuriamo la memoria libera, attribuendo alla funzione di Exec “AvailMem” la costante “MEMF_PUBLIC”. Questa costante viene definita nel file Include “include/exec/memory.i” tramite EQU. In tale file troveremo anche altri parametri utili. Proviamo ora a modificare il programma in modo tale che vengano visualizzate anche le dimensioni della Fast-RAM, della Chip-RAM ecc..

Ora ha luogo la conversione esadecimale, che conosciamo già grazie al Capitolo 5, e l'output del testo, come nell'es. del Capitolo 8. Qui, di nuovo, abbiamo solo la macro GRAFIC, che ci risparmia un po' di battitura. Anche l'attesa di un evento Intuition viene risolta in maniera diversa. Anche in questo caso, conformemente alla nostra definizione di finestra, attendiamo una sola cosa, cioè CLOSE-WINDOW.

```

move.l    windowptr,a0                ;Dalla nostra Window
move.l    wd_UserPort(a0),a0          ;al luogo di ricezione
CALLEXEC  GetMsg                       ;verificare
tst.l     d0                           ;C'e' posta?
Bne       fini                         ;Puo' essere solo CLOSEWINDOW

```

Vediamo quindi che è sufficiente leggere la porta messaggio. Se la “cassetta per le lettere” è vuota, d0 è zero. Il metodo del cosiddetto Polling non è il migliore, ma è molto efficace, in quanto, in caso di nessuna notizia, procederemo con queste righe:

```

move.l    #25,d1                       ;25/50 = 1/2 Secondo
CALLDOS   Delay                        ;di attesa
bra       loop                          ;quindi da capo

```

Con la chiamata della routine Delay, forniamo agli altri task mezzo secondo di tempo (che per la CPU è un'eternità) per fare qualcosa da soli. Dovrebbe essere più che sufficiente visualizzare il nuovo stato della RAM ogni mezzo secondo, ma chi vuole venire informato in maniera più veloce, può naturalmente scegliere un periodo di tempo più corto.

Se si è clickato il gadget di close della finestra, otterremo un messaggio ed un salto alla Label “fini”, in essa abbiamo

```
fini      move.l    d0,a1          ;Il messaggio e' in d0
          CALLEXEC ReplyMsg      ;rispondere
```

e vale la pena di sottolinearne ancora una volta l'importanza. Dobbiamo infatti rispondere a Intuition per ogni messaggio. Ciò ha luogo molto semplicemente tramite la nota “rispedire al mittente”, cioè rinviando il messaggio appena ricevuto.

Se il programma è stato assemblato (senza errori) ed il risultato indica “free_ram” possiamo ora andare in CLI e battere “run free_ram”. Ora dovrebbe apparire la finestra con la visualizzazione. Al fine di poter eseguire un comando CLI, sarà necessario dapprima clickare in una qualunque finestra CLI. Se battiamo solo DIR, vedremo come si modifica continuamente la visualizzazione della memoria, mentre DIR gira. Il nostro programma ha ancora un piccolo errore. Noi non vogliamo immettere nulla nella sua finestra, perché quindi la finestra è attiva, e perché dobbiamo prima clickare una finestra CLI? La soluzione è molto semplice. E' sufficiente modificare la riga

```
W_Extras equ SMART_REFRESH!ACTIVATE
```

in

```
W_Extras equ SMART_REFRESH
```

Con ciò la finestra non è più attiva, e il suo titolo verrà scritto in grigio. Naturalmente, è comunque possibile clickarla, se si preferisce la forma attiva.

9.4 Icone ed Editor per Icone

Al fine di poter lanciare un programma da Workbench, dotato di un codice di Startup normale, è necessaria ancora una Icona. Affinché una Icona sia visibile, essa dovrà:

- a) essere disponibile (logicamente) e
- b) trovarsi in una directory che ha essa stessa una Icona, cioè è visibile come cassetto.

Il sistema più semplice per costituire un cassetto di questo genere, è quello di duplicare da Workbench il cassetto “Empty”. E' comunque anche possibile battere semplicemente in CLI:

```
copy empty.info test.info
```

Torniamo ora per un attimo al Workbench, dove non vedremo la nuova Icona. Chiudiamo quindi la finestra disco e riapriamola. Ora vedremo il cassetto Empty un po' spostato ed il cassetto Test diventerà visibile

Ora abbiamo bisogno di una Icona Programma. Prendiamone una disponibile, anche se non tutte sono adeguate. L'Amiga conosce diversi tipi di Icone. Quali esse siano e quale significato esse abbiano, lo impareremo automaticamente quando lanceremo l'Editor di Icone. Per noi è importante sapere che i programmi devono essere del tipo TOOL.

Lo stesso IconED è per es. adeguato. Ipotizziamo di avere già costituito la directory (il cassetto) "test" e che il nostro programma si chiami "free_ram". Quindi copiamo dapprima il programma con

```
copy free_ram :test/free_ram
```

Dopo ciò copiamo una Icona (IconED si trova nel "raccoglitore" del sistema)

```
copy :system/iconed.info :test/free_ram.info
```

Ora, sul Workbench, dovremmo trovare una Icona "test" nel cassetto, simile a quella di IconED, ma riportante il titolo "free_ram". Possiamo clickarla fiduciosamente, "free_ram" partirà.

Se vogliamo ora fornire alla nostra Icona un aspetto adeguato, chiamiamo IconED. Nel menu disco scegliamo LOAD e forniamo come risposta alla richiesta di testo

```
:test/free_ram
```

cioè sempre l'intero nome di percorso. La modifica è semplice ed auto documentante. E' sufficiente trovare i diversi punti del menu, ciò che è importante sapere è che per disegnare/modificare un'Icona, è sempre necessario selezionare il menu Color e da esso il colore adeguato. La cancellazione è possibile con il colore di sfondo. Sia il disegno che la cancellazione vengono effettuati con il Mouse. Il tasto di sinistra preme la matita sulla "carta".

E' possibile anche rinunciare al procedimento di copiatura e costruire da soli un'Icona nell'Editor. Dovremmo quindi fornire il nome corretto alla richiesta di "Save", per cui nel nostro esempio forniremo di nuovo

```
:test/free_ram
```

Per il resto, non ci sono altri problemi. Per essere sinceri, potranno nascere le Icone più inverosimili, ma è sempre solo il file Info che viene editato. Al programma non accade nulla.

9.5 Trasformazione di parole lunghe in stringhe decimali

La soluzione per la trasformazione da esadecimale a decimale è offerta in Fig. 9.3.

Per la routine bindec avremo bisogno di una divisione in parole lunghe. Tale divisione è disponibile in quasi tutti i testi che si occupano del 68000, quindi, tanto per cambiare, osserviamo qualcosa di diverso.

Il procedimento è vecchio come il mondo, io personalmente l'ho già incontrato nell'interprete BASIC della prima ora. Su di un 68000, esso gira in modo particolarmente veloce, in quanto quest'ultimo lo supporta con il suo tipo di indirizzamento raffinato. Il principio è la divisione tramite sottrazione continua. Ipotizziamo che il numero sia 321. Da esso io potrò sottrarre 3 volte 100: al quarto tentativo otterrò un numero negativo.

Ora conto quante sottrazioni faccio per arrivare ad un numero negativo (4) sottraggo di nuovo 1 e ottengo la prima cifra (il 3). Ora dovrò di nuovo aggiungere 100 al numero rimanente, per cui resta 21. Da questo 21 sottraggo ora gruppi di 10. Al terzo tentativo, ciò porterà ad un numero negativo, per cui -1 fornisce la cifra 2.

La nostra parola lunga, tuttavia, va bene per numeri di circa +/-2 miliardi, per cui la gamma dei numeri non dovrebbe partire da 100 ma da 10 milioni. Questa colonna è illustrata nella tabella. Attenzione: l'accesso alla tabella è sempre più veloce della determinazione della cifra con il calcolo. La cosa nuova in questo caso, è che faccio attenzione al segno. In caso di numeri negativi ne consegue per forza uno positivo (neg.1) e questo fatto viene annotato in d3.

Più tardi, dopo che gli zeri iniziali sono stati sostituiti da spazi bianchi, nel Buffer verrà scritto anche un segno meno. Fare comunque attenzione al fatto che qui è necessario fare uscire dieci posizioni tramite _LVOWrite

```
* Conversione di d2.l -> Dec-String a partire da (a0)
decl      clr.b    d3                ;0 = numero positivo
          tst.l    d2                ;Numero positivo
          bpl      plus              ;se si
          neg.l    d2                ;altrimenti Trasformazione
plus      move.b   #1,d3             ;marcatura numero negativo
          moveq    #7,d0             ;Converti 8 cifre
          lea      buffer+1,a0       ;+1 per spazio per il segno
          lea      pword10,a1        ;Tabella
next      moveq    #'0',d1           ;Inizia con la cifra '0'
decl      addq     #1,d1             ;Cifra + 1
          sub.l    (a1),d2           ;c'e' ancora qualcosa?
          bcc.s    dec               ;se si
          subq     #1,d1             ;cifra corretta
          add.l    (a1),d2           ;poiche' anche
          move.b   d1,(a0)+          ;Numero -> Buffer
          lea      4(a1),a1          ;prossima potenza di 10
```

		dbra	d0,nex	;per 8 cifre
		lea	buffer,a0	;Soppressione dello Zero e del
segno				
rep		move.b	#' ',(a0)+	;zeri iniziali
		cmp.b	#'0',(a0)	;sostituire
		beq	rep	;con spazi bianchi
		tst.b	d3	;il numero era negativo?
		Beq	done	;se no
		move.b	#'-' , -1(a0)	;Altrimenti spostamento
done	rts			
pwrof10	dc.l		10000000	
	dc.l		1000000	
	dc.l		100000	
	dc.l		10000	
	dc.l		1000	
	dc.l		100	
	dc.l		10	
	dc.l		1	

Fig. 9.3: Routine per la rappresentazione decimale di “parole lunghe”

CAPITOLO 10

Vista d'insieme dei comandi del 68000

Gli interni

Il background

In questo capitolo presentiamo i comandi del 68000 in una visione d'insieme. Nell'Appendice A1 troveremo per ogni singolo comando la forma sintattica e i tipi di Indirizzamento permessi, in essa viene anche descritto quale lunghezza di operandi (Byte, Parola, Parola lunga) è permessa caso per caso. In questo capitolo ci occupiamo primariamente della tematica “cosa è disponibile e a cosa serve”.

10.1 Comandi di Trasferimento

Comando	Significato
EXG	Scambio di contenuto di registri
LEA	Caricamento di un registro
LINK	Aumento dello Stack locale
MOVE	Trasferimento (copiatura) di dati
MOVEA	Trasferimento (copiatura) di indirizzi
MOVEM	Trasferimento (copiatura) di più registri
MOVEP	Trasferimento (copiatura) di dati alle periferiche
MOVEQ	Trasferimento (copiatura) di costanti “Quick”
PEA	Portare un indirizzo allo Stack
SWAP	Scambio di parole di un registro
UNLK	Diminuzione dello Stack locale (ved. LINK)

Ciò che sicuramente salta all’occhio sono le molte varianti del comando MOVE. Con esse è possibile verificare una volta per tutte l'assemblatore. I buoni assembleri accettano anche un MOVE, laddove si sarebbe dovuto scrivere MOVEA. Gli assembleri molto buoni forniscono anche le segnalazioni di quando non si è programmato in modo ottimale, cioè quando per es. si è scritto MOVE invece di MOVEQ.

10.1.1 LINK e UNLINK

Particolarmente degni di citazione sono senza dubbio i comandi LINK e UNLK (Unlink). Con questi comandi il 68000 viene preparato in modo particolare ai compiti dei compilatori dei linguaggi evoluti. Anche qui c'è sempre il problema che, in procedure e funzioni, devono venire create delle variabili locali che esisteranno solo per tutto il tempo in cui la procedura (funzione) è attiva. Di conseguenza è comune porre tali variabili nello Stack.

L'ideale è quando è possibile riservare il campo di Stack adeguato con un solo comando, e quindi liberarlo di nuovo in modo altrettanto semplice. Ciò viene offerto dai comandi LINK e UNLK. Quando una procedura (sottoprogramma) chiama un'altra procedura e questa ne chiama una terza ecc., e ciascuna di queste procedure funziona con il proprio Stack locale, ne deriva per così dire una lista concatenata, in inglese "linked list". Da ciò derivano anche i nomi LINK e UNLK. Osserviamo esattamente come funziona. La sintassi del comando è

```
LINK An,#Distanza indirizzo
```

Un esempio:

```
LINK    A6,#30
```

in questo caso A6 viene dapprima messo nello Stack, cioè viene eseguito il comando

```
move.l  a6,-(sp) (Passo 1)
```

Ora il puntatore allo Stack viene copiato nel registro appena salvato, cioè

```
move.l  sp,a6 (Passo 2)
```

Quindi la distanza di indirizzamento viene aggiunta al puntatore allo Stack, e ciò significa

```
add.l   #Adr_Dist,sp
```

Con ciò avremmo lo Stack locale per un sottoprogramma. Normalmente si sceglie la distanza di indirizzamento, negativa, dal momento che come è noto lo Stack cresce verso indirizzi decrescenti. Con UNLK, viene ricostituito lo stato iniziale. Praticamente UNLK funziona come

```
move.l  a6,a7
move.l  (sp)+,a6
```

Per il programma principale oppure per il sottoprogramma che stava chiamando, il registro di indirizzamento ed il puntatore allo Stack hanno di nuovo il loro valore originario.

Oltre a ciò, c'è da fare attenzione al fatto che il registro di indirizzamento contiene, dopo il comando LINK, una copia del puntatore allo Stack. Con ciò un sottoprogramma potrà accedere molto facilmente a dati del programma chiamante, se quest'ultimo ha in precedenza messo nello Stack tali dati.

10.2 Comandi aritmetici

Comando	Significato
ADD	Addizione di dati
ADDA	Addizione di indirizzi
ADDI	Addizione di una costante
ADDQ	Addizione di una costante “Quick”
ADDX	Addizione con Bit di riporto
CLR	Cancellazione di un operando
CMP	Confronto di due dati
CPA	Confronto di due indirizzi
CMPI	Confronto con una costante
CMPM	Confronto di due dati in memoria
DIVS	Divisione con segno
DIVU	Divisione senza segno
EXT	Ampliamento che tiene conto del segno
MULS	Moltiplicazione con segno
MULU	Moltiplicazione senza segno
NEG	Negazione
NEGX	Negazione con Bit X
SUB	Sottrazione di dati
SUBA	Sottrazione di indirizzi
SUBI	Sottrazione di una costante
SUBQ	Sottrazione di una costante “Quick”
SUBX	Sottrazione con X-Bit (prestito)
TST	Testa gli operandi rispetto a zero
ABCD	Addizione di cifre BCD
NBCD	Negazione di cifre BCD
SBCD	Sottrazione di cifre BCD

Anche in questo caso, i buoni assembleri possono brillare per le loro caratteristiche. Per lo meno, dovrebbero essere d'accordo con ADD, anche quando sarebbe stato necessario immettere ADDA oppure ADDI. Lo stesso vale per CMP e SUB.

Il 68000, in questo caso, è particolarmente utile grazie a due caratteristiche. La prima è che le operazioni aritmetiche sono possibili su una larghezza di 32 Bit.

Da questo punto di vista, anche il 68000 è un vero “32 Bit”. Il suo Bus di dati è comunque ampio solo 16 Bit, cosa che conduce al fatto che le parole lunghe vengono trasportate in “due porzioni”, ma ciò ci tocca solo in maniera secondaria. Primariamente, è importante il fatto che con ciò le operazioni matematiche sono sostanzialmente più semplici da programmare che non su CPU che permettono una larghezza di operandi di 16 o addirittura solo di 8 Bit. Secondariamente si dovrà naturalmente anche fare attenzione al fatto che i dati vengono tenuti nei registri il più a lungo possibile, per cui non ha più luogo nemmeno il trasferimento, relativamente lungo nel tempo, tramite il Bus dei dati. Ciò tuttavia non dovrà venire sopravvalutato, se si tiene conto della elevata velocità del 68000. E' solo in caso di routine a calcolo intenso che ci si potrà accorgere di ciò.

10.2.1 Aritmetica BCD (Binary-Coded-decimale)

L'aritmetica BCD del 68000 sarà particolarmente amata da chi ha dovuto programmare qualcosa di simile su di un'altra CPU. Una cifra BCD si trova sempre in un mezzo Byte (4 Bit). Dal momento che è noto che con ciò è possibile rappresentare i numeri da 0 a 15, e che tuttavia sono validi solo da 0 a 9, avremo alcuni problemi con dei numeri maggiori. Per le altre CPU si dovrà controllare questo caso tramite il cosiddetto Half-Carry-Flag; nel nostro caso, invece, è sufficiente sommare. Dal momento che come dimensione di operandi sono permessi sempre e solo dei Byte, avremo un superamento dopo 99. Questo tuttavia andrà automaticamente nel Flag X e verrà, altrettanto automaticamente, aggiunto. Ecco un esempio per l'addizione di due cifre a sei posizioni in tre Byte ciascuna.

Numero	Valore	In memoria agli indirizzi
1	123456	12 a 1001, 34 a 1002, 46 a 1003
2	654321	65 a 2001, 43 a 2002, 21 a 2003

Come al solito si dovrà cominciare da destra (con le unità) per fare l'addizione. Di conseguenza, come tipo di indirizzamento della memoria, è permesso qui anche “ARI con predecremento”. Il programma risulterebbe quindi come segue:

```

move    #1004,a1
move    #2004,a2
move    #4,CCR

ABCD    -(a1),-(a2)
ABCD    -(a1),-(a2)
ABCD    -(a1),-(a2)
```

Si dovrà tuttavia fare attenzione a quanto segue:

1. A causa del predecremento, il Byte con le unità dovrà trovarsi ad un indirizzo dispari

2. Al fine di evitare l'addizione, la prima volta, di un Flag X casuale, lo si dovrà cancellare.
3. Al fine di poter riconoscere un risultato zero, sarà necessario impostare precedentemente il Flag Z.

I punti 2 e 3 possono venire risolti molto semplicemente con l'istruzione “move #4,CCR”. Ciò che non viene risparmiato è la necessità di garantire in precedenza che le cifre siano cifre BCD (richiesta al caricamento). I valori maggiori di 9 verranno infatti sommati in maniera errata.

10.3 Comandi logici

Comando	Significato
AND	AND logico
ANDI	AND logico con una costante
EOR	XOR logico
EORI	XOR logico con una costante
NOT	NO logico (complemento di 1)
OR	OR logico
ORI	OR logico con una costante

L'unica annotazione a questi comandi è che, come noto, essi hanno effetto Bit per Bit.

10.4 Comandi Bit

Comando	Significato
BCHG	Cambia (inverte) un Bit
BCLR	Cancella un Bit
BSET	Imposta un Bit
BTST	Verifica un Bit
TAS	Verifica e imposta il Bit 7 di un operando di Byte

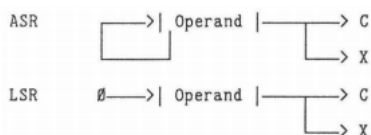
I comandi Bit mantengono sempre lo stato precedente nel Flag Z, quindi eseguono due operazioni. Questa caratteristica, ed in particolare quella di TAS, sono un buon esempio per le capacità particolari del 68000, cioè per il supporto del Multitasking. Con il

comando TAS viene interrogato il Bit 7 di un operando di Byte in memoria ed il risultato viene annotato come al solito nel Flag Z. Dopo ciò viene scritto un 1 nel Bit 7. L'intera sequenza, cioè la lettura dell'operando, l'interrogazione e la riscrittura, è inseparabile, cioè non può venire interrotta tramite un Interrupt. Tali comandi non separabili sono molto importanti in un sistema Multitasking. Si potrebbe citare per es. compiti quali il cambio di processo, la sincronizzazione di processi ecc..

10.5 Comandi di rotazione e scorrimento

Comando	Significato
ASL	Spostamento aritmetico verso sinistra
ASR	Spostamento aritmetico verso destra
LSL	Spostamento logico verso sinistra
LSR	Spostamento logico verso destra
ROL	Rotazione a sinistra
ROR	Rotazione a destra
ROXL	Rotazione con X-Bit a sinistra
ROXR	Rotazione con X-Bit a destra

A questo proposito c'è da notare che con un comando è possibile shiftare/ruotare fino ad un massimo di 31 Bit. Le altre CPU, con una istruzione, eseguono la stessa cosa solo per un Bit. Fra ASL e LSL non c'è in pratica nessuna differenza, mentre c'è fra ASR e LSR, come mostrato nella figura seguente:



Il disegno precedente dovrà mostrare che, con ASR, il Bit del segno viene sempre ripristinato, cioè non viene shiftato (spostato). In caso di LSR, al contrario, viene aggiunto un Bit zero. In caso di spostamento verso sinistra, sia per ASL che per LSL, viene fornito un Bit di zero da destra.

10.6 Comandi di gestione del programma

Comando	Significato
Bcc	Diramazione condizionale
BRA	Diramazione sempre
BSR	Diramazione ad un sottoprogramma
CHK	Controllo registro dati rispetto al limite 0 e a un altro
DBcc	Loop condizionale
JMP	Salto ad un indirizzo
JSR	Salto ad un sottoprogramma
NOP	Nessuna operazione
RESET	Reset della periferica
RTE	Ritorno da una eccezione
RTR	Ritorno con caricamento del flag
RTS	Ritorno da un sottoprogramma
Scc	Impostazione di un Byte condizionale
STOP	Arresta il programma a
TRAP	Va in eccezione
TRAPV	Va in eccezione quando il flag V è impostato

A questo punto sarebbe da notare la differenza fra i comandi di diramazione e quelli di salto. I primi sono sempre relativi al PC attuale, tuttavia sono limitati ad una gamma di indirizzi di ± 32 Kbyte. I comandi di salto JMP e JSR spaziano per tutto il campo di indirizzi di 16 Mbyte.

CHK verifica un registro dati rispetto a due limiti, cioè 0 e un limite indicato nell'operando. Se il test risponde, viene emessa una eccezione. Con ciò è molto semplice realizzare il controllo di una gamma, per es. degli indici delle matrici.

Ora, se abbiamo contato bene, si trattava di 56 comandi. Rispetto ad altre CPU, ciò è relativamente poco, ma non facciamoci ingannare. La maggior parte dei 12 tipi di indirizzamento può venire utilizzata sugli operandi di sorgente e di destinazione, da cui derivano più di 1000 varianti. Le altre CPU danno ad alcune di queste varianti dei nomi propri di comando, ma con ciò non si aumentano le prestazioni, bensì solo il numero di dati che il programmatore deve memorizzare.

10.7 Conoscenze di base

Nella presente sezione dobbiamo occuparci un attimo delle conoscenze di base relative al 68000. Esse in realtà non sono assolutamente necessarie per la programmazione, ma è sicuramente molto meglio sapere perché si fanno determinate cose.

Durante la lettura del presente testo avrete probabilmente già notato che io sono un estimatore del 68000, e la mia stima è basata su una esperienza di lunghi anni nella programmazione di altre CPU.

Il 68000 e il primo microprocessore il cui gruppo di comandi è basato su quello dei minicomputer. Se si pensa che computer così moderni come l'Amiga con la sua memoria principale di 1-4 Mbyte (e 256 Kbyte nella ROM) è superiore ai mini degli anni 70, che un sistema 68020 nel frattempo è già in grado di battere una VAX, in certi settori, è chiaro che questo gruppo di comandi è l'unica alternativa. Gli elaboratori di elevate prestazioni hanno bisogno infatti di Software di sistema molto complessi, che sarà possibile produrre con sicurezza ed efficacia solo quando la CPU offre delle basi solide.

10.7.1 La struttura interna del 68000

In linea di massima una CPU è sempre composta da una unità di calcolo, si dice anche "Control Logic" e "Arithmetic Logic Unit" (ALU). L'unità di controllo è composta dai

- Registri di comando e
- Decodificatori dei comandi

Il decodificatore dei comandi fornisce i suoi risultati alla unità esecutiva, nella quale incontra per es. delle funzioni ALU oppure una serie di registri. Il nocciolo della questione è ora la codifica dei comandi. I primi microprocessori, come per es. il leggendario F8, erano in linea di massima nient'altro che componenti logici programmabili.

Determinate sequenze di Bit in input producevano altre sequenze di Bit in output. In questo senso anche i comandi non erano altro che sequenze di Bit, che venivano decodificate tramite l'Hardware. E' forse ancora possibile utilizzare oggi la stessa tecnica con una CPU ad 8 Bit, ma in presenza di un gruppo di comandi così potente come quello del 68000, essa ci condurrà immediatamente in un vicolo cieco. Infatti non è più possibile orientarsi nell'Hardware, che ha bisogno di molto spazio e non è quasi modificabile. L'unica via di uscita è il cosiddetto "Micro-code".

Semplificando: i comandi del 68000, come li conosciamo noi, sono già un linguaggio evoluto dal punto di vista della CPU. Tramite un programma, la CPU traduce questi comandi macro provenienti dall'esterno in una sequenza di comandi micro interni.

L'unità di controllo della CPU, di conseguenza, non è predisposta come una logica Hardware, bensì come programma. Tale programma si trova in una zona della ROM sul Chip CPU.

Dal momento però che ci volevamo rivolgere all'Hardware della CPU, nasce immediatamente un problema. Per ogni comando infatti devono venire impostati moltissimi Bit, per es. 64 solo se ci si vuole rivolgere a due registri. Se si crea il micro-code molto stretto (per es. con una larghezza di 4 Bit) si avrà bisogno di moltissimi microcicli, quindi di molto tempo per l'esecuzione di un comando macro. In questo caso si parla di microcode verticale. Se si rende il micro-code più largo orizzontalmente, si avranno meno cicli. In questo caso tuttavia il tempo del decodificatore aumenterà. Ora, è possibile trovare un compromesso fra i due tipi (verticale o orizzontale) oppure, meglio, combinare insieme l'uno con l'altro.

Questo é esattamente ciò che viene fatto dal 68000. Esiste un micro-code-ROM (larghezza comando 9 Bit) ed un Nano-code-ROM (70 Bit). I micro-code sono in linea di massima solo dei puntatori ai nano-code, da cui deriva una decodifica veloce, simile a quando, invece di sfogliare tutte le pagine di un libro, si esamina dapprima attentamente l'indice.

Ciò nonostante, la pura logica Hardware è più veloce, dal momento che in essa non è presente nessun tempo di ricerca. Al fine di ovviare a questo svantaggio, si è escogitato un sistema, chiamato Prefetch. Prefetch significa "prendere prima". Un comando può essere composto da un massimo di 5 parole. Il ciclo totale è

- Prendere
- Decodificare
- Eseguire

Se si sovrappongono questi passaggi, si risparmierà naturalmente del tempo. Praticamente il 68000, durante l'elaborazione di un comando, prende già la parola di comando successiva e quella successiva ancora. Quindi viene sempre letta una nuova parola mentre un'altra è in corso di elaborazione.

10.7.2 Modi utente e supervisore

Come già accennato, nel 68000 esistono i modi utente e supervisore. Il vantaggio di questa separazione è chiaro. Le routine di base del sistema operativo non possono venire disturbate da un errore nel programma utente. Ciò inoltre rende possibile a noi utenti riuscire a rintracciare tali errori. Infatti, come potrà per es. un Debugger mostrarci i contenuti dei registri, se le routine di sistema operativo necessarie sono state distrutte dal programma contenente errori?

La differenza tra questi due modi viene determinata da un solo Bit, cioè dal Bit S del registro di stato. Se l'Amiga viene avviato con un "avviamento a freddo" (accensione) oppure "avviamento a caldo" (tasto di reset) esso si troverà automaticamente in modo supervisore. Il passaggio dal modo supervisore al modo utente può avere luogo tramite:

- RTE
- Modifica del Bit supervisore (MOVE # K,SR / ANDI # K,SR etc.)

Si passa invece dal modo utente al modo supervisore tramite

- Interrupt
- Comando di Trap
- Eccezione (per es. errore di indirizzamento).

Nel modo utente sono disponibili tutti e 8 i registri di dati, i 7 registri di indirizzi da A0 ad A6, il puntatore allo Stack (USP) ed il PC. Non avrà mai luogo un accesso al puntatore allo Stack del supervisore (SSP).

L'accesso al registro di stato è limitato. Infatti il registro di stato è composto dal Byte supervisore, chiamato anche Byte di sistema, e dal Byte utente (CCR = Condition Code Register). E' possibile un accesso completo al CCR, mentre per il Byte di sistema è possibile accedere solo in lettura, se si è in modo utente.

Trace-Bit

Il trace-bit ci offre un aiuto particolare. Se questo Bit (Bit 15 nel registro di stato) è impostato, il 68000 dopo ogni comando va in una eccezione, cioè salta all'indirizzo che si trova nel vettore trace (vettore 9 all'indirizzo \$24). Con ciò è possibile l'elaborazione passo passo. La routine alla quale punta il vettore trace potrà per es. visualizzare i contenuti di registro. In altre parole: la parte più difficile di un Debugger è già incorporata nel 68000. E' facile immaginare che, senza questa caratteristica, sarebbe molto oneroso programmare il Tracing. Infatti si dovrebbe sempre mettere nel codice da verificare un salto alla routine trace del comando successivo, quindi sostituire tale comando con quello originale, spostare il salto di trace etc. Per fare ciò, inoltre, è necessario sapere quanti Byte occupa ciascun comando, quindi bisognerebbe far girare contemporaneamente un disassemblatore.

10.7.3 Le Eccezioni

Abbiamo già applicato molto spesso le eccezioni senza accorgercene (Exec lavora con noi) per cui è giunto il momento di approfondire meglio questa importante caratteristica.

Con la parola inglese Exception si intende eccezione, e il 68000 può andare in eccezione in tre modi:

1. A causa di segnali esterni (Interrupt, errore del Bus, Reset)
2. A causa di errori (per es. errori di indirizzo)
3. "Con intenzione"

Il terzo caso viene usato spesso da Exec, che emette le eccezioni con i cosiddetti comandi Trap. Se anche noi vogliamo lavorare in questa maniera, dobbiamo procurarci un vettore exception da Exec. Diversamente ci scontreremo con il sistema operativo.

Chi proviene dall'Atari ST oppure dal Macintosh, e sente la mancanza di un uso frequente di Trap, tenga presente che in un sistema multitasking il sistema operativo è piuttosto complicato. Il reset o l'interrupt sono molto più facili da spiegare, in quanto è sufficiente comandare i loro relativi input del 68000.

Errori di Bus

L'errore di Bus è già qualcosa di più complicato. Nel 68000 esistono dei collegamenti Hardware (MMU) che si occupano principalmente del fatto che gli indirizzi generati dal 68000 si rivolgano ai Chip di memoria giusti. Di conseguenza un MMU ha sempre un'uscita-errore, (Fault), che viene attivata quando ci si rivolge ad un indirizzo non esistente.

Cosa accade con una eccezione?

Non è facile rispondere a questa domanda. In effetti esistono due tipi di eccezioni.

In linea di massima il contatore di programma (PC) ed il registro di stato (SR) vengono sempre posti nello stack. In caso di un errore di Bus oppure di indirizzo, servono ancora tre informazioni, cioè

- Il codice del comando in corso di elaborazione
- L'indirizzo al quale si stava accedendo
- La super-parola dello stato

Nella super-parola dello stato, sono rilevanti i Bit da 0 a 4, cioè

Bit 0 ... 2:	Codice di funzione
Bit 3:	0 = gruppo 2, 1 = gruppo 1
Bit 4:	0 = il ciclo di scrittura è stato interrotto 1 = ciclo di lettura

A questo punto c'è ancora da chiarire che i codici di funzione sono tre output del 68000 con i quali la CPU indica alla MMU che cosa sta facendo. In essi ha luogo essenzialmente la differenziazione fra gli accessi a dati applicativi, programmi applicativi, dati supervisore e programmi supervisore. Ciò significa che la CPU naturalmente sa se si trova in modo supervisore oppure in modo utente, e se il PC sta puntando ad una parola comando oppure ad un dato.

I gruppi 0, 1 e 2 hanno il seguente significato. Pensiamo un attimo a cosa accadrebbe se il 68000 si trovasse in elaborazione di una eccezione e gli si presentasse un'altra eccezione.

Per questi casi esistono le priorità. La priorità maggiore è detenuta dal gruppo 0, quindi seguono l'1 e il 2. I raggruppamenti vengono effettuati come segue:

Gruppo 0	Reset Errore Bus Errore indirizzo
Gruppo 1	Trace Interrupt Comando non ammesso Trap \$Axxx, Trap \$Fxxx Infrazione del privilegio
Gruppo 2	Trap #n Trapv CHK Divisione per 0

Se osserviamo questo elenco come elenco unico, vediamo immediatamente che reset ha la priorità maggiore, mentre la divisione per 0 ha la priorità più bassa. Se per es. durante una eccezione ne arriva un'altra con una priorità maggiore, il programma in corso viene interrotto, viene elaborata la routine con priorità maggiore, quindi viene ripresa la routine interrotta.

Eccezioni in Amiga

Come già detto, dopo una eccezione, alcune informazioni vengono salvate nello Stack, quindi il PC viene caricato con l'indirizzo che si trova nel vettore corrispondente. Ciò ha effetto come un salto a tale indirizzo. Di conseguenza in ogni vettore dovrebbe già esserci memorizzato qualcosa, in modo che il 68000 non “giri a vuoto”. Nel vettore 0 è contenuto il valore che il puntatore allo stack dovrà assumere dopo il reset, nel vettore 1 quello del primo stato del PC. Questi vettori sono obbligatori e devono essere disponibili al momento dell'accensione o del reset. Poiché al momento dell'accensione una RAM è naturalmente vuota, sarà l'Hardware a dover fare in modo che in tali indirizzi ci sia “un po' di ROM”. I vettori rimanenti possono venire occupati a piacere dal programmatore del sistema. In ogni caso, non tutti saranno necessari. I vettori rimasti liberi dovrebbero tuttavia venire caricati con uno (stesso) indirizzo. La routine su tale indirizzo può cominciare e terminare semplicemente con RTE oppure contenere una piccola segnalazione, tipo “vettore nr. x libero”. Invece di questo messaggio l'Amiga ha la sua amata Guru-Meditation.

CAPITOLO 11

Struttura dei dati dell'Amiga

**Trucchi con le macro
e
strutture dei dati**

Chiave per la programmazione in Amiga

11.1 Strutture dei dati, chiave per la programmazione in Amiga

La prima struttura di dati è stata affrontata nel Capitolo 8, Fig. 8.1. In Fig. 11.1 ritroviamo di nuovo la struttura Window:

```
windowdef
    dc.w    200,50          ;a sinistra in alto
    dc.w    300,100        ;Larghezza, Altezza
    dc.b    -1,-1          ;Pen dello Screen
    dc.l    CLOSEWINDOW    ;IDCMP Flag unico
    dc.l    W_Gadgets!W_Extras ;Flag di Window
    dc.l    0              ;nessun User-Gadgets
    dc.l    0              ;nessun User-Checkmark
    dc.l    W_Title        ;Titolo della Window
    dc.l    0              ;nessun Screen proprio
    dc.l    0              ;nessun Super Bitmap
    dc.w    100,20         ;Dimensione Min.
    dc.w    640,200        ;Max.
    dc.w    WBENCHSCREEN   ;Usa il Workbench Screen
```

Fig. 11.1: Struttura di NewWindow

Se rinunciamo per una volta ai passi obbligatori all'inizio di un programma (aperture di Libraries) e a quelli della sua chiusura (chiusura delle Libraries) otterremo che un programma tipico per Amiga non è altro che una continua ripetizione di due passi, cioè

- Definizione della Struttura dei dati
- Chiamata della funzione con la struttura come parametro

Nell'esempio del Capitolo 8, volevamo aprire una Window di Intuition. L'apertura vera e propria è stata risolta con una sola riga, mentre il lavoro è contenuto nelle righe di cui a Fig. 11.1. Scrivendo "Hello World!" abbiamo avuto un compilò relativamente semplice. Avremmo infatti potuto prendere un altro Font (tipo di carattere) quindi avremmo dovuto scrivere:

```
MyFont  dc.l    font_name
        dc.w    TOPAZ_SIXTY
        dc.b    FS_NORMAL
        dc.b    FPF_ROMFONT
```


Anche questa sarebbe una struttura. Avremmo anche potuto definire il nostro Screen, e anche ciò necessita di una struttura, avremmo potuto voler lavorare con dei menu di Pull-down (molte strutture) etc.

Quindi come sempre, qualunque cosa si voglia programmare, non è possibile prescindere dalle strutture. Purtroppo queste strutture sono talvolta molto complesse, in ogni caso sono numerose ed un piccolo errore (dc invece di dc.l) conduce per lo meno a dei risultati molto strani, e per lo più ad un fallimento.

11.2 File include

Le strutture più importanti sono contenute nell'Appendice, non è possibile elencarle tutte nel corso del presente testo. Tutte le strutture sono tuttavia contenute nei file Include, purtroppo in essi sono rappresentate in una maniera poco comprensibile e, ancor peggio, in una forma molto poco pratica per i programmi in Assembler (nonché per la maggior parte dei programmi in C).

Il fatto è che le strutture sono state scritte originariamente in C, quindi tradotte in Assembler. I programmatori pigri avranno naturalmente utilizzato delle macro, producendo il risultato rappresentato in Fig. 9.2.

STRUCTURE	macro		;Sistema per alcuni Assembler
\1	set	0	;per dare un nome
Offset	set	\2	;e fare in modo che
			;cominci da 0
	endm		
BYTE	macro		
\1	equ	Offset	
Offset	set	Offset+1	;L' LC conta in Byte
	endm		
WORD	macro		
\1	equ	Offset	
Offset	set	Offset+2	;Una parola ha 2 Byte
	endm		
LONG	macro		
\1	equ	Offset	

Offset	set endm	Offset+4	;Una parola lunga ha 4 Byte
ULONG \1 Offset	macro equ set endm	Offset Offset+4	;Anche Unsigned è lungo
APTR \1 Offset	macro equ set endm	Offset Offset+4	;E anche il Puntatore A è lungo
LABEL \1	macro equ endm	Offset	

Fig. 11.2: Alcune Macro come in "exec/types.i"

11.3 Creazione di strutture con macro

Se osserviamo i nomi della Fig. 11.2 e abbiamo già dato un'occhiata alla documentazione Amiga, sicuramente ci troviamo in presenza di qualcosa di già noto. Si tratta di tipi di dati, come vengono utilizzati nel C per Amiga. Nell'Assembler tuttavia, non abbiamo bisogno di occuparci di determinate ricercatezze del compilatore in C. Un byte per noi è e resta un byte. Il fatto che esso in seguito debba contenere una cifra preceduta da un segno oppure no, per noi è identico. Di conseguenza non abbiamo bisogno di fare distinzione fra UBYTE (Unsigned Byte) e BYTE. Lo stesso vale per ULONG e LONG.

Nell'Assembler dell'HiSoft la questione è molto più semplice, dal momento che esso conosce l'istruzione RS. Quindi invece di

```
WORD    xxx
```

si scriverà più semplicemente

```
xxx     rs.w    1
```

Osserviamo quindi questo sviluppo di macro. Abbiamo per es.:

```

STRUCTURE      macro                ;Sistema per alcuni Assembler
\1             set      0            ;per dare un nome
Offset         set      \2          ;e fare in modo che
                                     ;cominci da 0
                                     endm

```

Richiamiamo questa macro con

```
STRUCTURE NewWindow,0
```

Da cui deriva

```

NewWindow      set      0
Offset         set      0

```

Sono nate due costanti, e ambedue hanno il valore 0. Ora io chiamo di nuovo una macro, ma questa volta la seguente:

```

WORD           macro
\1             equ      Offset
Offset         set      Offset+2      ;Una parola ha 2 Byte
                                     endm

```

La chiamata ha luogo con

```
WORD nw_LeftEdge
```

Da cui deriva

```

nw_LeftEdge    equ      Offset
Offset         set      Offset+2

```

Conseguenza dell'esercizio: "nw_LeftEdge" ha ora il valore 0 (il vecchio valore di Offset), e l'Offset stesso si trova ora a 2. Ora, possiamo procedere nello stesso modo. L'esercizio completo è mostrato in Fig. 11.3.

In questa maniera abbiamo approntato una tabella di costanti. Se confrontiamo tale tabella con la Fig. 11.1 noteremo immediatamente che in questo caso sono stati utilizzati dei nomi simbolici per i singoli elementi. Inoltre dovrebbe essere chiaro che gli Offset corrispondono ai tipi, per cui in questo caso per una parola lunga vengono definiti per es. 4 Byte.

Incontreremo molto spesso nei file Include tali tabelle di Offset, ed in particolare in "Intuition". Tuttavia non si tratta delle strutture di cui stiamo parlando.

Istruzione	Valore di	
	Label	Offset
STRUCTURE NewWindow,0	0	0
WORD nw_LeftEdge	0	2
WORD nw_TopEdge	2	4
WORD nw_Width	4	6
WORD nw_Height	6	8
BYTE nw_DetailPen	8	9
BYTE nw_BlockPen	9	10
ULONG nw_IDCMPFlag	10	14
LONG nw_Flags	14	18
APTR nw_FirstGadget	18	22
APTR nw_CheckMark	22	26
APTR nw_Title	26	30
APTR nw_Screen	30	34
APTR nw_BitMap	34	38
WORD nw_MinWidth	38	40
WORD nw_MinHeight	40	42
WORD nw_MaxWidth	42	44
WORD nw_MaxHeight	44	46
WORD nw_Type	46	48
LABEL nw_SIZE	48	48

Fig. 11.3: Una tabella di Offset

Una tabella di Offset non è una struttura di dati!

Anche se nei file Include della Metacomco tutto comincia con la parola STRUCTURE, non si tratta di strutture. Questo nome di macro STRUCTURE è stato scelto impropriamente. Nelle strutture dei dati è possibile scrivere qualcosa, mentre in un Offset (praticamente una costante) non è possibile. Osserviamo quindi la Fig. 11.4.

* window2

* In questo file sono presenti diverse dichiarazioni e Macro.

* Osserviamo attentamente!

```
incdir ":include/"
```

```

include intuition/intuition.i
include intuition/intuition_lib.i
include exec/exec_lib.i
include graphics/graphics_lib.i

* Apertura della Intuition Library :
* -----
        lea     intname,a1
        moveq   #0,d0
        CALLEXC OpenLibrary
        tst.l   d0
        beq     abbruch
        move.l  d0,_IntuitionBase           ;Assicurare il puntatore di Base

* Apertura della Ggraphics Library
* -----
        lea     grafname,a1
        moveq   #0,d0
        CALLEXC OpenLibrary
        tst.l   d0
        beq     closeint
        move.l  d0,_GfxBase               ;Assicurare il puntatore di Base

* Apertura della Window
* -----
        jsr     InitWindow                 ;inizializzazione NewWindow

        lea     NewWindow,a0              ;punta alla struttura di Window
        CALLINT OpenWindow                 ;apre Window
        tst.l   d0                         ;qualcosa non ha funzionato?
        beq     closegraf                 ;se si
        move.l  d0>windowptr              ;Assicurare puntatore Window

* Scrittura del testo nella finestra
* -----
        moveq   #100,d0                    ;Posizione X
        moveq   #50,d1                     ;Y
        move.l  windowptr,a1               ;Via puntatore alla Window
        move.l  wd_RPort(a1),a1            ;Prelevamento indirizzo Rast-Port
        CALLGRAF Move                      ;Funzione Move to X,Y

        move.l  windowptr,a1               ;serve di nuovo la Rastport
        move.l  wd_RPort(a1),a1
        lea     msg,a0                     ;indirizzo testo
        moveq   #msglen,d0                 ;sua Lunghezza
        CALLGRAF Text                      ;e output

* Attesa di un Even (puo' essere solo WINDOWCLOSE)
* -----
        move.l  windowptr,a0              ;Punta alla struttura Window
        move.l  wd_UserPort(a0),a0         ;ora alla Message-Port
        move.b  MP_SIGBIT(a0),d1           ;Numeroo Bit Segnale -> d1

```

```

        moveq.l  #1,d0                ;in Maschera
        lsl.l    d1,d0                ;      conversione
        CALLEXEC Wait                 ;Attesa!

* Chiusura della finestra
* -----
        move.l   windowptr,a0         ;risveglio
        CALLINT  CloseWindow          ;Chiusura finestra

* Chiusura delle Libraries
* -----
closegraf
        move.l   _GfxBase,a1
        CALLEXEC CloseLibrary

closeint
        move.l   _IntuitionBase,a1
        CALLEXEC CloseLibrary

abbruch
        move.l   #0,d0                ;oppure fine normale
        rts

W_Gadgets equ  WINDOWSIZING!WINDOWDRAG!WINDOWDEPTH!WINDOWCLOSE
W_Extras  equ  SMART_REFRESH!ACTIVATE

W_Title dc.b   'Titolo Finestra',0

*****
NewWindow      ds.b      nw_SIZE ;Buffer per Struttura della Window *
*****

InitWindow
        lea      NewWindow,a0         ;Riempimento struttura
        move.w   #200,nw_LeftEdge(a0)
        move.w   #50,nw_TopEdge(a0)
        move.w   #300,nw_Width(a0)
        move.w   #100,nw_Height(a0)
        move.b   #0,nw_DetailPen(a0)
        move.b   #1,nw_BlockPen(a0)
        move.l   #W_Title,nw_Title(a0)
        move.l   #W_Gadgets!W_Extras,nw_Flags(a0)
        move.l   #CLOSEWINDOW,nw_IDCMPFlags(a0)
        clr.l    nw_FirstGadget(a0)
        clr.l    nw_CheckMark(a0)
        clr.l    nw_Screen(a0)
        clr.l    nw_BitMap(a0)
        move.w   #100,nw_MinWidth(a0)
        move.w   #20,nw_MinHeight(a0)
        move.w   #640,nw_MaxWidth(a0)
        move.w   #200,nw_MaxHeight(a0)
        move.w   #WBENCHSCREEN,nw_Type(a0)
        rts

```

intname	INTNAME		;Nome della Intuition Lib (via Macro)
grafname	GRAFNAME		;Nome della Graphics Lib
msg	dc.b	'Hello, World! '	
msglen	equ	*-msg	
_IntuitionBase	ds.l	1	;Memoria per i puntatori
_GfxBase	ds.l	1	
windowptr	ds.l	1	

Fig. 11.4: utilizzo delle tabelle di Offset

11.4 utilizzo delle tabelle di offset

Il listato corrisponde essenzialmente a quello di Fig. 8.1, e il suo risultato è assolutamente identico. Nel paragrafo “apertura di Window” è stata aggiunta la seguente riga:

```
jsr      InitWindow          ;Inizializzazione di NewWindow
```

e si tratta di una novità. Per aprire una Window abbiamo bisogno di una struttura con valori come quelli illustrati in Fig. 11.1. Tale struttura deve trovarsi nella RAM, per cui abbiamo bisogno di un campo di memoria. Tale Buffer viene creato con

```
NewWindow      ds.b  nw_SIZE          ;Buffer per struttura di Window
```

con ciò avremo un Buffer vuoto con una dimensione di nw_SIZE (48 Byte). Ecco perché in Fig. 11.2 è stata determinata la dimensione. A questo punto dobbiamo riempire tale buffer con dei dati. Dal momento però che abbiamo a disposizione solo degli offset, impostiamo il registro a0 all'inizio del buffer con

```
lea      NewWindow,a0
```

ed utilizziamo il tipo di indirizzamento, già spesso utilizzato, “ARI con Offset” per comandi come

```
move.w    #200,nw_LeftEdge(a0)
move.w    #50,nw_TopEdge(a0)
move.w    #300,nw_Width(a0)
move.w    #100,nw_Height(a0)
```

Con ciò avremmo determinato l'angolo superiore sinistro, nonché la larghezza e la lunghezza della finestra. Tuttavia non mi piace quello che abbiamo fatto, infatti avremmo ottenuto lo stesso scopo anche solo con un semplice

```
dc.w      200,50,300,100
```

Ulteriori istruzioni dc avrebbero inizializzato il buffer esattamente come gli altri comandi Move. In conclusione, in ambedue i casi sono disponibili nel Buffer i 48 Byte giusti. Ne abbiamo bisogno, tuttavia ora abbiamo anche disponibili i comandi Move.

Tali comandi naturalmente necessitano di memoria, in questo caso $18 \times 6 = 108$ Byte, e (ancora peggio) di tempo di calcolo.

Ciò si verifica quando si traducono semplicemente delle strutture in C in Assembler. Qualcuno potrà evidenziare che questo procedimento ha altri vantaggi. Sappiamo che la struttura di NewWindow dopo l'apertura della finestra non viene più utilizzata, dal momento che Intuition crea da essa una struttura propria maggiore. Possiamo quindi riempire la struttura di NewWindow con altri dati ed utilizzarla per una seconda finestra. Per fare ciò però, abbiamo bisogno di variabili, e le avremmo solo con questa costruzione. E' chiaro? In C sì, in Assembler no. Cosa ci impedisce di scrivere quanto rappresentato in Fig. 11.5?

```
W_Title_1 dc.b 'Titolo-Finestra 1',0
W_Title_2 dc.b 'Titolo-Finestra 2',0

windowdef
pos      dc.w      200,50           ;a sinistra in alto
         dc.w      300,100        ;Larghezza, Altezza
         dc.b      -1,-1         ;Pen dello Screen
         dc.l      CLOSEWINDOW   ;IDCMP Flag unico
         dc.l      W_Gadgets!W_Extras ;Flag di Window
         dc.l      0             ;nessun User-Gadgets
         dc.l      0             ;nessun User-Checkmark
titolo    dc.l      W_Title       ;Titolo della Window
         dc.l      0             ;nessun Screen proprio
         dc.l      0             ;nessun Super Bitmap
         dc.w      100,20        ;Dimensione Min.
         dc.w      640,200      ;Max.
         dc.w      WBENCHSCREEN ;Usa il Workbench Screen
```

Fig. 11.5: Con la label le strutture dc diventano flessibili

Nulla ce lo impedisce. “dc” significa infatti “definisci costanti” ma non dobbiamo prenderlo troppo alla lettera. Infatti possiamo modificare in seguito i valori. Quindi possiamo aprire una finestra come sempre. Se dopo ciò ne abbiamo bisogno di una seconda, dovrà trovarsi da un'altra parte ed avere un altro titolo. Quindi scriviamo:

```
move    #300,pos
move    #100,pos+2
move.l  #W_Title_2,titolo
```

Se vogliamo modificare ulteriormente, prevediamo semplicemente un paio di Label in più. Diversamente, sarà sufficiente contare. Quando il primo valore ha la label “pos” e “pos” occupa 2 Byte, il valore successivo comincerà con “pos + 2”. A questo punto possiamo richiamare di nuovo OpenWindow, nel modo che segue:

```
lea      NewWindow,a0      ;punta alla struttura di Window
CALLINT  OpenWindow        ;apre Window
tst.l    d0                ;qualcosa non ha funzionato?
beq      close_1           ;se sì
move.l   d0>windowptr_2    ;Assicurare il puntatore della Window
```

Facciamo attenzione alla piccola differenza. Abbiamo una nuova Window quindi dobbiamo memorizzare naturalmente il suo puntatore in una propria variabile, in questo caso “windowptr_2”.

Un'altra differenza: se all'apertura della Window 2 qualcosa non ha funzionato, non si potrà saltare a “closeint”, bensì alla riga a partire dalla quale viene chiusa la Window 1. E' immediatamente dopo di essa che dovrebbe esserci “closeint”.

Se si prova con più window (ed è un esercizio che vi consiglio) sarà naturalmente possibile aprire una finestra dopo l'altra e chiamare nel blocco successivo “Waits” con i relativi puntatori alla window. In questo caso sarà comunque possibile chiudere le finestre solo nella stessa sequenza. Una soluzione più pratica è offerta dal “GetMsg/RepIyMsg” di Capitolo 9. Ultimo consiglio: sarà opportuno annotare in variabili extra se una finestra è aperta o chiusa. Infatti non sarà possibile rivolgersi ad una finestra che è già chiusa.

In conclusione, un consiglio positivo per le tabelle di Offset. Come già detto, Intuition crea dalla nostra struttura di NewWindow una struttura maggiore nella RAM. Al fine di poter accedere ad elementi di questa struttura, è necessario naturalmente conoscere gli Offset. Li abbiamo già utilizzati, ecco un esempio:

```
move.l   windowptr,a0      ;Punta alla struttura di Window
move.l   wd_UserPort(a0),a0 ;ora alla Message-Port
```

Ricordate? In questa struttura (ed in altre dello stesso genere) è contenuto molto di più. Ecco perché ce ne occuperemo, dopo questo breve corso, nel capitolo successivo in maniera più approfondita.

11.5 BPTR e BSTR

Nelle macro dei file Include o in altre fonti, ci scontreremo spesso con i concetti BPTR e BSTR. Si tratta di un puntatore BCPL oppure di una stringa BCPL. BCPL è un linguaggio simile al C, nel quale il Software Amiga è stato parzialmente sviluppato. Dal momento che BCPL è stato concepito per computer che lavorano con indirizzamento di parola lunga, abbiamo un problema, in quanto, come noto, il 68000 è una macchina a Byte, cioè può indirizzare ogni Byte, mentre BCPL lo può fare solo per 1 ogni 4.

Di conseguenza un BPTR deve sempre puntare ad un limite di parola lunga. Se troviamo questi puntatori in strutture di dati, tale struttura deve venire giustificata a “lungo”, ottenibile con “cnop 0,4” (SEKA: align 4). Lo stesso vale per BSTR. BSTR punta al primo byte di una stringa. Tale byte contiene la lunghezza della stringa, i byte seguenti sono il testo vero e proprio.

Nel caso in cui vogliamo utilizzare tali puntatori, dovremo effettuare dei calcoli, cioè moltiplicare per 4 il BTR. In Assembler ciò ha luogo molto velocemente tramite uno spostamento a sinistra di 2.

Un APTR è d'altra parte un puntatore comunissimo (un indirizzo), che verrà utilizzato come parola lunga, cioè esattamente com'è.

CAPITOLO 12

Intuition completo

Screen
Window
Font
Event
Menu
Gadget

12.1 Screen

Con l'Amiga è possibile aprire un numero di Screen a piacere. Diciamo meglio, quasi a piacere, dal momento che uno Screen necessita anche di memoria.

Uno Screen è un cosiddetto schermo virtuale, cioè uno schermo apparente, il quale tuttavia si comporta in linea di massima come uno schermo vero. Esso potrà quindi essere a colori oppure monocromatico, avere diverse dimensioni, diverse risoluzioni ed altre caratteristiche identificative. E' inoltre possibile rappresentare più di uno di questi Screen contemporaneamente sullo schermo Hardware.

Contrariamente alle window, questi Screen non possono sovrapporsi parzialmente, ma possono solo trovarsi l'uno sull'altro (non l'uno vicino all'altro) e con il Mouse potranno venire spostati solo verticalmente.

Uno Screen può contenere diverse window, influenzandone le caratteristiche.

Apertura di uno Screen

Normalmente uno Screen viene aperto esattamente come una window. Serve una struttura (in questo caso NewScreen) un puntatore a questa struttura ed una funzione, la quale naturalmente si chiama _LVOOpenScreen. Come risultato otteniamo un puntatore ad una struttura, che è elencato e spiegato in appendice. E' importante annotare questo indirizzo ed è importantissimo immettere tale indirizzo anche nella window (in tutte le window). La routine di base per quanto concerne lo Screen è:

```
lea      NeuScreen(pc),a0 ;Puntatore alla struttura
CALLINT  OpenScreen      ;Apertura Screen
tst.l    d0               ;qualcosa non va?
beq      closegfx        ;se sì
move.l   d0,Screen       ;memorizzazione nella Window!
```

L'ulteriore inizio di programma di Fig. 12.1 è già noto. Osserviamo tuttavia due modifiche nella struttura di window: una è data dal fatto che la Label Screen è stata aggiunta, e che in questo punto viene scritto l'indirizzo della struttura di Screen, l'altra è che è stato modificato l'input WBENCHSCREEN in CUSTOMSCREEN. Se apriamo una seconda finestra, che per es. ha come label Screen_1, dobbiamo prima di tutto introdurre l'indirizzo di Screen con

```
move.l   Screen,Screen_1
```

12.2 Font

A scopi dimostrativi (e anche per prepararvi al presente paragrafo) ho già impostato un altro Font quando ne ho avuto l'occasione. Dallo Screen, un puntatore punta a Font. In questa struttura un puntatore punta di nuovo al nome di Font. Proviamo pure tranquillamente altri Font e dimensioni (ved. Appendice). L'importante è il seguente principio: “il puntatore punta alla struttura, il cui puntatore punta all'altra struttura”.

```
opt      l-

*screen.s

incdir   ":include/"
include  exec/exec_lib.i
include  intuition/intuition.i
include  intuition/intuition_lib.i
include  graphics/graphics_lib.i
include  graphics/text.i

moveq    #0,d0                                ;Apertura di Intuition
lea      int_name(pc),a1
CALLEXEC OpenLibrary
tst.l    d0
beq      abbruch
move.l   d0,_IntuitionBase

moveq    #0,d0                                ;Apertura di Graphics
lea      graf_name(pc),a1
CALLEXEC OpenLibrary
tst.l    d0
beq      closeint
move.l   d0,_GfxBase

lea      NewScreen(pc),a0
CALLINT  OpenScreen                            ;Open Screen
tst.l    d0
beq      closegfx
move.l   d0,Screen                            ;memorizzazione nella Window!

lea      NewWindow(pc),a0                      ;Open Window
CALLINT  OpenWindow
tst.l    d0
beq      closescr
move.l   d0,Window

move.l   d0,a1                                ;output di testo
move.l   wd_RPort(a1),a1                      ;Move
moveq    #100,d0
```

```

        moveq    #50,d1
        CALLGRAF Move

        move.l   Window(pc),a0                ;print
        move.l   wd_RPort(a0),a1
        lea      msg(pc),a0
        moveq    #msglen,d0
        CALLGRAF Text

        move.l   Window(pc),a0                ;attesa di Event
        move.l   wd_UserPort(a0),a0
        move.b   MP_SIGBIT(a0),d1
        moveq    #0,d0
        bset     d1,d0
        CALLEXEC Wait

        move.l   Window(pc),a0                ;close all
        CALLINT  CloseWindow

closescr
        move.l   Screen(pc),a0
        CALLINT  CloseScreen

closegfx
        move.l   _GfxBase(pc),a1
        CALLEXEC CloseLibrary

closeint
        move.l   _IntuitionBase(pc),a1
        CALLEXEC CloseLibrary

abbruch
        rts

NewScreen      dc.w    0,0                    ;left, top
               dc.w    320,200                ;width, height
               dc.w    2                        ;depth
               dc.b    0,1                    ;pens
               dc.w    0                        ;viewmodes
               dc.w    CUSTOMSCREEN            ;type
               dc.l    Font                    ;font
               dc.l    screen_title            ;title
               dc.l    0                        ;gadgets
               dc.l    0                        ;bitmap

Font
               dc.l    font_name
               dc.w    TOPAZ_SIXTY
               dc.b    FS_NORMAL
               dc.b    FPF_ROMFONT

W_Gadgets equ  WINDOWDRAG!WINDOWDEPTH!WINDOWCLOSE

```

```

W_Extras equ SMART_REFRESH!ACTIVATE
W_Title dc.b 'Titolo Finestra',0
          cnop 0,2

NewWindow
    dc.w    20,20                ;a sinistra in alto
    dc.w    300,100             ;Larghezza , Altezza
    dc.b    0,1                 ;Pen dello Screen
    dc.l    CLOSEWINDOW
    dc.l    W_Gadgets!W_Extras ;Flag della Window
    dc.l    0                   ;nessun User-Gadget
    dc.l    0                   ;nessun User-Checkmark
    dc.l    W_Title             ;Titolo della Window
Screen    ds.l    1              ;Screen proprio
          dc.l    0              ;nessuna Super Bitmap
          dc.w    100,20,640,200 ;Limiti di dimensione della

Window
    dc.w    CUSTOMSCREEN        ;Usa nostro screen

_IntuitionBase dc.l    0
_GfxBase dc.l    0
Window        dc.l    0

int_name INTNAME
graf_name    GRAFNAME
msg          dc.b    'Hello Amiga'
msglen       equ    *-msg
             cnop    0,2
screen_title dc.b    'Unser Screen',0
font_name    dc.b    'topaz.font',0

```

Fig. 12.1: Screen e testo propri

12.3 Event

Con la Fig. 12.2, siamo arrivati all'argomento “vari”, vediamo quindi subito l’argomento “Event”.

* event.s

* In questi file sono contenute diverse Dichiarazioni e Macro.
 * Osserviamo attentamente!

```
incdir ":include/"
```

```

include intuition/intuition.i
include intuition/intuition_lib.i
include exec/exec_lib.i
include graphics/graphics_lib.i

* Scrittura del testo nella finestra
* -----
PRINT          macro
                moveq    \1,d0          ;Posizione X
                moveq    \2,d1          ;Y
                move.l    windowptr,a1   ;Via Puntatore alla Window
                move.l    wd_RPort(a1),a1 ;Prelevamento indirizzo Rast-Port
                CALLGRAF Move            ;Funzione Move to X,Y
                move.l    windowptr,a1   ;serve di nuovo la Rastport
                move.l    wd_RPort(a1),a1
                lea       \3,a0          ;indirizzo testo
                moveq     \4,d0          ;sua lunghezza
                CALLGRAF Text            ;ed ouput
                endm

_main

* Apertura della Intuition Library
* -----
                lea       intname,a1
                moveq     #0,d0
                CALLEXEC OpenLibrary
                tst.l     d0
                beq       abbruch
                move.l    d0,_IntuitionBase ;Assicurare il Puntatore di base

* Apertura della Graphics Library
* -----
                lea       grafname,a1
                moveq     #0,d0
                CALLEXEC OpenLibrary
                tst.l     d0
                beq       closeint
                move.l    d0,_GfxBase      ;Assicurare il Puntatore di base

* Apertura della Window
* -----
                lea       windowdef,a0    ;Punta alla struttura di Window
                CALLINT OpenWindow        ;apre la Window
                tst.l     d0               ;qualcosa non ha funzionato?
                beq       closegraf       ;se si
                move.l    d0,windowptr     ;Assicurare il puntatore della
Window

* Installazione del Menu
* -----
                move.l    d0,a0            ;^Window
                lea       Menu0,a1        ;^Menu

```



```

CALLINT SetMenuStrip                                ;do it

* Attesa di un Event, quindi valutazione
* -----
event
    move.l    windowptr,a0                        ;Punta alla struttura di Window
    move.l    wd_UserPort(a0),a0                  ;ora alla Message-Port
    move.l    a0,a5                                ;salvataggio indirizzo della
Porta
    move.b    MP_SIGBIT(a0),d1                    ;Prelevamento del Bit segnale
    moveq     #0,d0                                ;Trasformare Numero
    bset      d1,d0                                ;in Maschera
    CALLEXEC  Wait                                ;Attesa!

    move.l    a5,a0                                ;Prelev. indirizzo della Porta
    CALLEXEC  GetMsg                              ;Prelevamento del Messaggio
    move.l    d0,a1                                ;deve andare in a1
    move.l    im_Class(a1),d4                      ;Tipo di Msg
    move.w    im_Code(a1),d5                      ;Sottogruppo
    move.l    im_IAddress(a1),a4                  ;indirizzo per Gadget
    CALLEXEC  ReplyMsg                            ;muovere Msg in a1

    cmpi.l    #CLOSEWINDOW,d4                    ;Window Closed?
    beq       closewindow                        ;se si

    cmpi.l    #MENUICK,d4                        ;Menu scelto?
    beq       do_menu                            ;se si

    cmpi.l    #GADGETUP,d4                      ;e cosi' via per
    beq       do_gadget                          ;ogni Bit

    bra       event

do_menu
    cmpi      #MENUNULL,d5                      ;Item selezionato?
    beq       event                              ;se no
    move      d5,d2                              ;Code
    lea       buffer+8,a0                        ;visualizzazione in esa
    bsr       hex                                ;Chiamata Routine
    PRINT     #50,#50,buffer,#12
    bra       event

do_gadget
    sub.l     a0,a0
    CALLINT   DisplayBeep                        ;accade qualcosa
    bra       event

closewindow
    move.l    windowptr,a0                        ;risveglio
    CALLINT   CloseWindow                        ;Chiusura finestra

```

```

* Chiusura Libraries
* -----
closegraf
    move.l    _GfxBase,a1
    CALLEXEC CloseLibrary

closeint
    move.l    _IntuitionBase,a1
    CALLEXEC CloseLibrary


abbruch
    moveq     #0,d0                ;oppure fine normale
    rts


* Conversione di d2.w in Stringa ASCII a partire da (a0)
* -----
hex
    moveq     #3,d1                ;per 4 Nibble
next
    rol       #4,d2                ;Prelevamento di 1 Nibble
    move      d2,d3                ;salvataggio in d3
    and.b     #$0f,d3              ;mascheratura
    add.b     #48,d3               ;trasformazione in ASCII
    cmp.b     #58,d3               ;e' >9 ?
    bcs       out                  ;se no
    addq.b    #7,d3                ;altrimenti deve essere A-F
out
    move.b    d3,(a0)+              ;Memorizzazione di 1 carattere
    dbra     d1,next               ;prossimo nibble
    rts


    buffer    dc.b    'Code = xxxx hex'
    cnop      0,2
gets
    equ       WINDOW-sizing!WINDOWDRAG!WINDOWDEPTH!WINDOWCLOSE
W_Extras
    equ       SMART_REFRESH!ACTIVATE

W_Title
    dc.b      'Titolo finestra',0

windowdef
    dc.w      200,50                ;a sinistra in alto
    dc.w      300,100               ;Larghezza, Altezza
    dc.b      -1,-1                ;Pen dello Screen
    dc.l      CLOSEWINDOW!MENU-PICK!GADGETUP!GADGETDOWN
    dc.l      W_Gadgets!W_Extras    ;Flag della Window
    dc.l      Gadget0               ;primo User-Gadget
    dc.l      0                     ;nessun User-Checkmark
    dc.l      W_Title               ;Titolo della Window
    dc.l      0                     ;nessuno Screen proprio
    dc.l      0                     ;nessuna Super Bitmap
    dc.w      100,20                ;Dimensione Min.
    dc.w      640,200               ;Max.
    dc.w      WBENCHSCREEN          ;Usa Workbench Screen

```

```

Menu0
    dc.l    0                                ;niente di piu'
    dc.w    50,0                            ;x,y
    dc.w    60,0                            ;larghezza, altezza
    dc.w    MENUENABLED                    ;Flags
    dc.l    MName0                          ;^Titolo
    dc.l    Item0                           ;^Lista Item
    dc.w    0,0,0,0                        ;Uso sistema

Item0
    dc.l    Item1                           ;^prossimo Item
    dc.w    0,0                            ;x,y
    dc.w    100,12                         ;larghezza, altezza
    dc.w    ITEMENABLED!ITEMTEXT!HIGHCOMP!COMMSEQ ;Flags
    dc.l    0                              ;nessun Exclude
    dc.l    IName0                          ;^Testo
    dc.l    0                              ;Select Fill
    dc.b    'N'                            ;Cmd-Key
    dc.b    0                              ;Dummy
    dc.l    0                              ;nessun Sub-Item
    dc.w    0                              ;    next Select

Item1
    dc.l    0                              ;^next Item
    dc.w    0,12                           ;x,y
    dc.w    100,12                         ;larghezza, altezza
    dc.w    ITEMENABLED!ITEMTEXT!HIGHCOMP!COMMSEQ ;Flags
    dc.l    0                              ;nessun Excludes
    dc.l    IName1                          ;^Text
    dc.l    0                              ;Select Fill
    dc.b    'E'                            ;Cmd-Key
    dc.b    0                              ;Dummy
    dc.l    0                              ;nessun Sub-Item
    dc.w    0                              ;    next Select

IName0
    dc.b    0,2                            ;Pens
    dc.b    RP_JAM1,0                      ;Modo di scrittura
    dc.w    2,2                            ;x,y
    dc.l    0                              ;System-Font
    dc.l    stri0                           ;^Text
    dc.l    0                              ;non piu' testo

IName1
    dc.b    0,2                            ;Pens
    dc.b    RP_JAM1,0                      ;Modo di scrittura
    dc.w    2,2                            ;x,y
    dc.l    0                              ;System-Font
    dc.l    stri1                           ;^Testo
    dc.l    0                              ;non piu' testo

MName0  dc.b    'Menu 0',0

```

```

        cnop      0,2
stri0   dc.b      'Item 0',0
        cnop      0,2
stri1   dc.b      'Item 1',0
        cnop      0,2

```

* Strutture dei Gadget

* -----

Gadget0

```

dc.l    Gadget1           ;ancora uno
dc.w    20,20             ;x,y
dc.w    40,20             ;larghezza, altezza
dc.w    GADGHCOMP        ;flag
dc.w    RELVERIFY        ;Attivazione
dc.w    BOOLGADGET       ;Tipo
dc.l    Border0           ;^struttura Border.
dc.l    0                 ;
dc.l    G0text            ;^struttura testo.
dc.l    0,0               ;
dc.w    0                 ;ID
dc.l    0

```

Border0

```

dc.w    0,0               ;x,y
dc.b    15,0              ;Pen
dc.b    RP_JAM1
dc.b    5                 ;Coppie
dc.l    paar0             ;^Lista
dc.l    0                 ;non piu' Border

```

paar0

```

dc.w    0,0               ;Lista coordinate
dc.w    0,19
dc.w    39,19
dc.w    39,0
dc.w    0,0

```

G0text

```

dc.b    7,0               ;Pens
dc.b    RP_JAM1
dc.w    10,7              ;x,y
dc.l    0                 ;Font di sistema
dc.l    strg0
dc.l    0

```

strg0

```

dc.b    'G0',0
cnop    0,2

```

Gadget1

```

dc.l    0
dc.w    80,20             ;x,y
dc.w    40,20             ;larghezza, altezza
dc.w    GADGHCOMP        ;flag
dc.w    RELVERIFY        ;Attivazione
dc.w    BOOLGADGET       ;Tipo

```

```

        dc.l    Border1                ;^struttura Border.
        dc.l    0
        dc.l    G1text                 ;^struttura testo.
        dc.l    0,0
        dc.w    0                      ;ID
        dc.l    0

Border1
        dc.w    0,0                   ;x,y
        dc.b    15,0                  ;Pen
        dc.b    RP_JAM1
        dc.b    5                     ;Coppie
        dc.l    paar1                 ;^Lista
        dc.l    0                     ;non piu' Border

paar1
        dc.w    0,0                   ;Lista coordinate
        dc.w    0,19
        dc.w    39,19
        dc.w    39,0
        dc.w    0,0

G1text
        dc.b    7,0                   ;Pen
        dc.b    RP_JAM1
        dc.w    10,7                  ;x,y
        dc.l    0                     ;Font di sistema
        dc.l    strg1
        dc.l    0
strg1   dc.b    'G1',0
        cnop    0,2

intname INTNAME                      ;Nome della Intuition Lib (via Macro)
grafname GRAFNAME                    ;Nome della Graphics Lib

_IntuitionBase ds.l    1              ;Memoria per i puntatori
_GfxBase       ds.l    1
windowptr      ds.l    1

```

Fig. 12.2: Trattamento di un Event in Intuition

Un event è un evento, e dal punto di vista del computer gli input dell'utente sono un evento. In ogni caso accade quanto segue: conosciamo già la sequenza

```

        move.l   windowptr,a0          ;Punta alla struttura di Window
        move.l   wd_UserPort(a0),a0   ;ora alla Message-Port
        move.l   a0,a5                 ;salvataggio indirizzo della

Porta
        move.b   MP_SIGBIT(a0),d1      ;Prelevamento del bit segnale
        moveq    #0,d0                 ;Trasformare Numero
        bset     d1,d0                 ;in Maschera

CALLEXEC Wait                          ;Attesa!

```

A questo punto il nostro Task va a dormire. Esso verrà svegliato solo quando si presenta un evento. Abbiamo determinato nella definizione della finestra come esso deve essere. Finora abbiamo sempre potuto tralasciare il fatto che l'evento si chiamasse CLOSEWINDOW. Ora invece abbiamo permesso che i seguenti Bit siano degli eventi, tramite una operazione di OR (in Assembler!):

```
dc.l CLOSEWINDOW!MENUPICK!GADGETUP!GADGETDOWN
```

A questo punto dobbiamo ancora verificare quale di questi eventi si è presentato, Per fare ciò, dobbiamo leggere il messaggio (notizia), come segue:

```
move.l a5,a0 ;Prelevamento indirizzo della Porta
CALLEXEC GetMsg ;prelevamento del Message
move.l d0,a1 ;necessariamente in a1
```

Alla punta ora alla porta messaggio, che è anch'essa una struttura. Come al solito possiamo accedere di nuovo, tramite degli Offset, agli elementi di questa struttura, dei quali ci interessano i seguenti:

```
move.l im_Class(a1),d4 ;Tipo di Msg
move.w im_Code(a1),d5 ;Sottogruppo
move.l im_IAddress(a1),a4 ;Indirizzo per Gadgets
```

Il tipo corrisponde esattamente al nostro Bit di flag della Window. Sarà possibile per es. scrivere:

```
cmpi.l #CLOSEWINDOW,d4 ;Window Closed?
beq closewindow ;se sì
```

Il Code fornisce un sottogruppo. Se per es. il tipo MENUPICK è stato riconosciuto, possiamo andare a verificare nel Code di quale menu o di quale sottomenu si tratti.

L'indirizzo che abbiamo salvato qui in a4, sarà necessario in caso di Gadget. Tale indirizzo punta all'inizio della struttura dei gadget (il cui gadget è stato clickato). Tramite un Offset sarà quindi possibile prendere l'ID (numero del gadget):

```
move gg_GadgetID(a4),d0
```

A questo punto, come al solito, prima di chiamare Intuition o un'altra routine di sistema, dobbiamo assolutamente abbandonare la notizia. Ciò accade con

```
CALLEXEC ReplyMsg ;abbandonare Msg in a1
```

Inoltre non dobbiamo lasciar trascorrere molto tempo fino al momento di "Reply". Nel nostro caso abbiamo quattro comandi intermedi, e ciò va ancora bene.

12.4 Menu

Finora con MENU PICK avevamo dato il permesso di venire svegliati in caso di selezioni da menu, ma prima bisogna fare qualcos'altro. I menu vengono installati con

```
move.l    d0,a0          ;Window
lea       Menu0,a1       ;Menu
CALLINT   SetMenuStrip   ;do it
```

Facciamo comunque attenzione che un menu è sempre collegato ad una finestra (anche se appare sempre nelle righe di schermo). Di conseguenza il puntatore alla struttura di finestra sarà sempre il primo parametro. Quindi dobbiamo attribuire un puntatore alla struttura di menu per poter, infine, installare la “striscia di menu”.

Nella determinazione della struttura avremo molto da fare. Le lunghe operazioni di battitura potranno tuttavia venire molto semplificate, scrivendo dapprima un menu e duplicando tutto il resto, modificandolo solo in alcuni punti.

Infatti per ogni titolo di menu esiste una struttura, che punta sempre a quella successiva, finché il puntatore dell'ultima non diventa zero. In ogni struttura di titolo esiste un puntatore alla lista degli Item (sottotitoli) che segue lo stesso principio. In ogni struttura di Item esiste un puntatore ad una struttura di testo, ed in essa di nuovo un puntatore al testo vero e proprio.

Nella Routine `do_menu` il codice viene rappresentato semplicemente come parola in esadecimale. I due menu non bastano per la soluzione dell'indovinello, per cui vediamo-la qui. Nella parola a 16 Bit di Code sono contenute tre cifre, cioè i numeri per il titolo, l'Item ed il Sub-Item. Per quest'ultimo, vengono memorizzati negli Item dei puntatori a delle strutture, le quali si comportano come gli Item. Il codice viene risolto quindi con

Bit 0 - 4: Titolo

Bit 5 -10: Item

Bit 11 -15: Sub-Item

I numeri vengono contati sempre a partire da 0. Normalmente si copierà il registro, per il titolo si effettuerà una operazione di AND con la parola contenente `#%11111`, ottenendo così il numero di titolo. Nella routine di titolo si prenderà di nuovo il codice originale, lo si sposterà verso destra di 5 Bit, si effettuerà una operazione di AND con `%#111111` e si otterrà l'Item. Se per determinati Item erano previsti anche dei Sub-Item, si continuerà nella stessa maniera (spostamento di 11 e operazione di AND con `#%11111`). Facciamo inoltre attenzione che tramite una costante è possibile spostare solo fino ad un massimo di 8, per spostare 11 saranno quindi necessari due comandi (uno con 8 e uno con 3). In alternativa si caricherà un registro con 11 e si effettuerà lo spostamento tramite esso.

12.5 Gadget

Abbiamo già visto come ottenere un ID di gadget. tuttavia ci mancano ancora due premesse. Nella finestra, “User-Gadget” dovrà puntare alla prima struttura di gadget, e quest’ultima dovrà naturalmente esistere.

Ricominciamo con le “puntature”. Un gadget punta a quello successivo. In un gadget c’è un puntatore ad una struttura di bordo (chiamato poligono). in esso c’è un altro puntatore ad una lista, contenente le coppie di coordinate per ogni angolo del poligono.

Accontentiamoci qui di un semplice quadrato. Quindi c’è un altro puntatore alla struttura di testo già nota, dalla quale un ulteriore puntatore punta alla stringa di testo.

12.6 Requester

Potremmo ora produrre moltissimi punti di menu e gadget da riempire intere pagine, ma ci annoieremmo molto. Anche altri tipi di strutture non sono più difficili. Tutto ciò è contenuto nel “Intuition Reference Manual” di cui vi consiglio la lettura. Per esercizio dovremmo provare ad incorporare nel programma un Requester, la cui chiamata si trovi per es. nella posizione nella quale facciamo lampeggiare brevemente in rosso lo schermo con “DisplayBeep”.

Il caso più semplice è l’Auto-Requester, che normalmente pone una domanda e permette due risposte (due gadget). La chiamata ha luogo con

```
CALLINT  AutoRequest
```

ma prima dovrà essere stato caricato quanto segue:

```
a0:      puntatore alla struttura di finestra (in questo caso lea windowptr,a0)
a1:      puntatore alla struttura di testo con la domanda (prendiamo semplicemente
          lea MName0,a1)
a2:      puntatore alla struttura di testo con testo, gadget sinistro
a3:      puntatore alla struttura di testo con testo, gadget destro
          (prendiamo semplicemente lea G0text,a2
                                     lea G1text,a3)
d0,d1:   Flag IDCMP, che indicano cosa deve venire riconosciuto come per
          es. un clickaggio nel gadget sinistro/destro
          (prendiamo dapprima clr.l d0 / clr.l d1)
d2.l,d3.l: larghezza ed altezza del Requester
```


12.7 Trasposizione da C in Assembler

Nel manuale Hardware troveremo molti esempi per la programmazione diretta dell'Hardware per la grafica in Assembler. Se si è interessati ad una grafica estremamente veloce, è consigliabile l'acquisto di tali strumenti. Diversamente, la maggior parte degli esempi della documentazione per l'Amiga sono scritti in C, anche Intuition, e ciò crea un motivo sufficiente affinché noi ci occupiamo, almeno per una volta, della traduzione in Assembler.

Un “#include” viene sostituito con “include”; per quanto concerne i nomi di file, si modificheranno le estensioni da h in i. Per

```
#define Nome Valore
```

scriveremo

```
Nome equ Valore
```

I nomi delle funzioni coincidono gli uni con gli altri, è tuttavia necessario preporre sempre _LVO. Se passiamo all'esame delle macro, ci avviciniamo sempre di più al C, in quanto per es.

```
move.l    _IntuitionBase,a6
jsr       _LV00openWindow(a6)
```

tramite una macro diventerà semplicemente

```
CALLINT OpenWindow
```

I tipi di dati in C fanno “molto rumore per nulla”, per cui vale:

Tipo C	Tipo Assembler
int	.W
long int	.L
unsigned int	.W
char	.B
BYTE	.B
UBYTE	.B
WORD	.W
UWORD	.W
LONG	.L
ULONG	.L

I tipi scritti con lettere maiuscole non sono dei veri e propri tipi per C, ma solo delle macro. L'istruzione usuale in C per una chiamata

```
if OpenWindow(&windowptr)==0
    exit(false)
```

viene sostituita con

```
tst.l d0
beq exit          ;là Close Lib ecc. e rts
```

Una espressione del tipo

```
windowprt->wd_RPort
```

diventerà in Assembler

```
move.l windowptr,a1
move.l wd_RPort(a1),a1
```

Le strutture possono venire riconosciute sulla base dei loro nomi. Talvolta troveremo i loro nomi con il prefisso “extern”. Si tratta di una istruzione al Linker di collegare tale struttura.

In conclusione: l'Assembler è sempre più veloce, non solo perché il codice che scriveremo è migliore (tagliato su misura) di quello del compilatore in C, bensì anche per un altro semplice motivo. L'attribuzione dei parametri alle routine di sistema avviene sempre tramite registri, come abbiamo già visto in precedenza. In C essa avviene tramite definizione del linguaggio attraverso lo Stack. Di conseguenza il compilatore in C deve produrre un codice che dapprima metta i parametri nello Stack e quindi produca un cosiddetto Binding (collegamento) che vada a prendere tali parametri dallo Stack e li carichi nei registri.

CAPITOLO 13

Collegamento di routine di assembler in BASIC

Esigenze delle routine

Spazio per le routine

Caricamento e chiamata

Trasferimento dei parametri

Chiamata di comandi CLI in BASIC

13.1 Esigenze delle routine

Indipendenza dalla Posizione

Nell'Amiga non c'è nessun posto sicuro, come per esempio potrebbe venire definita la parte di RAM video non utilizzata dell'Atari ST. D'altra parte questa tecnica non è consigliabile, in quanto, se veramente ci fosse una zona di memoria non occupata nell'Amiga, tutte le routine di assembler vorrebbero memorizzare in essa, cosa che condurrebbe a conflitti.

Da ciò deriva la prima esigenza delle routine, cioè l'essere indipendenti dalla posizione: position independent. Ciò rende impossibile purtroppo indirizzamenti quali

```
move.l    #buffer,d2
```

Un aiuto ci viene offerto dall'indirizzamento relativo al PC (vedi anche Capitolo 3.6). Naturalmente non avrebbe senso scrivere qualcosa come “move.l buffer(pc),d2”, in quanto “buffer” è un indirizzo e non una distanza di indirizzamento. E' vero che tale distanza potrebbe venire calcolata, tuttavia è molto più semplice la forma seguente:

```
lea       buffer(pc),a0
move.l    a0,d2
```

A questo punto resterebbe ancora un problema: l'indirizzamento relativo al PC non è possibile per operandi di destinazione. Infatti è vietato scrivere quanto segue:

```
move      #1,verso(pc) ;sbagliato!
```

Anche in questo caso possono esserci d'aiuto due comandi, cioè:

```
lea       verso(pc),a0
move      #1,(a0)
```

Al fine di scrivere per esempio in una struttura di Window, si può anche procedere come segue:

```
lea       windowdef(pc),a0
move      #1,4(a0)
```

Ciò sarebbe l'alternativa giusta per

```
move      #1,windowdef+4
```

Un Solo Segmento

Per la memoria delle variabili, dei dati e dei programmi è possibile creare un solo segmento. Ciò non è un problema, basterà solo tralasciare istruzioni quali SECTION, DATA e BSS. Il motivo è che l'indirizzamento relativo al PC permette solo una distanza di 16 bit preceduta da un segno (+/- 32 Kbyte), mentre il caricatore può posizionare i segmenti a distanze maggiori. E' quindi logico che anche il programma non possa superare i 32 Kbyte, o che per lo meno i comandi e gli indirizzi ad essi relativi non distino tra loro di più di 32 Kbyte.

Il Sottoprogramma Deve Salvare Tutti i Registri

Il fatto che la routine debba terminare con RTS é chiaro. Infatti, alla fine, essa dovrà ritornare al BASIC. E' importante invece salvare all'inizio della routine tutti i registri (movem) e rimemorizzare prima di RTS.

Memorizzazione Solo di Code e Dati

Sarà necessario assemblare le routine di assembler, tuttavia non linkarle. Il linkaggio infatti aggiunge diverse informazioni per il caricatore (del DOS), che non sono necessarie nel BASIC. Se l'Assembler non è in grado di memorizzare dei puri moduli oggetto, noi stessi dovremo eliminare l'“Overhead”. Troveremo in seguito un esempio per questo aspetto.

13.2 Spazio per le routine

Lo Spazio per le routine deve venire preparato dal programma in BASIC. Per fare ciò è possibile definire in BASIC una matrice sufficientemente grande o, più semplicemente, utilizzare una stringa, che diventi sufficientemente grande da sola, quando si carica il code in essa (vedremo in seguito come).

13.3 Caricamento e chiamata di routine in Assembler

In Figura 13.1 è rappresentata la routine di assembler con la quale vogliamo cominciare. Il programma apre una finestra, aspetta la pressione di un tasto, ed è pronto. In primo luogo dobbiamo occuparci della rappresentazione di come si accede a campi di dati indipendentemente dalla posizione.

```

*bl.s      opt      l+,p+                      ;linkabile e pos. indep.

          include  dos_equates                  ;_LV0-Equates!!!

RELO      macro
          lea      \1(pc),a0
          move.l   a0,\2
          endm

_main
          movem.l  d0-d6/a0-a6,-(sp)            ; Salvare per il Basic
          lea      dosname(pc),a1              ;Nome di DOS-Lib
          moveq    #0,d0                       ;Version indifferente
          move.l   _SysBase,a6                 ;Base di Exec
          jsr      _LV00penLibrary(a6)         ;Apertura di DOS-Lib
          tst.l    d0                          ;errore?
          beq      fini                       ;se errore, fine
          move.l   d0,a6                      ;Annotare il puntatore

          RELO     name,d1
          move.l   #1005,d2                    ;Status = c'e'
          jsr      _LV00pen(a6)                ;Ora apertura
          move.l   d0,d5                      ;Annotare Handle
          tst.l    d0                          ;errore?
          beq      fini                       ;se si, interruzione

          move.l   d5,d1                      ;Lettura da CON
          RELO     buffer,d2                   ;in questo buffer
          move.l   #1,d3                      ;1 carattere
          jsr      _LV0Read(a6)                ;Chiamata di lettura

          move.l   d5,d1                      ;Chiusura di CON
          jsr      _LV0Close(a6)

          move.l   a6,a1                      ;Base di DOS-Lib
          move.l   _SysBase,a6                 ;Base di Exec
          jsr      _LV0CloseLibrary(a6)        ;Funzione "Chiusura"
          movem.l  (sp)+,d0-d6/a0-a6

fini      rts                                ;Ritorno al CLI

dosname   dc.b    'dos.library',0
          cnop     0,2
name      dc.b    'CON:40/100/580/80/hit any key',0
          cnop     0,2
buffer    ds.b    2

```

Fig. 13.1: Programma 1 Che deve venire chiamato dal BASIC

Con una Macro RELO abbiamo un po' razionalizzato il "position independent". Tale metodo porta dei vantaggi anche in programmi che non devono venire chiamati dal BASIC. Infatti, con esso, nel code non sono più necessari gli Offset di relocazione, quindi il codice diventa più corto e può venire caricato più velocemente. Anche se si rinuncia a RELO e si utilizza, dove è possibile, un "(PC)", è già qualcosa. Il "compiler Switch" "p+" (DEVPAC) d'altra parte, è molto utile. Infatti esso non produce dei code dipendenti dalla posizione, ma segnala come errori le righe che dipendono dalla posizione.

Se un programma in BASIC deve chiamare una routine di Assembler, questa deve naturalmente trovarsi nella RAM. Il metodo più semplice è caricare il file binario con il code in esso. Ciò tuttavia per l'utente è piuttosto oneroso, in quanto questi deve sempre stare pronto, oltre che per il programma in BASIC, anche per il file code relativo.

Tuttavia il procedimento deve venire presentato, in quanto (in fase di test) è semplice e veloce. La figura 13.2 mostra la soluzione.

```
OPEN":libro/a" AS 1
l=LOF(1)
CLOSE 1

OPEN ":libro/a" AS 1 LEN=l
FIELD #1,l AS a$
GET l,1
ASS$=a$
CLOSE 1

ass&=SADD(ass$)
CALL ass&
END
```

Fig. 13.2: Metodo 1: Basic e Assembler separati

Il mio file code ha come nome A e si trova nella directory. Tramite la funzione LOF è possibile controllare quanto è lungo il file, e il risultato viene annotato nella variabile l.

Ora il file viene di nuovo aperto, ma questa volta come file Random. La lunghezza del record viene impostata affinché sia uguale a quella del file, per cui è sufficiente un "get" per poter leggere tale file (e ciò è importante). A questo punto il code si trova nella stringa ass\$. Con SADD è possibile determinare ora l'indirizzo della stringa ed attribuirlo alla variabile ass&.

Fare attenzione all'operatore &! Con esso si produce forzatamente il tipo lungo integrale, cosa che è indispensabile per un indirizzo. A questo punto si può chiamare il programma macchina semplicemente con

CALL Variabile Indirizzo

Come già detto, questo metodo ha lo svantaggio che è sempre necessario avere sul disco ambedue i moduli, il code e il programma in BASIC, cosa che spesso un utente (in caso di copiatura) purtroppo dimentica.

Un aiuto viene offerto dalla soluzione riportata in Figura 13.3.

```
DIM a%(64)

FOR i=1 TO 64
    READ a$:a%(i)=VAL("&h"+a$)
NEXT

ass&=VARPTR(a%(1))
CALL ass&
END

DATA 48E7,FEFE,43FA,0058,7000,2C79,0000,0004
DATA 4EAE,FDD8,4A80,6700,0044,2C40,41FA,004C
DATA 2208,243C,0000,03ED,4EAE,FFE2,2A00,4A80
DATA 6700,002A,2205,41FA,0050,2408,263C,0000
DATA 0001,4EAE,FFD6,2205,4EAE,FFDC,224E,2C79
DATA 0000,0004,4EAE,FE62,4CDF,7F7F,4E75,646F
DATA 732E,6C69,6272,6172,7900,434F,4E3A,3430
DATA 2F31,3030,2F35,3830,2F38,302F,6869,7420
DATA 616E,7920,6B65,7900
```

Fig. 13.3: Metodo 2: Basic e Assembler in un File

Il programma macchina si trova come stringa esadecimale nelle righe DATA. Con la semplice sequenza di istruzioni del Loop FOR, esso viene scritto in una matrice. Questa matrice deve essere del tipo integrale, diversamente il BASIC trasformerebbe le cifre in un formato con decimale flottante, dopodiché del nostro codice non resterebbe nulla.

La prima parola del codice si trova ora in a%(1). Con VARPTR è possibile determinarne l'indirizzo. Il resto è già noto. Ma come fa il codice ad andare nelle righe DATA? La piccola utility, presentata in Figura 13.4, risolve questo problema, naturalmente in assembler, ed è per questo che ce ne occupiamo (in BASIC sarebbe più semplice, ma più noioso).

```

        opt      l-                                ;Solo con Assembler DevPac

* ABC = Assembler Basic Converter
* Object-File -> Righe di Basic-DATA
* (c) 1987 Peter Wollchlaeger
* -----

_SysBase      equ      4                          ;Base di Exec
_LV00openLibrary equ    -552                       ;Apertura Library
_LV00closeLibrary equ    -414                      ;Chiusura Library

_LV00Output    equ    -60                         ;Prelevamento dello StdOut-Handle
_LV00Write     equ    -48                         ;Scrittura (su File)
_LV00Read      equ    -42                         ;Lettura
_LV00open      equ    -30                         ;Apertura File
_LV00close     equ    -36                         ;Chiusura
MODE_OLDFILE   equ    1005                        ;File esistente
MODE_NEWFILE   equ    1006                        ;File nuovo/riscrivere

* Alcune semplici Macro per il File-Handling
* -----

OPEN      macro
        move.l   \1,d1                          ;Nome
        move.l   \2,d2                          ;Modo
        jsr      _LV00open(a6)
        endm

READ      macro
        move.l   \1,d1                          ;Handle
        move.l   \2,d2                          ;Indirizzo Buffer
        move.l   \3,d3                          ;Max.
        jsr      _LV00Read(a6)
        endm

WRITE     macro
        move.l   \1,d1                          ;Handle
        move.l   \2,d2                          ;Indirizzo Buffer
        move.l   \3,d3                          ;Numero
        jsr      _LV00Write(a6)
        endm

CLOSE     macro
        move.l   \1,d1                          ;Handle
        jsr      _LV00Close(a6)
        endm

* -----

        movem.l  a0/d0,-(sp)                    ;Parametri riga di comando

```

* Apertura della DOS-Lib:

```
_main    move.l    #dosname,a1          ;Nome della DOS-Lib
         moveq     #0,d0                ;Version indifferente
         move.l    _SysBase,a6          ;Base di Exec
         jsr       _LV00openLibrary(a6) ;Apertura di DOS-Lib
         tst.l     d0                   ;Errore?
         beq       fini                 ;se Errore, fine
         move.l    d0,a6                ;Annotare il puntatore
```

* Riga di comando del Parser

```
* -----
         movem.l   (sp)+,a0/d0          ;Prelevamento Parmas
         move.b    #' ',-1(a0,d0.l)    ;terminare con spazio vuoto
                                         ; perche' il mio parser lo vuole
         lea       quelle,a1            ;Nome Buffer (File sorgente)
         bsr       parse                ;Prelevamento
         lea       ziel,a1              ;Nome file destinazione
         bsr       parse                ;come sopra
```

* Apertura di ambedue i file

```
* -----
         OPEN      #quelle,#MODE_OLDFILE
         move.l    d0,d4                ;Handle
         tst.l     d0                   ;qualcosa non ha funzionato?
         bne       weiter               ;se no
         jsr       _LV00Output(a6)      ;Prelev. dell Handle di Output
         WRITE     d0,#msg1,#len1       ;e segnalazione dell'errore
         bra       cl_lib                ;quindi fine

weiter   OPEN      #ziel,#MODE_NEWFILE  ;come sopra, ma file destinazione
         move.l    d0,d5
         tst.l     d0
         bne       start
         jsr       _LV00Output(a6)      ;Prelevamento Handle di Output
         WRITE     d0,#msg2,#len2
         bra       cl_q
```

* Qui cominciamo

```
* -----
start    READ      d4,#buffer,#16      ;Saltare l'Header

loop     READ      d4,#buffer,#16      ;Lettura di 16 Byte o meno
         tst.l     d0                   ;Fine del File?
         beq       fertig               ;se si

         asr       #1,d0                 ;Leggere 2 Byte
         subq      #1,d0                 ;- 1 a causa del dbra-loop
         move       d0,d6                ;Annotare il numero delle parole

         WRITE     d5,#data,#6          ;write LF + 'DATA '

         lea       buffer,a4            ;Puntatore a sorgente
```

```

conv    move    (a4)+,d2                ;una parola
        lea     hbuf,a0                ;dovra' andare
        bsr     hex                    ;come stringa esadecimale
        WRITE   d5,#hbuf,#4            ;nel file di destinazione
        cmp     #0,d6                  ;Ultima parola nella riga?
        beq     no                      ;se no
        WRITE   d5,#komma,#1           ;diversamente una virgola dietro
no       dbra    d6,conv                ;finche' la riga non e' finita
        bra     loop                    ;fino a EOF
fertig  WRITE    d5,#LF,#1              ;LF al termine


cl_z     CLOSE   d5                    ;Chiudi File di destinazione
cl_q     CLOSE   d4                    ;e il file sorgente


cl_lib   move.l  a6,a1                  ;Base di DOS-Lib
        move.l  _SysBase,a6            ;Base di Exec
        jsr     _LVOCloseLibrary(a6)   ;Funzione "Chiusura"


fini     rts                            ;Ritorno al CLI


* Parser semplice; riconosce solo spazi bianchi come delimitatori
* -----
parse    cmp.b   #' ',(a0)+            ;Spazi bianchi anteriori
        beq     parse                  ;da saltare
        subq.l  #1,a0                  ;eravamo troppo avanti di 1
p1       move.b  (a0)+,(a1)+            ;ora copia
        cmp.b   #' ',(a0)              ;fino a spazio bianco successivo
        bne     p1
        clr.b   (a1)                   ;Termina con 0-Byte
        rts


* Conversione di d2.w in Stringa ASCII da (a0)
* -----
hex
next     moveq   #3,d1                  ;per 4 Nibble
        rol     #4,d2                  ;Prelevamento di 1 Nibble
        move    d2,d3                  ;salvataggio in d3
        and.b   #$0f,d3                ;mascheratura
        add.b   #48,d3                 ;trasformazione in ASCII
        cmp.b   #58,d3                 ;e' >9 ?
        bcs     out                    ;se no
        addq.b  #7,d3                  ;altrimenti deve essere A-F
out       move.b d3,(a0)+               ;Memorizzazione di 1 carattere
        dbra    d1,next                ;next nibble
        rts


* -----
* Campo dati:

dosname  dc.b    'dos.library',0
        cnop    0,2

```

```

data      dc.b      10,'DATA '
          cnop      0,2
komma     dc.b      '',''
LF        dc.b      10
msg1      dc.b      'File sorgente non trovato',10
len1      equ      *-msg1
          cnop      0,2
msg2      dc.b      'Non posso aprire il File di destinazione',10
len2      equ      *-msg2
          cnop      0,2

quelle    ds.b      40
ziel      ds.b      40
buffer    ds.b      16
hbuf      ds.b      4

          end

```

Fig. 13.4: Programma in Assembler che genera righe in Basic

Il programma chiamato ABC viene chiamato nel CLI con la sintassi

```
ABC Object_file Basic_file
```

L'Object_file è il programma macchina, esattamente come viene prodotto dall'assembler. Il Basic_file è quindi testo ASCII puro, nel quale ciascuna riga comincia con la parola DATA. Nelle righe DATA si trova il programma macchina sotto forma di stringhe. Ogni stringa è una parola in notazione esadecimale. La scrittura esadecimale ha il vantaggio di rendere più leggibile un programma.

Siccome abbiamo stabilito che in ogni riga ci devono essere otto parole, otteniamo il seguente schema per il programma:

1. Smembramento delle righe di comando nei nomi di file Sorgente e Destinazione
2. Apertura dei file
3. Scrittura di un Linefeed più la parola DATA più uno spazio bianco
4. Lettura di 16 byte
5. Trasformazione di 16 byte in otto stringhe esa
6. Scrittura di otto stringhe, suddivise da virgole
7. Ripetizione a partire dal punto 3 fine a EOF (sorgente)
8. Chiusura dei file

A questo punto incontriamo una piccola difficoltà: alla fine non restano 16 byte, per cui vale: leggi 16 byte o quel che resta, trasformane la meta in parole esadecimali.

Naturalmente si dovrà anche controllare se al momento dell'apertura del file qualcosa non ha funzionato e se per caso si è avuta una segnalazione di errore.

E con ciò avremmo descritto il compito, passiamo ora alla soluzione. Dopo l'inizio del programma, l'indirizzo della riga di comando (tutto il testo che segue il nome di programma) si trova nel registro A0 e la sua lunghezza in D0. E' normale, per prima cosa, salvare tali parametri, quindi verificare se si è in grado di aprire le loro libraries e quindi interpretare le righe di comando. Naturalmente ci si può risparmiare i due "movem", scrivendo l'apertura del DOS Lib dopo il "parser".

Come abbiamo già visto il Parser copia ambedue i nomi di file dalle righe di comando in due buffer e li conclude con un byte di 0 (è il DOS che lo vuole). A questo punto proviamo ad aprire i due file. In caso di errore, ci procureremo tramite "_LVOOutput" gli Handle dell'output standard (in questo caso la finestra CLI) e con la stessa Macro WRITE emetteremo la segnalazione di errore.

Questo è il motivo per il quale è possibile chiamare il programma solo dal CLI. Anche "RUN ABC..." non è permesso. Se lo si vuole a tutti i costi, si dovrà aprire una finestra come segue:

```
move.l    #window,d1          ;Indirizzo
move.l    #MODE_OLDfile,d2    ;Stato = c'è
jsr       _LV00open(a6)        ;Ora apertura
```

Con la nostra Macro la questione diventa ancora più semplice, cioè

```
OPEN      #window,#MODE_OLDfile
```

A questo punto, l'Handle si trova in D0 e può venire utilizzato sia per l'Input (Read) che per l'Output (Write). Nel campo dati manca ancora

```
window    dc.b      'CON:40/100/580/80/Titolo finestra',0
```

I quattro numeri descrivono l'angolo superiore sinistro della finestra, la sua larghezza ed altezza. Dopo ciò segue il titolo. Dopo la chiamata sarà necessario salvare l'Handle (D0). Quindi non dimentichiamo di richiudere la finestra. A questo punto qualcuno mi presenti un 68000 nel quale sia così facile aprire delle window (tramite software di sistema)! Tale finestra non ha la potenza di una window di Intuition, ma è molto comoda.

Dalla riga "Qui cominciamo" vengono prima di tutto letti 16 byte alla cieca, quindi inizia il loop già descritto di read/write. Infine i file vengono chiusi, dopodiché viene chiusa anche la DOS Library.

I 16 byte che abbiamo precedentemente ignorato sono il così detto file-Header. In essi troviamo una parola lunga con il contenuto \$000003E7. Ciò significa che qui comincia un'unità di programma. Quindi segue una parola lunga con contenuto 0, sempre che non si sia dato nessun nome al modulo (è non è necessario). L'ultima parola lunga potrebbe essere il motivo per il quale si vogliono modificare le righe e si vogliono tralasciare solo 12 byte. In effetti in essa si trova la lunghezza del modulo in parola lunga meno uno.

Per quanto concerne i sottoprogrammi, vediamo che il Parser cerca un testo a partire dall'indirizzo in A0, che deve sempre cominciare e terminare con uno spazio bianco. L'ultimo spazio bianco è stato forzatamente determinato alla fine della riga di comando con

```
move.b    #' ', -1(a0,d0.l)
```

che d'altra parte rappresenta un bell'esempio per la potenza dei tipi di indirizzamento del 68000. Il testo isolato dal Parser viene copiato nel buffer a partire da A1. Dal momento che si tratta di un nome di file, i testi verranno terminati con un byte di zero.

La routine "esa" converte una cifra binaria in una stringa, che ne rappresenta il valore in esadecimale. Se si modifica il contatore di loop da 3 a 7 ed il "rol" in "rol.l" sarà anche possibile trasformare delle parole lunghe, come già spiegato al Capitolo 5

13.4 Attribuzione dei parametri

Fin qui la questione è stata abbastanza semplice, ma poco realistica. Normalmente si devono trasferire dei dati alle routine di assembler e da esse se ne vogliono prelevare i risultati. Ci chiederemo quindi come trasmettere parametri in ambedue le direzioni.

Risposta 1: E' necessario attribuire anche le variabili di risultato. Il programma assembler dovrà in seguito modificarle. Più esattamente: si forniscono gli indirizzi delle variabili BASIC e la routine macchina scriverà a partire da esse il risultato.

Risposta 2: Il trasferimento di parametri funziona tramite lo Stack.

Spieghiamolo meglio con un esempio. Ipotizziamo di volere che la routine assembler sostituisca con una x l'ultimo carattere di una stringa. Per fare ciò dovremo dare due parametri, cioè l'indirizzo della stringa e la sua lunghezza. In BASIC sarebbe come illustrato in Figura 13.5.

```

DIM a%(13),r%(3)
FOR i=1 TO 13
    READ a$:A%(i)=VAL("&h"+a$)
NEXT

a$="Ciao"
Indirizzo=&SADD(A$)
Lunghezza=&LEN(a$)

ass=&VARPTR(a%(1))
CALL ass&(Indirizzo&,Lunghezza&)
PRINT a$

END

DATA 48E7,8080,206F,000C,202F,0010,5380,11BC
DATA 0078,0800,4CDF,0101,4E75

```

Fig. 13.5: La stringa in Basic deve venire modificata

Come al solito, la routine viene caricata dalle righe Data, il suo indirizzo si trova quindi in ass&. L'indirizzo e la lunghezza della stringa vengono determinati, quindi ha luogo la chiamata con

```
CALL    ass&(Indirizzo&,Lunghezza&)
```

Osserviamo ora cosa è contenuto nelle righe Data; la Figura 13.6 ce lo illustra.

Opt	l+,p+	
movem.l	a0/d0,-(sp)	;8 in piu' sullo Stack
		;+ indirizzo di Return = 12
move.l	12(sp),a0	;Indirizzo
move.l	16(sp),d0	;Lunghezza
subq.l	#1,d0	
move.b	#'x',0(a0,d0.l)	
movem.l	(sp)+,a0/d0	
rts		

Fig. 13.6: Significato delle righe DATA in Fig. 13.5

Ora dobbiamo solo tenere presente che, tramite “movem”, sono pervenuti otto byte aggiuntivi sullo Stack (due registri) e che esiste ancora l'indirizzo di Return di 4 byte, per cui in totale abbiamo 12 byte.

Ora, a distanza di 4 e cominciando da 12, potremo accedere ai parametri in sequenza. Però facciamo attenzione, sarà semplice solo se tutti i parametri sono del tipo lungo. Dal momento che lo Stack cresce dall'indirizzo più alto all'indirizzo più basso, 12(sp) si trova più in basso di 16(sp). Ciò significa che il parametro di 12(sp) è l'ultimo nello Stack, che invece era il primo nella chiamata. In altre parole: i parametri vengono depositati in sequenza inversa.

Osserviamo quindi ancora un esempio. Come in Figura 13.7. una matrice o una parte di essa deve venire caricata molto velocemente con lo stesso valore in tutti gli elementi (o in quelli selezionati).

```
DIM a%(15),r%(100)
FOR i=1 TO 15
    READ a$:a%(i)=VAL("&h"+a$)
NEXT

ass%=0

Lunghezza%=5
Valore%=123
Indirizzo%=VARPTR(r%(3))

ass%=VARPTR(a%(1))
CALL ass$(Indirizzo%,Lunghezza%,Valore%)
FOR i=1 TO 10
    PRINT r%(i)
NEXT

END

DATA 48E7,C080,206F,0010,202F,0014C322F,001A
DATA 5358,30C1,51C8,FFFC,4CDF,0103,4E75
```

Fig. 13.7: Viene inizializzata una matrice

Dobbiamo ora fornire l'indirizzo dell'elemento a partire dal quale la matrice deve venire caricata (in questo caso r%(3)), la lunghezza (numero degli elementi) e naturalmente il valore. Il valore, essendo unico, è del tipo intero, cioè occupa solo 2 byte.

Però osserviamo che cosa mette il BASIC nello Stack. La chiamata è:

```
CALL ass&(Indirizzo&,Lunghezza&,Valore%)
```

Osserviamo la routine di assembler rappresentata in Figura 13.8

	opt	l+,p+	
	movem.l	a0/d0-d1,-(sp)	; 12 in piu' sullo Stack
			;+ Indirizzo di Return =16
	move.l	16(sp),a0	;Indirizzo
	move.l	20(sp),d0	;Numero
	move.w	26(sp).d1	;Valore
	subq.l	#1,d0	; -1 a causa del dbra
loop	move.w	d1,(a0)+	
	dbra	d0,loop	
	movem.l	(sp)+,a0/d0-d1	
	rts		

Fig. 13.8: Routine in Assembler per Fig. 13.7

E' chiaro che ora dobbiamo cominciare da 16. In conclusione 3 registri e l'indirizzo di Return si trovano sullo Stack con 4 byte ciascuno. Allora perché troviamo il valore a 26(sp) e non a 24(sp)? Evidentemente il BASIC non si fa influenzare dal simbolo di % (che dovrebbe significare Short Integer), e anche in quel caso mette 4 byte nello Stack. In effetti è possibile scrivere in BASIC anche "valore &" e prelevare il valore da 24(sp) come parola lunga. Questo fatto però ci creerebbe dei problemi in caso di numeri negativi, dal momento che il loro segno si trova per esempio nel bit 31, quindi lo perderemmo se prendessimo in una parola solo i bit da 0 a 15.

Se nei nostri esperimenti qualcosa non funziona, osserviamo il programma in BASIC. Io personalmente, verificando la routine, ho avuto un grosso insuccesso, in quanto invece di r% avevo scritto a%, cosa che ha avuto come conseguenza la riscrittura della routine in assembler con "valore" quando essa si trovava ancora a meta dell'esecuzione.

Inoltre si dovrà fare attenzione a non inserire nessuna nuova variabile nel BASIC se si è determinato un indirizzo in precedenza con VARPTR o SADD. La nuova variabile può spostare quella precedente, quindi il suo indirizzo può non coincidere.

Il sistema più semplice è quello di attribuire dapprima un valore a tutte le variabili. Di conseguenza anche “ass&=0”, rappresentato in Figura 13.7, ha un suo senso.

13.5 Chiamata in Basic di comandi CLI

Per concludere analizziamo una routine molto utile, che mette a disposizione il comando Shell dell'MS BASIC (IBM PC) anche per il BASIC per Amiga. Sappiamo già come utilizzare il comando Execute del DOS, nonché come fornire una stringa. Se si combina tutto ciò, se ne ottiene il programma di cui in Figura 13.9.

```

      opt      l+,p+      ;linkabile e position independent

* shell.s  Routine per la Chiamata dei comandi CLI in Basic
* (c) 1987 Peter Wollschlaeger

_SysBase      equ      4              ;Basase di Exec
_LV00openLibrary equ    -552          ;Apertura Library
_LV00closeLibrary equ    -414        ;Chiusura Library
_LV00Read      equ     -42           ;Lettura File
_LV00open      equ     -30           ;Open File
_LV00close     equ     -36           ;
_LV00Execute   equ     -222          ;Execute CLI-Cmd

RELO      macro
      lea      \1(pc),a0              ;Pgm deve diventare
      move.l   a0,\2                  ;position independent
      endm

      movem.l  d0-d6/a0-a6,-(sp)      ;14*4=56 Bytes
                                      ;+ Return-Adr. = 60
;
_main      lea      dosname(pc),a1     ;Nome della DOS-Lib
      moveq     #0,d0                 ;Versione indifferente
      move.l    _SysBase,a6           ;Base di Exec
      jsr      _LV00openLibrary(a6)   ;Apertura della DOS-Lib
      tst.l     d0                    ;Errore?
      beq      fini                   ;se sì, fine
      move.l    d0,a6                 ;annotare il puntatore

      RELO      name,d1               ;Nome della DOS-Lib
      move.l     #1005,d2              ;Stato = c'e'
      jsr      _LV00open(a6)          ;or apertura
      move.l     d0,d5                 ;annotare Handle
      tst.l     d0                    ;Errore?
      beq      fini                   ;se sì, interruzione

```

```

        move.l 60(sp),a0          ;indirizzo della Basic-String
        move.l 64(sp),d0          ;Lunghezza

loop    subq.l #1,d0              ;-1 a causa del dbra
        lea    buffer(pc),a1      ;qui
        move.b (a0)+,(a1)+        ;copiare
        dbra   d0,loop
        move.b #0,(a1)            ;terminare con 0

        RELO   buffer,d1          ;Indirizzo del comando CLI
        clr.l  d2                  ;nessun Input
        move.l d5,d3              ;Handle della Window
        jsr    _LVOExecute(a6)    ;chiamata del CLI

        move.l d5,d1              ;lettura da CON
        RELO   buffer,d2          ;in questo buffer
        move.l #1,d3              ;1 carattere
        jsr    _LVORRead(a6)      ;Chiamata di lettura

        move.l d5,d1              ;chiusura di CON
        jsr    _LVOClose(a6)

        move.l a6,a1              ;Base di DOS-Lib
        move.l _SysBase,a6        ;Base di Exec
        jsr    _LVOCloseLibrary(a6) ;Funzione "Chiusura"
fini    movem.l (sp)+,d0-d6/a0-a6

        rts                      ;Ritorno al CLI

dosname dc.b    'dos.library',0
        cnop    0,2
name     dc.b    'CON:10/20/600/160/Con un tasto a piacere -> Basic',0
        cnop    0,2
buffer   dc.b    'ABCDE'          ;per poterlo trovare
        end

```

Fig. 13.9: Emulazione del comando Shell

In pratica non facciamo nient'altro che copiare in un buffer la stringa fornita dal BASIC e chiuderla con un byte di zero. Quindi possiamo chiamare il `_LVOExecute`. L'Output ha luogo in una propria finestra. Dopo di ch  si attender  la battitura di un tasto (lettura di un carattere), e si ritorner  al BASIC. Il listato   mostrato in Figura 13.9.

```

* Comando Shell in Basic per Amiga
* (c) 1987 Peter Wollshlaeger

DIM assem%(140): InitShell

shell "dir jh0:" 'Demo

END

SUB InitShell STATIC
    SHARED assem%()
    FOR i=1 TO 96
        READ a$:assem%(i)=VAL("&h"+a$)
    NEXT
END SUB

SUB shell(a$) STATIC
    SHARED assem%()
    Indirizzo&=SADD(A$):Lunghezza&=LEN(a$)
    ass&=VARPTR(a$(1))
    CALL ass&(Indirizzo&,Lunghezza&)
END SUB

DATA 48E7,FEFE,43FA,007E,7000,2C79,0000,0004
DATA 4EAE,FDD8,4A80,6700,0066,2C40,41FA,0072
DATA 2280,243C,0000,03ED,4EAE,FFE2,2A00,4A80
DATA 6700,004C,206F,003C,202F,0040,5380,43FA
DATA 0080,12D8,51C8,FFFC,12BC,0000,41FA,0072
DATA 2208,4282,2605,4EAE,FF22,2205,41FA,0062
DATA 2408,263C,0000,0001,4EAE,FFD6,2205,4EAE
DATA FFDC,224E,2C79,0000,0004,4EAE,FE62,4CDF
DATA 7F7F,4E75,646F,732E,6C69,6272,6172,7900
DATA 434F,4E3A,3130,2F32,302F,3630,302F,3136
DATA 302F,4D69,7420,6265,6C69,6562,6967,6572
DATA 2054,6173,7465,202D,3E20,4261,7369,6300

```

Fig. 13.10: Parte in BASIC di figura 13.9

Con qualche trucco abbiamo risolto la questione del buffer. Dal momento che esso dovrebbe essere esattamente di 80 caratteri, ma che un “ds.b 80” avrebbe allungato le righe Data di 40 parole con “0000”, non abbiamo nessun altro problema nel BASIC per quello che riguarda il buffer. Nel listato in assembler avevamo marcato l'inizio del buffer con “dc.b 'ABCDE’”. Lo abbiamo fatto solo per poter trovare facilmente la posizione nelle righe Data prodotte originariamente da ABC. A partire da tale parola (AB) abbiamo quindi cancellato tutti i dati in BASIC. La matrice, invece, con 140, è stata dimensionata in maniera maggiore di quanto il codice (96 parole) lo richieda. Il resto serve come buffer, e questo è il sistema per risolvere tale problema.

A questo punto resterebbe ancora una questione: in questa soluzione, la routine in assembler attende sempre la pressione di un tasto prima di tornare al BASIC. Ciò ha naturalmente senso se si vuole anche vedere il risultato, per esempio di un comando Dir, ma disturba se si utilizza “Shell” in un programma in funzione, che serva per esempio per copiare dei file. La mia proposta sarebbe: sostituiamo semplicemente il “jsr _LVORead(a6)” con “NOP NOP”. NOP significa No Operation (non fare nulla) ed ha il codice 4E71.

Nel listato ambedue le parole Dato da riscrivere con dei NOP sono sottolineate. Questa mia proposta può venire risolta nel modo più semplice tramite il BASIC. Scriviamo due sottoprogrammi Shell e ShellWait. Il primo scriverà dapprima (numericamente) \$4EAE, \$FFD6 negli elementi giusti della matrice, il secondo scriverà due volte \$4E71.

CAPITOLO 14

Exec e DOS in dettaglio

Processi e Task

Exec, il Capo

DOS, Intuition, Library e Device

Il DOS in pratica

14.1 Processi e Task

Finora abbiamo sempre solo parlato di task. In contrapposizione ad essi, in Amiga abbiamo dei processi, cosa che forse può creare un po' di confusione, in quanto spesso i due vocaboli assumono lo stesso significato. Proviamo a spiegare meglio: nel presente contesto un processo è un "sovra-task". La conseguenza di ciò è che sotto un processo possono girare (quasi) contemporaneamente diversi task. Un task può chiamare solo un altro task, il quale girerà al posto di quello che l'ha chiamato.

Se osserviamo le strutture dei dati illustrate in appendice, stabiliremo immediatamente che un blocco di controllo del task non è altro che un sottogruppo (un estratto) di un blocco di controllo di processo. Accederemo molto raramente a queste strutture; ma quando lo faremo dovremo sapere a quale accedere. Nel Capitolo 9 abbiamo osservato l'UCP (in italiano Unità di Controllo di Processo) dove si trova il nostro task. L'accesso diretto, inteso come modifica di parametri di queste strutture, è sempre rischioso (infatti si deve tenere conto di moltissime condizioni di contorno). Ecco perché esistono delle funzioni anche per tutte le applicazioni importanti, come per esempio la modifica della priorità di un task.

14.2 Exec, il Capo

Exec è l'abbreviazione di Executive, che in americano significa Capo (dirigente). Exec è naturalmente un processo che gira sempre (quando l'Amiga è acceso).

Multitasking

E' l'Exec stesso a costituire il sistema Multitasking dell'Amiga. Tale sistema ha il compito di distribuire le risorse di un sistema sui diversi task. Le risorse sono la CPU (il 68000), la memoria principale e le apparecchiature periferiche. Le risorse non divisibili come la CPU vengono attribuite secondo un procedimento di priorità. Verrà elaborato per primo il task con la priorità più alta, quindi quello immediatamente successivo. Se diversi task hanno la stessa priorità, essi verranno elaborati in intervalli secondo un procedimento di "time-sharing". Tramite Interrupt di Hardware, Exec ha sempre il controllo della situazione, anche quando un task non vorrebbe terminare la propria attività.

Un task ha tre stati, cioè funzionante, non funzionante e in attesa. Se si tiene conto degli altri task, un task dovrebbe venire impostato allo stato di attesa piuttosto spesso (attesa di input). Come ciò accade è stato spiegato nel Capitolo 12 (Event). Se non si chiama `_LVOWait`, ma si interroga continuamente `_LVOGetMsg` (spesso inutilmente) sulla presenza di una notizia, si sprecherà del tempo inutilmente, che verrà a mancare

agli altri task. E' importante sottolineare questo fatto, in quanto io personalmente ho visto moltissimi listati che presentano tale stile di programmazione poco adeguato.

Gestione della Memoria

La risorsa RAM viene attribuita permanentemente a ciascun task, per quanto concerne la memorizzazione del codice programma e dei dati. Diventa invece pericoloso il fatto che un task necessiti di memoria (allochi) in maniera dinamica (durante il funzionamento del programma). La sua necessità di memoria non potrà venire adempiuta se altri task l'hanno già occupata tutta. Di conseguenza sarà opportuno occupare (cercare di occupare) all'inizio del programma la quantità di memoria di cui si avrà bisogno, e non lasciare intraprendere all'utente diversi input.

Lo stesso vale per le library. E' necessario aprire una library con `_LVOOpen library`. A questo punto Exec controllerà se questa Lib è già stata caricata (oppure se si trova nella ROM o nella Kick-start-RAM). Se non lo è, Exec cerca di caricare la Lib dal disco. Se manca la memoria per essa, Exec fornirà uno zero come Lib Basis. Di conseguenza il programma dovrà aprire all'inizio anche tutte le Library, e non solo quando ce n'è bisogno, come si vede talvolta. Infatti, a quel punto, potrebbe essere troppo tardi. In ogni caso sarà sempre necessario chiudere immediatamente una Lib quando non serve più. Se noi infatti siamo gli unici o gli ultimi utenti di questa Lib, Exec libererà di nuovo lo spazio di memoria che questa occupava.

14.3 DOS, Workbench, Intuition, Library e Device

Il sistema operativo dell'Amiga è suddiviso in diversi moduli, correlati gerarchicamente l'uno all'altro. La figura 14.1 tenta di spiegare questa correlazione.

Per noi prima di tutto è importante che la nostra applicazione trovi sempre la via per l'Hardware. Di conseguenza un programma di Workbench dovrà dapprima aprire Intuition, al fine di poter per esempio produrre una window. Se in questa window vogliamo disegnare, avremo bisogno per lo meno di Graphics, quindi ne dovremo aprire la Lib.

Anche l'AmigaDOS è un processo, sotto il quale girano diversi task. Per esempio il Disk-Validator, che gira sempre, è un task che verifica continuamente tramite letture di prova se un dischetto si trova inserito in tutte le unità a disco.

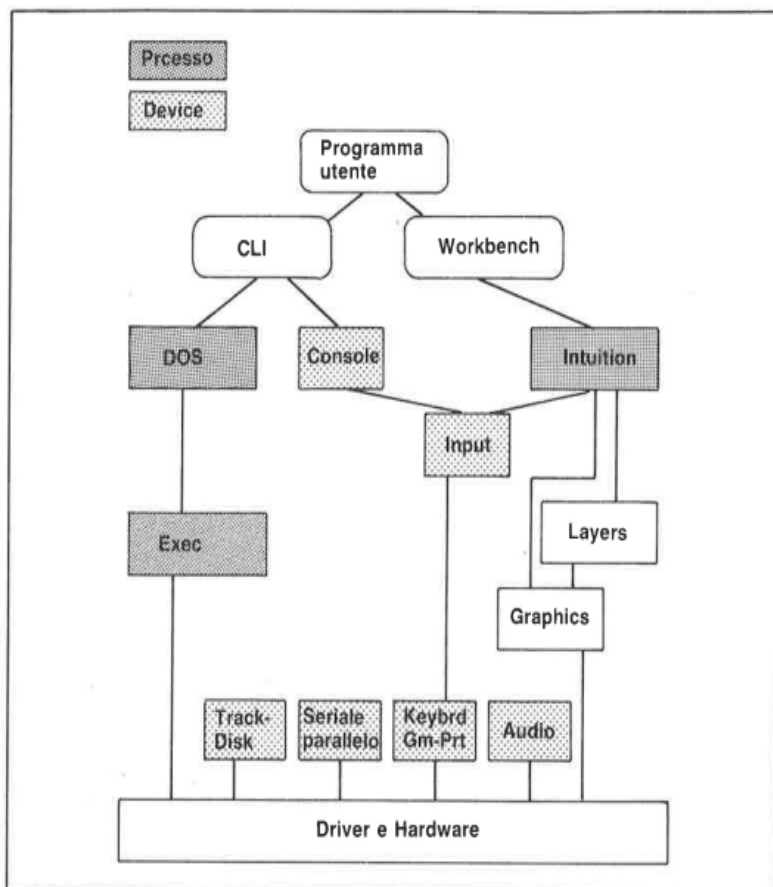


Fig. 14.1: Interconnessione dei moduli Software dell'Amiga

Il Workbench ed il CLI sono livelli utente con lo stesso grado di abilitazione, cioè praticamente dei programmi che interpretano gli input dell'utente e che li eseguono all'interno delle loro possibilità. La partenza dell'Amiga con l'uno o l'altro dei due dipende principalmente dal testo che si trova nella "Startup sequence", con la quale l'Amiga è superiore a molti altri elaboratori, nei quali questa alternativa di start può venire ottenuta solo tramite una modifica diretta dei settori di Boot del dischetto di partenza, cosa che presuppone delle conoscenze molto approfondite del sistema.

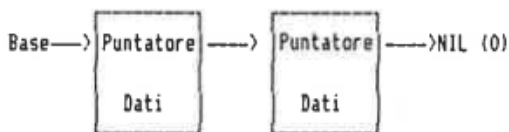
Non è più necessario che vi presenti Intuition, occupiamoci solo dell'ordinamento.

Device

I Device (gestori di apparecchiature) costituiscono l'interfaccia verso l'hardware. Quindi anche questi gestori sono dei task e superano di molto i gestori tradizionali. Un gestore normale di periferica mette solo a disposizione l'interfaccia, cioè traduce per esempio i comandi DOS in una serie di bit richiesta da un determinato hardware. Quindi nel DOS è sempre necessario fare in modo che venga effettuata la trasmissione carattere per carattere, per esempio alla stampante. Con l'Amiga è diverso: infatti forniamo un compito al task (device) senza più occuparcene.

Strutture e Liste

Come avrete già capito, senza strutture non è possibile fare nulla con l'Amiga (vedi anche Capitolo 11). Quasi tutte le strutture vengono gestite sotto forma di liste, come rappresentato anche nella figura seguente.



Un elemento di una lista di questo genere viene chiamato nodo. Un nodo è sempre composto da (almeno) un puntatore, che punta al nodo successivo, e da dati. L'ultimo nodo punta a NIL (nulla), per il quale in assembler si utilizza un semplice zero. Conosciamo già queste strutture, per esempio dai menu.

Nello stesso modo Exec gestisce anche i task. Ogni task ha un TCB (Task Control Block = blocco di controllo del task) i cui dati si trovano in una lista di questo genere.

La differenza sta solo nel fatto che le liste Exec sono sempre puntate in maniera doppia, cioè hanno sempre un puntatore al predecessore. Con ciò è possibile realizzare più in fretta operazioni tipiche di gestione di task, come per esempio la messa in ordine dei task a seconda delle priorità oppure l'introduzione o eliminazione di nodi (task).

Il lettore interessato faccia attenzione al file Include "nodes.i" (presente nel Metacomco e in HiSoft), nel quale sono contenute delle Macro ottimali per la gestione delle liste.

14.4 DOS ed Exec in pratica

14.4.1 Directory

Per quanto concerne il DOS, dobbiamo occuparci di un aspetto che non è stato ancora citato, cioè del funzionamento di “Lock” e “FIB”.

L’accesso completo ad un file o ad una directory è possibile solo tramite FIB (File Info Block). Al fine di poter accedere a questo FIB, è necessario procurarsi dapprima un Lock (chiave), tramite la quale sia possibile aprire il FIB.

Osserviamo un attimo il FIB da un estratto dell'Appendice 4, nella quale sarà possibile trovare ulteriori informazioni

00	fib_DiskKey	ds.l	1	
04	fib_DirEntryType	ds.l	1	;0=file, >0 = Dir.
08	fib_fileName	ds.b	108	;Tuttavia max. 30
74	fib_Protection	ds.l	1	;Ved. equ sotto
78	fib_EntryType	ds.l	1	
7C	fib_Slze	ds.l	1	;Dimensione file
80	fib_NumBlocks	ds.l	1	
84	fib_DateStamp	ds.b	ds_SIZEOF	;Ultima modifica
90	fib_Comment	ds.b	116	
	fib_SIZEOF	equ	\$104	

Fig. 14.2: Struttura del file Info Black

Vediamo quindi che in esso si trovano tutte le informazioni relative ad un file, come il nome, la dimensione o il tipo. La struttura di “date _stamp” (data creazione/modifica) si trova anche in Appendice 4.

Con un piccolo programma che elenchi una directory, approfondiamo meglio come lavorare con queste informazioni, come rappresentato in figura 14.3. E non ditemi che sarebbe sufficiente battere semplicemente DIR in CLI. Come faremo invece con un programma che deve controllare se una directory ed un file esistono?

```

opt      l-                ;non linkare!

* DIR_2 Visualizza directory usando le funzioni DOS

_LV0Lock      equ      -84
_LV0Examine   equ      -102
_LV0ExNext    equ      -108
_LV0IoErr     equ      -132
ERROR_NO_MORE_ENTRIES equ      232

include OpenDos.i                ;vedi capitolo 4

jsr      _LV0Output(a6)          ;Ottieni l'handle di output
move.l   d0,d4                  ;e ricorda

move.l   #pfad,d1               ;Indirizzo percorso
move.l   #-2,d2                 ;Accesso in lettura
jsr      _LV0Lock(a6)           ;ottenere Lock della directory
tst.l    d0                    ;c'e' una directory?
beq      fertig                ;se no
move.l   d0,d5                  ;altrimenti ricorda Lock

move.l   d5,d1                  ;Lock
move.l   #fib,d2               ;Indirizzo FIB
jsr      _LV0Examine(a6)        ;Ottieni il primo nome (disco)
tst.l    d0                    ;Trovato?
beq      fertig                ;se no
bsr      print                  ;altrimenti stampa

loop      move.l   d5,d1          ;Lock
           move.l   #fib,d2       ;FIB
           jsr      _LV0ExNext(a6) ;Cerca il prossimo file
           tst.l    d0            ;Trovato?
           beq      fertig        ;se no
           bsr      print         ;altrimenti stampa
           bra      loop          ;finche' non c'e' piu' nulla

fertig      jsr      _LV0IoErr(a6) ;Ottieni il codice di errore
           cmpi.l   #ERROR_NO_MORE_ENTRIES,d0 ;questo errore?
           beq      f1            ;se si

           move.l   d4,d1          ;Output-Handle
           move.l   #err,d2        ;Testo
           move.l   #err_len,d3    ;d3
           jsr      _LV0Write(a6)  ;output nome

f1          move.l   a6,a1          ;Chiusura DOS-Lib
           move.l   _SysBase,a6
           jsr      _LV0CloseLibrary(a6)

fini        rts

```

```

print    lea      fib+8,a0                ;Nome
        lea      buffer,a1              ;copia nel Buffer
        moveq    #1,d3                  ;Contatore lunghezza
p1        addq.l  #1,d3                  ;incremento
        move.b   (a0)+,(a1)+            ;Byte di zero copiato?
        bne      p1                    ;se no
        move.b   #10,(a1)              ;aggiungere LF
        move.l   d4,d1                  ;Output-Handle
        move.l   #buffer,d2            ;Nome Indirizzo
        jsr      _LVOWrite(a6)         ;output nome
        rts

* Campo dati

dosname   dc.b    'dos.library',0
        cnop     0,2
buffer    ds.b    108
pfad      dc.b    'df0:',0
        cnop     0,2
fib       ds.b    $104                ;vedere l'Appendice A4.2
err       dc.b    10,'Qualcosa non va!',10
err_len   equ     *-err

```

Fig. 14.3: Accesso alla directory

E' possibile ottenere il Lock molto semplicemente nella maniera seguente:

```

move.l    #pfad,d1                    ;Indirizzo      percorso
move.l    #-2,d2                      ;Accesso      in      lettura
jsr       _LVOLock(a6)                ;ottenere Lock della directory

```

Come al solito il Lock si trova in d0, ma salviamolo immediatamente in d5. A questo punto è possibile chiamare delle funzioni che si aspettano come parametro il Lock e l'indirizzo del FIB (che per il momento è solo un campo di memoria vuoto). Un esempio di ciò sarebbe (Lock in d5):

```

move.l    d5,d1                      ;Lock
move.l    #fib,d2                    ;Indirizzo      FIB
jsr       _LVOExamine(a6)            ;Ottieni il primo nome (disco)

```

_LVOExamine controlla se il percorso (in questo caso il nome di disco) esiste e lo scrive, in caso positivo, nel FIB. In esso il nome si trova a partire da FIB + 8 (vedi figura 14.2). Non sappiamo quanto è lungo il nome, ma solo che termina con un byte di zero. La routine “print” conta dapprima i caratteri fino al byte di zero, quindi chiama il già noto _LVOWrite.

Come in ogni DOS, a questo punto troviamo una funzione che cerca ulteriori immissioni, in questo caso essa si chiama _LVOExNext (Examine Next). Se non c'è altro, essa ritorna a zero, diversamente è possibile terminare il nome.

Proviamo ora a far uscire anche la dimensione del file. Con

```
move.l fib+$7C,d2
```

ne portiamo il valore in d2, dove c'è “Bindec” che lo aspetta. Tuttavia non dimentichiamo di andare a prendere LF in “print” e di farlo uscire dopo l'output dei numeri. A questo punto, con “EntryTyp” è possibile determinare se, nel caso del nome, si tratta di una directory.

14.4.2 Chiamata di Comandi CLI

Se si vuole solo visualizzare la directory, il programma sarà molto più semplice. Infatti sarà possibile chiamare qualunque comando CLI, quindi anche DIR, a partire da un programma. Rimaniamo un attimo su DIR, la figura 14.4 ce ne mostra la soluzione

```

                                opt      l-                ;non linkare!

* DIR_1 Visualizzazione della Directory per mezzo di Execute

_LV0Execute      equ      -222
include OpenDos.i                                ;vedi capitolo 4

move.l #string,d1                                ;Indirizzo del comando CLI
clr.l  d2                                          ;Nessun Input
clr.l  d3                                          ;Output nella Window CLI
jsr    _LV0Execute(a6)                            ;chiamata di CLI

move.l a6,a1                                      ;Chiusura di DOS-Lib
move.l _SysBase,a6
jsr    _LV0CloseLibrary(a6)

fini      rts

* Campo dati

dosname dc.b 'dos.library',0
        cnop 0,2
string  dc.b 'dir',0
```

Fig. 14.4: Chiamata di comandi del CLI, (qui DIR) da un programma

La funzione `_LVOExecute` richiede come parametri prima di tutto l'indirizzo (in `d1`), a partire dal quale è posizionato il comando per esteso. In `d2` e `d3` devono esserci degli zeri oppure degli `Handle` di file, come li si ottiene da `_LVOOpen`. Se in `d2` si trova l'`Handle` di un file di input, tale file verrà letto ed il suo contenuto verrà interpretato come sequenza di comandi.

Il primo comando a venire eseguito sarà naturalmente quello identificato con `d1`. Dal momento però: che in `d1` non ci deve essere un comando, sarà possibile riempire di zeri anche `d1`. Ciò significa che a questo punto verrà eseguita solo la sequenza di comandi che si trova nel file identificato con `d2`. Vediamo ora cosa fa il comando `Execute` del CLI.

Se in `d3` c'è uno zero, l'output ha luogo nella finestra CLI corrente, diversamente avrà luogo nel file il cui `Handle` è presente in `d3`.

14.4.3 Exec

Esiste una stretta correlazione tra DOS e `Exec`. Il primo aspetto di tale correlazione è che naturalmente anche il DOS viene controllato dall'`Exec`, un altro aspetto è che molti comandi DOS sono molto pigri, cioè inoltrano il lavoro ad `Exec`.

Ciò vale per tutto l'IO (`Input`, `Output`), sia che si faccia riferimento ai dischetti, alla stampante, ecc. In linea di massima l'IO funziona in modo tale che un `Request-Block` di IO viene caricato con parametri. Poi viene chiamato (`requested`) un `device-task`, che dovrà svolgere il lavoro, quindi `Exec` inoltra ulteriormente il lavoro. Di conseguenza, lo svolgimento è sempre il seguente:

1. Inizializzazione del `Request-Block`
2. Apertura del `Device`
3. Chiamata di `DoIO` oppure `SendIO`
4. Chiusura di `Device`

Con `DoIO` la `Request` viene inviata al `Device Task`, che attende che un evento sia presente (valore di funzione `OK`, risultato nel buffer). Con `SendIO` avviene dapprima la stessa cosa, ma non c'è attesa. Il programma continua a girare ed il task gira in parallelo ad esso. Nel presente testo non possiamo approfondire ulteriormente questo argomento, in quanto esso sarebbe interessante solo per casi specifici. Per i casi normali abbiamo a disposizione delle funzioni molto comode e delle routine già pronte.

APPENDICE

Appendice A1: Elenco dei comandi del 68000

I comandi vengono rappresentati in un formato compatto, come nell'esempio seguente:

ADD ea,Dn / ADD Dn,ea	Addizionare
B W L	S + D --> D

Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.w	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
S: *	*	WL	*	*	*	*	*	*	*	*	*
D:		*		*	*	*	*	*	*		*

Nella prima riga si trova sempre il comando nelle forme sintattiche permesse, seguite da una breve spiegazione.

Dn	è un registro dati a piacere
An	è un registro indirizzi a piacere
Rn	è un indirizzo dati o registri a piacere
S	è l'operando di sorgente (Source)
D	è l'operando di destinazione (destination)
#K	è una costante
d	è una distanza di indirizzamento

Nella seconda riga si trovano le dimensioni permesse degli operandi (B, W, L). Sotto di loro sono elencati i tipi possibili di indirizzamento. Un “*” significa che tutte le dimensioni di operandi precedentemente elencate sono permesse anche per questo indirizzamento. Una o due lettere delimitano il tipo di indirizzamento per tali dimensioni di operandi.

La sigla cc, per esempio in DBcc, significa Condition Code. Il suo significato è illustrato nell'ultima pagina della presente appendice.

ABCD Dn,Dn / ABCD -(An),-(An)	Addizionare BCD
B	S + D + X → D

ADD ea,Dn / ADD Dn,ea
B W L

Addizionare
 $S + D \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * WL * * * * * * * * * *
D: * * * * * * *

ADDA ea,An
W L

Addizionare Indirizzo
 $S + D \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * WL * * * * * * * * * *
L'operando Parola viene ampliato con EXT.L

ADDI #K,ea
B W L

Addizionare Costante
 $\#K + D \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * * *

ADDQ #K,ea
B W L

Addiz. Costante Quick ($\#K \leq 8$)
 $\#K + D \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * WL * * * * * * *

ADDX Dn,Dn / ADDX -(An),-(An)

Addizionare con Flag X
 $S + D + X \rightarrow D$

AND ea,Dn / AND Dn,ea
B W L

AND logico
 $S \text{ AND } D \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * * * *
D: * * * * * * *

ANDI #K,ea
B W L

AND logico con costante
K AND D \rightarrow D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * * *

ANDI #K,CCR
B

Operazione di AND a CCR
#K AND CCR \rightarrow CCR

ANDI #K,SR
W

Operaz. di AND a SR !Privilegiata!
#K AND SR \rightarrow SR

ASL Dn,Dn / ASL #K,Dn / ASL ea
B W L

Spostam. aritmetico verso sinistra
D spostato di n Bit \rightarrow D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * *

0 viene spostato, il Bit fatto uscire va nel flag C e X

ASR Dn,Dn / ASR #K,Dn / ASR ea
B W L

Spostam. aritmetico verso sinistra
D spostato di n. Bit \rightarrow D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * *

Il Bit MS si sposta, ma resta. Il Bit che viene fatto uscire va nel Flag C e X

Bcc Label
.B W
.S

Dirama se cc (relativo al PC)
Ved. Tabella cc
PC + d \rightarrow PC

BCHG Dn,ea / BCHG #K,ea
B L

Prova e modifica del Bit n
Bit-Test → Z-Flag
Modifica del Bit

Se DN Source: n = 0..31, diversamente 0..7. Se la destinazione è in Ram, viene sempre letto un Byte ed n = n mod 8.

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: L B B B B B B B

BCLR Dn,ea / BCLR #K,ea
B L

Prova e cancellazione Bit n
Bit-Test → Flag Z
Bit = 0

Se DN Source: n = 0..31, diversamente 0..7. Se la destinazione è in Ram, viene sempre letto un Byte ed n = n mod 8.

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: L B B B B B B B

BRA Label
.B W
.S

Dirama a Label (relativa a PC)
PC + d → PC

BSET Dn,ea / BSET #K,ea
B L

Prova e impostazione del Bit n
Bit-Test → Flag Z
Bit = 1

Se DN Source: n = 0..31, diversamente 0..7. Se la destinazione è in Ram, viene sempre letto un Byte ed n = n mod 8.

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: L B B B B B B B

BSR Label
.B W
.S

Call Sub con Label (relativa al PC)
PC → -(SP); PC + d → PC

BTST Dn,ea / BSET #K,ea

B L

Prova del Bit n

Bit-Test → Flag Z

Se DN Source: n = 0..31, diversamente 0..7. Se la destinazione è in Ram, viene sempre letto un Byte ed n = n mod 8.

	Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.W	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
S:	L		B	B	B	B	B	B	B	B	B	B
D:	L		B	B	B	B	B	B	B	B	B	

CHK ea,Dn

W

Controllo del registro rispetto ai limiti
if Dn <0 or Dn >(ea) then trap

	Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.W	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
S:	W		W	W	W	W	W	W	W	W	W	W

CLR ea

B W L

Cancellazione operando

0 → D

	Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.W	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
D:	*		*	*	*	*	*	*	*			

CMP ea,Dn

B W L

Confronto operandi

Flag come da D meno S

	Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.W	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
S:	*	W	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*

CMPA ea,An

W L

Confronto indirizzi

Flag come D meno S

	Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.W	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
S:	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*	*

Operando Parola precedentemente ampliato a Lungo

CMPI #K,ea
B W L

Confronto rispetto a costanti
Flags come da D meno S

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * * *

CMPM (An) +, (An) +
B W L

Confronto posizioni di memoria
Flag come da D meno S

DBcc Dn,Label

Test di cc. Decremento di Dn.
Branch if cc – false
then Dn = D n - 1
if Dn <> - 1 then BRA Label
else << avanti >>

DIVS ea,Dn
W

Divisione Parole Signed
D/S → D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * * * * *
Quoziente nella parola di valore più basso, il resto in quella a valore più alto

DIVU ea,Dn
W

Divisione Parole Unsigned
D/S → D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * * * * *
Quoziente nella parola di valore più basso, il resto in quella a valore più alto

EOR Dn,ea
B W L

XOR logico
S xor D → D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * * *

EORI #K,ea
B W L

XOR logico con costante
 $S \text{ xor } D \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * * *

EORI #K,CCR
B

XOR costante con CCR
 $S \text{ xor } CCR \rightarrow CCR$

EORI #K,SR
W

XOR costante con SR !Privileg.
 $S \text{ xor } CCR \rightarrow CCR$

EXG Rn,Rn
L

Scambio registri
 $Rn \leftrightarrow Rn$

EXT Dn
W L segno

Ampliamento di Dn con correzione di

ILLEGAL

Cancella le eccezioni non permesse

JMP ea

Salto assoluto (lungo)
 $D \rightarrow PC$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * * *

JSR ea

Chiamata assoluta di UP
 $PC \rightarrow (SP); D \rightarrow PC$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * *

LEA ea,An	Caricamento indirizzo effettivo
L	$D \rightarrow An$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #	
D: *	* * * * *

LINK An,#d	Indirizzamento Stack locale
	$An \rightarrow -(SP); SP \rightarrow An; SP + d \rightarrow SP$

LINK e UNLK vengono utilizzati al fine di applicare una »linked list« di variabili locali per delle chiamate di UP incascelate

LSL Dn,Dn / LSL #K,Dn / LSL ea	Spostamento logico a sinistra
B W L	$D \text{ spostato di } n \text{ Bit} \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #	
D: * *	* * * * *

0 viene spostato, il Bit fatto uscire va nei Flag C e X

LSR Dn,Dn / LSR #K,Dn / LSR ea	Spostamento logico a destra
B W L	$D \text{ spostato di } n \text{ Bit} \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #	
D: * *	* * * * *

0 viene spostato, il Bit fatto uscire va nei Flag C e X

MOVE ea,ea	Copiatura di dati
B W L	$D \rightarrow S$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #	
S: * WL * * * * * * * * * *	* * * * *
D: * * * * * * * *	

MOVE CCR,ea
W

Presa di CCR
CCR → ea

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * * *

MOVE ea,CCR
W

Caricamento di CCR
ea → CCR

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * *

MOVE ea,SR
W

Caricamento di SR !Privileg.!
ea → SR

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * *

MOVE SR,ea
W

Presa di SR !Privileg.!
SR → ea

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * *

MOVE USP,An
L

Presa di USP !Privileg.!
USP → An

MOVEA ea,An
L

Copiatura di indirizzo
ea → An

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * *

MOVEM R_Lista,ea / MOVEM ea,R_Lista Copiatura lista registri
W L

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
1: * * * * *
2: * * * * * *

1= Registro → Memoria, es.: movem d1-d3/a1-a4,-(a7)
2= Memoria → Registro es.: movem (a7) + ,d1-d3/a1-a4

MOVEP Dn,d(An) / MOVEP d(An),Dn Dati da/a periferiche
W L
I dati vengono trasferiti Byte per Byte

MOVEQ #K,Dn Trasferimento »Quick«
L #K(8 Bit) → Dn

MULS ea,Dn Moltiplicazione con segno
W S*D → D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * * *

MULU ea,Dn Moltiplicazione senza segno
W S*D → D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * * *

NBCD ea Negiere BCD-Zahl
B 0-D-X → D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * * *

NEG ea
B W L

Negazione operando
 $0-D \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * *

NEGX ea
B W L

Negazione operando con Flag X
 $0-D-X \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * *

NOP
non fa nulla (durata di 4 cicli di clock)

No Operation

NOT ea
B W L

No logico
 $-D \rightarrow D$ (Complemento di uno)

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * *

OR ea,Dn / OR Dn,ea
B W L

O logico
 $S \text{ or } D \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * * * * * * * * *
D: * * * * * * *

ORI #K,ea
B W L

O logico con costante
 $\#K \text{ or } D \rightarrow D$

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * *

ORI #K,CCR
B

Operazione di OR a CCR
#K or CCR → CCR

ORI #K,SR
W

Operazione di OR a SR !Privileg.!
#K or SR → SR

PEA ea
L

Push indirizzo effettivo
D → -(SP)

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * *

RESET

Resettaggio !Privileg.!
Reimposta la linea di Reset a 0 per
124 cicli di clock

ROL Dn,Dn / ROL #K,Dn / ROL ea
B W L

Rotazione a sinistra
D ruotato di n Bit → D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * *
Il Bit MS va nel Bit LS e nel Flag Carry e sposta a sinistra

ROR Dn,Dn / ROR #K,Dn / ROR ea
B W L

Rotiere rechts
D ruotato di n Bit → D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * *
Il Bit LS va nel Bit MS e nel Flag Carry e sposta a destra

ROXL Dn,Dn / ROXL #K,Dn / ROXL ea
B W L

Rototazione a sinistra con Flag X
D ruotato di n Bit → D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * *
X va nel Bit LS e sposta a sinistra. Il Bit MS va in X e Carry

ROXR Dn,Dn / RORL #K,Dn / RORL ea	Rotazione a destra con Flag X
B W L	D ruotato di n Bit \rightarrow D

Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.W	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
D:	*	*	*	*	*	*	*	*			

X va nel Bit MS e sposta a destra. Il Bit LS va in X e Carry

RTE	Return da Eccezione !Privileg.!
	(Sp) + \rightarrow SR; (SP) + \rightarrow PC

RTR	Return con Flag
	(Sp) + \rightarrow CCR; (SP) + \rightarrow PC

RTS	Return
	(SP) + \rightarrow PC

SBCD Dn,Dn /ABCD -(An),-(An)	Sottrazione di BCD
B	D - S - X \rightarrow D

Scc	Imposta il Byte se cc true
	if cc = true \$FF \rightarrow Byte
B W L	else \$00 \rightarrow Byte

Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.W	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
D:	*	*	*	*	*	*	*	*			

STOP # K	Caricamento di SR e Stop !Privileg.!
	#K \rightarrow SR; Fermo fino all'Interrupt

SUB ea,Dn / ADD Dn,ea
B W L

Sottrazione
D - S \rightarrow D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * * WL * * * * * * * * * *
D: * * * * * * *

SUBA ea,An
W L

Sottrazione Indirizzo
D - S \rightarrow D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
S: * WL * * * * * * * * * *
L'operando Parola viene ampliato in EXT.L

SUBI #K,ea
B W L

Sottrazione Costante
D - # K \rightarrow D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * * * * * * * *

SUBQ #K,ea
B W L

Sottrazione Costante Quick (#K \leq 8)
D - #K \rightarrow D

Dn An (An) (An)+ -(An) d(An) d(An,Rn) \$.W \$.L d(PC) d(PC,Rn) #
D: * WL * * * * * * *

SUBX Dn,Dn / ADDX -(An),-(An)

Sottrazione con Flag X
D - S - X \rightarrow D

SWAP Dn
W

Scambio Parole in Dn
Bit 31..16 < - > Bit 15..0

TAS ea	Prova e impostazione Bit 7 nel Byte
B	Bit7 → N/Z-Flag
	1 → Bit 7

Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.W	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
D:	*	*	*	*	*	*	*	*			

TRAP #n	Trap-Exception
	PC → -(SSP)
	SR → -(SSP)
	Vettore n → PC

TRAPV	Trap, se Overflow
-------	-------------------

TST ea	Prova operando rispetto a zero
B W L	Risultato in Flag N/Z

Dn	An	(An)	(An)+	-(An)	d(An)	d(An,Rn)	\$.W	\$.L	d(PC)	d(PC,Rn)	#
D:	*	*	*	*	*	*	*	*			

UNLK An	Unlink
	An → SP; (SP) + → An

Significato dei Condition Code

	Abbreviazione	Significato	Spiegazione
	CC	Carry Clear	Carry = 0
	CS	Carry Set	Carry = 1
	EQ	Equal	Z = 1
	GE	Greater or Equal	> =
***	GT	Greater Than	>
	HI	Higher	>
***	LE	Less or Equal	<
	LS	Less or Same	< =
***	LT	Less Than	<
	MI	Minus	-
	NE	Not Equal	< >
	PL	Plus	+
***	VC	oVerflow Clear	V = 0
***	VS	oVerflow Set	V = 1

*** Per numeri preceduti da segno

Appendice A2: Library Vector Offset

Nella presente Appendice troviamo gli _LVO, e cioè

- A2.1 Exec-Library
- A2.2 DOS-Library
- A2.3 Intuition-Library
- A2.4 Graphics-Library
- A2.5 Icon-Library
- A2.6 Le tre Library matematiche
- A2.7 Varie (Diskfont e Translator)

tutte in ordine alfabetico.

Nota: I nomi degli LVO corrispondono a quelli della documentazione Amiga. A tali nomi fanno anche riferimento gli Assembler della Metacomco e della HiSoft. Per quanto concerne l'Assembler SEKA sarà necessario tralasciare il trattino di sottolineatura prima delle lettere LVO e l'indirizzo di base. L'indirizzo di base per Exec è una costante, chiamata _SysBase equ 4.

Per tutte le altre Library la base è una variabile. Per l'HiSoft e SEKA se ne dovrà prevedere lo spazio nel programma con dc.l. Dopo l'apertura, d0 deve venire copiato in questa variabile se si vogliono utilizzare le macro standard. Nel caso del Metacomco è sufficiente XDEF (e linkare con amiga.lib).

A2.1 Exec-Library

Nome per l'apertura: `exec.library` (non serve mai)

Indirizzo di base: `_SysBase`

<code>_LVOAbortIO</code>	<code>equ</code>	<code>-480</code>
<code>_LVOAddDevice</code>	<code>equ</code>	<code>-432</code>
<code>_LVOAddHead</code>	<code>equ</code>	<code>-240</code>
<code>_LVOAddIntServer</code>	<code>equ</code>	<code>-168</code>
<code>_LVOAddLibrary</code>	<code>equ</code>	<code>-396</code>
<code>_LVOAddPort</code>	<code>equ</code>	<code>-354</code>
<code>_LVOAddResource</code>	<code>equ</code>	<code>-486</code>
<code>_LVOAddTail</code>	<code>equ</code>	<code>-246</code>
<code>_LVOAddTask</code>	<code>equ</code>	<code>-282</code>
<code>_LVOAlert</code>	<code>equ</code>	<code>-108</code>
<code>_LVOAllocAbs</code>	<code>equ</code>	<code>-204</code>
<code>_LVOAllocate</code>	<code>equ</code>	<code>-186</code>
<code>_LVOAllocEntry</code>	<code>equ</code>	<code>-222</code>
<code>_LVOAllocMem</code>	<code>equ</code>	<code>-198</code>

_LV0AllocTrap	equ	-342
_LV0AvailMem	equ	-216
_LV0Cause	equ	-180
_LV0CheckIO	equ	-468
_LV0CloseDevice	equ	-450
_LV0CloseLibrary	equ	-414
_LV0Deallocate	equ	-192
_LV0Debug	equ	-114
_LV0Disable	equ	-120
_LV0Dispatch	equ	-60
_LV0DoIO	equ	-456
_LV0Enable	equ	-126
_LV0Enqueue	equ	-270
_LV0Exception	equ	-66
_LV0ExitIntr	equ	-36
_LV0FindName	equ	-276
_LV0FindPort	equ	-390
_LV0FindResident	equ	-96
_LV0FindTask	equ	-294
_LV0Forbid	equ	-132
_LV0FreeEntry	equ	-228
_LV0FreeMem	equ	-210
_LV0FreeSignal	equ	-336
_LV0FreeTrap	equ	-348
_LV0GetCC	equ	-528
_LV0GetHsg	equ	-372
_LV0InitCode	equ	-72
_LV0InitResident	equ	-102
_LV0InitStruct	equ	-78
_LV0Insert	equ	-234
_LV0MakeFunctions	equ	-90
_LV0MakeLibrary	equ	-84
_LV0ldOpenLibrary	equ	-408
_LV0OpenDevice	equ	-444
_LV0OpenLibrary	equ	-552
_LV0OpenResource	equ	-498
_LV0Permit	equ	-138
_LV0Procure	equ	-540
_LV0PutMsg	equ	-366
_LV0RavDoFmt	equ	-522
_LV0RawIOInit	equ	-504
_LV0RavMayGetChar	equ	-510
_LV0RavPutChar	equ	-516
_LV0RemDevice	equ	-438
_LV0RemHead	equ	-258
_LV0RemIntServer	equ	-174
_LV0RemLibrary	equ	-402
_LV0Remove	equ	-252
_LV0RemPort	equ	-360
_LV0RemResource	equ	-492
_LV0RemTail	equ	-264
_LV0RemTask	equ	-288

_LV0ReplyMsg	equ	-378
_LV0Reschedule	equ	-48
_LV0Schedule	equ	-42
_LV0SendIO	equ	-462
_LV0SetExcept	equ	-312
_LV0SetFunction	equ	-420
_LV0SetIntVector	equ	-162
_LV0SetSignal	equ	-306
_LV0SetSR	equ	-144
_LV0SetTaskPri	equ	-300
_LV0Signal	equ	-324
_LV0AllocSignal	equ	-330
_LV0SumLibrary	equ	-426
_LV0SuperState	equ	-150
_LV0Supervisor	equ	-30
_LV0Switch	equ	-54
_LV0TypeOfMem	equ	-534
_LV0UserState	equ	-156
_LV0Vacate	equ	-546
_LV0Wait	equ	-318
_LV0WaitIO	equ	-474
_LV0WaitPort	equ	-384

A2.2 DOS-Library

Nome per l'apertura: `dos.library`

Indirizzo di base: `_DOSBase`

_LV0Close	equ	-36
_LV0CreateDir	equ	-120
_LV0CreateProc	equ	-138
_LV0CurrentDir	equ	-126
_LV0DateStamp	equ	-192
_LV0Delay	equ	-198
_LV0Deletefile	equ	-72
_LV0DeviceProc	equ	-174
_LV0DupLock	equ	-96
_LV0Examine	equ	-102
_LV0Execute	equ	-222
_LV0Exit	equ	-144
_LV0ExNext	equ	-108
_LV0GetPacket	equ	-162
_LV0Info	equ	-114
_LV0Input	equ	-54
_LV0IoErr	equ	-132
_LV0IsInteractive	equ	-216
_LV0LoadSeg	equ	-150
_LV0Lock	equ	-84
_LV0Open	equ	-30
_LV0Output	equ	-60

_LVOParentDir	equ	-210
_LVQueuePacket	equ	-168
_LVRead	equ	-42
_LVORename	equ	-78
_LVOSseek	equ	-66
_LVOSetComment	equ	-180
_LVOSetProtection	equ	-186
_LVOUNloadSeg	equ	-156
_LVOUNlock	equ	-90
_LVOWaitForChar	equ	-204
_LVOWrite	equ	-48

A2.3 Intuition-Library

Nome per l'apertura: intuition.library

Indirizzo di base: _IntuitionBase

_LV0AddGadget	equ	-42
_LV0AllocRemember	equ	-396
_LV0AlohaWorkbench	equ	-402
_LV0AutoRequest	equ	-348
_LV0BeginRefresh	equ	-354
_LV0BuildSysRequest	equ	-360
_LV0ClearDMRequest	equ	-48
_LV0ClearMenuStrip	equ	-54
_LV0ClearPointer	equ	-60
_LV0CloseScreen	equ	-66
_LV0CloseWindow	equ	-72
_LV0CloseWorkBench	equ	-78
_LV0CurrentTime	equ	-84
_LV0DisplayAlert	equ	-90
_LV0DisplayBeep	equ	-96
_LV0DoubleClick	equ	-102
_LV0DrawBorder	equ	-108
_LV0DravImage	equ	-114
_LV0EndRefresh	equ	-366
_LV0EndRequest	equ	-120
_LV0FreeRemember	equ	-408
_LV0FreeSysRequest	equ	-372
_LV0GetDefPrefs	equ	-126
_LV0GetPrefs	equ	-132
_LV0InitRequester	equ	-138
_LV0Intuition	equ	-36
_LV0ItemAddress	equ	-144
_LV0LockIBase	equ	-414
_LV0MakeScreen	equ	-378
_LV0ModifyIDCMP	equ	-150
_LV0ModifyProp	equ	-156
_LV0MoveScreen	equ	-162
_LV0MoveWindow	equ	-168

_LV00ffGadget	equ	-174
_LV00ffMenu	equ	-180
_LV00nGadget	equ	-186
_LV00nMenu	equ	-192
_LV00penIntuition	equ	-30
_LV00penScreen	equ	-198
_LV00penWindow	equ	-204
_LV00penWorkBench	equ	-210
_LV0PrintIText	equ	-216
_LV0RefreshGadgets	equ	-222
_LV0RemakeDisplay	equ	-384
_LV0RemoveGadget	equ	-228
_LV0ReportMouse	equ	-234
_LV0Request	equ	-240
_LV0RethinkDisplay	equ	-390
_LV0ScreenToBack	equ	-246
_LV0ScreenToFront	equ	-252
_LV0SetDMRequest	equ	-258
_LV0SetMenuStrip	equ	-264
_LV0SetPointer	equ	-270
_LV0SetPrefs	equ	-324
_LV0IntuiTextLength	equ	-330
_LV0SetWindowTitles	equ	-276
_LV0ShowTitle	equ	-282
_LV0SizeWindow	equ	-288
_LV0UnlockIBase	equ	-420
_LV0ViewAddress	equ	-294
_LV0ViewPortAddress	equ	-300
_LV0WBenchToBack	equ	-336
_LV0WBenchToFront	equ	-342
_LV0WindowLimits	equ	-318
_LV0WindowToBack	equ	-306
_LV0WindowToFront	equ	-312

A2.4 Graphics-Library

Nome per l'apertura: `graphics.library`

Indirizzo di base: `_GfxBase`

_LV0AddAnimOb	equ	-156
_LV0AddBob	equ	-96
_LV0AddFont	equ	-480
_LV0AddVSprite	equ	-102
_LV0AllocRaster	equ	-492
_LV0AndRectRegion	equ	-504
_LV0Animate	equ	-162
_LV0AreaDrav	equ	-258
_LV0AreaEnd	equ	-264
_LV0AreaMove	equ	-252
_LV0AskFont	equ	-474

_LV0AskSoftStyle	equ	-84
_LV0BlitBitMap	equ	-30
_LV0BlitBitMapRastPort	equ	-606
_LV0BlitClear	equ	-300
_LV0BlitPattern	equ	-312
_LV0BlitTemplate	equ	-36
_LV0CBump	equ	-366
_LV0ChangeSprite	equ	-420
_LV0ClearEOL	equ	-42
_LV0ClearRegion	equ	-528
_LV0ClearScreen	equ	-48
_LV0ClipBlit	equ	-552
_LV0CloseFont	equ	-78
_LV0CMove	equ	-372
_LV0CopySBitMap	equ	-450
_LV0CWait	equ	-378
_LV0DisownBlitter	equ	-462
_LV0DisposeRegion	equ	-534
_LV0DoCollision	equ	-108
_LV0Draw	equ	-246
_LV0DrawGList	equ	-114
_LV0Flood	equ	-330
_LV0FreeColorMap	equ	-576
_LV0FreeCopList	equ	-546
_LV0FreeCprList	equ	-564
_LV0FreeGBuffers	equ	-600
_LV0FreeRaster	equ	-498
_LV0FreeSprite	equ	-414
_LV0FreeVPortCopLists	equ	-540
_LV0GelsFuncE	equ	-180
_LV0GelsFuncF	equ	-186
_LV0GetColorMap	equ	-570
_LV0GetGBuffers	equ	-168
_LV0GetRGB4	equ	-582
_LV0GetSprite	equ	-408
_LV0InitArea	equ	-282
_LV0InitBitMap	equ	-390
_LV0InitGels	equ	-120
_LV0InitGMasks	equ	-174
_LV0InitMasks	equ	-126
_LV0InitRastPort	equ	-198
_LV0InitTmpRas	equ	-468
_LV0InitView	equ	-360
_LV0InitVPort	equ	-204
_LV0LoadRGB4	equ	-192
_LV0LoadView	equ	-222
_LV0LockLayerRom	equ	-432
_LV0MakeVPort	equ	-216
_LV0Move	equ	-240
_LV0MoveSprite	equ	-426
_LV0MrgCop	equ	-210
_LV0NewRegion	equ	-516

_LV0NotRegion	equ	-522
_LV0OpenFont	equ	-72
_LV0CrRectRegion	equ	-510
_LV0OwnBlitter	equ	-456
_LV0PolyDraw	equ	-336
_LV0QBlit	equ	-276
_LV0QBSBlit	equ	-294
_LV0ReadPixel	equ	-318
_LV0RectFill	equ	-306
_LV0RemFont	equ	-486
_LV0RemIBob	equ	-132
_LV0RemVSprite	equ	-138
_LV0ScrollRaster	equ	-396
_LV0ScrollVPort	equ	-588
_LV0SetAPen	equ	-342
_LV0SetBPen	equ	-348
_LV0SetCollision	equ	-144
_LV0SetDrMd	equ	-354
_LV0SetFont	equ	-66
_LV0SetRast	equ	-234
_LV0SetRGB4	equ	-288
_LV0SetSoftStyle	equ	-90
_LV0SortGList	equ	-150
_LV0SyncSBitHap	equ	-444
_LV0Text	equ	-60
_LV0TextLength	equ	-54
_LV0UCopperListInit	equ	-594
_LV0UnlockLayerRom	equ	-438
_LV0VBeamPos	equ	-384
_LV0WaitBlit	equ	-228
_LV0WaitBOVP	equ	-402
_LV0WaitTOF	equ	-270
_LV0WritePixel	equ	-324
_LV0XorRectRegion	equ	-558

A2.5 Icon-Library

Nome per l'apertura: `icon.library`

Indirizzo di base: `_IconBase`

_LV0AddFreeList	equ	-72
_LV0AllocWBObject	equ	-66
_LV0BumpRevision	equ	-108
_LV0FindToolType	equ	-96
_LV0FreeDiskObject	equ	-90
_LV0FreeFreeList	equ	-54
_LV0FreeWBObject	equ	-60
_LV0GetDiskObject	equ	-78
_LV0GetIcon	equ	-42
_LV0GetWBObject	equ	-30

_LV0MatchToolValue	equ	-102
_LV0PutDiskObject	equ	-84
_LV0PutIcon	equ	-48
_LV0PutWBObject	equ	-36

A2.6 Le librerie matematiche

Nome per l'apertura: `mathffp.library`

Indirizzo di base: `_MathBase`

_LV0SPAbs	equ	-54
_LV0SPAdd	equ	-66
_LV0SPCmp	equ	-42
_LV0SPDiv	equ	-84
_LV0SPFix	equ	-30
_LV0SPFH	equ	-36
_LV0SPMul	equ	-78
_LV0SPNeg	equ	-60
_LV0SPSub	equ	-72
_LV0SPTst	equ	-48

Nome per l'apertura: `mathieeedoubbas.library`

Indirizzo di base: `_MathleeeDoubBasBase`

_LVOIEEEDPAbs	equ	-54
_LVOIEEEDPAdd	equ	-66
_LVOIEEEDPCmp	equ	-42
_LVOIEEEDPDiv	equ	-84
_LVOIEEEDPFix	equ	-30
_LVOIEEEDPFlt	equ	-36
_LVOIEEEDPMul	equ	-78
_LVOIEEEDPNeg	equ	-60
_LVOIEEEDPSub	equ	-72
_LVOIEEEDPTst	equ	-48

Nome per l'apertura: `mathtrans.library`

Indirizzo di base: `_MathTransBase`

_LV0SPAcos	equ	-120
_LV0SPAsin	equ	-114
_LV0SPAtan	equ	-30
_LV0SPCos	equ	-42
_LV0SPCosh	equ	-66
_LV0SPExp	equ	-78
_LV0SPFieee	equ	-108
_LV0SPLog	equ	-84

<code>_LV0SPLog10</code>	<code>equ</code>	<code>-126</code>
<code>_LV0SPPow</code>	<code>equ</code>	<code>-90</code>
<code>_LV0SPSin</code>	<code>equ</code>	<code>-36</code>
<code>_LV0SPSincos</code>	<code>equ</code>	<code>-54</code>
<code>_LV0SPSinh</code>	<code>equ</code>	<code>-60</code>
<code>_LV0SPSqrt</code>	<code>equ</code>	<code>-96</code>
<code>_LV0SPTan</code>	<code>equ</code>	<code>-48</code>
<code>_LV0SPTanh</code>	<code>equ</code>	<code>-72</code>
<code>_LV0SPTieee</code>	<code>equ</code>	<code>-102</code>

A2.7 Varie (Diskfont e Translator)

Diskfont-Library

Nome per l'apertura: `diskfont.library`

Indirizzo di base: `DiskfontBase`

<code>_LV0AvaIlFonts</code>	<code>equ</code>	<code>-36</code>
<code>_LV00penDiskFont</code>	<code>equ</code>	<code>-30</code>

Translator-Library

Nome per l'apertura: `translator.library`

Indirizzo di base: `TranslatorBase`

<code>LV0Translate</code>	<code>equ</code>	<code>-30</code>
---------------------------	------------------	------------------

Appendice A3: Funzioni più importanti e loro parametri

A3.1 Exec
A3.2 DOS
A3.3 Intuition
A3.4 Graphics
A3.5 Layers

A3.1 Exec

Funzione/Reg.	A0	A1	A2	A3	D0	D1
AbortIO		IORequest				
AddDevice		Device				
AddHead	List	Node				
AddIntServer		Interrupt			IntNumber	
AddLibrary		Library				
AddPort		Port				
AddResource		Resource				
AddTail		List	Node			
AddTask		Task	initPC	finalPC		
AllocAbs		LocatIO			Size	
Allocate	freeList				Size	
AllocEntry	Entry					
AllocMem					Size	Request
AllocSignal					SignalNum	
AllocTrap					TrapNum	
AvailMem						Request
Cause		Interrupt				
CheckIO		IORequest				
CloseDevice		IORequest				
CloseLibrary		Library				
Deallocate		freeList	memoryBlock		Size	
Disable						
DoIO		IORequest				
Enable						
Enqueue	List	Node				
FindName	List	name				
FindPort		name				

Funzione/Reg.	A0	A1	A2	A3	D0	D1
FindTask		name				
Forbid						
FreeEntry	Entry					
FreeMem		MemoryBlock			Size	
FreeSignal					SignalNum	
FreeTrap					TrapNum	
GetMsg	Port					
Insert	List	Node	pred			
OldOpenLibrary		LibName				
OpenDevice	devName	IORequest			unit	Flags
OpenResource	resName				Version	
Permit						
PutMsg	Port	message				
RemDevice		Device				
RemHead	List					
RemIntServer		Interrupt			IntNumber	
RemLibrary		Library				
Remove		Node				
RemPort		Port				
RemResource		Resource				
RemTail	List					
RemTask		Task				
ReplyMsg		Message				
SendIO		IORequest				
SetExcept					NewSig	SignalSet
SetIntVector		Interrupt			IntNum	Interrupt
SetSignal					NewSig	SignalSet
SetSR					NewSR	Mask
SetTaskPri		Task			Priority	
Signal		Task			SignalSet	
SumLibrary		Library				
SuperState						
UserState					SysStack	
Wait					SignalSet	
WaitIO		IORequest				
WaitPort	Port					

A3.2 DOS

Funzione/Reg.	D1	D2	D3	D4
Close	File			
CreateDir	Name			
CreateProc	Name	Prior.	SegList	StackSize
CurrentDir	Lock			
DateStamp	Date			
Delay	Timeout			
DeleteFil	Name			
DeviceProc	Name			
DupLock	Lock			
Examine	Lock	FileInfoBBlock		
Execute	String	File	File	
Exit	ReturnCode			
ExNext	Lock	FileInfoBBlock		
Info	Lock	ParameterBBlock		
Input				
IoErr				
IsInteractive	File			
LoadSeg	FileName			
Lock	Name	Type		
Open	Name	AccessMode		
Output				
ParentDir	Lock			
Read	File	Buffer	Len	
ReName	OldName	NewName		
Seek	File	Position	Offset	
SetComment	Name	Comment		
SetProtection	Name	Mask		
UnLoadSeg	Segment			
UnLock	Lock			
WaitForChar	File	Timeout		
Write	File	Buffer	Len	

A3.3 Intuition

AddGadget	AddPtr/Gadget/Position A0/A1/D0
AllocRemember	RememberKey/Sizef/Flags A0/D0/D1
AlohaWorkbench	wbport A0
AutoRequest	Window/Body/PText/NText/PFlag/NFlag/W/H A0 / A 1 /A2 /A3 /D0 / D 1 /D2/D3
BeginRefresh	Window A0

BuildSysRequest	Window/Body/PosText/NegText/Flags/W/H A0 / A1 /A2 /A3 /D0 /D1/D2
ClearDMRequest	Window A0
ClearMenuStrip	Window A0
ClearPointer	Window A0
CloseScreen	Screen A0
CloseWindow	Window A0
CloseWorkBench	
CurrentTime	Seconds/Micros A0/A1
DisplayAlert	AlertNumber/String/Height D0/A0/D1
DisplayBeep	Screen A0
DoubleClick	sseconds/smicos/cseconds/cmicos D0/D 1/D2/D3
DrawBorder	RPort/Border/LeftOffset/TopOffset A0/A1/D0/D1
DrawImage	RPort/Image/LeftOffset/TopOffset A0/A1/D0/D1
EndRefresh	Window/complete A0/D0
EndRequest	requester/Window A0/A1
FreeRemember	RememberKey/ReallyForget A0/D0
FreeSysRequest	Window A0
GetDefPrefs	Preferences/Size A0/D0
GetPrefs	Preferences/Size A0/D0
InitRequester	req A0
IntuiTextLength	itext A0
Intuition	ievent A0
ItemAddress	MenuStrip/MenuNumber A0/D0
MakeScreen	Screen A0
ModifyIDCMP	Window/Flags A0/D0
ModifyProp	Gadget/Ptr/Req/Flags/HPos/VPos/HBody/VBody A0 /A1/A2 /D0 / D 1 /D2 /D3 /D4
MoveScreen	Screen/dx/dy A0/D0/D1
MoveWindow	Window/dx/dy A0/D0/D1
OffGadget	Gadget/Ptr/Req A0/A1/A2
OffMenu	Window/MenuNumber A0/D0
OnGadget	Gadget/Ptr/Req A0/A1/A2
OnMenu	Window/MenuNumber A0/D0
OpenIntuition	
OpenScreen	OSargs A0
OpenWindow	OWargs A0
OpenWorkBench	
PrintIText	rp/itext/left/top A0/A1/D0/D1
RefreshGadgets	Gadgets/Ptr/Req A0/A1/A2
RemakeDisplay	
RemoveGadget	RemPtr/Gadget A0/A1
ReportMouse	Window/Boolean A0/D0

Request	Requester/Window A0/A1
RethinkDisplay	
ScreenToBack	Screen A0
ScreenToFront	Screen A0
SetDMRequest	Window/req A0/A1
SetMenuStrip	Window/Menu A0/A1
SetPointer	Window/Pointer/Height/Width/Xoffset/Yoffset A0 /A1 /D0 /D1 /D2 /D3
SetPrefs	Preferences/Size/flag A0/D0/D1
SetWindowTitles	Window/Windowtitle/Screentitle A0/A1/A2
ShowTitle	Screen/ShowIt A0/D0
Size Window	Window/dx/dy A0/D0/D1
ViewAddress	
ViewPortAddress	Window A0
WBenchToBack	
WBenchToFront	
WindowLimits	Window/minwidth / minheight / maxwidth / maxheight A0 /D0 / D1 /D2 /D3
WindowToBack	Window A0
WindowToFront	Window A0

A3.4 Graphics

AddAnimOb	obj/animationKey/rastPort A0/A1/A2
AddBob	bob/rastPort A0/A1
AddFont	textFont A1
AddVSprite	vSprite/rastPort A0/A1
AllocRaster	width/height D0/D1
AndRectRegion	rgn/rect A0/A1
Animate	animationKey/rastPort A0/A1
AreaDraw	rastPort/x/y A1/D0/D1
AreaEnd	rastPort A1
AreaMove	rastPort/x/y A1/D0/D1
AskFont	rastPort/textAttr A1/A0
AskSoftStyle	rastPort A1
BltBitMap	srcBitMap/srcX/srcY/destBitMap/destX/destY A0 /D0 /D1 /A1 /D2 /D3 sizeX/sizeY/minterm/mask/tempA D4 /D5 /D6 /D7 /A2
BltBitMapRastPort	srcbm/srcx/ srcy/destrp/destX/destY A0 /D0 /D1 /A1 /D2 /D3 sizeX / size Y / minterm D4 /D5 /D6

BltClear	memory/size/flags A1/D0/D1
BltPattern	rastPort/ras/xl/yl/maxX/maxY / fillBytes A1 /A0/D0/D1/D2 /D3 /D4
BltTemplate	src/srcX/srcMod / destRastPort / destX/destY/sizeX/sizeY A0/D0/D1 /A1 /D2 /D3 /D4 /D5
CBump	copperList A1
ChangeSprite	vp/simplesprite/data A0/A1/A2
ClearEOL	rastPort A1
ClearRegion	rgn A0
ClearScreen	rastPort A1
ClipBlit	src/srcX/srcY/destrp/destX/destY/sizeX/sizeY/minterm A0/D0 /D1 /A1 /D2 /D3 /D4 /D5 /D6
CloseFont	textFont A1
CMove	copperList/destination/data A1/D0/D1
CopySBitMap	I1/I2 A0/A1
CWait	copperList/x/y A1/D0/D1
DisownBlitter	
DisposeRegion	rgn A0
DoCollision	rasPort A1
Draw	rastPort/x/y A1/D0/D1
DrawGLint	rastPort/viewPort A1/A0
Flood	rastPort/mode/x/y A1/D2/D0/D1
FreeColorMap	colormap A0
FreeCopList	coplist A0
FreeCprList	cprlist A0
FreeGBuffers	animationObj/rastPort/doubleBuffer A0/A1/D0
FreeRaster	planePtr/width/height A0/D0/D1
FreeSprite	num D0
FreeVPortCopLists	viewport A0
GelsFuncE	
GelsFuncF	
GetColorMap	entries D0
GetGBuffers	animationObj/rastPort/doubleBuffer A0/A1/D0
GetRGB4	colormap/entry A0/D0
GetSprite	simplesprite/num A0/D0
InitArea	areaInfo/vectorTable/vectorTableSize A0/A1/D0
InitBitMap	bitMap/depth/width/height A0/D0/D1 /D2
InitGels	dummyHead/dummyTail/Gelsinfo A0/A1/A2
InitGMasks	animationObj A0
InitMasks	vSprite A0
InitRastPort	rastPort A1
InitTmpRas	tmpras/buff/size A0/A1/D0
InitView	view A1

InitVPort	viewPort A0
LoadRGB4	viewPort/colors/count A0/A1/D0
LoadView	view A1
LockLayerRom	layer A5
MakeVPort	view/viewPort A0/A1
Move	rastPort/x/y A1/D0/D1
MoveSprite	viewport/simplesprite/x/y A0/A1/D0/D1
MrgCop	view A1
NewRegion	
NotRegion	rgn A0
OpenFont	textAttr A0
OrRectRegion	rgn/rect A0/A1
OwnBlitter	
PolyDraw	rastPort/count/polyTable A1/D0/A0
QBlit	blit A1
QBSBlit	blit A1
ReadPixel	rastPort/x/y A1/D0/D1
RectFill	rastPort/x1/y1/xu/yu A1/D0/D1/D2/D3
RemFont	textFont A1
RemlBob	bob/rastPort/viewPort A0/A1/A2
RemVSprite	vSprite A0
ScrollRaster	rastPort/dX/dY/minx/miny/maxx/maxy A1 /D0/D1/D2 /D3 /D4 /D5
ScrollVPort	vp A0
SetAPen	rastPort/pen A1/D0
SetBPen	rastPort/pen A1/D0
SetCollision	type/routine/gelsInfo D0/A0/A1
SetDrMd	rastPort/drawMode A1/D0
SetFont	RastPortID/textFont A1/A0
SetRast	rastPort/color A1/D0
SetRGB4	viewPort/index/r/g/b A0/D0/D1/D2/D3
SetSoftStyle	rastPort/style/enable A1/D0/D1
SortGList	rastPort A1
SyncSBitMap	I A0
Text	RastPort/string/count A1/A0/D0
TextLength	RastPort/string/count A1/A0/D0
UCopperListInit	copperlist/num A0/D0
UnlockLayerRom	layer A5
VBeamPos	
WaitBlit	
WaitBOVP	viewport A0
WaitTOF	

WritePixel	rastPort/x/y A1/D0/D1
XorRectRegion	rgn/rect A0/A1

A3.5 Layers (li sta per layer info)

BeginUpdate	Layer A0
BehindLayer	li/Layer A0/A1
CreateBehindLayer	li/bm/x0/y0/x1/y1/flags/bm2 A0/A1/D0/D1/D2/D3/D4/A2
CreateUpfrontLayer	h/bm/x0/y0/x1/y1/flags/bm2 A0/A1/D0/D1/D2/D3/D4/A2
DeleteLayer	li/Layer A0/A1
DisposeLayerInfo	li A0
EndUpdate	Layer/flag A0/D0
FattenLayerInfo	li A0
InitLayers	li A0
LockLayer	li/Layer A0/A1
LockLayerInfo	li A0
LockLayers	li A0
MoveLayer	li/Layer/dx/dy A0/A1/D0/D1
MoveLayerInFrontOf	Layer/Layer A0/A1
NewLayerInfo	
ScrollLayer	li/Layer/dx/dy A0/A1/D0/D1
SizeLayer	li/Layer/dx/dy A0/A1/D0/D1
SwapBitsRastPortClip- Rect	rp/cr A0/A1
ThinLayerInfo	li A0
UnlockLayer	Layer A0
UnlockLayerInfo	li A0
UnlockLayers	li A0
UpfrontLayer	li/Layer A0/A1
WhichLayer	li/x/y A0/D0/D1

Appendice A4: Tipi di dati, strutture, tabelle di offset, costanti

A4.1 Exec
A4.2 DOS
A4.3 Intuition
A4.4 Graphics
A4.5 Devices

La presente appendice è costituita in modo tale che parti di essa, (o tutta) possano venire facilmente trasformate in file Include. Dal momento che non voglio costringere nessuno ad usare sempre la soluzione DC oppure la soluzione di Offset, a seconda del fatto che io ritenga più opportuna l'una o l'altra, stabiliamo il seguente compromesso: tutte le strutture sono costituite con DS.x. Nella prima colonna è tuttavia indicato, l'Offset. L'ultima riga fornisce la dimensione tramite una istruzione EQU.

Gli Offset della prima colonna sono sempre annotati in esadecimale. Anche per gli operatori, vale l'esadecimale come sempre (\$ prima del numero). La riga seguente ne fornisce un esempio:

```
1A      nw_Title      ds.l      1
```

Da ciò potremmo trarre:

```
dc.l      Mio_Titolo
```

oppure (xx_SIZE è sempre definito come EQU):

```
NewWindow      ds.b      nw_SIZE
nw_Title      equ      $1A
               lea      NewWindow,a0
               move.l   #Mio_Titolo,nw_Title(a0)
```

Le costanti appartenenti ad una struttura si trovano immediatamente dopo queste righe, e di solito sotto forma di istruzioni EQU. Se due strutture utilizzano le stesse costanti, queste si troveranno fra le due strutture. In casi particolari troveremo delle costanti anche in altre situazioni.

Ulteriori dettagli per il funzionamento delle strutture e delle tabelle di Offset sono contenuti nel Capitolo 11. L'accento circonflesso (^) significa "puntatore a" (indirizzo di).

A4.1 Exec

```

;nodes
;-----
000          LN_SUCC  ds.l    1
004          LN_PRED  ds.l    1
008          LN_TYPE  ds.b    1
009          LN_PRI   ds.b    1
00A          LN_NAME  ds.l    1
              LN_SIZE  equ    $00E

NT_UNKNOWN   equ    0
NT_TASK      equ    1
NT_INTERRUPT equ    2
NT_DEVICE    equ    3
NT_MSGPORT   equ    4
NT_MESSAGE   equ    5
NT_FREEMSG   equ    6
NT_REPLYMSG  equ    7
NT_RESOURCE  equ    8
NT_LIBRARY   equ    9
NT_MEMORY    equ   10
NT_SOFTINT   equ   11
NT_FONT      equ   12
NT_PROCESS   equ   13
NT_SEMAPHORE equ   14

;La Base di sys conta a partire da qui
;-----

; lists
;-----

000          LH_HEAD   ds.l    1
004          LH_TAIL   ds.l    1
008          LH_TAILPRED ds.l    1
00C          LH_TYPE   ds.b    1
00D          LH_pad     ds.b    1
              LH_SIZE   equ    $00E

;Struttura della Message-Port
;-----

00E          MP_FLAGS   ds.b    1          ;Flags
00F          MP_SIGBIT   ds.b    1          ;Numero Bit Segnale
010          MP_SIGTASK  ds.l    1          ;^Task per il Sig
014          MP_MSGLIST  ds.b    LH_SIZE   ;Lista dei Messaggi
              MP_SIZE    equ    $022

;Struttura di Message
00E          MN_REPLYPORT ds.l    1          ;^Reply Port
012          MN_LENGTH   ds.w    1          ;Lunghezza in Byte

```

```

014      MN_SIZE          equ      $014

MP_SOFTINT      equ      MP_SIGTASK
PF_ACTION       equ      3

PA_SIGNAL       equ      0
PA_SOFTINT      equ      1
PA_IGNORE       equ      2

;Libraries
;-----

LIB_VECTSIZE    equ      6
LIB_RESERVED    equ      4
LIB_BASE        equ      $FFFFFFFA
LIB_USERDEF     equ      LIB_BASE-(LIB_RESERVED*LIB_VECTSIZE)
LIB_NONSTD      equ      LIB_USERDEF

00E      LIB_FLAGS      ds.b      1      ;Per i Flag vedi sotto
00F      LIB_pad        ds.b      1      ;
010      LIB_NEGSIZE    ds.w      1      ;Numero Byte prima di Lib
012      LIB_POSSIZE    ds.w      1      ;Numero Byte dopo Lib
014      LIB_VERSION    ds.w      1      ;Versione (principale)
016      LIB_REVISION   ds.w      1      ;Versione sottogruppo
018      LIB_IDSTRING   ds.l      1      ;^Name
01C      LIB_SUM        ds.l      1      ;Checksum
020      LIB_OPENCNT    ds.w      1      ;Open attuali
          LIB_SIZE      equ      $022

LIBB_SUMMING    equ      0      ;Calcolo della Checksum
LIBF_SUMMING    equ      1      ;
LIBB_CHANGED    equ      1      ;La Lib è stata modificata
LIBF_CHANGED    equ      2      ;
LIBB_SUMUSED    equ      2      ;1 se problema di Checksum
LIBF_SUMUSED    equ      4
LIBB_DELEXP     equ      3
LIBF_DELEXP     equ      8

;Semaphore Message Port
;-----
022      SM_BIDS        ds.w      1      ;Numero dei Lock Bit
          SM_SIZE      equ      $024

;Unions
;-----
SM_LOCKMSG      equ      MP_SIGTASK      ;Ved. la'

;Struttura di Device
;-----
;***** come Library con DD_xxxx *****
DD_SIZE        equ      $22

```

```

022     UNIT_FLAGS      ds.b    1
023     UNIT_pad        ds.b    1
024     UNIT_OPENCNT     ds.w    1
        UNIT_SIZE       equ     $022

```

```

UNITB_ACTIVE      equ     0

```

```

; INTERRUPTS
;-----

```

```

00E     IS_DATA         ds.l    1
012     IS_CODE         ds.l    1
        IS_SIZE         equ     $016

```

```

000     IV_DATA         ds.l    1
004     IV_CODE         ds.l    1
008     IV_NODE         ds.l    1
        IV_SIZE         equ     $00C

```

```

SB_SAR      equ     15
SF_SAR      equ     $8000
SB_TQE      equ     14
SF_TQE      equ     $4000
SB_SINT     equ     13
SF_SINT     equ     $2000

```

```

SH_PAD      equ     SH_SIZE

```

```

SIH_PRIMASK  equ     $0F0
SIH_QUEUE5  equ     5

```

```

; Variabili statistiche di sistema
;-----

```

```

022     SoftVer         ds.w    1           ; Versione Kickstart
024     LowMemChkSum     ds.w    1         ; Vettore trap Checksumm
026     ChkBase         ds.l    1         ; Base di Sys(complemento)
02A     ColdCapture     ds.l    1         ; ^Cold-Start
02E     CoolCapture     ds.l    1         ; ^Cool-Start
032     WarmCapture     ds.l    1         ; ^Warm-Start
036     SysStkUpper     ds.l    1         ; ^Sys-Stack (alto)
03A     SysStkLower     ds.l    1         ; ^Sys-Stack (Top)
03E     MaxLocHem       ds.l    1         ; ^Memoria max attuale
042     DebugEntry      ds.l    1         ; ^Debugger
046     DebugData       ds.l    1         ; ^Segmento Data Debugger
04A     AlertData       ds.l    1         ; ^Alerts Data
04E     RsvdExt         ds.l    1         ; riservato
052     ChkSum          ds.w    1         ; Checksumm fino a qui

```

```

; Per sorgenti di Interrupt:

```

```

054     IntVects        equ     $054
054     IVTBE           ds.b    IV_SIZE
060     IVDSKBLK        ds.b    IV_SIZE

```

06C	IVSOFTINT	ds.b	IV_SIZE
078	IVPORTS	ds.b	IV_SIZE
084	IVCOPER	ds.b	IV_SIZE
090	IVVERTB	ds.b	IV_SIZE
09C	IVBLIT	ds.b	IV_SIZE
0A8	IWAUD0	ds.b	IV_SIZE
0B4	IWAUD1	ds.b	IV_SIZE
0C0	IWAUD2	ds.b	IV_SIZE
0CC	IWAUD3	ds.b	IV_SIZE
0D8	IVRBF	ds.b	IV_SIZE
0E4	IVDSKSYNC	ds.b	IV_SIZE
0F0	IVEXTER	ds.b	IV_SIZE
0FC	IVINTEN	ds.b	IV_SIZE
108	IVNMI	ds.b	IV_SIZE
;Variabili dinamiche di sistema			
114	ThisTask	ds.l	1 ;^Task attuale
118	IdleCount	ds.l	1 ;Contatore di attesa
11C	DispCount	ds.l	1 ;Contatore di Dispatch
120	Quantum	ds.w	1 ;Quanto di tempo
122	Elapsed	ds.w	1 ;Trascorso
124	SysFlags	ds.w	1 ;vari
126	IDNestCnt	ds.b	1 ;Profondita' di Inter.-Disable
127	TDNestCnt	ds.b	1 ;Profondita' di Task-Disable
128	AttnFlags	ds.w	1 ;Flag del marcatore
12A	AttnResched	ds.w	1 ;
12C	ResModules	ds.l	1 ;^Moduli residenti
130	TaskTrapCode	ds.l	1 ;^Default Trap-Routine
134	TaskExceptCode	ds.l	1 ;^Default Exception-Rout.
138	TaskExitCode	ds.l	1 ;^Default Exit-Routine
13C	TaskSigAlloc	ds.l	1 ;Default Signal-Mask
140	TaskTrapAlloc	ds.w	1 ;Default Trap-Mask
;List Headers			
142	MemList	ds.b	LH_SIZE
150	ResourceList	ds.b	LH_SIZE
15E	DeviceList	ds.b	LH_SIZE
16C	IntrList	ds.b	LH_SIZE
17A	LibList	ds.b	LH_SIZE
188	PortList	ds.b	LH_SIZE
196	TaskReady	ds.b	LH_SIZE
1A4	TaskWait	ds.b	LH_SIZE
1B2	SoftInts	ds.b	5*SH_SIZE
202	LastAlert	ds.b	16
212	ExecBaseReserved	ds.l	1
SYSBASESIZE		equ	\$216
;attention flags:			
AFB_68010	equ	0	; (anche 68020)
AFB_68020	equ	1	
AFB_68881	equ	4	

```

AFB_PAL          equ      8          ;PAL/NTSC
AFB_50HZ         equ      9          ;Clock-Rate

UNITF_ACTIVE     equ      1
UNITE_INTASK     equ      1
UNITF_INTASK     equ      2

;memory
;-----

00E      ML_NUMENTRIES    ds.w      1
          ML_ME           equ       16
          ML_SIZE         equ       16

000      ME_REQS          ds.w      0
000      ME_ADDR          ds.l      1
004      ME_LENGTH        ds.l      1
          ME_SIZE         equ       8

MEMB_PUBLIC      equ       0
MEMF_PUBLIC      equ       1

MEMB_CHIP        equ       1
MEMF_CHIP        equ       2

MEMB_FAST        equ       2
MEMF_FAST        equ       4

MEMB_CLEAR       equ       16
MEMF_CLEAR       equ      $10000

MEMB_LARGEST     equ       17
MEMF_LARGEST     equ      $20000

MEM_BLOCKSIZE    equ       8
MEM_BLOCKMASK    equ      (MEM_BLOCKSIZE-1)

00E      MH_ATTRIBUTES    ds.w      1
010      MH_FIRST         ds.l      1
014      MH_LOWER         ds.l      1
018      MH_UPPER         ds.l      1
01C      MH_FREE          ds.l      1
          MH_SIZE         equ      $020

000      MC_NEXT          ds.l      1
004      MC_BYTES         ds.l      1
008      MC_SIZE          ds.l      1

;Struttura di Task Control
;-----
00E      TC_JLAGS         ds.b      1          ;Flags
00F      TC_JTATE         ds.b      1          ;Status
010      TC_IDNESTCNT     ds.b      1          ;Profondita' di Inter.-Disable

```


011	TC_TDNESTCNT	ds.b	1	;Profondita' di Task-Disable
012	TC_SIGALLOC	ds.l	1	;Segnali attribuiti
016	TC_SIGWAIT	ds.l	1	;che sono attesi
01A	TC_SIGRECVD	ds.l	1	;che arrivano
01E	TC_SIGEXCEPT	ds.l	1	;che valgono come Exception
022	TC_TRAPALLOC	ds.w	1	;Trap attribuiti
024	TC_TRAPABLE	ds.w	1	;Trap abilitati
026	TC_EXCEPTDATA	ds.l	1	;^Dati di Exception
02A	TC_EXCEPTCODE	ds.l	1	;^Codice di Exception
02E	TC_TRAPDATA	ds.l	1	;^Dati di Trap
032	TC_TRAPCODE	ds.l	1	;^Codice di Trap
036	TC_SPREG	ds.l	1	;Puntatore Stack
03A	TC_SPLOWER	ds.l	1	;^Struttura Stack basso
03E	TC_SPUPPER	ds.l	1	;^Struttura Stack alto (+2)
042	TC_SWITCH	ds.l	1	;^Task che lascia la CPU
046	TC_LAUNCH	ds.l	1	;^Task in arrivo
04A	TC_MEMENTRY	ds.b	LH_SIZE	;Uso della memoria
058	TC_Userdata	ds.l	1	;^Dati utente
	TC_SIZE	equ	\$05C	

TB_PROCTIME	equ	0
TF_PROCTIME	equ	1
TB_STACKCHK	equ	4
TF_STACKCHK	equ	16
TB_EXCEPT	equ	5
TF_EXCEPT	equ	52
TB_SWITCH	equ	6
TF_SWITCH	equ	64
TB_LAUNCH	equ	7
TF_LAUNCH	equ	128

TS_INVALID	equ	0
TS_ADDED	equ	TS_INVALID+1
TS_RUN	equ	TS_ADDED+1
TS_READY	equ	TS_RUN+1
TS_WAIT	equ	TS_READY+1
TS_EXCEPT	equ	TS_WAIT+1
TS_REMOVED	equ	TS_EXCEPT+1

SIGF_ABORT	equ	\$0001
SIGF_CHILD	equ	\$0002
SIGF_BLIT	equ	\$0010
SIGF_DOS	equ	\$0100

SIGB_ABORT	equ	0
SIGB_CHILD	equ	1
SIGB_BLIT	equ	4
SIGB_DOS	equ	8

SYS_SIGALLOC	equ	\$0FFFF
SYS_TRAPALLOC	equ	\$08000

```

;Struttura di IO-Request
;-----

014      IO_DEVICE      ds.l      1      ;^Struttura Device
018      IO_UNIT        ds.l      1      ;^Unit (dei Driver)
01C      IO_COMMAND     ds.w      1      ;^Comando Device
01E      IO_FLAGS       ds.b      1      ;Flag
01F      IO_ERROR       ds.b      1      ;Warning-Code
          IO_SIZE        equ       $020

;IO-Extension
020      IO_ACTUAL       ds.l      1      ;Byte trasmessi
024      IO_LENGTH      ds.l      1      ;Totale Byte
028      IO_DATA        ds.l      1      ;^Dati
02C      IO_OFFSET      ds.l      1      ;Offset di Seeking
          IOSTD_SIZE     equ       $30

IOB_QUICK equ 0
IOF_QUICK equ 1

```

A4.2 DOS

```

;Accesso ai File
;-----
MODE_READWRITE equ 1004      ;Solo dalla V.1.2
MODE_OLDFILE   equ 1005
MODE_READONLY  equ MODE_OLDFILE
MODE_NEWFILE   equ 1006

;Funzione di SEEK, posizioni relative
OFFSET_BEGINNING equ -1      ;Inizio del file
OFFSET_BEGINING  equ OFFSET_BEGINNING
OFFSET_CURRENT   equ 0       ;relativo a quello impostato
OFFSET_END       equ 1       ;Fine del file

;banalità
;-----
BITSPERBYTE      equ 8
BYTESPERLONG     equ 4
BITSPERLONG      equ 52
MAXINT           equ $7FFFFFFF
MININT           equ $80000000

;Tipi di Lock
;-----
SHARED_LOCK      equ -2      ;altri Task possono leggere
ACCESS_READ      equ SHARED_LOCK
EXCLUSIVE_LOCK   equ -1      ;non possono leggere
ACCESS_WRITE     equ EXCLUSIVE_LOCK

```

```

;DateStamp
;-----
00      ds_Days          ds.l      1          ;Giorni dal 1.1.1978
04      ds_Minute        ds.l      1          ;Minuti dalle ore 00
08      ds_Tick          ds.l      1          ;Tick nel minuto corrente
        ds_SIZEOF        equ      $0C

TICKS_PER_SECOND      equ      50          ;1 Tick = 1/50 sec


;FileInfoBlock
;-----
00      fib_DiskKey       ds.l      1
04      fib_DirEntryType ds.l      1          ;0=file, >0 = Dir
08      fib_FileName     ds.b      108       ;max. lunghezza 30
74      fib_Protection   ds.l      1          ;Vedi equ sotto
78      fib_EntryType    ds.l      1
7C      fib_Size         ds.l      1          ;Lunghezza file
80      fib_NumBlocks    ds.l      1
84      fib_DateStamp     ds.b      ds_SIZEOF ;Ultima modifica
90      flb_Comment       ds.b      116
        fib_SIZEOF       equ      $104


FIBB_READ      equ      3
FIBF_READ      equ      8
FIBB_WRITE     equ      2
FIBF_WRITE     equ      4


FIBB_EXECUTE   equ      1
FIBF_EXECUTE   equ      2
FIBB_DELETE    equ      0
FIBF_DELETE    equ      1


;InfoData (di un Dischetto)
;-----
;In questa struttura sono contenuti puntatori BCPL,
;per cui dovra' essere giustificata per parola lunga

        CNOP            0,4
00      id_NumSoftErrors ds.l      1
04      id_UnitNumber   ds.l      1
08      id_DiskState    ds.l      1 ;Vedi equ sotto
0C      id_NumBlocks    ds.l      1
10      id_NumBlocksUsed ds.l      1
14      id_BytesPerBlock ds.l      1
18      id_DiskType     ds.l      1
1C      id_VolumeNode   ds.l      1
20      id_InUse        ds.l      1 ;0 se no
        id_SIZEOF       equ      $24


ID_WRITE_PROTECTED equ      80
ID_VALIDATING      equ      81
ID_VALIDATED       equ      82

```

ID_NO_DISK_PRESENT	equ	-1	
ID_UNREADABLE_DISK	equ	\$42414400	; 'BAD' spostato
ID_NOT_REALLY_DOS	equ	\$E444F53	; 'NDOS'
ID_DOS_DISK	equ	\$44F5300	; 'DOS'
ID_KICKSTART_DISK	equ	\$B49434B	; 'KICK'

;Error-Codes

;-----

ERROR_NO_FREE_STORE	equ	103
ERROR_OBJECT_IN_USE	equ	202
ERROR_OBJECT_EXISTS	equ	203
ERROR_OBJECT_NOT_FOUND	equ	205
ERROR_ACTION_NOT_KNOWN	equ	209
ERROR_INVALID_COMPONENT_NAME	equ	210
ERROR_INVALID_LOCK	equ	211
ERROR_OBJECT_WRONG_TYPE	equ	212
ERROR_DISK_NOT_VALIDATED	equ	213
ERROR_DISK_WRITE_PROTECTED	equ	214
ERROR_RENAME_ACROSS_DEVICES	equ	215
ERROR_DIRECTORY_NOT_EMPTY	equ	216
ERROR_DEVICE_NOT_MOUNTED	equ	218
ERROR_SEEK_ERROR	equ	219
ERROR_COMMENT_TOO_BIG	equ	220
ERROR_DISK_FULL	equ	221
ERROR_DELETE_PROTECTED	equ	222
ERROR_WRITE_PROTECTED	equ	223
ERROR_READ_PROTECTED	equ	224
ERROR_NOT_A_DOS_DISK	equ	225
ERROR_NO_DISK	equ	226
ERROR_NO_MORE_ENTRIES	equ	232

;Codici di Return consigliati

;-----

RETURN_OK	equ	0	;Tutto bene
RETURN_WARN	equ	5	;solo segnalazione/consiglio
RETURN_ERROR	equ	10	;Errore
RETURN_FAIL	equ	20	;Errore Totale

;Break-Codes

;-----

SIGBREAKB_CTRL_C	equ	12
SIGBREAKF_CTRL_C	equ	\$1000
SIGBREAKB_CTRL_D	equ	13
SIGBREAKF_CTRL_D	equ	\$2000
SIGBREAKB_CTRL_E	equ	14
SIGBREAKF_CTRL_E	equ	\$4000
SIGBREAKB_CTRL_F	equ	15
SIGBREAKF_CTRL_F	equ	\$8000

Le seguenti Costanti vengono riportate solo come suggerimento.
Sono state prelevate da altri paragrafi della presente appendice
al fine di dimostrarne la dipendenza.

```
bm_SIZEOF      equ    $28      ;da gfx
vp_SIZEOF      equ    $28      ;da view
rp_SIZEOF      equ    $64      ;da rastport
RP_JAM2        equ    1
li_SIZEOF      equ    $66      ; da layers
MN_SIZE        equ    $14      ;da port
TV_SIZE        equ    8        ;da timer
```

```

;-----
;                               Titolo Menu
;-----

```

00	mu_NextMenu	ds.l	1 ;^Prossimo titolo
04	mu_LeftEdge	ds.w	1 ;a sinistra
06	mu_TopEdge	ds.w	1 ;in alto
08	mu_Width	ds.w	1 ;Larghezza
0A	mu_Height	ds.w	1 ;Altezza
0C	mu_Flags	ds.w	1 ;Per i Bit vedi sotto
0E	mu_MenuName	ds.l	1 ;^Testo del titolo
12	mu_FirstItem	ds.l	1 ;^Elenco Item
16	mu_JazzX	ds.w	1 ;interno
18	mu_JazzY	ds.w	1
1A	mu_BeatX	ds.w	1
1C	mu_BeatY	ds.w	1
	mu_SIZEOF	equ	\$1E

```
MENUENABLED    equ    $0001    ;attivo
MIDRAWN        equ    $0100    ;tracciato
```

```

;-----
;      Item del Menu
;-----

```

00	mi_NextItem	ds.l	1	;^Prossimo Item
04	mi_LeftEdge	ds.w	1	;a sinistra
06	mi_TopEdge	ds.w	1	;in alto
08	mi_Width	ds.w	1	;Larghezza
0A	mi_Height	ds.w	1	;Altezza
0C	mi_Flags	ds.w	1	;Vedi sotto
0E	mi_MutualExclude	ds.l	1	;1 Bit per Item
12	mi_ItemFill	ds.l	1	;^Testo o ^Immagine
16	mi_SelectFill	ds.l	1	;vedi sotto
1A	mi_Command	ds.b	1	;Tasto

1B	mi_AdjustToWord	ds.b	1	
1C	mi_SubItem	ds.l	1	;^Elenco Sub-item
20	mi_NextSelect	ds.w	1	;Altro Item?
	mi_SIZEOF	equ	\$22	

CHECKIT	equ	\$0001		;Item attribuito
ITEHTEXT	equ	\$0002		;Item ha testo o immagine
COMMSEQ	equ	\$0004		;Item ha testo
MENUTOGGLE	equ	\$0008		
ITEMENABLED	equ	\$0010		
HIGHFLAGS	equ	\$00C0		;Evidenziazione, quindi:
HIGHIMAGE	equ	\$0000		;Alternativa Image/Text
HIGHCOMP	equ	\$0040		;Complemento di tutti i Bit nell'Item
HIGHBOX	equ	\$0080		;Box intorno alla Item-Box
HIGHNONE	equ	\$00C0		;Nessuna evidenziazione
CHECKED	equ	\$0100		;Check-Mark se selezionato
ISDRAWN	equ	\$1000		;1 se Item su schermo
HIGHITEM	equ	\$2000		;1 se evidenziato
MENUTOGGLED	equ	\$4000		;1 se attivato

NOMENU	equ	\$001F		;1/0= Menu a/da
NOITEM	equ	\$003F		;Item a/da
NOSUB	equ	\$001F		;Subitem a/da
MENUNULL	equ	\$FFFF		;Nessun Item selezionato
CHECKUIDTH	equ	19		;Spazio per il Check-Mark
COMMWIDTH	equ	27		;Spazio per il tasto in caso di HighRes
LOWCHECKWIDTH	equ	13		;in caso di bassa risoluzione

```

;-----
;      Requester
;-----

```

00	rq_OlderRequest	ds.l	1	;Precedente
04	rq_LeftEdge	ds.w	1	;a sinistra
06	rq_TopEdge	ds.w	1	;in alto
08	rq_Width	ds.w	1	;Larghezza
0A	rq_Height	ds.w	1	;Altezza
0C	rq_RelLeft	ds.w	1	;Se puntatore
0E	rq_RelTop	ds.w	1	;Punto di riferimento
10	rq_ReqGadget	ds.l	1	;^Elenco Gadget
14	rq_ReqBorder	ds.l	1	;^Struttura contorno
18	rq_ReqText	ds.l	1	;^Struttura testo
1C	rq_Flags	ds.w	1	;Per i Bit vedi sotto
1E	rq_BackFill	ds.b	1	;Pen per sfondo
1F	rq_AdjustToWord	ds.b	1	
20	rq_ReqLayer	ds.l	1	;^Struttura di Layer
24	rq_ReqPad1	ds.b	32	;Riservato
44	rq_ReqBMap	ds.l	1	;^Bit Map Custom
48	rq_RWindow	ds.l	1	;Riservato
4C	rq_ReqPad2	ds.b	36	;Riservato
	rq_SIZEOF	equ	\$70	

```

POINTREL      equ      $0001      ;1 se relativo al puntatore del Mouse
PREDRAWN      equ      $0002      ;1 se Custom Bit Map
REQOFFWINDOW  equ      $1000      ;se il Req. È fuori finestra
REQACTIVE     equ      $2000      ;0/1 = Req. attivo
SYSREQUEST    equ      $4000      ;solo se Requester di sistema
DEFERREFRESH  equ      $8000      ;

```

```

;-----
;                      Gadgets
;-----

```

```

00      gg_NextGadget      ds.l      1      ;^Prossimo Gadget
04      gg_LeftEdge       ds.w      1      ;a sinistra
06      gg_TopEdge        ds.w      1      ;in alto
08      gg_Width          ds.w      1      ;Larghezza
0A      gg_Height         ds.w      1      ;Altezza
0C      gg_Flags          ds.w      1      ;Per i Bit vedi sotto
0E      gg_Activation      ds.w      1      ;Per i Bit vedi sotto
10      gg_GadgetType     ds.w      1      ;Bool/Str/Prop
12      gg_GadgetRender   ds.l      1      ;^Immagine o ^Contorno
16      gg_SelectRender   ds.l      1      ;^Alternativa di "
1A      gg_GadgetText     ds.l      1      ;^Struttura di testo
1E      gg_MutualExclude  ds.l      1      ;Nessun effetto?
22      gg_SpecialInfo    ds.l      1      ;^Str o PropInfo
26      gg_GadgetID       ds.w      1      ;ID utente a piacere
28      gg_UserData       ds.l      1      ;^a piacere
2C      gg_SIZEOF         equ      $2C

```

```

AUTOFRONTPEN  equ      0      ;Valori consigliati per Auto-Request
AUTOBACKPEN   equ      1      ;Vedi IntuitionText
AUTODRAWMODE  equ      1
AUTOLEFTEDGE  equ      6
AUTOTOPEDGE   equ      3
AUTOITEXTFONT equ      0
AUTONEXTTEXT  equ      0

```

```

GADGHIGHBITS  equ      $0003      ;Nessuna evidenziazione o:
GADGHCOHP     equ      $0000      ;Complemento di tutti i Bits
GADGHBOX      equ      $0001      ;Box e Gadget
GADGHIHAGE    equ      $0002      ;Immagine/Contorno in alternativa
GADGHNONE     equ      $0003      ;Nessuna evidenziazione

```

```

GADGIMAGE     equ      $0004      ;0/1=Contorno/Immagine
GRELBOTTOM    equ      $0008      ;0/1= relativo al limite Top/Bottom
GRELRIGHT     equ      $0010      ;0/1- relativo a sinistra/destra
GRELWIDTH     equ      $0020      ;Larghezza Assoluta/Relativa
GRELHEIGHT    equ      $0040      ;Altezza
SELECTED      equ      $0080      ;Selezione da/a
GADGDISABLED  equ      $0100      ;per Gadget a/da
RELVERIFY     equ      $0001      ;Verifica Release
GADGIHIMATE   equ      $0002      ;Messaggio immediato se

```

ENDGADGET	equ	\$0004	;Requester da schermo
FOLLOWMOUSE	equ	\$0008	;Invio coordinate del Mouse
RIGHTBORDER	equ	\$0010	;Giustificazione a destra
LEFTBORDER	equ	\$0020	;Giustificazione a sinistra
TOPBORDER	equ	\$0040	;Giustificazione in alto
BOTTOMBORDER	equ	\$0080	;Giustificazione in basso
TOGGLESELECT	equ	\$0100	;Gadget selezionato
STRINGCENTER	equ	\$0200	;Giustifica testo
STRINGRIGHT	equ	\$0400	;
LONGINT	equ	\$0800	;Permette Long Int in stringa Gadget
ALTKEYMAP	equ	\$1000	;se disponibile in StringInfo

;Uno di questi tipi deve essere:

BOOLGADGET	equ	\$0001
GADGET0002	equ	\$0002
PROPGADGET	equ	\$0003
STRGADGET	equ	\$0004

GADGETTYPE	equ	\$FC00	
SYSGADGET	equ	\$8000	; Gadget di sistema (passa a Intuition)
SCRGADGET	equ	\$4000	; se sullo schermo
GZZGADGET	equ	\$2000	; se nella Window Gimmezerozero
REQGADGET	equ	\$1000	; se nel Requester
SIZING	equ	\$0010	; tipi di Sys
WDRAGGING	equ	\$0020	
SDRAGGING	equ	\$0030	
WUPFRONT	equ	\$0040	
SUPFRONT	equ	\$0050	
WDOWNBACK	equ	\$0060	
SDOWNBACK	equ	\$0070	
CLOSE	equ	\$0080	

;PropInfo (per Proportional-Gadgets)

```

;-----
00      pi_Flags          ds.w      1          ;vedi sotto
02      pi_HorizPot       ds.w      1          ;Orizzontale %
04      pi_VertPot        ds.w      1          ;Verticale %
06      pi_HorizBody      ds.w      1          ;Visualizzarne
08      pi_VertBody       ds.w      1          ;uno dei due
0A      pi_CWidth         ds.w      1          ;Larghezza
0C      pi_CHeight        ds.w      1          ;Altezza
0E      pi_HPotRes        ds.w      1          ;Scritta in Orizzontale
10      pi_VPotRes        ds.w      1          ;Scritta in Verticale
12      pi_LeftBorder     ds.w      1          ;Posizione bordo a sinistra
14      pi_TopBorder      ds.w      1          ;Posizione bordo in alto
16      pi_SIZEOF         equ       $16

```

AUTOKNOB	equ	\$0001	;Pulsante Autom.
FREEHORIZ	equ	\$0002	;Movimento orizzontale pulsante
FREEVERT	equ	\$0004	;Movimento verticale pulsante
PROPBORDERLESS	equ	\$0008	;Senza bordo


```

KNOBHIT      equ      $0100      ;1 se il pulsante viene premuto
KNOBHMIN     equ      6          ;Limiti :
KNOBVMIN     equ      4
MAXBODY      equ      $FFFF
MAXPOT       equ      $FFFF

; StringInfo (per String-Gadgets)
;-----

00      si_Buffer      ds.l      1      ;^Buffer di lavoro
04      si_UndoBuffer   ds.l      1      ;^Undo-Buffer oppure 0
08      si_BufferPos    ds.w      1      ;Posizione iniziale cursore
0A      si_MaxChars     ds.w      1      ;Dimensione Buffer + 1;
0C      si_DisPos       ds.w      1      ;Posizione carattere cursore
0E      si_UndoPos      ds.w      1      ;Cursore nell'Undo-Buffer
10      si_NumChars     ds.w      1      ;Carattere nel Buffer
12      si_DisCount     ds.w      1      ;Carattere visibile
14      si_CLeft        ds.w      1      ;Posizione bordo
16      si_CTop         ds.w      1      ;
18      si_LayerPtr     ds.l      1      ;^Layer del Gadget
1C      si_LongInt      ds.l      1      ;Long Int qui
20      si_AltKeyNap    ds.l      1      ;^Keymap proprio
        si_SIZEOF      equ      $24

;-----
;          Intuition Text
;-----

00      it_FrontPen     ds.b      1      ;Colore primo piano
01      it_BackPen      ds.b      1      ;Colore sfondo
02      it_DrawMode     ds.b      1      ;JAH1, JAM2 oppure XOR
03      it_AdjustToWord ds.b      1      ;
04      it_LeftEdge     ds.w      1      ;Posizione a sinistra
06      it_TopEdge      ds.w      1      ;Posizione in alto
08      it_ITextFont    ds.l      1      ;^Struttura Font oppure 0
0C      it_IText        ds.l      1      ;^Stringa di testo (0-term.)
10      it_NextText     ds.l      1      ;^Prossima Struttura o 0
        it_SIZEOF      equ      $14

;-----
;          Borders (Poligoni)
;-----

00      bd_LeftEdge     ds.w      1      ;Inizio a sinistra
02      bd_TopEdge      ds.w      1      ;Inizio in alto
04      bd_FrontPen     ds.b      1      ;Colore primo piano
05      bd_BackPen      ds.b      1      ;senza effetto
06      bd_DrawMode     ds.b      1      ;JAM1 oppure XOR
07      bd_Count        ds.b      1      ;Numero Coppie
08      bd_XY           ds.l      1      ;^Matrice con coppia
0C      bd_NextBorder   ds.l      1      ;^Prossimo oppure 0
10      bd_SIZEOF      equ      $10

```

```

;-----
;                               Images
;-----

00      ig_LeftEdge      ds.w      1      ;Posizione a sinistra
02      ig_TopEdge       ds.w      1      ;Posizione in alto
04      ig_Width         ds.w      1      ;Larghezza
06      ig_Height        ds.w      1      ;Altezza
08      ig_Depth         ds.w      1      ;Numero di Bitplanes
0A      ig_ImageData     ds.l      1      ;^Campione di Bit
0E      ig_PlanePick     ds.b      1      ;Plane utilizzati
0F      ig_PlaneOnOff    ds.b      1      ;
10      ig_NextImage     ds.l      1      ;^Prossima struttura
14      ig_SIZEOF        equ       $14

;-----
;                               Intuition Message
;-----

00      im_ExecMessage   ds.b      MN_SIZE      ;riservato
14      im_Class         ds.l      1      ;Bit come Flag IDCMP
18      im_Code          ds.w      1      ;Valori qui
1A      im_Qualifier     ds.w      1      ;per RAW-IO
1C      im_IAddress      ds.l      1      ;Indirizzo degli oggetti
20      im_MouseX        ds.w      1      ;Coordinate Mouse
22      lm_MouseY        ds.w      1      ;
24      im_Seconds       ds.l      1      ;Ora del sistema
28      im_Micros        ds.l      1      ;
2C      im_IDCMPWindow   ds.l      1      ;Indirizzo finestra
30      im_SpecialLink   ds.l      1      ;riservato
        im_SIZEOF        equ       $34

SIZEVERIFY      equ       $00000001      ;Messaggio se tentativo di Sizing
NEWSIZE         equ       $00000002      ;Messaggio se Sizing completato
REFRESHWINDOW   equ       $00000004      ;Messaggio se Refresh necessario
MOUSEBUTTONS    equ       $00000008      ;Messaggio se Event da Mouse
MOUSEMOVE       equ       $00000010      ;
GADGETDOWN      equ       $00000020      ;Messaggio se Event da Gadget
GADGETUP        equ       $00000040      ;
REQSET          equ       $00000080      ;Messaggio se Requester
MENU PICK       equ       $00000100      ;Messaggio se Event da Menu
CLOSEWINDOW     equ       $00000200      ;Messaggio se Close_Gadget
RAWKEY          equ       $00000400      ;Messaggio se Raw-Key
REQVERIFY       equ       $00000800      ;Attesa permesso dal Requester
REQCLEAR        equ       $00001000      ;Mess. se ultimo Req. eliminato
MENUVERIFY      equ       $00002000      ;Attesa visualizzazione Menu
NEWPREFS        equ       $00004000      ;Messaggio se modifica Prefs.
DISKINSERTED    equ       $00008000      ;Messaggio se Dischetto
DISKREMOVED     equ       $00010000      ;inserito/estratto
WBENCHMESSAGE   equ       $00020000      ;
ACTIVEWINDOW    equ       $00040000      ;
INACTIVEWINDOW  equ       $00080000      ;

```

DELTAMOVE	equ	\$00100000	;relativo al posizione del Mouse
VANILLAKEY	equ	\$00200000	;Messaggio se Key in codice
INTUITICKS	equ	\$00400000	;Messaggio dopo 1/10 secondo
LONELYMESSAGE	equ	\$80000000	

;per Menu-Verify:

MENUHOT	equ	\$0001	;Cancel deve venire verificato
MENUCANCEL	equ	\$0002	;Hot Reply cancella il Menu
MENUWAITING	equ	\$0003	;Int. Aspetta risposta Reply

WBENCHOPEN	equ	\$0001
WBENCHCLOSE	equ	\$0002

```

;-----
;                               NewWindow
;-----
00    nw_LeftEdge      ds.w 1      ;Sinistra
02    nw_TopEdge       ds.w 1      ;in alto
04    nw_Width         ds.w 1      ;Larghezza
06    nw_Height        ds.w 1      ;Altezza
08    nw_DetailPen     ds.b 1      ;Penna fine
09    nw_BlockPen      ds.b 1      ;Penna grossa
0A    nw_IDCMPFlags    ds.l 1      ;Per i Bit vedi sotto
0E    nw_Flags         ds.l 1      ;
12    nw_FirstGadget   ds.l 1      ;^Gadget utente
16    nw_CheckMark     ds.l 1      ;^Checkmark utente
1A    nw_Title         ds.l 1      ;^Testo titolo
1E    nw_Screen        ds.l 1      ;^Screen
22    nw_BitMap        ds.l 1      ;^Bitmap utente
26    nw_MinWidth      ds.w 1      ;Larghezza minima
28    nw_MinHeight     ds.w 1      ;Altezza minima
2A    nw_MaxWidth      ds.w 1      ;Max. Larghezza
2C    nw_MaxHeight     ds.w 1      ;Altezza massima
2E    nw_Type          ds.w 1      ;Tipo di Screen
      nw_SIZE          equ $30

```

WINDOWIZING	equ	\$0001	;Gadget permessi
WINDOWDRAG	equ	\$0002	
WINDOWDEPTH	equ	\$0004	
WINDOWCLOSE	equ	\$0008	

SIZEBRIGHT	equ	\$0010	;Dim. Gadget destro esterno
SIZEBBOTTOM	equ	\$0020	;Dim. Gadget destro interno

REFRESHBITS	equ	\$00C0	;Uno di questi:
SMART_REFRESH	equ	\$0000	;
SIMPLE_REFRESH	equ	\$0040	;
SUPER_BITMAP	equ	\$0080	;
OTHER_REFRESH	equ	\$00C0	;

BACKDROP	equ	\$0100	;Se Backdrop-Window
REPORTMOUSE	equ	\$0200	;Messaggio se Event da Mouse

GIMMEZEROZERO	equ	\$0400	;Se richiesto
BORDERLESS	equ	\$0800	;Se senza bordo
ACTIVATE	equ	\$1000	;Attivo dopo Open
WINDOWACTIVE	equ	\$2000	;Messaggio se attivato
INREQUEST	equ	\$4000	;Wd in modo Request
MENUSTATE	equ	\$8000	;Messaggio se Menu
RMETRAP	equ	\$00010000	;Messaggio se tasto destro Mouse
NOCAREREFRESH	equ	\$00020000	;Nessun messaggio con Refresh
WINDOWREFRESH	equ	\$01000000	
WBENCHWINDOW	equ	\$02000000	
WINDOWTICKED	equ	\$04000000	
SUPER_UNUSED	equ	\$FCFC0000	

```

;-----
;                               Window
;-----

```

00	wd_NextWindow	ds.l	1	;^Prossima Window
04	wd_LeftEdge	ds.w	1	;a sinistra
06	wd_TopEdge	ds.w	1	;in alto
08	wd_Width	ds.w	1	;Larghezza
0A	wd_Height	ds.w	1	;Altezza
0C	wd_MouseY	ds.w	1	;Mouse Y
0E	wd_MouseX	ds.w	1	;Mouse X
10	wd_MinWidth	ds.w	1	;Larghezza Min.
12	wd_MinHeight	ds.w	1	;Altezza Min.
14	wd_MaxWidth	ds.w	1	;Larghezza Max.
16	wd_MaxHeight	ds.w	1	;Altezza Max.
18	wd_Flags	ds.l	1	;Bit vedi sopra
1C	wd_HenuStrip	ds.l	1	;^Elenco Menu
20	wd_Title	ds.l	1	;^Testo titolo
24	wd_FirstRequest	ds.l	1	;^Primo Request
28	wd_DMRequest	ds.l	1	;^DM Request
2C	wd_ReqCount	ds.w	1	;Numero Request
2E	wd_WScreen	ds.l	1	;^Screen
32	wd_RPort	ds.l	1	;^RastPort
36	wd_BorderLeft	ds.b	1	;Posizione attuale di:
37	wd_BorderTop	ds.b	1	;
38	wd_BorderRight	ds.b	1	;
39	wd_BorderBottom	ds.b	1	;
3A	wd_BorderRPort	ds.l	1	;^RastPortG00-Wd esterno
3E	wd_FirstGadget	ds.l	1	;^Elenco Gadget
42	wd_Parent	ds.l	1	;in elenco
46	wd_Descendant	ds.l	1	;
4A	wd_Pointer	ds.l	1	;^Struttura Mouse
4E	wd_PtrHeight	ds.b	1	;Altezza
4F	wd_PtrWidth	ds.b	1	;Larghezza

```

50     wd_XOffset      ds.b    1      ;Offset
51     wd_YOffset      ds.b    1      ;
52     wd_IDCHPFlags    ds.l    1      ;per i Bit vedi in alto
56     wd_UserPort      ds.l    1      ;^Porta di ricezione
5A     wd_WindowPort    ds.l    1      ;^Porta di invio
5E     wd_MessageKey    ds.l    1      ;^Messaggio Int.
62     wd_DetailPen     ds.b    1      ;Penna sottile
63     wd_BlockPen      ds.b    1      ;Penna grossa
64     wd_CheckMark     ds.l    1      ;^Checkmark utente
68     wd_ScreenTitle   ds.l    1      ;^Titolo Screen (0)
6C     wd_GZZMouseX     ds.w    1      ;Solo se G00-Window
6E     wd_GZZMouseY     ds.w    1      ;
70     wd_GZZWidth      ds.w    1      ;
72     wd_GZZHeight     ds.w    1      ;
74     wd_ExtData       ds.l    1      ;Due puntatori per
78     wd_UserData      ds.l    1      ;User
7C     wd_WLayer        ds.l    1      ;^Layer del Wd

```

```

;-----
;                               NewScreen
;-----

```

```

00     ns_LeftEdge      ds.w    1      ; a sinistra
02     ns_TopEdge       ds.w    1      ;in alto
04     ns_Width         ds.w    1      ;Larghezza
06     ns_Helght        ds.w    1      ;Altezza
08     ns_Depth         ds.w    1      ;Bitplanes
0A     ns_DetailPen     ds.b    1      ;Penna fine
0B     ns_BlockPen      ds.b    1      ;Penna grossa
0C     ns_ViewModes     ds.w    1      ;0, HIRES usw.
0E     ns_Type          ds.w    1      ;CUSTOM o Bitmap
10     ns_Font          ds.l    1      ;^Font o 0
14     ns_DefaultTitle   ds.l    1      ;^Testo titolo
18     ns_Gadgets       ds.l    1      ;Imposta sempre 0!
1C     ns_CustomBitMap   ds.l    1      ;^sulla tua bitmap
      ns_SIZE0F         equ     $20

```

```

SCREENTYPE      equ     $000F ;tutti i tipi
WBENCHSCREEN    equ     $0001 ;Workbench
CUSTOMSCREEN     equ     $000F ;proprio
SHOWTITLE       equ     $0010 1 ;se chiamata di ShowTitle
BEEPING         equ     $0020 1 ;quando Beep (Blink)
CUSTOMBITMAP     equ     $0040 1 ;se propria bitmap

```

```

FILENAME_SIZE    equ     30

```

```

POINTER_SIZE     equ     36

```

```

TOPAZ_EIGHTY     equ     8
TOPAZ_SIXTY      equ     9

```

```
;-----
;                               Screen
;-----
```

000	sc_NextScreen	ds.l	1	;^Prossimo
004	sc_FirstWindow	ds.l	1	;^Prima Window
008	sc_LeftEdge	ds.w	1	;a sinistra
00A	sc_TopEdge	ds.w	1	;in alto
00C	sc_Width	ds.w	1	;Larghezza
00E	sc_Height	ds.w	1	;Altezza
010	sc_MouseY	ds.w	1	;posizione del mouse
012	sc_HouseX	ds.w	1	;posizione del mouse
014	sc_Flags	ds.w	1	;Per i Bits vedi in alto
016	sc_Title	ds.l	1	;^Testo titolo
01A	sc_DefaultTitle	ds.l	1	;^Testo per Wd ohne
01E	sc_BarHeight	ds.b	1	;Altezza della Barra
01F	sc_BarVBorder	ds.b	1	;per Screen
020	sc_BarHBorder	ds.b	1	;e tutte le sue Window
021	sc_MenuVBorder	ds.b	1	
022	sc_MenuHBorder	ds.b	1	
023	sc_WBorTop	ds.b	1	
024	sc_WBorLeft	ds.b	1	
025	sc_WBorRight	ds.b	1	
026	sc_WBorBottom	ds.b	1	
027	sc_AdjustToWord	ds.b	1	
028	sc_Font	ds.l	1	;^Font di default
02C	sc_ViewPort	ds.b	\$64	;Tipo di visualizzazione
054	sc_RastPort	ds.b	rp_SIZEOF	;Tipo di carattere
0B8	sc_BitMap	ds.b	\$28	;Struttura Bitmap esterna
0E0	sc_LayerInfo	ds.b	li_SIZEOF	;Layer-Info
146	sc_FirstGadget	ds.l	1	;^Elenco Gadget
14A	sc_DetailPen	ds.b	1	;Pen tracciato
14B	sc_BlockPen	ds.b	1	
14C	sc_SaveColor0	ds.w	1	;Per Beep
14E	BarLayer	ds.l	1	;Omettere sc_
152	sc_ExtData	ds.l	1	;^Dati utente
156	sc_UserData	ds.l	1	;idem
	sc_SIZEOF	equ	\$15A	

```
;-----
;                               Preferences (vedi anche Equates sotto)
;-----
```

00	pf_FontHeight	ds.b	1
01	pf_PrinterPort	ds.b	1
02	pf_BaudRate	ds.w	1
04	pf_KeyRptSpeed	ds.b	TV_SIZE
0C	pf_KeyRptDelay	ds.b	TV_SIZE
14	pf_DoubleClick	ds.b	TV_SIZE
1C	pf_PointerMatrix	ds.b	POINTERSIZE*2
64	pf_XOffset	ds.b	1
65	pf_YOffset	ds.b	1

66	pf_color17	ds.w	1
68	pf_color18	ds.w	1
6A	pf_color19	ds.w	1
6C	pf_PointerTicks	ds.w	1
6E	pf_color0	ds.w	1
70	pf_color1	ds.w	1
72	pf_color2	ds.w	1
74	pf_color3	ds.w	1
76	pf_ViewXOffset	ds.b	1
77	pf_ViewYOffset	ds.b	1
78	pf_ViewInitX	ds.w	1
7A	pf_ViewInitY	ds.w	1
7C	EnableCLI	ds.w	1
7E	pf_PrinterType	ds.w	1
80	pf_Printerfilename	ds.b	FILENAME_SIZE
9E	pf_PrintPitch	ds.w	1
A0	pf_PrintQuality	ds.w	1
A2	pf_PrintSpacing	ds.w	1
A4	pf_PrintLeftMargin	ds.w	1
A6	pf_PrintRightMargin	ds.w	1
A8	pf_PrintImage	ds.w	1
AA	pf_PrintAspect	ds.w	1
AC	pf_PrintShade	ds.w	1
AE	pf_PrintThreshold	ds.w	1
B0	pf_PaperSize	ds.w	1
B2	pf_PaperLength	ds.w	1
B4	pf_PaperType	ds.w	1
B6	pf_padding	ds.b	50
	pf_SIZEOF	equ	\$E8

PARALLEL_PRINTER	equ	\$00
SERIAL_PRINTER	equ	\$01
BAUD_110	equ	\$00
BAUD_300	equ	\$01
BAUD_1200	equ	\$02
BAUD_2400	equ	\$03
BAUD_4800	equ	\$04
BAUD_9600	equ	\$05
BAUD_19200	equ	\$06
BAUD_MIDI	equ	\$07

FANFOLD	equ	\$00
SINGLE	equ	\$80
PICA	equ	\$000
ELITE	equ	\$400

FINE	equ	\$800
DRAFT	equ	\$000
LETTER	equ	\$100

SIX_LPI	equ	\$000
---------	-----	-------

EIGHT_LPI	equ	\$200
IMAGE_POSITIVE	equ	0
IMAGE_NEGATIVE	equ	1
ASPECT_HORIZ	equ	0
ASPECT_VERT	equ	1
SHADE_BW	equ	\$00
SHADE_GREYSCALE	equ	\$01
SHADE_COLOR	equ	\$02
US_LETTER	equ	\$00
US_LEGAL	equ	\$10
N_TRACTOR	equ	\$20
W_TRACTOR	equ	\$50
CUSTOM	equ	\$40
CUSTOM_NAME	equ	\$00
ALPHA_P_101	equ	\$01
BROTHER_15XL	equ	\$02
CBM_MPS1000	equ	\$03
DIAB_650	equ	\$04
DIAB_ADV_D25	equ	\$05
DIAB_C_150	equ	\$06
EPSON	equ	\$07
EPSON_JX_80	equ	\$08
OKIMATE_20	equ	\$09
QUME_LP_20	equ	\$0A
HP_LASERJET	equ	\$0B
HP_LASERJET_PLUS	equ	\$0C

```

;-----
;               Remember
;-----

```

00	rm_NextRemember	ds.l	1	;^Prossimo nodo
04	rm_RememberSize	ds.l	1	;Dimensioni
08	rm_Memory	ds.l	1	;^Indirizzo
0C	rm_SIZEOF	ds.w	0	

```

;-----
;               Alerts
;-----

```

ALERT_TYPE	equ	\$80000000
RECOVERY_ALERT	equ	\$00000000
DEADEND_ALERT	equ	\$80000000

A4.4 Graphics

```
;Importato da :
;=====

MP_SIZE      equ      $22      ;ports
LH_SIZE      equ      $0E      ;lists
MN_SIZE      equ      $14      ;ports
IS_SIZE      equ      $16      ;libraries
LIB_SIZE     equ      $22

;Layer-Structure
;-----

00      lr_Front          ds.l 1      ; ^Layer sopra questo
04      lr_Back           ds.l 1      ; ^Layer sotto questo
08      lr_ClipRect       ds.l 1      ; ^Clipping struttura rettangolare
0C      lr_RastPort       ds.l 1      ; ^Rastport
10      lr_MinX           ds.w 1      ; Clipping rettangolare:
12      lr_MinY           ds.w 1
14      lr_MaxX           ds.w 1
16      lr_MaxY           ds.w 1
18      lr_Lock           ds.b 1      ;Blocco Task del Layer
19      lr_LockCount      ds.b 1      ;Numero dei Task
1A      lr_LayerLockCount ds.b 1      ;Per questo Layer
1B      lr_reserved       ds.b 1
1C      lr_reserved1      ds.w 1
1E      lr_Flags          ds.w 1      ;16 Bit = Tipo
20      lr_SuperBitHap    ds.l 1      ; ^Super-Bitmap
24      lr_SuperClipRect  ds.l 1      ; ^ClipRect se S-Bitmap-Lay.
28      lr_Window         ds.l 1      ; ^Intuition-Window
2C      lr_Scroll_X       ds.w 1      ; Larghezza scroll in Pixels
2E      lr_Scroll_Y       ds.w 1
30      lr_LockPort       ds.b MP_SIZE ;Nome Msg-Port
52      lr_LockMessage    ds.b MN_SIZE ;Struttura Msg
66      lr_ReplyPort      ds.b MP_SIZE ;Nome Msg-Port
88      lr_l_LockMessage  ds.b MN_SIZE ;Struttura Msg
9C      lr_DamageList     ds.l 1      ; ^Struttura regione
A0      lr_cliprects      ds.l 1      ; ^Clip-Rect
A4      lr_LayerInfo      ds.l 1      ; ^Struttura Layerinfo
A8      lr_LayerLocker    ds.l 1      ; ^Struttura Task
AC      lr_SuperSaverClipRects ds.l 1 ; Uso Sistema:
B0      lr_cr             ds.l 1
B4      lr_cr2            ds.l 1
B8      lr_crnew          ds.l 1
BC      lr_p1             ds.l 1
C0      lr_SIZEOF        ds.w 0

; Clip-Rect
;-----

00      cr_Next           ds.l 1      ; ^Successivo
04      cr_Prev          ds.l 1      ; ^Precedente
```

08	cr_LOBS	ds.l	1	; Uso Sistema
0C	cr_BitMap	ds.l	1	;^Super-Bitmap
10	cr_MinX	ds.w	1	;Rettangolo:
12	cr_MinY	ds.w	1	
14	cr_MaxX	ds.w	1	
16	cr_MaxY	ds.w	1	
18	cr_p1	ds.l	1	;Uso Sistema
1C	cr_p2	ds.l	1	
20	cr_reserved	ds.l	1	
24	cr_Flags	ds.l	1	
28	cr_SIZEOF	ds.w	0	

ISLESSX	equ	1
ISLESSY	equ	2
ISGRTRX	equ	4
ISGRTRY	equ	8

; copper
;-----

COPPER_MOVE	equ	0	;Pseudo-Op-Codes
COPPER_WAIT	equ	1	
CPRNXTBUF	equ	2	
CPR_NT_LOF	equ	\$8000	
CPR_NT_SHT	equ	\$4000	

00	ci_OpCode	ds.w	1	;Op-Codes
02	ci_nxtlist	ds.b	0	
02	ci_VWaitPos	ds.b	0	
02	ci_DestAddr	ds.b	2	
04	ci_HWaitPos	ds.b	0	
04	ci_DestData	ds.b	2	
06	ci_SIZEOF	ds.w	0	

00	crl_Next	ds.l	1	;^Elenco attuale dei Copper
04	crl_start	ds.l	1	
08	crl_MaxCount	ds.w	1	
0A	crl_SIZEOF	ds.w	0	

; Elenco dei Copper
;-----

00	cl_Next	ds.l	1	;^Successivo
04	cl_CopList	ds.l	1	; Uso Sistema
08	cl_ViewPort	ds.l	1	
0C	cl_CopIns	ds.l	1	
10	cl_CopPtr	ds.l	1	
14	cl_CopLStart	ds.l	1	
18	cl_CopSStart	ds.l	1	
1C	cl_Count	ds.w	1	
1E	cl_MaxCount	ds.w	1	
20	cl_DyOffset	ds.w	1	

22	cl_SIZEOF	ds.w	0	
00	ucl_Next	ds.l	1	;Cop-List-Header
04	ucl_FirstCopList	ds.l	1	
08	ucl_CopList	ds.l	1	
0C	ucl_SIZEOF	ds.w	0	
00	copinit_diagstrt	ds.b	8	;Struttura interna di Cop
08	copinit_sprstrtup	ds.b	80	
58	copinit_sprstop	ds.b	4	
5C	copinit_SIZEOF	ds.w	0	

;Elementi grafici

;-----

SUSERFLAGS	equ	\$0F
VSF_VSPRITE	equ	0
VSF_VSPRITE	equ	1
VSF_SAVEBACK	equ	1
VSF_SAVEBACK	equ	2
VSF_OVERLAY	equ	2
VSF_OVERLAY	equ	4
VSF_MUSTDRAW	equ	3
VSF_MUSTDRAW	equ	8
VSF_BACKSAVED	equ	8
VSF_BACKSAVED	equ	\$100
VSF_BOBUPDATE	equ	9
VSF_BOBUPDATE	equ	\$200
VSF_GELGONE	equ	10
VSF_GELGONE	equ	\$400
VSF_VSOVERFLOW	equ	11
VSF_VSOVERFLOW	equ	\$800
BUSERFLAGS	equ	\$0FF
BB_SAVEBOB	equ	0
BF_SAVEBOB	equ	1
BB_BOBISCOHP	equ	1
BF_BOBISCOHP	equ	2
BB_BWAITING	equ	8
BF_BWAITING	equ	\$100
BB_BDRAWN	equ	9
BF_BDRAWN	equ	\$200
BB_BOBSAWAY	equ	10
BF_BOBSAWAY	equ	\$400
BB_B0BNIX	equ	11
BF_BOBNIX	equ	\$800
BB_SAVEPRESERVE	equ	12
BF_SAVEPRESERVE	equ	\$1000
BB_OUTSTEP	equ	13
BF_OUTSTEP	equ	\$2000
ANFRACSIZE	equ	6

```
ANIMHALF      equ      $20
RINGTRIGGER   equ      1
```

```
;Struttura V degli Sprite (anche per i Bob)
;-----
```

```
00      vs_NextVSprite   ds.l      1      ;^Successivo
04      vs_PrevVSprite   ds.l      1      ;^Precedente
08      vs_DrawPath      ds.l      1      ;Uso sistema
0C      vs_ClearPath     ds.l      1      ;Uso sistema
10      vs_Oldy          ds.w      1      ;Pos. Y precedente
12      vs_Oldx          ds.w      1      ;Pos. X precedente
14      vs_VSFlags       ds.w      1      ;
16      vs_Y             ds.w      1
18      vs_X             ds.w      1
1A      vs_Height        ds.w      1      ;Altezza dello Sprite
1C      vs_Width         ds.w      1      ;Larghezza
1E      vs_Depth         ds.w      1      ;Bit-Plane
20      vs_MeMask        ds.w      1      ;Maschere per
22      vs_HitMask       ds.w      1      ;Gestione collisioni
24      vs_ImageData     ds.l      1      ;^Dati
28      vs_BorderLine    ds.l      1      ;^Buffer
2C      vs_CollHask      ds.l      1      ;^Maschera collisione
30      vs_SprColors     ds.l      1      ;^Tabella colori
34      vs_VSBob         ds.l      1      ;^Bob se Bob
38      vs_PlanePick     ds.b      1      ;Maschera Plane se Bob
39      vs_PlaneOnOff    ds.b      1
3A      vs_SUserExt      ds.w      0      ;eventuali estensioni utente
3A      vs_SIZEOF        ds.w      0
```

```
;Bobs
;-----
```

```
00      bob_BobFlags     ds.w      1      ;Bit dell'aspetto
02      bob_SaveBuffer   ds.l      1      ;^Buffer
06      bob_ImageShadou ds.l      1      ;^Maschera ombra
0A      bob_Before       ds.l      1      ;^Precedente
0E      bob_After        ds.l      1      ;^Successivo
12      bob_BobVSprite   ds.l      1
16      bob_BobComp      ds.l      1
1A      bob_DBuffer      ds.l      1
1E      bob_BUserExt     ds.w      0
1E      bob_SIZEOF      ds.w      0
```

```
;Svolgimento dell'animazione:
;-----
```

```
00      ac_CompFlags     ds.w      1 ;Bit del tipo
02      ac_Timer         ds.w      1 ;Tempo reale
04      ac_TimeSet       ds.w      1 ;Impostazione
06      ac_NextComp      ds.l      1 ;^Successivo
0A      ac_PrevComp      ds.l      1 ; ^Precedente
0E      ac_NextSeq       ds.l      1 ;dto in
12      ac_PrevSeq       ds.l      1 ;sequenza dei caratteri
16      ac_AnimCRoutine  ds.l      1 ;^Routine di Exit (0)
```

1A	ac_YTrans	ds.w	1	;Distanza iniziale
1C	ac_XTrans	ds.w	1	
1E	ac_HeadOb	ds.l	1	;^Struttura AminOb-Structure
22	ac_AnimBob	ds.l	1	; ^Bob-Structure
26	ac_SIZE	ds.w	0	

; Oggetto dell'animazione

00	ao_NextOb	ds.l	1	;^Successivo
04	ao_PrevOb	ds.l	1	;^Precedente
08	ao_Clock	ds.l	1	;Chiamata
0C	ao_AnOldY	ds.w	1	;Vecchio stato
0E	ao_AnOldX	ds.w	1	
10	ao_AnY	ds.w	1	;è
12	ao_AnX	ds.w	1	
14	ao_YVel	ds.w	1	;Velocità
16	ao_XVel	ds.w	1	
18	ao_XAccel	ds.w	1	;Accelerazione
1A	ao_YAccel	ds.w	1	
1C	ao_RingYTrans	ds.w	1	;Incrementi
1E	ao_RingXTrans	ds.w	1	
20	ao_AnimORoutine	ds.l	1	;^Routine
24	ao_HeadComp	ds.l	1	;^Primo oggetto
28	ao_AUserExt	ds.w	0	
28	ao_SIZEOF	ds.w	0	

00	dbp_BufY	ds.w	1	;Buffer intermedio
02	dbp_BufX	ds.w	1	
04	dbp_BufPath	ds.l	1	
08	dbp_BufBuffer	ds.l	1	
0C	dbp_BufPlanes	ds.l	1	
10	dbp_SIZEOF	ds.w	0	

;gfxbase

22	gb_ActiView	ds.l	1	
26	gb_copinit	ds.l	1	
2A	gb_cia	ds.l	1	
2E	gb_blitter	ds.l	1	
32	gb_LOFlist	ds.l	1	
36	gb_SHFlist	ds.l	1	
3A	gb_blthd	ds.l	1	
3E	gb_blttl	ds.l	1	
42	gb_bsbthd	ds.l	1	
46	gb_bsbtttl	ds.l	1	
4A	gb_vbsrv	ds.b	IS_SIZE	
60	gb_timsrv	ds.b	IS_SIZE	
76	gb_bltsrv	ds.b	IS_SIZE	
8C	gb_TextFonts	ds.b	LH_SIZE	
9A	gb_DefaultFont	ds.l	1	
9E	gb_Modes	ds.w	1	

A0	gb_VBlank	ds.b	1
A1	gb_Debug	ds.b	1
A2	gb_BeamSync	ds.w	1
A4	gb_system_bplcon0	ds.w	1
A6	gb_SpriteReserved	ds.b	1
A7	gb_bytereserved	ds.b	1
A8	gb_Flags	ds.w	1
AA	gb_BlitLock	ds.w	1
AC	gb_BlitNest	ds.w	1
AE	gb_BlitWaitQ	ds.b	LH_SIZE
BC	gb_BlitOuner	ds.l	1
C0	gb_TOF_WaitQ	ds.b	LH_SIZE
CE	gb_DisplayFlags	ds.w	1
D0	gb_SimpleSprites	ds.l	1
D4	gb_MaxDisplayRov	ds.w	1
D6	gb_reserved	ds.b	1
DE	gb_SIZE	ds.b	0

OWNBLITTERn	equ	0
QBOWNERN	equ	1
QBOWNER	equ	2

```
;GFX
;-----
```

BITSET	equ	\$8000
BITCLR	equ	0
AGNUS	equ	1
DENISE	equ	1

00	bm_BytesPerRov	ds.w	1
02	bm_Rows	ds.w	1
04	bm_Flags	ds.b	1
05	bm_Depth	ds.b	1
06	bm_Pad	ds.w	1
08	bm_Planes	ds.b	32
28	bm_SIZEOF	ds.w	0

00	ra_MinX	ds.w	1
02	ra_MinY	ds.w	1
04	ra_MaxX	ds.w	1
06	ra_MaxY	ds.w	1
08	ra_SIZEOF	ds.w	0

```
;layers
;-----
```

00	lie_env	ds.b	52
34	lie_mem	ds.b	LH_SIZE
42	lie_FreeClipRects	ds.l	1
46	lie_blitbuff	ds.l	1

```

4A      lie_SIZEOF          ds.w      0

LMN_REGION      equ      -1

;memory
;-----
memnode_succ      ds.l      1
memnode_pred      ds.l      1
memnode_where      ds.l      1
memnode_hov_big    ds.l      1
memnode_SIZEOF     ds.w      0

;Struttura di LayerInfo
;-----
00      li_top_layer        ds.l      1 ;^Layerin alto
04      li_check_lp         ds.l      1 ;Uso sistema:
08      li_obs              ds.l      1
0C      li_RP_ReplyPort     ds.b      MP_SIZE
2E      li_LockPort         ds.b      MP_SIZE
50      li_Lock             ds.b      1
51      li_broadcast        ds.b      1
52      li_locknest         ds.b      1
53      li_pad              ds.b      1
54      li_Locker           ds.l      1
58      li_bytereserved     ds.b      2
5A      li_wordreserved     ds.b      4
5E      li_longreserved     ds.b      4
62      li_LayerInfo_extra  ds.l      1
66      li_SIZEOF          ds.w      0

NEWLAYERINFO_CALLED      equ      1

;rastport
;-----

00      tr_RasPtr           ds.l      1
04      tr_Size            ds.l      1
08      tr_SIZEOF          ds.w      0

00      gi_sprRsrvd        ds.b      1
01      gi_Flags           ds.b      1
02      gi_gelHead         ds.l      1
06      gi_gelTail         ds.l      1
0A      gi_nextLine        ds.l      1
0E      gi_lastColor       ds.l      1
12      gi_collHandler     ds.l      1
16      gi_leftmost        ds.w      1
18      gi_rightmost       ds.w      1
1A      gi_topmost         ds.w      1
1C      gi_bottommost      ds.w      1
1E      gi_firstBlissObj   ds.l      1
22      gi_lastBlissObj    ds.l      1

```

26 gi_SIZEOF ds.w 0

```
RPB_FRST_DOT       equ       0
RPF_FRST_DOT       equ       1
RPB_ONE_DOT        equ       1
RPF_ONE_DOT        equ       2
RPB_DBUFFER        equ       2
RPF_DBUFFER        equ       4
RPB_AREAOUTLINE    equ       3
RPF_AREAOUTLINE    equ       8
RPB_NOCROSSFILL    equ       5
RPF_NOCROSSFILL    equ       32
```

```
RP_JAM1            equ       0
RP_JAM2            equ       1
RP_COMPLEMENT      equ       2
RP_INVERSVID       equ       4

RPB_TXSCALE        equ       0
RPF_TXSCALE        equ       1
```

;Struttura di RastPort
;-----

```
00       rp_Layer       ds.l       1       ;^Layer
04       rp_BitMap      ds.l       1       ;^Bitmap
08       rp_AreaPtrn    ds.l       1       ;^Riempimento
0C       rp_TmpRas      ds.l       1       ;^Buffer intermedio
10       rp_AreaInfo    ds.l       1       ;^Struttura di Info
14       rp_GelsInfo    ds.l       1       ;^Struttura di GelInfo
18       rp_Mask        ds.b       1       ;Maschera di scrittura
19       rp_FgPen       ds.b       1       ;Pen primo piano
1A       rp_BgPen       ds.b       1       ;Pen sfondo
1B       rp_AOLPen      ds.b       1       ;Flood-Pen
1C       rp_DrawHode    ds.b       1       ;Modo grafico
1D       rp_AreaPtSz    ds.b       1       ;Parole di Flood
1E       rp_Dummy       ds.b       1       ;Dummy
1F       rp_linpatcnt   ds.b       1       ;Poly-Count
20       rp_Flags       ds.w       1       ;Uso sistema
22       rp_LinePtrn    ds.w       1       ;Righe
24       rp_cp_x        ds.w       1       ;Posizione del x Pen
26       rp_cP_y        ds.w       1       ;Posizione del y Pen
28       rp_minterms    ds.b       8       ;Controllo Blitter
30       rp_PenWidth    ds.w       1       ;Larghezza Pen
32       rp_PenHeight   ds.w       1       ;Altezza Pen
34       rp_Font        ds.l       1       ;^Font
38       rp_AlgoStyle   ds.b       1       ;Parametri del testo:
39       rp_TxFlags      ds.b       1
3A       rp_TxHeight    ds.w       1
3C       rp_TxWidth     ds.w       1
3E       rp_TxBaseline   ds.w       1
40       rp_TxSpacing   ds.w       1
42       rp_RP_User     ds.l       1       ;^Reply-Port
```


46	rp_vordreserved	ds.b	14
54	rp_longreserved	ds.b	8
5C	rp_reserved	ds.b	8
64	rp_SIZEOF	ds.w	0

00	ai_VctrTbl	ds.l	1
04	ai_VctrPtr	ds.l	1
08	ai_FlagTbl	ds.l	1
0C	ai_FlagPtr	ds.l	1
10	ai_Count	ds.w	1
12	ai_MaxCount	ds.w	1
14	al_FirstX	ds.w	1
16	ai_FlrstY	ds.w	1
18	ai_SIZEOF	ds.w	0

ONE_DOTn	equ	1
ONE_DOT	equ	\$2
FRST_DOTn	equ	0
FRST_DOT	equ	1

;REGIONS
;-----

00	rg_bounds	ds.b	ra_SIZEOF
08	rg_RegionRectangle	ds.l	1
0C	rg_SIZEOF	ds.w	0
00	rr_Next	ds.l	1
04	rr_Prev	ds.l	1
08	rr_bounds	ds.b	ra_SIZEOF
10	rr_SIZEOF	ds.w	0

;Sprites
;-----

00	ss_posctldata	ds.l	1	;^Dati dello Sprite
04	ss_height	ds.w	1	;Altezza
06	ss_x	ds.w	1	;Posizione X attuale
08	ss_y	ds.w	1	;Posizione Y attuale
0A	ss_num	ds.w	1	;Numero Sprite (0..7)
0C	ss_SIZEOF	ds.w	0	

;Testo
;-----

FS_NORMAL	equ	0
FSB_EXTENDED	equ	3
FSF_EXTENDED	equ	8
FSB_ITALIC	equ	2
FSF_ITALIC	equ	4
FSB_BOLD	equ	1
FSF_BOLD	equ	2

```

FSB_UNDERLINED    equ    0
FSF_UNDERLINED    equ    1

FPB_ROMFONT       equ    0
FPF_ROMFONT       equ    1
FPB_DISKFONT      equ    1
FPF_DISKFONT      equ    2
FPB_REVPATH       equ    2
FPF_REVPATH       equ    4
FPB_TALLDOT       equ    3
FPF_TALLDOT       equ    8
FPB_WIDEDOT       equ    4
FPF_WIDEDOT       equ   16
FPB_PROPORTIONAL  equ    5
FPF_PROPORTIONAL  equ   32
FPB_DESIGNED      equ    6
FPF_DESIGNED      equ   64
FPB_REMOVED       equ    7
FPF_REMOVED       equ  128

```

```

00      ta_Name      ds.l    1
04      ta_YSize     ds.w    1
06      ta_Style     ds.b    1
07      ta_Flags     ds.b    1
08      ta_SIZEOF     ds.w    0

14      tf_YSize     ds.w    1
16      tf_Style     ds.b    1
17      tf_Flags     ds.b    1
18      tf_XSize     ds.w    1
1A      tf_Baseline  ds.w    1
1C      tf_BoldSmear ds.w    1
1E      tf_Accessors ds.w    1
20      tf_LoChar    ds.b    1
21      tf_HiChar    ds.b    1
22      tf_CharData  ds.l    1
26      tf_Modulo    ds.w    1
28      tf_CharLoc   ds.l    1
2C      tf_CharSpace ds.l    1
30      tf_CharKern  ds.l    1
34      tf_SIZEOF     ds.w    0

```

```

; View
;-----

```

```

V_PFBA           equ $40
V_DUALPF         equ $400
V_HIRES          equ $8000
V_LAC            equ 4
V_HAM            equ $800
V_SPRITES        equ $4000

```

```

GENLOCK_VIDEO      equ      2

cm_Flags            ds.b      1
cm_Type             ds.b      1
cm_Count            ds.w      1
cm_ColorTable       ds.l      1
cm_SIZEOF           ds.w      0

; Struttura della ViewPort
;-----
00      vp_Next              ds.l      1      ;^Successivo
04      vp_ColorMap          ds.l      1
08      vp_DspIns            ds.l      1
0C      vp_SprIns            ds.l      1
10      vp_ClrIns            ds.l      1
14      vp_UCopIns           ds.l      1
18      vp_DWidth            ds.w      1      ;Larghezza
1A      vp_DHeight           ds.w      1      ;Altezza
1C      vp_DxOffset          ds.w      1
1E      vp_DyOffset          ds.w      1
20      vp_Modes             ds.w      1
22      vp_reserved          ds.w      1
24      vp_RasInfo           ds.l      1
28      vp_SIZEOF            ds.w      0

00      v_ViewPort           ds.l      1
04      v_L0FCprList         ds.l      1
08      v_SHFCprList         ds.l      1
0C      v_DyOffset           ds.w      1
0E      v_DxOffset           ds.w      1
10      v_Modes              ds.w      1
12      v_SIZEOF             ds.w      0

00      cp_collPtrs          ds.l      1
04      cp_SIZEOF            ds.w      0

00      ri_Next              ds.l      1
04      ri_BitMap            ds.l      1
08      ri_RxOffset          ds.w      1
0A      ri_RyOffset          ds.w      1
0C      ri_SIZEOF            ds.w      0

```

A4.5 Devices

```

;Importato da  exec:
;-----
CMD_NONSTD          equ      9
IO_SIZE              equ      $20
IOSTD_SIZE           equ      $30
LN_SIZE              equ      $0E
MN_SIZE              equ      $14

```

```

TV_SIZE          equ      8
LIB_SIZE         equ     $22
HP_SIZE          equ     $22
pf_SIZEEOF       equ     $E8
TC_SIZE          equ     $5C
LN_PRI           equ      9
;-----

```

```

;Audio
;-----

```

```

ADHARD_CHANNELS      equ      4

ADALLOC_MINPREC      equ     -128
ADALLOC_MAXPREC      equ      127

CMD_NONSTD           equ      9

ADCMD_FREE           equ      9
ADCHD_SETPREC        equ     10
ADCMD_FINISH         equ     11
ADCMD_PERVOL         equ     12
ADCMD_LOCK           equ     13
ADCMD_WAITCYCLE      equ     14

ADCMDB_NOUNIT        equ      5
ADCMDF_NOUNIT        equ     32
ADCMD_ALLOCATE       equ     ADCMDF_NOUNIT

ADIOB_PERVOL         equ      4
ADIOF_PERVOL         equ     16
ADIOB_SYNC CYCLE     equ      5
ADIOF_SYNC CYCLE     equ     32
ADIOB_NOWAIT         equ      6
ADIOF_NOWAIT         equ     64
ADIOB_WRITE MESSAGE   equ      7
ADIOF_WRITE MESSAGE   equ     128

ADIOERR_NOALLOCATION   equ     -10
ADIOERR_ALLOC FAILED  equ     -11
ADIOERR_CHANNEL STOLEN equ     -12

20      ioa_AllocKey   ds.w     1
22      ioa_Data       ds.l     1
26      ioa_Length     ds.l     1
2A      ioa_Period     ds.w     1
2C      ioa_Volume     ds.w     1
2E      ioa_Cycles     ds.w     1
30      ioa_WriteMsg   ds.b     MN_SIZE
        ioa_SIZEEOF    equ     $44

```

```

;bootblock
;-----

00      BB_ID          ds.b      4
04      BB_CHKSUM      ds.l      1
08      BB_DOSBLOCK    ds.l      1
        BB_ENTRY       equ       $0C
        BB_SIZE        equ       $0C

BOOTSECTS      equ       2

BBNAME_DOS      equ       444F5300      ; 'DOS'«8
BBNAME_KICK     equ       4B49434B      ; 'KICK'

;CLIPBOARD
;-----

CBERR_OBSOLETEID      equ       1

00      cu_Node        ds.b      LN_SIZE
0E      cu_UnitNum     ds.l      1

00      io_Message     ds.b      MN_SIZE
14      io_Device      ds.l      1
18      io_Unit        ds.l      1
1C      io_Command     ds.w      1
1E      io_Flags       ds.b      1
1F      io_Error       ds.b      1
20      io_Actual      ds.l      1
24      io_Length      ds.l      1
28      io_Data        ds.l      1
2C      io_Offset      ds.l      1
50      io_ClipID      ds.l      1
        iocr_SIZEOF    equ       $34

PRIMARY_CLIP      equ       0

00      sm_Msg         ds.b      MN_SIZE
14      sm_Unit        ds.w      1
16      sm_ClipID      ds.l      1
        satisfyMsg_SIZEOF equ       $1A

;CONSOLE
;-----

CD_ASKKEYMAP      equ       9
CD_SETKEYMAP      equ       10

SGR_PRIMARY      equ       0
SGR_BOLD         equ       1
SGR_ITALIC       equ       3
SGR_UNDERSCORE   equ       4

```

SGR_NEGATIVE	equ	7
SGR_BLACK	equ	30
SGR_RED	equ	31
SGR_GREEN	equ	32
SGR_YELLOW	equ	33
SGR_BLUE	equ	34
SGR_MAGENTA	equ	35
SGR_CYAN	equ	36
SGR_WHITE	equ	37
SGR_DEFAULT	equ	39
SGR_BLACKBG	equ	40
SGR_REDBG	equ	41
SGR_GREENBG	equ	42
SGR_YELLOWBG	equ	43
SGR_BLUEBG	equ	44
SGR_MAGENTABG	equ	45
SGR_CYANBG	equ	46
SGR_WHITEBG	equ	47
SGR_DEFAULTBG	equ	49
SGR_CLR0	equ	30
SGR_CLR1	equ	31
SGR_CLR2	equ	32
SGR_CLR3	equ	33
SGR_CLR4	equ	34
SGR_CLR5	equ	35
SGR_CLR6	equ	36
SGR_CLR7	equ	37
SGR_CLR0BG	equ	40
SGR_CLR1BG	equ	41
SGR_CLR2BG	equ	42
SGR_CLR3BG	equ	43
SGR_CLR4BG	equ	44
SGR_CLR5BG	equ	45
SGR_CLR6BG	equ	46
SGR_CLR7BG	equ	47
DSR_CPR	equ	6
CTC_HSETTAB	equ	0
CTC_HCLRTAB	equ	2
CTC_HCLRTABSALL	equ	5
TBC_HCLRTAB	equ	0
TBC_HCLRTABSALL	equ	3
;gameport		
;-----		
GPD_READEVENT	equ	9
GPD_ASKCTYPE	equ	10
GPD_SETCTYPE	equ	11
GPD_ASKTRIGGER	equ	12

GPD_SETTRIGGER	equ	13
GPTB_DOWNKEYS	equ	0
GPTF_DOWNKEYS	equ	1
GPTB_UPKEYS	equ	1
GPTF_UPKEYS	equ	2
00	gpt_Keys	ds.w 1
02	gpt_Timeout	ds.w 1
04	gpt_XDelta	ds.w 1
06	gpt_YDelta	ds.w 1
	gpt_SIZEOF	equ 8
GPCT_ALLOCATED	equ	-1
GPCT_NOCONTROLLER	equ	0
GPCT_MOUSE	equ	1
GPCT_RELJOYSTICK	equ	2
GPCT_ABSJOYSTICK	equ	3
GPDERR_SETCTYPE	equ	1

```
;input
;-----
```

IND_ADDHANDLER	equ	9
IND_REMHANDLER	equ	10
IND_WRITEEVENT	equ	11
IND_SETTHRESH	equ	12
IND_SETPERIOD	equ	13
IND_SETMPORT	equ	14
IND_SETMTYPE	equ	15
IND_SETMTRIG	equ	16

```
;INPUTEVENT
;-----
```

IECLASS_NULL	equ	0
IECLASS_RAWKEY	equ	1
IECLASS_RAWMOUSE	equ	2
IECLASS_EVENT	equ	3
IECLASS_POINTERPOS	equ	4
IECLASS_TIMER	equ	6
IECLASS_GADGETDOWN	equ	7
IECLASS_GADGETUP	equ	8
IECLASS_REQUESTER	equ	9
IECLASS_MENULIST	equ	10
IECLASS_CLOSEWINDOW	equ	11
IECLASS_SIZEWINDOW	equ	12
IECLASS_REFRESHWINDOW	equ	13
IECLASS_NEWPREFS	equ	14
IECLASS_DISKREMOVED	equ	15
IECLASS_DISKINSERTED	equ	16
IECLASS_ACTIVEWINDOW	equ	17
IECLASS_INACTIVEWINDOW	equ	18

IECLASS_MAX	equ	\$12
IECODE_UP_PREFIX	equ	\$80
IECODEB_UP_PREFIX	equ	7
IECODE_KEY_CD_FIRST	equ	0
IECODE_KEY_CD_LAST	equ	\$77
IECODE_COMM_CD_FIRST	equ	\$78
IECODE_COMM_CODE_LAST	equ	\$7F
IECODE_C0_FIRST	equ	\$00
IECODE_C0_LAST	equ	\$1F
IECODE_ASCII_FIRST	equ	\$20
IECODE_ASCII_LAST	equ	\$7E
IECODE_ASCII_DEL	equ	\$7F
IECODE_C1_FIRST	equ	\$80
IECODE_C1_LAST	equ	\$9F
IECODE_LATIN1_FIRST	equ	\$A0
IECODE_LATIN1_LAST	equ	\$FF
IECODE_LBUTTON	equ	\$68
IECODE_RBUTTON	equ	\$69
IECODE_MBUTTON	equ	\$6A
IECODE_NOBUTTON	equ	\$FF
IECODE_NEWACTIVE	equ	1
IECODE_REQSET	equ	1
IECODE_REQCLEAR	equ	0
IEQUALIFIER_LSHIFT	equ	1
IEQUALIFIERB_LSHIFT	equ	0
IEQUALIFIER_RSHIFT	equ	2
IEQUALIFIERB_RSHIFT	equ	1
IEQUALIFIER_CAPSLOCK	equ	4
IEQUALIFIERB_CAPSLOCK	equ	2
IEQUALIFIER_CONTROL	equ	8
IEQUALIFIERB_CONTROL	equ	3
IEQUALIFIER_LALT	equ	16
IEQUALIFIERB_LALT	equ	4
IEQUALIFIER_RALT	equ	32
IEQUALIFIERB_RALT	equ	5
IEQUALIFIER_LCOMMAND	equ	64
IEQUALIFIERB_LCOMMAND	equ	6
IEQUALIFIER_RCOMMAND	equ	128
IEQUALIFIERB_RCOMMAND	equ	7
IEQUALIFIER_NUMERICPAD	equ	\$0100
IEQUALIFIERB_NUMERICPAD	equ	8
IEQUALIFIER_REPEAT	equ	\$0200
IEQUALIFIERB_REPEAT	equ	9
IEQUALIFIER_INTERRUPT	equ	\$0400
IEQUALIFIERB_INTERRUPT	equ	10
IEQUALIFIER_MULTIBROADCAST	equ	\$0800
IEQUALIFIERB_MULTIBROADCAST	equ	11
IEQUALIFIER_LBUTTON	equ	\$1000

IEQUALIFIERB_LBUTTON	equ	12
IEQUALIFIER_BUTTON	equ	\$2000
IEQUALIFIER_BUTTON	equ	13
IEQUALIFIER_BUTTON	equ	\$4000
IEQUALIFIER_BUTTON	equ	14
IEQUALIFIER_RELATIVEMOUSE	equ	\$8000
IEQUALIFIERB_RELATIVEMOUSE	equ	15

00	ie_NextEvent	ds.l	1
04	ie_Class	ds.b	1
05	ie_SubClass	ds.b	1
06	ie_Code	ds.w	1
08	ie_Qualifier	ds.w	1
	ie_EventAddress	equ	\$0A
0A	ie_X	ds.w	1
0c	ie_Y	ds.w	1
0E	ie_TimeStamp	ds.b	TV_SIZE
16	ie_SIZEOF	ds.w	0

;KEYBOARD
;-----

KBD_READEVENT	equ	9
KBD_READMATRIX	equ	10
KBD_ADDRESETHANDLER	equ	11
KBD_REMRESETHANDLER	equ	12
KBD_RESETHANDLERDONE	equ	13

;Keymap
;-----

00	km_LoKeyMapTypes	ds.l	1
04	km_LoKeyMap	ds.l	1
08	km_LoCapsable	ds.l	1
0C	km_LoRepeatable	ds.l	1
10	km_HiKeyMapTypes	ds.l	1
14	km_HiKeyMap	ds.l	1
18	km_HiCapsable	ds.l	1
1C	km_HiRepeatable	ds.l	1
	km_SIZEOF	equ	\$20

KCB_NOP	equ	7
KCF_NOP	equ	\$80

KC_NOQUAL	equ	0
KC_VANILLA	equ	7
KCF_SHIFT	equ	1
KCF_ALT	equ	2
KCB_CONTROL	equ	2
KCF_CONTROL	equ	4
KCB_DOWNUP	equ	3

KCF_DOWNUP	equ	8	
KCB_STRING	equ	6	
KCB_STRING	equ	64	
;Narrator			
;-----			
DEFPITCH	equ	110	
DEFRATE	equ	150	
DEFVOL	equ	64	
DEFFREQ	equ	22200	
NATURALF0	equ	0	
ROBOTICF0	equ	1	
MALE	equ	0	
FEMALE	equ	1	
DEFSEX	equ	MALE	
DEFMODE	equ	NATURALF0	
MINRATE	equ	40	
MAXRATE	equ	400	
MINPITCH	equ	65	
MAXPITCH	equ	320	
MINFREQ	equ	5000	
MAXFREQ	equ	28000	
MINVOL	equ	0	
MAXVOL	equ	64	
ND_NotUsed	equ	-1	
ND_NoMem	equ	-2	
ND_NoAudLib	equ	-3	
ND_MakeBad	equ	-4	
ND_UnitErr	equ	-5	
ND_Cantalloc	equ	-6	
ND_Unimpl	equ	-7	
ND_NoWrite	equ	-8	
ND_Expunged	equ	-9	
ND_PhonErr	equ	-20	
ND_RateErr	equ	-21	
ND_PitchErr	equ	-22	
ND_SexErr	equ	-23	
ND_ModeErr	equ	-24	
ND_FreqErr	equ	-25	
ND_VolErr	equ	-26	
30	NDI_RATE	ds.w	1
32	NDI_PITCH	ds.w	1
34	NDI_MODE	ds.w	1
36	NDI_SEX	ds.w	1
38	NDI_CHMASKS	ds.l	1
3C	NDI_NUMMASKS	ds.w	1
3E	NDI_VOLUME	ds.w	1

40	NDI_SAMPFREQ	ds.w	1
42	NDI_MOUTHS	ds.b	1
43	NDI_CHANMASK	ds.b	1
44	NDI_NUMCHAN	ds.b	1
45	NDI_PAD	ds.b	1
	NDI_SIZE	equ	\$46

46	MRB_WIDTH	ds.b	1
47	MRB_HEIGHT	ds.b	1
48	MRB_SHAPE	ds.b	1
49	HRB_PAD	ds.b	1
4A	MRB_SIZE	equ	\$4A

```
;PARALLEL
;-----
```

ParErr_DevBusy	equ	1
ParErr_BufTooBig	equ	2
ParErr_InvParam	equ	3
ParErr_LineErr	equ	4
ParErr_NotOpen	equ	5
ParErr_PortReset	equ	6
ParErr_InitErr	equ	7

PDCMD_QUERY	equ	CMD_NONSTD
PDCMD_SETPARAMS	equ	CMD_NONSTD+1
Par_DEVFINISH	equ	10

PARB_SHARED	equ	5
PARF_SHARED	equ	32
PARB_RAD_BOOGIE	equ	3
PARF_RAD_BOOGIE	equ	8
PARB_EOFMODE	equ	1
PARF_EOFMODE	equ	2

IOPARB_QUEUED	equ	6
IOPARF_QUEUED	equ	128
IOPARB_ABORT	equ	5
IOPARF_ABORT	equ	32
IOPARB_ACTIVE	equ	4
IOPARF_ACTIVE	equ	16
IOPTB_RWDIR	equ	3
IOPTF_RWDIR	equ	8
IOPTB_PBUSY	equ	2
IOPTF_PBUSY	equ	4
IOPTB_PAPEROUT	equ	1
IOPTF_PAPEROUT	equ	2
IOPTB_PSEL	equ	0
IOPTF_PSEL	equ	1

00	PTERMARRAY_0	ds.l	1
----	--------------	------	---

04	PTERMARRAY_1	ds.l	1
08	PTERMARRAY_SIZE	ds.w	0
30	IO_PEXTFLAGS	ds.l	1
34	IO_PARSTATUS	ds.b	1
35	IO_PARFLAGS	ds.b	1
36	IO_PTERMARRAY	ds.b	PTERMARRAY_SIZE
3E	IOEXTPar_SIZE	equ	\$3E

```
;Serial
;-----
```

SER_CTL	equ	\$11130000
SER_DBAUD	equ	9600
SDCMD_QUERY	equ	9
SDCMD_BREAK	equ	10
SDCMD_SETPARAMS	equ	CMD_NONSTD+2
SER_DEVFINISH	equ	11
SERB_XDISABLED	equ	7
SERF_XDISABLED	equ	128
SERB_EOFMODE	equ	6
SERF_EOFMODE	equ	64
SERB_SHARED	equ	5
SERF_SHARED	equ	52
SERB_RAD_BOOGIE	equ	4
SERF_RAD_BOOGIE	equ	16
SERB_QUEUEDBRK	equ	3
SERF_QUEUEDBRK	equ	8
SERB_7WIRE	equ	2
SERF_7WIRE	equ	4
SERB_PARTY_ODD	equ	1
SERF_PARTY_ODD	equ	2
SERB_PARTY_ON	equ	0
SERF_PARTY_ON	equ	1
IOSERB_QUEUED	equ	6
IOSERF_QUEUED	equ	64
IOSERB_ABORT	equ	5
IOSERF_ABORT	equ	32
IOSERB_ACTIVE	equ	4
IOSERF_ACTIVE	equ	16
IOSTB_XOFFREAD	equ	4
IOSTF_XOFFREAD	equ	16
IOSTB_XOFFWRITE	equ	3
IOSTF_XOFFWRITE	equ	8
IOSTB_READBREAK	equ	2
IOSTF_READBREAK	equ	4
IOSTB_WROTEBREAK	equ	1
IOSTF_WROTEBREAK	equ	2

IOSTB_OVERRUN	equ	0
IOSTF_OVERRUN	equ	1
00	TERMARRAY_0	ds.l 1
04	TERMARRAY_1	ds.l 1
	TERMARRAY_SIZE	equ 8
30	IO_CTLCHAR	ds.l 1
34	IO_RBUFLN	ds.l 1
38	IO_EXTFLAGS	ds.l 1
3C	IO_BAUD	ds.l 1
40	IO_BRKTIME	ds.l 1
44	IO_TERMARRAY	ds.b TERMARRAY_SIZE
4C	IO_READLEN	ds.b 1
4D	IO_WRITELEN	ds.b 1
4E	IO_STOPBITS	ds.b 1
4F	IO_SERFLAGS	ds.b 1
50	IO_STATUS	ds.w 1
	IOEXTSER_SIZE	equ \$52
SerErr_DevBusy	equ	1
SerErr_BaudMismatch	equ	2
SerErr_InvBaud	equ	3
SerErr_BufErr	equ	4
SerErr_InvParam	equ	5
SerErr_LineErr	equ	6
SerErr_NotOpen	equ	7
SerErr_PortReset	equ	8
SerErr_ParityErr	equ	9
SerErr_InitErr	equ	10
SerErr_TimerErr	equ	11
SerErr_BufOverflow	equ	12
SerErr_NoDSR	equ	13
SerErr_NoCTS	equ	14
SerErr_DetectedBreak	equ	15
;timer		
;-----		
UNIT_MICROHZ	equ	0
UNIT_VBLANK	equ	1
00	TV_SECS	ds.l 1
04	TV_MICRO	ds.l 1
	TV_SIZE	equ 8
20	IOTV_TIME	ds.b TV_SIZE
28	IOTV_SIZE	equ \$20
TR_ADDREQUEST	equ	9
TR_GETSYSTIME	equ	10
TR_SETSYSTIME	equ	11

PRD_RAWWRITE	equ	9
PRD_PRTCOMMAND	equ	10
PRD_DUMPRPORT	equ	11

aRIS	equ	0
aRIN	equ	1
aIND	equ	2
aNEL	equ	3
aRI	equ	4

aSGR0	equ	5
aSGR3	equ	6
aSGR23	equ	7
aSGR4	equ	8
aSGR24	equ	9
aSGR1	equ	10
aSGR22	equ	11
aSFC	equ	12
aSBC	equ	13

aSHORP0	equ	14
aSHORP2	equ	15
aSHORP1	equ	16
aSHORP4	equ	17
aSHORP3	equ	18
aSHORP6	equ	19
aSHORP5	equ	20

aDEN6	equ	21
aDEN5	equ	22
aDEN4	equ	23
aDEN5	equ	24
aDEN2	equ	25
aDEN1	equ	26

aSUS2	equ	27
aSUS1	equ	28
aSUS4	equ	29
aSUS3	equ	30
aSUS0	equ	31
aPLU	equ	32
aPLD	equ	33

aFNT0	equ	34
aFNT1	equ	35
aFNT2	equ	36
aFNT3	equ	37
aFNT4	equ	38
aFNT5	equ	39
aFNT6	equ	40
aFNT7	equ	41
aFNT8	equ	42

aFNT9	equ	43
aFNT10	equ	44
aPROP2	equ	45
aPROPI	equ	46
aPROP0	equ	47
aTSS	equ	48
aJFY5	equ	49
aJFY7	equ	50
aJFY6	equ	51
aJFY0	equ	52
aJFY2	equ	53
aJFY5	equ	54
aVERP0	equ	55
aVERP1	equ	56
aSLPP	equ	57
aPERF	equ	58
aPERF0	equ	59
aLMS	equ	60
aRMS	equ	61
aTMS	equ	62
aBMS	equ	63
aSTBM	equ	64
aSLRM	equ	65
aCAM	equ	66
aHTS	equ	67
aVTS	equ	68
aTBC0	equ	69
aTBC3	equ	70
aTBC1	equ	71
aTBC4	equ	72
aTBCALL	equ	73
aTBSALL	equ	74
aEXTEND	equ	75

20	io_PrtCommand	ds.w	1
22	io_Parm0	ds.b	1
23	io_Parm1	ds.b	1
24	io_Parm2	ds.b	1
25	io_Parm3	ds.b	1
	iopcr_SIZE0F	equ	\$26
20	io_RastPort	ds.l	1
24	lo_ColorHap	ds.l	1
28	io_Modes	ds.l	1
2C	io_SrcX	ds.w	1
2E	io_SrcY	ds.w	1
30	io_SrcWidth	ds.w	1

32	io_SrcHeight	ds.w	1
34	io_DestCols	ds.l	1
38	io_DestRows	ds.l	1
3C	io_Special	ds.w	1
	iodrpr_SIZEOF	equ	\$3E
	SPECIAL_MILCOLS	equ	1
	SPECIAL_MILCOWS	equ	2
	SPECIAL_FULLCOLS	equ	4
	SPECIAL_FULLROWS	equ	8
	SPECIAL_FRACCOLS	equ	16
	SPECIAL_FRACROWS	equ	32
22	io_Segment	ds.l	1
26	io_ExecBase	ds.l	1
2A	io_CmdVectors	ds.l	1
2E	io_CmdBytes	ds.l	1
32	io_NumCommands	ds.w	1
	io_SIZEOF	equ	\$34
du_Flags	equ	LN_PRI	
IOB_QUEUED	equ	4	
IOF_QUEUED	equ	16	
IOB_CURRENT	equ	5	
IOF_CURRENT	equ	32	
IOB_SERVICING	equ	6	
IOF_SERVICING	equ	64	
IOB_DONE	equ	7	
IOF_DONE	equ	128	
DUB_STOPPED	equ	0	
DUF_STOPPED	equ	10	
P_PRIORITY	equ	0	
P_STKSIZE	equ	\$800	
PB_IOR0	equ	0	
PF_IOR0	equ	1	
PB_IOR1	equ	1	
PF_IOR1	equ	2	
PB_EXPUNGED	equ	7	
PF_EXPUNGED	equ	128	
34	pd_Unit	ds.b	MP SIZE
56	pd_PrinterSegment	ds.l	1
5A	pd_PrinterType	ds.w	1
5C	pd_SegmentData	ds.l	1
60	pd_PrintBuf	ds.l	1
64	pd_PWrite	ds.l	1
68	pd_PbothReady	ds.l	1

PPCB_GFX	equ	0	
PPCF_GFX	equ	1	
PPCB_COLOR	equ	1	
PPCF_COLOR	equ	2	
PPC_BWALPHA	equ	0	
PPC_BWGFX	equ	1	
PPC_COLORGFX	equ	3	
PCC_BW	equ	1	
PCC_YMC	equ	2	
PCC_YMC_BW	equ	3	
PCC_YMCB	equ	4	
00	ped_PrinterName	ds.l	1
04	ped_Init	ds.l	1
08	ped_Expunge	ds.l	1
0C	ped_Open	ds.l	1
10	ped_Close	ds.l	1
14	ped_PrinterClass	ds.b	1
15	ped_ColorClass	ds.b	1
16	ped_MaxColumns	ds.b	1
17	ped_NumCharSets	ds.b	1
18	ped_NumRows	ds.w	1
1A	ped_MaxXDots	ds.l	1
1E	ped_MaxYDots	ds.l	1
22	ped_XDotsInch	ds.w	1
24	ped_YDotsInch	ds.w	1
26	ped_Commands	ds.l	1
2A	ped_DoSpecial	ds.l	1
2E	ped_Render	ds.l	1
32	ped_TimeoutSecs	ds.l	1
	ped_SIZEOF	equ	\$36
00	ps_NextSegment	ds.l	1
04	ps_runAlert	ds.l	1
08	ps_Version	ds.w	1
0A	ps_Revision	ds.w	1
	ps_PED	equ	\$0C
SPECIAL_ASPECT	equ		\$80
SPECIAL_DENSITYMASK	equ		\$F00
SPECIAL_DENSITY1	equ		\$100
SPECIAL_DENSITY2	equ		\$200
SPECIAL_DENSITY3	equ		\$300
SPECIAL_DENSITY4	equ		\$400
PDERR_CANCEL	equ		1
PDERR_NOTGRAPHICS	equ		2
PDERR_INVERTHAM	equ		3
PDERR_BADDIMENSION	equ		4
PDERR_DIMENSIONOVFLOW	equ		5

```

PDERR_INTERNALMEMORY      equ      6
PDERR_BUFFERMEMORY        equ      7

: TRACKDISK
;-----

NUMCYLS                    equ      80
MAXCYLS                    equ      NUMCYLS+20
NUMSECS                    equ      11
NUMHEADS                   equ      2
MAXRETRY                   equ      10
NUMTRACKS                  equ      NUMCYLS*NUMHEADS
NUMUNITS                   equ      4

TD_SECTOR                  equ      512
TD_SECSHIFT                equ      9

TDB_EXTCOM                 equ      15
TDF_EXTCOM                 equ      $8000

; Commands
TD_MOTOR                   equ      9
TD_SEEK                    equ      10
TD_FORMAT                  equ      11
TD_REMOVE                  equ      12
TD_CHANGENUM               equ      13
TD_CHANGESTATE             equ      14
TD_PROTSTATUS              equ      15
TD_LASTCOMM                equ      15

; Comandi Estesi ( con Blocco esteso di IORequest)
ETD_WRITE                  equ      3
ETD_READ                   equ      2
ETD_MOTOR                  equ      9
ETD_SEEK                   equ      10
ETD_FORMAT                 equ      11
ETD_UPDATE                 equ      4
ETD_CLEAR                  equ      5

; Estensione blocco di IORequest
30          IOTD_COUNT      ds.l      1
34          IOTD_SECLABEL   ds.l      1
           IOTD_SIZE        equ      $38

TD_LABELSIZE              equ      16

; Error-Codes (in IOActual)
TDERR_NotSpecified        equ      20
TDERR_NoSecHdr             equ      21
TDERR_BadSecPreamble       equ      22
TDERR_BadSecID             equ      23
TDERR_BadHdrSum            equ      24

```

TDERR_BadSecSum	equ	25
TDERR_TooFewSecs	equ	26
TDERR_BadSecHdr	equ	27
TDERR_WriteProt	equ	28
TDERR_DiskChanged	equ	29
TDERR_SeekError	equ	30
TDERR_NoMem	equ	31
TDERR_BadUnitNum	equ	32
TDERR_BadDriveType	equ	33
TDERR_DriveInUse	equ	34

APPENDICE A5: CLI

- Introduzione al CLI
- Preparazione del dischetto di lavoro
- Consigli di Include
- Consigli e trucchi per il CLI

La presente appendice vuole mettere il lettore in grado di conoscere il CLI almeno per quanto necessario ad effettuare i primi passi nella programmazione in Assembler.

Il paragrafo relativo ai consigli e ai trucchi presuppone tuttavia una buona comprensione degli aspetti abbastanza complicati del CLI.

CLI significa Command Line Interpreter. In parole povere, noi forniamo dei comandi tramite la tastiera. Il CLI interpreta tali comandi e li esegue. Praticamente esso corrisponde al livello utente dei computer CP/M oppure MS-DOS, solo che il CLI è molto più capace di quanto non lo sia per es. l'MS-DOS.

HFS

Ogni DOS si preoccupa prima di tutto di file. Il file System decide come ordinare tali file sul disco e come ritrovarli.

L'Amiga ha un file System gerarchico, chiamato brevemente HFS.

L'HFS si occupa della disposizione di file, chiamati anche documenti. Il confronto con un ufficio è sempre molto calzante, se si ipotizza per es.:

- Il disco (dischetto o disco rigido) è l'ufficio
- Una directory è un armadio
- Una subdirectory è un cassetto di tale armadio
- Una sub-subdirectory è un cassetto nel cassetto
- Un documento può trovarsi in una posizione a piacere:
 - in mezzo all'ufficio (sul pavimento)
 - nell'armadio (non in un cassetto)
 - in un cassetto
 - in un cassetto che si trova in un cassetto

A differenza di quanto accade in un armadio, nel nostro caso è possibile inserire in un cassetto ulteriori cassette, e in essi altri cassette etc.. e tuttavia il cassetto interno non ha bisogno di essere più piccolo di quello che lo contiene, cioè: la dimensione non è definita. Sarà possibile quindi inserire in un cassetto dei file con lunghezza a piacere, finché il disco non sarà pieno.

Nomi di dischi

Come i dischi, anche i cassette hanno un nome, attribuibile a piacere. Un nome di disco termina sempre con un due punti. E' possibile tuttavia rivolgersi ad un disco non solo con il suo nome (molti non ce l'hanno) ma anche con il nome dell'apparecchiatura. Per tali nomi, vale:

DF0: = Dischetto 0

DF1: = Dischetto 1

JH0: = Disco rigido 0 (Janus Harddisk)

Esiste ancora un nome, che è

SYS:

SYS: identifica sempre il dischetto Boot. Se il dischetto Boot si chiama per es. WBENCH, sarà possibile chiamarlo con

WBENCH:

oppure DFO:

oppure SYS:.

Nomi di directory o di file

Un cassetto viene chiamato directory. Nei comandi CLI troviamo spesso anche l'abbreviazione DIR oppure D.

Non esiste nessuna differenza sostanziale da tenere presente al momento dell'attribuzione del nome. E' addirittura possibile che un file e la directory che lo contiene abbiano lo stesso nome. In linea di massima si riconosce tuttavia un nome di directory grazie alla barra che lo segue.

Nomi di percorso

Nella maggior parte dei casi le operazioni hanno effetto sempre su un file. Prendiamo il seguente esempio:

Sul dischetto nel Drive	DF0:
c'è una directory chiamata	ASSEMBLER
in essa c'è una directory	
chiamata	SOURCES
ed in essa un file chiamato	TEST.S

A questo punto è possibile rivolgersi al file TEST.S con

DF0:ASSEMBLER/SOURCES/TEST.S

Questa forma viene chiamata nome di percorso. Il sistema più sicuro per arrivare ad un file è sempre quello di usare il nome di percorso completo. Ciò richiede lunghe operazioni di battitura ma esistono dei metodi di abbreviazione che vedremo in seguito.

Comandi CLI

I comandi CLI vengono battuti e conclusi con un Return. Il comando CLI più semplice è il DIR. DIR fa apparire sullo schermo la directory corrente. Se non si indica nessun nome di percorso, tutti i comandi hanno effetto sempre sulla directory corrente. La visualizzazione di quale directory è quella corrente è ottenibile con CD.

CD (Change Directory) con un nome di file modifica la directory corrente. Battiamo per es. (sempre con Return alla fine):

Comando	Effetto
CD df0: DIR questo	Ci troviamo nel punto più alto (nella directory radice) Visualizzazione di tutti i file e di tutte le directory a livello
MAKEDIR xyz CD xyz	Inserimento di una nuova directory chiamata xyz Ci troviamo ora nella nuova directory

Preparazione di un dischetto di lavoro

Facciamo prima di tutto una copia del dischetto Workbench (meglio due) e lavoriamo sempre con la copia. Dopo l'accensione e l'apertura del disco Workbench, dovremmo vedere una icona con il nome CLI. Se ciò non accade, chiamiamo "Preferences" (tramite un clickaggio) e dentro essa clickiamo "CLI ON"; quindi salviamo questo stato. A partire da questo momento, ad ogni accensione, dovrebbe essere visibile la icona CLI.

Il CLI viene fatto partire tramite un clickaggio. Esso appare nella sua propria Window, che di solito è troppo piccola.

Ingrandiamola per quasi tutto lo schermo, in questa occasione vi do ancora un consiglio: non programmare mai delle finestre aventi dimensioni uguali a quelle dello schermo. Potrebbe accadere che, a causa di oscillazioni del monitor o della corrente di alimentazione, alcune parti della finestra non siano più visibili.

Al fine di entrare immediatamente nel CLI al momento dell'accensione, sarà necessario modificare la Startup-Sequence. Si tratta di un file (testo puro) con comandi CLI, che

viene eseguito automaticamente ad ogni accensione. Come tutti questi file Batch (eseguibili anche con EXECUTE nome di file) anche questo si trova nella s-Directory. Con "CD s" entriamo in tale directory, carichiamo il file "Startup-Sequence" nell'Editor (ED. ved. Manuale), togliamo l'ultima riga che dovrebbe essere "endcli > nil:" e rime-morizziamo il file.

Usiamo ora il tasto di "panico" (Control più ambedue le A di Amiga contemporanea-mente) e facciamo ripartire il sistema. Sarà molto difficile riuscire ad evitare l'impie-go di questa combinazione di tasti durante gli sviluppi di programmi in Assembler.

Creazione di spazio

Spesso il dischetto è purtroppo molto pieno e l'Assemblatore, con i suoi accessori non ci sta. Nel caso di HiSoft (DEVPAC) il problema viene risolto in maniera eccellente (ved. manuale), negli altri casi dobbiamo essere noi a procurare lo spazio.

Andiamo nella directory C (CD c:) e battiamo DIR. Qui troveremo tutti i comandi CLI e li cancelleremo quasi tutti (DELETE Nome).

Avremo veramente bisogno solo di CD, COPY, DELETE, DIR, MAKEDIR e dell'Edi-tor ED, nonché di EXECUTE, se lavoriamo con l'Assembler Metacomco. Nel caso in cui manchi qualcosa, sarà sempre possibile usare il disco completo (l'originale o una co-pia fatta in precedenza) oppure ricopiare in esso il programma.

Per il resto è possibile spostarsi senza problemi da una directory all'altra. Con "CD Name" entriamo in una "Dir", se in tale "Dir" c'è un'altra "Dir", useremo di nuovo CD. Con "CD /" è possibile salire di un livello, con due "/" saliremo di due livelli. Con "CD :" torneremo di nuovo in cima, mentre CD da solo ci mostra dove ci troviamo in questo momento.

Tramite questi passaggi è possibile cancellare tutti i font (il font di sistema nella ROM oppure nella Kickstart-RAM non viene elencato). Nel caso in cui non si utilizzi un Brid-geBoard oppure Sidecar, naturalmente sono superflui anche tutti i file nel raccoglitore PC. Se si dispone di una sola stampante, si necessiterà solo del suo gestore (Ved, nomi in Preferences), tutti gli altri gestori possono venire cancellati. Per quanto concerne i Map-files (gestori di tastiera) avremo bisogno solo di I (italiano) ed usa 0, se si utilizza il DEVPAC. Quindi, per evitare equivoci e rimanere sul sicuro, usiamo le seguenti istru-zioni:

```
cd :
delete fonsts all
delete Utilities all ;ignorare un eventuale errore
delete #?!.info
delete empty all
delete trashcan all
delete clock
```

Copiatura di Tool in Assembler

A questo punto dovremo copiare l'Assemblatore e, se necessario, il Linker (ALINK) nonché il Debugger (MonAm) in caso di HiSoft nella directory C. Si usa la directory C in quanto l'Amiga cerca tutti i file di programma prima di tutto nella directory corrente, quindi in C. Il vantaggio di questo metodo è che dovunque ci si trovi, i programmi verranno sempre trovati.

Ipotizziamo ora che si stia lavorando con ASSEM ed ALINK e che si disponga di un solo Drive. Se vogliamo accedere ai file di Include dovremo procedere come segue: cancelliamo dalla copia di lavoro i file di cui sopra, o anche più, quindi battiamo:

```
delete ram:#?  
copy c:assign to ram:  
copy c:dir to ram:  
copy c:cd to ram:  
copy c:makedir to ram:  
copy c:delete to ram:  
assign c: ram:
```

Ora inseriamo il dischetto con ASSEM ed ALINK e battiamo:

```
cd df0:  
copy c/assem to ram:  
copy c/alink to ram:  
makedir ram:include  
copy include to ram: all
```

A questo punto introduciamo di nuovo il disco di lavoro e battiamo:

```
cd df0:  
copy ram: assem to c  
copy ram:alink to c  
makedir include  
copy ram:include to include all
```

Consigli per Include

Nel caso in cui non sia stato possibile fare entrare tutti i file Include nel disco RAM o che manchi spazio sul dischetto di destinazione, limitiamoci a quelli più importanti (DOS, Exec, Graphics e Intuition). Facciamo però attenzione: alcuni file hanno la caratteristica di caricarne altri. Proprio all'inizio del file troviamo una istruzione che è "IF NOT DEF Kenner INCLUDE filename Kenner SET 1". Ciò significa, se la Label Kenner non è definita, carica il file e imposta la Label. Quindi, spesso, viene caricato un intero file Include, al fine di utilizzare di esso solo uno o due dati. Dal momento che il file Include di questo tipo carica altri file di Include, ci si ritroverà ben presto con file enormi l'uno vicino all'altro.

E' così che un mini programma per Assembler arriva ad avere 2000 righe o più cosa che procura un enorme spreco di tempo sul dischetto (con un disco rigido si andrebbe molto meglio). Per evitare ciò, sarebbe opportuno "tagliare su misura" i file di Include. Prendiamo il più importante (il file principale) xxxlib.i, cancelliamo le righe con "IF NOT DEF" e assembliamo. Sarà l'assemblatore a dirci cosa gli manca. Copiamoci tali definizioni dal file da "includere".

Consigli per il CLI

Help: Se non si conosce esattamente un comando, è molto utile battere tale comando senza parametri. In questo caso dovrebbe apparire "Usage" (istruzioni per l'uso). Un altro sistema per ottenere un Help è quello di lasciare uno spazio bianco dopo il comando, seguilo da un punto interrogativo.

Mini-Editor

Se si vuole creare velocemente un MAKE-file e non si vuole chiamare l'Editor per quelle poche righe che si scriveranno, si può usare

```
copy * to filename
```

* è il simbolo della finestra CLI corrente. Questo modo viene terminato con Control barra rovesciata(\). Con "copy to prt:" è possibile fare uscire sulla stampante, al fine di effettuare delle pre-impostazioni (tramite Escape) oppure semplicemente per brevi annotazioni.

Copiatura veloce

Nell'esempio di cui sopra abbiamo copiato tramite il RAM-Disk, cosa che viene effettuata molto più velocemente, rispetto al disco vero e proprio. Ciò è dovuto al fatto che il DOS mette a disposizione solo un piccolo Buffer, e che di conseguenza tratta i file a piccoli pezzetti per volta. Nel caso del RAM-Disk, invece, la velocità è circa quadrupla.

Se si devono copiare molti file, è utile memorizzare il comando COPY nel RAM-Disk. Se non lo si fa, il DOS caricherà tutte le volte dal dischetto il comando COPY dopo ogni file. Quindi scriviamo prima:

```
copy c:copy to ram:
```

dopodiché scriviamo per es.:

```
ram:copy Sorgente to Destinazione
```

Infatti per quanto concerne i listati del presente libro, io li ho preparati tutti in una directory e, quando giravano, NON li ho copiati nella directory "libro". Infatti se si dà il comando RENAME invece di COPY, si ottiene lo stesso risultato molto più velocemente, e si ha anche il vantaggio di non dover cancellare il sorgente.

Workbench più CLI

Se si vuole essere in grado di decidere solo dopo l'accensione fra l'utilizzo di WB o di CLI, sarà possibile naturalmente partire con WB e solo in seguito clickare la icona CLI. Un'altra alternativa sarebbe la seguente: lasciare nel file Startup-Sequence l'ultima riga (endcli > nil:) esattamente come è in originale e scrivere sotto di essa un'altra riga:

```
NEWCLI CON:x/y/w/h/text
```

Per x/y/w/h	dovremo inserire dei numeri, cioè:
x,y:	angolo superiore sinistro della finestra
w,h:	larghezza e altezza della finestra
Per "testo":	un testo a piacere (che rientri nella larghezza)

Per cominciare poniamo la finestra in un angolo e lasciamola piccola. In caso di necessità la potremo sempre spostare con il Mouse e ne potremo modificare le dimensioni. In ogni caso sarà sufficiente clickare in tale finestra per trovarsi immediatamente nel CLI.

CLI veloce

Tutti i comandi CLI sono programmi che vengono caricati dal dischetto ad ogni chiamata. E' utile mettere i comandi più importanti nel RAM-Disk (oppure addirittura tutti). Ciò ha luogo con

```
COPY nome comando to ram:c
```

A questo punto abbiamo due possibilità: una è quella di mettere sempre prima del comando il prefisso ram: l'altra è quella di dire al DOS una volta per tutte che dovrà cercare il comando nel RAM-Disk. Quest'ultima possibilità ha luogo tramite

```
assign c: ram:
```

I comandi corrispondenti possono anche venire scritti nella Startup-Sequence, per cui si otterrà automaticamente l'assign dopo l'accensione.

Se si vuole utilizzare il RAM-Disk anche sotto Workbench, sarà necessaria una icona di dischetto. Ciò viene generata (anche nella sequenza di Startup) dal semplice comando "dir ram:"

Altri libri di argomento collegato al presente volume:

AUTORE	TITOLO	SUPPORTO	CODICE
David Lawrence Mark England	AMIGA HANDBOOK		60320
Rita Bonelli M. Lunelli	AMIGA 500		00627
Andrea Bigiarini Pierluigi Cecioni Marco Ottolini	II MANUALE DI AMIGA		02532

Di prossima pubblicazione:

AUTORE	TITOLO	SUPPORTO	CODICE
Alex Plenge	AMIGA-GRAFICA 3D	DISCO 3/2"	02756
Edgar Huckert Frank Kremser	AMIGA-LINGUAGGIO C	DISCO 3/2"	CL758
Horst—Rainer Henning	AMIGA-BASIC	DISCO 3/2"	CL768
Robert A. Peck	AMIGA-GUIDA DEL PROGRAMMATORE		00795

AMIGA

assembler

Peter
Wollschlaeger

Qualsiasi linguaggio di programmazione ad alto livello, come Basic o Pascal, ma anche il linguaggio C, impongono all'utente alcune limitazioni. Ciò può essere causato o dal fatto che determinate cose non sono sempre realizzabili oppure che i programmi funzionano troppo lentamente. È necessario dunque impadronirsi della possibilità di massimizzare l'utilizzo del proprio calcolatore per mezzo del suo linguaggio "naturale", il linguaggio Assembly. I comandi Assembly e le funzioni DOS vengono esemplificate con brevi programmi di difficoltà sempre crescente; la conoscenza necessaria per apprendere quanto trattato con i programmi viene data gradatamente analizzando i diversi casi. Passo dopo passo i lettori impareranno quindi tutto quanto concerne il funzionamento interno del sistema operativo del proprio Amiga in modo tale da raggiungere risultati insperati nel campo della programmazione.

SOMMARIO

- Fondamenti del microprocessore 68000
- Programmazione di sistema con numerosi esempi
- Programmazione dell'Intuition
- Grafica a colori
- Tutte le routine di sistema con i parametri
- EXEC e multitasking

GRUPPO EDITORIALE JACKSON

L. 59.000

Cod. CL757

ISBN 88-7056-955-1



9 788870 569551

